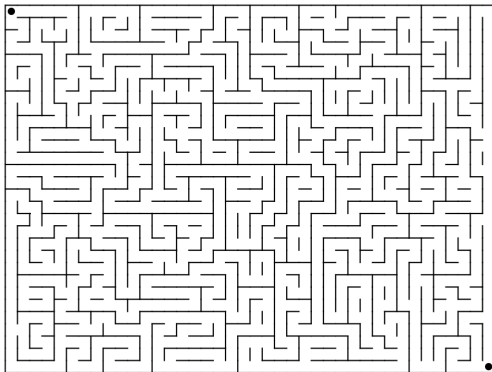


# Grafové algoritmy

IB111 Programování a algoritmizace

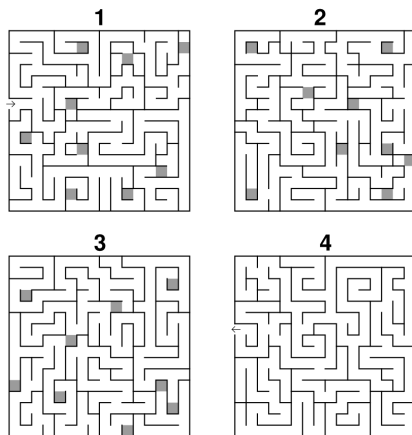
2010

# Motivační příklad I



Kde prokopat zeď, aby se bludiště stalo průchodným?

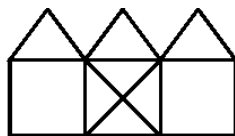
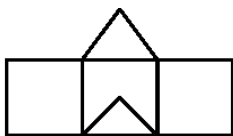
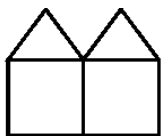
# Motivační příklad II



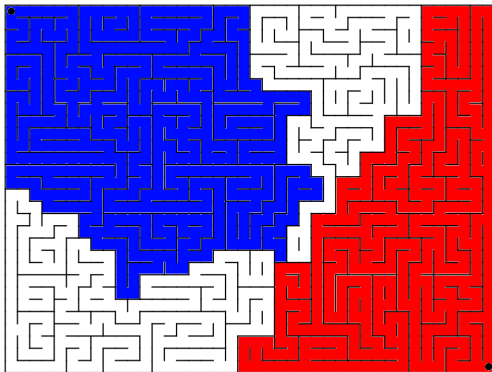
šedé pole = žebřík o patro nahoru

# Motivační příklad III

Lze obrázek nakreslit jedním (uzavřeným) tahem?



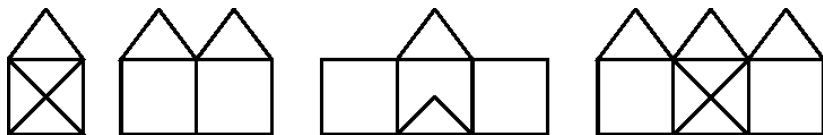
# Motivační příklad I řešení





# Motivační příklad III

Lze obrázek nakreslit jedním (uzavřeným) tahem?



- spočítat počty sousedů (stupeň vrcholu)
- řešitelné – maximálně dva stupně liché
- uzavřený tah – všechny stupně sudé

## Základní pojmy:

- uzly (vrcholy)
- hrany: orientované, neorientované, vážené
- stupeň vrcholu
- cesta v grafu, dosažitelnost, cyklus
- souvislost, komponenty
- strom, klika (úplný graf)

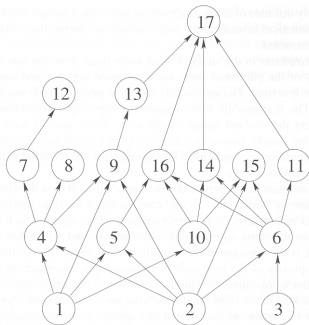


# Použití grafů

- dopravní síť (silniční, vlaková, letecká, ...)
- elektrická síť
- Internet
- sociální síť
- plánování: závislosti mezi úlohami
- stavový prostor logické úlohy

