

# Spojité modely a statistika – 1. přednáška

## Funkce a zobrazení více proměnných

Michal Bulant

Masarykova univerzita  
Fakulta informatiky

15. 9. 2014

# Obsah přednášky

## 1 Literatura

## 2 Zobrazení a funkce více proměnných

- Funkce více proměnných
- Křivky v euklidovských prostorech
- Zobrazení

## 3 Limita a spojitost funkce

# Doporučené zdroje

- Jan Slovák, Martin Panák, Michal Bulant, *Matematika drsně a svižně*, MU Brno, 2013, 774 s. (též jako e-text).
- Zuzana Došlá, Ondřej Došlý, *Diferenciální počet funkcí více proměnných*, MU Brno, 2006, 150 s.
- Zuzana Došlá, Roman Plch, Petr Sojka, *Diferenciální počet funkcí více proměnných s programem Maple*, MU Brno, 1999, 273 s. (příp. <http://www.math.muni.cz/~plch/mapm>).
- *Předmětové záložky v IS MU*

V diferenciálním a integrálním počtu funkcí jedné proměnné jsme se (jak už název napovídá) zabývali zobrazeními

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}.$$

Přirozeně se nabízí otázka, jak příslušné pojmy zobecnit pro případ zobrazení

$$f : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n.$$

Začneme dvěma speciálními případy:

- $n=1$  – funkce více proměnných
- $m=1$  – křivka v prostoru  $\mathbb{R}^n$

## Definice

Zobrazení  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  nazýváme *reálná funkce více proměnných* (ty obvykle značíme  $x_1, \dots, x_n$ ). Pro  $n = 2$  nebo  $n = 3$  často místo číslovaných proměnných používáme písmena  $x, y, z$ . To znamená, že funkce  $f$  definované v „prostoru“  $E_n = \mathbb{R}^n$  budou značeny

$$f : \mathbb{R}^n \ni (x_1, \dots, x_n) \mapsto f(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}$$

a např. funkce  $f$  definované v „rovině“  $E_2 = \mathbb{R}^2$  budou značeny

$$f : \mathbb{R}^2 \ni (x, y) \mapsto f(x, y) \in \mathbb{R}$$

Definiční obor  $A \subset \mathbb{R}^n$  – množina, kde je funkce definována.

(Častým úkolem - nejen - v písemkách bývá nalézt k dané formulaci funkci co největší definiční obor, na kterém má tato formule smysl.)

# Definiční obor funkce

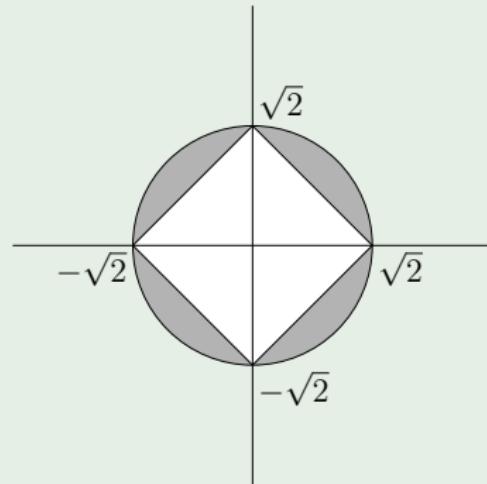
## Příklad

Nalezněte a v rovině zobrazte definiční obor funkce

$$f(x, y) = \arccos(x^2 + y^2 - 1) + \sqrt{|x| + |y| - \sqrt{2}}.$$

## Řešení

Funkce  $\arccos$  připouští argument pouze z intervalu  $[-1, 1]$ , odmocnina připouští pouze nezáporný argument. Definičním oborem je tedy množina bodů  $(x, y)$  vyznačená na obrázku.



# Příklady

## Příklad

Zobrazte v rovině definiční obory funkcí:

a)  $f(x, y) = \sqrt{1 - \left(\frac{x^2}{9} + \frac{y^2}{4}\right)},$

b)  $f(x, y) = \frac{\sqrt{4x-y^2}}{\ln(1-x^2-y^2)},$

## Příklad

Určete definiční obor funkce

$$f(x, y, z) = \arccos \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

## Definice

Grafem funkce více proměnných je podmnožina

$G_f \subset \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} = \mathbb{R}^{n+1}$  splňující

$$G_f = \{(x_1, \dots, x_n, f(x_1, \dots, x_n)); (x_1, \dots, x_n) \in A\},$$

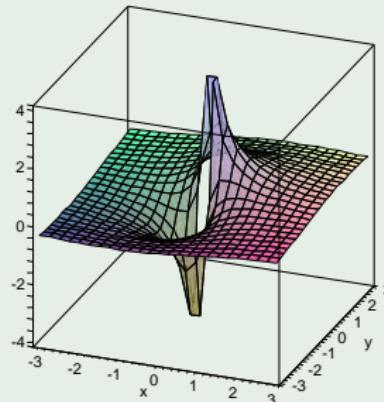
kde  $A$  je definiční obor funkce  $f$ .