# Potravní řetězce

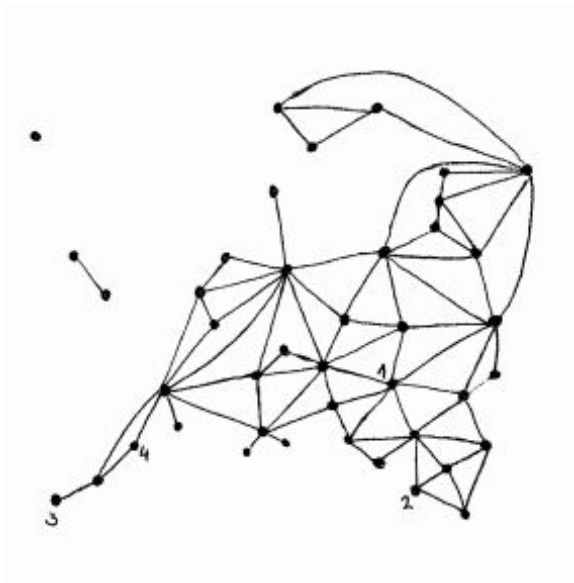
uzly: zvířata, hrany: pokud jedno žere druhé



**Figure 10.1:** Narragansett Bay food web. 1=flagellates, diatoms; 2=particulate detritus; 3=macroalgae, eelgrass; 4=*Acartia*, other copepods; 5=sponges, clams; 6=benthic macrofauna; 7=ctenophores; 8=meroplankton, fish larvae; 9=pacific menhaden; 10=bivalves; 11=crabs, lobsters; 12=butterfish; 13=striped bass, bluefish, mackerel; 14=demersal species; 15=starfish; 16=flounder; 17=man. (After Yodzis 1989. *Introduction to theoretical ecology*, Harper and Row, New York.)



# Co je to?



# Logická úloha: Misionáři a kanibalové

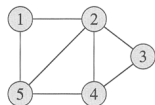


- 3 misionáři, 3 kanibalové
- řeka, 1 loďka (max 2 lidé)
- víc kanibalů jak misionářů na jednom místě  $\Rightarrow$  problém
- (jen jeden misionář a jeden kanibal umí pádlovat)
- zkuste:
  - najít řešení
  - „najít“ v tom graf

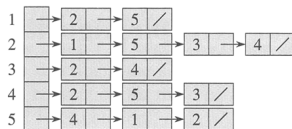
# Reprezentace grafu v počítači

- seznamy sousedů
  - pro každý vrchol seznam jeho sousedů
  - vhodné pro řídké matice
- matice souslednosti
  - binární matice
  - pro každou dvojici vrcholů: sousedí (1) / nesousedí (0)
  - vhodné pro malé nebo husté matice

# Reprezentace grafu: příklad neorientovaný graf



(a)



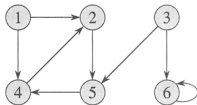
(b)

	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1
2	1	0	1	1	1
3	0	1	0	1	0
4	0	1	1	0	1
5	1	1	0	1	0

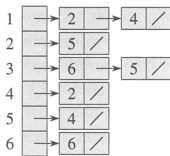
(c)

T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, C. Stein: Introduction to Algorithms.

# Reprezentace grafu: příklad orientovaný graf



(a)



(b)

	1	2	3	4	5	6
1	0	1	0	1	0	0
2	0	0	0	0	1	0
3	0	0	0	0	1	1
4	0	1	0	0	0	0
5	0	0	0	1	0	0
6	0	0	0	0	0	1

(c)

T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, C. Stein: Introduction to Algorithms.



# Procházení grafu

procházení grafu = základní operace nad grafy

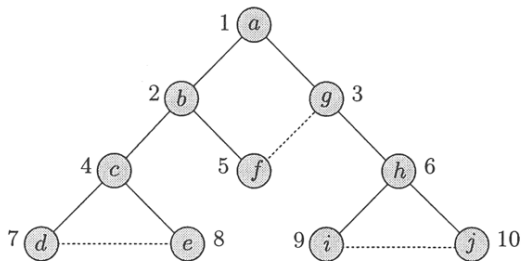
- procházení do šířky
- procházení do hloubky

# Procházení do šířky

BFS = breadth-first search

- „povodeň“ z počátečního vrcholu
- realizace pomocí fronty
- pro aktuální vrchol:
  - projdu všechny sousedy
  - pokud soused nebyl navštíven, dám jej do fronty

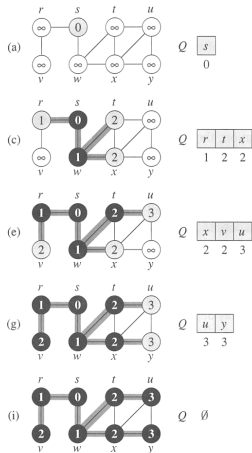
# Illustrace



— tree edges ..... cross edges

M. H. Alsuwaiyel: Algorithms, Design Techniques and Analysis.

# Illustrace 2



T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, C. Stein: Introduction to Algorithms.

# Pseudokód

## Algorithm 9.4 BFS

**Input:** A directed or undirected graph  $G = (V, E)$ .

**Output:** Numbering of the vertices in breadth-first search order.

1.  $bf_n \leftarrow 0$
2. **for** each vertex  $v \in V$
3.     mark  $v$  *unvisited*
4. **end for**
5. **for** each vertex  $v \in V$
6.     **if**  $v$  is marked *unvisited* **then**  $bf_s(v)$
7. **end for**

### Procedure $bf_s(v)$

1.  $Q \leftarrow \{v\}$
2. mark  $v$  *visited*
3. **while**  $Q \neq \{\}$
4.      $v \leftarrow Pop(Q)$
5.      $bf_n \leftarrow bf_n + 1$
6.     **for** each edge  $(v, w) \in E$
7.         **if**  $w$  is marked *unvisited* **then**
8.             Push( $w, Q$ )
9.             mark  $w$  *visited*
10.         **end if**
11.     **end for**
12. **end while**

# Procházení do šířky – poznámky

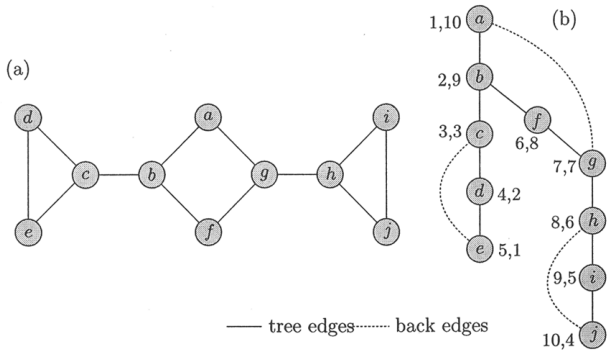
- procházím v pořadí podle vzdálenosti od zdroje
- jednoduché napočítat vzdálenosti (počet kroků)
- strom předchůdců – rekonstrukce nejkratších cest

# Procházení do hloubky

DFS = depth-first search

- „zavrtávání“ se do hloubky
- realizace pomocí rekurze (zásobníku)
- pokud najdu nenavštíveného souseda, začnu prohledávat z něho
- ostatní sousedy obsloužím až později

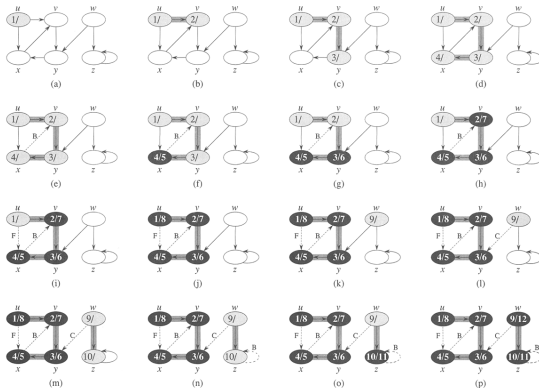
# Illustrace



M. H. Alsuwaiyel: Algorithms, Design Techniques and Analysis.



# Illustrace 2



T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, C. Stein: Introduction to Algorithms.