## Příklad

Grafem funkce definované v  $E_2$

$$f(x, y) = \frac{x + y}{x^2 + y^2}$$

je plocha na obrázku,  
maximálním definičním  
oborem je  $E_2 \setminus \{(0, 0)\}$ .



# Vrstevnice funkce dvou proměnných

U funkcí dvou proměnných uvažujeme pro lepší názornou představu rovněž tzv. vrstevnice funkce (obdoba vrstevnic v geografickém smyslu).

## Definice

Nechť  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  je funkce dvou proměnných,  $c \in \mathbb{R}$ . Množinu

$$f_c = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : f(x, y) = c\}$$

nazýváme *vrstevnice funkce  $f$  na úrovni  $c$* .

Zřejmě jde v případě vrstevnice na úrovni  $c$  o přímou analogii řezu grafu funkce  $f$  rovinou  $z = c$ . Pro představu o grafu funkce dvou proměnných jsou samozřejmě užitečné rovněž řezy rovinami  $x = 0$ ,  $y = 0$ ,  $z = 0$  a rovinami rovnoběžnými (kde je místo 0 jiná konstanta).

# Příklady

## Příklad

Načrtněte vrstevnice funkcí:

- a)  $f(x, y) = x^2 - y^2,$
- b)  $f(x, y) = \sqrt{xy}.$

# Křivky

Už na příkladu s vrstevnicemi jsme viděli příklad „prostorových“ křivek (správněji spíše jejich *obrazů*).

## Definice

*Křivka* je zobrazení  $c : \mathbb{R} \rightarrow E_n$ .

Je třeba rozlišovat křivku a její obraz v  $E_n$ :

## Příklad

Obrazem křivky  $t \mapsto (\cos t, \sin t)$ ,  $t \in \mathbb{R}$  v rovině  $E_2$  je jednotková kružnice, stejně jako v případě **jiné** křivky  $t \mapsto (\cos(t^3), \sin(t^3))$ ,  $t \in \mathbb{R}$ .

Analogicky k funkcím v jedné proměnné lze definovat:

## Definice

- *Limita:*  $\lim_{t \rightarrow t_0} c(t) \in E_n$
- *Derivace:*  $c'(t_0) = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{(c(t) - c(t_0))}{t - t_0} \in \mathbb{R}^n$
- *Integrál:*  $\int_a^b c(t) dt \in \mathbb{R}^n$ .

Limity, derivace i integrály lze spočítat po jednotlivých  $n$  souřadných složkách.

Analogie souvislosti Riemannova integrálu a primitivní funkce pro křivky:

### Věta

*Je-li  $c : \mathbb{R} \rightarrow E_n$  křivka spojitá na intervalu  $[a, b]$ , pak existuje její Riemannův integrál  $\int_a^b c(t)dt$ . Navíc je křivka*

$$C(t) = \int_a^t c(s)ds \in \mathbb{R}^n$$

*dobře definovaná, diferencovatelná a platí  $C'(t) = c(t)$  pro všechny hodnoty  $t \in [a, b]$ .*

# Tečna ke křivce

Derivace zadává *tečný vektor* ke křivce  $c : \mathbb{R} \rightarrow E_n$  v bodě  $c(t_0) \in E_n$ , tj. vektor  $c'(t_0) \in \mathbb{R}^n$  v prostoru zaměření  $\mathbb{R}^n$  daný derivací.

Přímka zadaná parametricky  $T : c(t_0) + \tau \cdot c'(t_0)$  je *tečna ke křivce*  $c$  v bodě  $t_0$ , na rozdíl od tečného vektoru nezávisí na parametrizaci křivky  $c$ .

V geometrii a fyzice se v souvislosti s křivkami zavádějí i další pojmy:

## Příklad

Pro křivku  $c(t) = (\cos t, t, t^2)$ ,  $t \in [0, 3]$  určete *rychlosť, velikosť rychlosťi a zrychlení* v čase  $t = 0$ .

$$c'(t) = (-\sin t, 1, 2t), \quad c''(t) = (-\cos t, 0, 2),$$

$$c'(0) = (0, 1, 0), \quad \|c'(0)\| = 1, \quad c''(0) = (-1, 0, 2).$$

Zrychlení ve směru tečny je pak  $\frac{1}{\|c'(0)\|}(c'(0) \cdot c''(0))$ .

# Příklady

## Příklad

Určete tečnu křivky dané předpisem

$$f(t) = (2 \cos t + \cos 3t, \sin 2t, t)$$

v bodě  $t = \frac{3\pi}{2}$ .

## Příklad

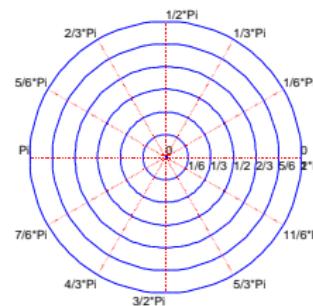
Na křivce  $f(t) = (t, t^2, t^3)$  najděte takový bod, že jím procházející tečna je rovnoběžná s rovinou  $x + 2y + z = 1$ .