# Pseudokód

**Algorithm 9.1** DFS

**Input:** A (directed or undirected) graph  $G = (V, E)$ .

**Output:** Preordering and postordering of the vertices in the corresponding depth-first search tree.

1.  $predfn \leftarrow 0$ ;  $postdfn \leftarrow 0$
2. **for** each vertex  $v \in V$
3.     mark  $v$  *unvisited*
4. **end for**
5. **for** each vertex  $v \in V$
6.     **if**  $v$  is marked *unvisited* **then**  $dfs(v)$
7. **end for**

**Procedure**  $dfs(v)$

1. mark  $v$  *visited*
2.  $predfn \leftarrow predfn + 1$
3. **for** each edge  $(v, w) \in E$
4.     **if**  $w$  is marked *unvisited* **then**  $dfs(w)$
5. **end for**
6.  $postdfn \leftarrow postdfn + 1$

M. H. Alsuwaiyel: Algorithms, Design Techniques and Analysis.

# Procházení do hloubky – poznámky

- jednoduché na implementaci pomocí rekurze
- užitečné vlastnosti využitelné pro aplikace, např.
  - detekce cyklů
  - (silné) komponenty souvislosti
  - topologické třídění

# Aplikace prohledávání

- komponenty spojitosti
- hledání nejkratších cest
- detekce cyklů
- bipartita

# Komponenty souvislosti

- komponenta souvislosti = maximální množina vrcholů  $U \subseteq V$ , každé dva vrcholy z  $U$  vzájemně dosažitelné
- detekce pomocí prohledávání (do šířky, do hloubky)

# Hledání nejkratších cest

- pokud všechny hrany mají váhu 1
- hledání nejkratších cest pomocí BFS
- jednoduchá úprava

# Detekce cyklu

- cyklus (kružnice) – cesta z vrcholu sama do sebe
- jak poznat, zda graf obsahuje cyklus?

# Detekce cyklu

- cyklus (kružnice) – cesta z vrcholu sama do sebe
- jak poznat, zda graf obsahuje cyklus?
- neorientovaný – spočítat počet hran a vrcholů
- orientovaný – pomocí DFS
- kontrola, zda je soused aktuálního vrcholu na zásobníku



# Bipartitní graf

- bipartitní graf
  - existuje rozdělení množiny vrcholů na  $V_1$ ,  $V_2$
  - hrany vedou pouze mezi  $V_1$  a  $V_2$ , nikoliv v rámci množin
- jak poznat, zda je graf bipartitní?

# Bipartitní graf

- bipartitní graf
  - existuje rozdělení množiny vrcholů na  $V_1$ ,  $V_2$
  - hrany vedou pouze mezi  $V_1$  a  $V_2$ , nikoliv v rámci množin
- jak poznat, zda je graf bipartitní?
- pomocí BFS (či DFS) – průběžně přiřazují do množiny 1/2 a kontrolují

# Použití procházení grafu

- mnoho problémů lze řešit jednoduše pomocí aplikace procházení grafu
- klíčové správně „pojmenovat“ graf

# Příklad: robot v bludišti

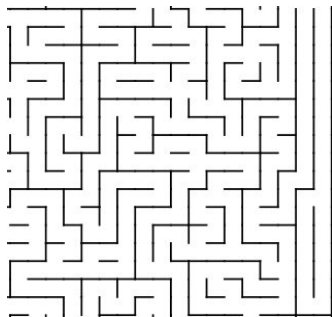
- čtverečkové bludiště
- robot s operacemi: krok, rotace vlevo, rotace vpravo
- jak se dostat na co nejméně operací z jednoho místa do druhého

# Logická úloha: Misionáři a kanibalové



- 3 misionáři, 3 kanibalové
- řeka, 1 loďka (max 2 lidé)
- víc kanibalů jak misionářů na jednom místě  $\Rightarrow$  problém
- (jen jeden misionář a jeden kanibal umí pádlovat)
- zkuste:
  - najít řešení
  - „najít“ v tom graf

# Příklad: generování bludiště



- bludiště  $\sim$  graf
- generování bludiště pomocí randomizovaného DFS – prokopávání zdí

# Složitější algoritmy nad grafy

- nejkratší vzdálenosti
- kostra grafu
- eulerovská cesta – domečkologie
- hamiltonovská cesta – problém obchodního cestujícího
- toky v sítích

# Nejkratší vzdálenosti

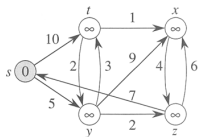
více různých problémů

- váhy hran:
  - konstantní (1)
  - přirozená čísla
  - celá čísla
- odkud kam:
  - z jednoho vrcholu do druhého (SSSP = single source shortest path)
  - mezi všemi dvojicemi vrcholů (APSP = all pairs shortest path)

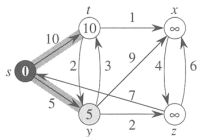


# Dijkstrův algoritmus

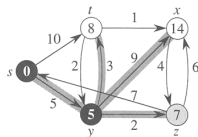
## SSSP s kladnými hranami



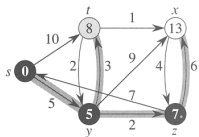
(a)



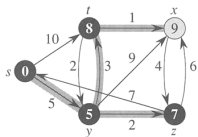
(b)



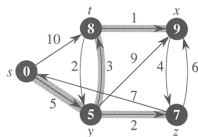
(c)



(d)



(e)



(f)

T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, C. Stein: Introduction to Algorithms.

# Dijkstrův algoritmus

## SSSP s kladnými hranami

- opakuj:
  - 1 vyber nezpracovaný vrchol s nejmenší vzdáleností od startu
  - 2 zpracuj vrchol: aktualizuj vzdálenost sousedů
- efektivní implementace: prioritní fronta

# APSP s kladnými hranami

- naivně:
  - spustit SSSP z každého vrcholu
  - neefektivní
- Floyd-Warshallův algoritmus:
  - nejkratší vzdálenosti vedoucí přes vrchol 1
  - nejkratší vzdálenosti vedoucí přes vrcholy 1, 2
  - nejkratší vzdálenosti vedoucí přes vrcholy 1, 2, 3
  - ...

# Floyd-Warshallův algoritmus

## APSP s kladnými hranami

### Algorithm 7.3 FLOYD

**Input:** An  $n \times n$  matrix  $l[1..n, 1..n]$  such that  $l[i, j]$  is the length of the edge  $(i, j)$  in a directed graph  $G = (\{1, 2, \dots, n\}, E)$ .

**Output:** A matrix  $D$  with  $D[i, j]$  = the distance from  $i$  to  $j$ .

1.  $D \leftarrow l$     {copy the input matrix  $l$  into  $D$ }
2. for  $k \leftarrow 1$  to  $n$
3.     for  $i \leftarrow 1$  to  $n$
4.         for  $j \leftarrow 1$  to  $n$
5.              $D[i, j] = \min\{D[i, j], D[i, k] + D[k, j]\}$
6.             end for
7.     end for
8. end for

M. H. Alsuwaiyel: Algorithms, Design Techniques and Analysis.

# Celočíselné hrany

- mohou být i záporné váhy hran, problémy:
  - nelze jednoduše najít ideální pořadí počítání vzdáleností
  - záporný cyklus
- obecný přístup:
  - opakovaná „relaxace“ hran
  - detekce záporných cyklů

# Kostra grafu

- kostra grafu = minimální množina hran, tak že graf je spojitý
- ceny hran  $\rightarrow$  nejlevnější kostra grafu
- aplikace: např. elektrická síť
- historie: prof. Borůvka

# Kruskalův algoritmus

- seřadit hrany podle ceny
- postupně procházet hrany: vytvoří hrana cyklus?
  - ano  $\rightarrow$  zahodit
  - ne  $\rightarrow$  použít
- datová struktura: union-find

# Kruskalův algoritmus

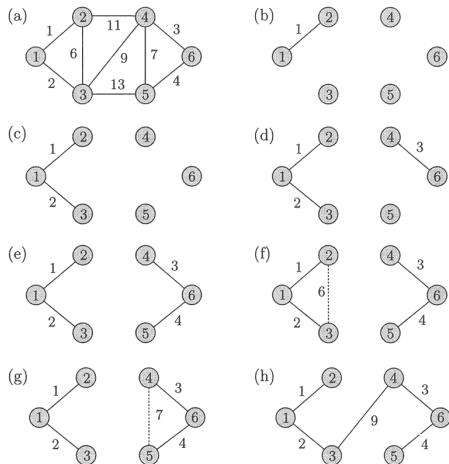
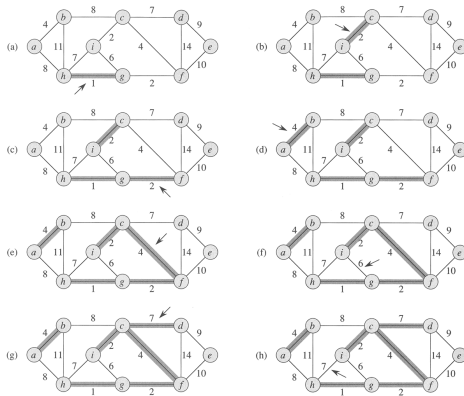


Fig. 8.4 An Example of Kruskal Algorithm.

M. H. Alsuwaiyel: Algorithms, Design Techniques and Analysis.

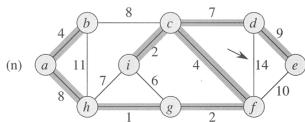
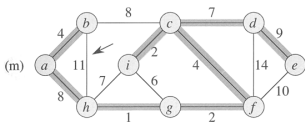
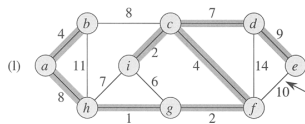
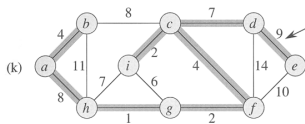
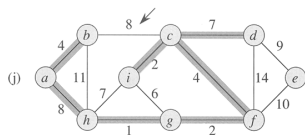
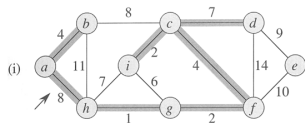


# Kruskalův algoritmus



T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, C. Stein: Introduction to Algorithms.

# Kruskalův algoritmus



T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, C. Stein: Introduction to Algorithms.

# Kruskalův algoritmus

## Algorithm 8.3 KRUSKAL

**Input:** A weighted connected undirected graph  $G = (V, E)$  with  $n$  vertices.

**Output:** The set of edges  $T$  of a minimum cost spanning tree for  $G$ .

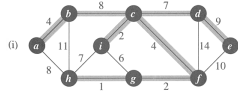
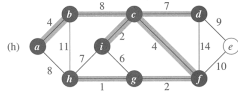
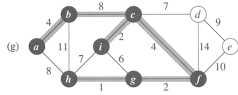
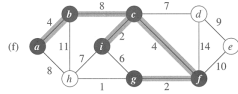
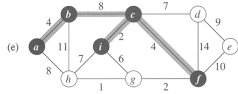
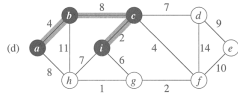
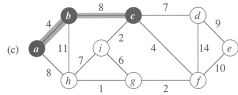
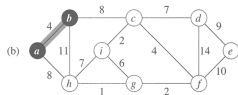
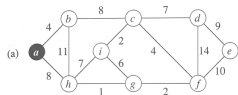
1. Sort the edges in  $E$  by nondecreasing weight.
2. **for** each vertex  $v \in V$
3.     MAKESET( $\{v\}$ )
4. **end for**
5.  $T = \{\}$
6. **while**  $|T| < n - 1$
7.     Let  $(x, y)$  be the next edge in  $E$ .
8.     **if** FIND( $x$ )  $\neq$  FIND( $y$ ) **then**
9.         Add  $(x, y)$  to  $T$
10.         UNION( $x, y$ )
11.     **end if**
12. **end while**

M. H. Alsuwaiyel: Algorithms, Design Techniques and Analysis.

# Primův algoritmus

- začít od nejlevnější hrany
- postupně „přilepujeme“ další sousedící hrany
- datová struktura: prioritní fronta

# Primův algoritmus



# Primův algoritmus

## Algorithm 8.4 PRIM

**Input:** A weighted connected undirected graph  $G = (V, E)$ , where  
 $V = \{1, 2, \dots, n\}$ .

**Output:** The set of edges  $T$  of a minimum cost spanning tree for  $G$ .

1.  $T \leftarrow \{\}$ ;  $X \leftarrow \{1\}$ ;  $Y \leftarrow V - \{1\}$
2. **for**  $y \leftarrow 2$  **to**  $n$
3.     **if**  $y$  adjacent to 1 **then**
4.          $N[y] \leftarrow 1$
5.          $C[y] \leftarrow c[1, y]$
6.     **else**  $C[y] \leftarrow \infty$
7.     **end if**
8. **end for**
9. **for**  $j \leftarrow 1$  **to**  $n - 1$      {find  $n - 1$  edges}
10.     Let  $y \in Y$  be such that  $C[y]$  is minimum
11.      $T \leftarrow T \cup \{(y, N[y])\}$      {add edge  $(y, N[y])$  to  $T$ }
12.      $X \leftarrow X \cup \{y\}$      {add vertex  $y$  to  $X$ }
13.      $Y \leftarrow Y - \{y\}$      {delete vertex  $y$  from  $Y$ }
14.     **for** each vertex  $w \in Y$  that is adjacent to  $y$
15.         **if**  $c[y, w] < C[w]$  **then**
16.              $N[w] \leftarrow y$
17.              $C[w] \leftarrow c[y, w]$
18.         **end if**
19.     **end for**
20. **end for**

# Nečekaná aplikace: generování bludiště

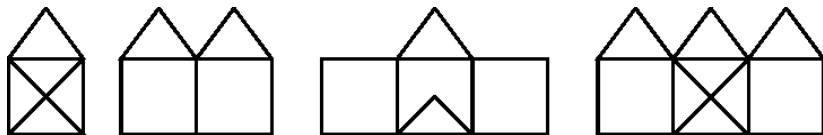
- další způsob jak generovat bludiště
- budujeme „kostru“ – bouráme zdi
- Kruskal, Prim – každý trochu jiná bludiště

# Toky v sítích

- tok v síti: např. voda, elektřina, energie (potravní řetězec)
- uzly: zdroj, dřez
- hrany: maximální kapacita
- podmínky:
  - zachování kapacity
  - konzistence uzlů: co přiteče, to odeče
- problém: hledání maximálního toku
- řešení: postupné „focování“ toku

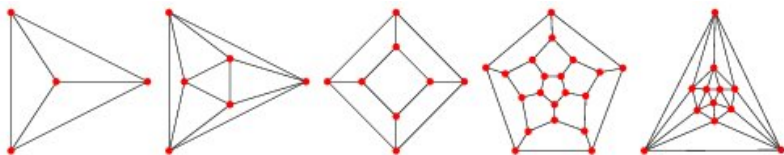


# Eulerovský cyklus



- eulerovský cyklus = navštívit všechny **hrany** právě jednou
- problém 1: existuje eulerovský cyklus?
- problém 2: vypsát cyklus
- oboje jednoduše řešitelné

# Hamiltonovský cyklus



- hamiltonovský cyklus = navštívit všechny **uzly** právě jednou
- problém obchodního cestujícího – vážené hrany
- obtížné (NP-úplné), hrubá síla, heuristiky

# Shrnutí

- graf, reprezentace
- prohledávání do hloubky, do šířky
- aplikace prohledávání
- složitější algoritmy: cesty, kostry, toky, cykly, ...