# Zobrazení

Křivky a funkce jsou speciální případy zobrazení  $F : E_m \rightarrow E_n$ . Stejně jako u vektorových prostorů, volba souřadnic, tj. našeho „pohledu na věc“, může zjednodušit nebo zhoršit naše vnímání. Změna souřadnic je invertibilní zobrazení  $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ .

## Příklad

Příklad: polohu  $P$  zadáváme jako vzdálenost od počátku souřadnic  $r$  a úhel  $\varphi$  mezi spojnicí s počátkem a osou  $x$ .



Přechod z polárních souřadnic do standardních je

$$P_{\text{polární}} = (r, \varphi) \mapsto (r \cos \varphi, r \sin \varphi) = P_{\text{kartézské}}$$

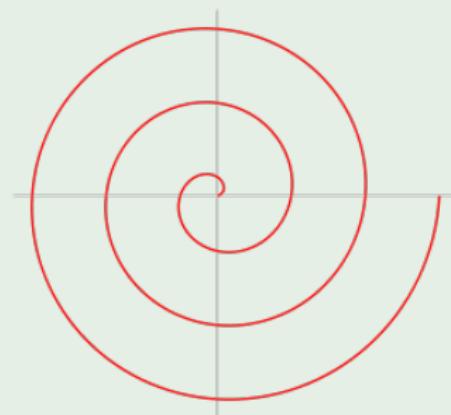
Graf funkce můžeme také vnímat jako obraz zobrazení  $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ .

# Funkce jedné proměnné v polárních souřadnicích

Jak už jsme podotkli, kartézské souřadnice jsou nejběžnější, ale nikoliv jediné možné. Mnohé „objekty“ mají např. v polárních souřadnicích výrazně jednodušší vyjádření (toho využijeme i později zejména pro výpočty obsahů či objemů takových objektů).

## Příklad

Archimédova spirála má v polárních souřadnicích rovnici  $r(\varphi) = a + b\varphi$ , kde  $a, b \in \mathbb{R}$  jsou parametry.



# Limita funkce více proměnných

Definici limity funkce v bodě lze takřka slovo od slova přepsat podle situace v případě funkcí jedné proměnné (okolí bodu již ale samozřejmě vypadají jinak).

## Definice

Funkce  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  má ve svém *hromadném* bodě  $a \in \mathbb{R}^n$  limitu  $L$ , jestliže ke každému okolí  $\mathcal{O}(L)$  bodu  $L$  existuje okolí  $\mathcal{O}(a)$  bodu  $a$  tak, že pro všechna  $x \in \mathcal{O}(a) \setminus \{a\}$  platí  $f(x) \in \mathcal{O}(L)$ .

Píšeme

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = L.$$

Obdobně jde (při vhodné definici okolí) limitu definovat i v „nevlastních“ bodech (kterých je pro  $n \geq 1$  již  $2^n$ ).

Má-li mít funkce v daném bodě limitu, *nesmí záležet na „cestě“*, po které k danému bodu konvergujeme (analogie limit zleva a zprava u funkcí jedné proměnné).

# Vlastnosti limit

Analogické jako v případě jedné proměnné:

## Věta

- jednoznačnost limity,
- věta o třech limitách <sup>a</sup>,
- linearita, tj.

$$\lim_{x \rightarrow a} (c \cdot f(x) + d \cdot g(x)) = c \cdot \lim_{x \rightarrow a} f(x) + d \cdot \lim_{x \rightarrow a} g(x),$$

- multiplikativita, divisibilita,
- je-li  $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = 0$  a funkce  $g(x)$  je ohraničená v nějakém ryzím okolí bodu  $a$ , pak

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x)g(x) = 0.$$

<sup>a</sup>někdy také o dvou policijtech :)

## Příklad

Vypočtěte limitu funkce  $f(x, y) = \frac{x^2+y^2}{\sqrt{x^2+y^2+1}-1}$  v bodě  $(0, 0)$ .

## Řešení

Viz cvičení.

## Příklad

Vypočtěte limitu funkce  $f(x, y) = (x + y) \sin \frac{1}{x} \sin \frac{1}{y}$  v bodě  $(0, 0)$ .

## Příklad

Vypočtěte limitu funkce  $f(x, y) = \frac{xy}{x^2+y^2}$  v bodě  $(0, 0)$ .

# Příklady k procvičení

## Příklad

Vypočtěte limity nebo dokažte jejich neexistenci.

- a)  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\sin xy}{x},$
- b)  $\lim_{(x,y) \rightarrow (\infty,\infty)} (x^2 + y^2) e^{-(x+y)},$
- c)  $\lim_{(x,y) \rightarrow (\infty,1)} \left(1 + \frac{1}{x}\right)^{\frac{x^2}{x+y}},$
- d)  $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{1 - \cos(x^2 + y^2)}{(x^2 + y^2)xy}.$

# Spojitost funkce

## Definice

Funkce  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  je spojitá v hromadném bodě  $a \in \mathbb{R}^n$ , pokud má v bodě  $a$  vlastní limitu a platí

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = f(a).$$

## Věta (Weierstrassova)

*Spojitá funkce na kompaktní množině zde nabývá maxima i minima.*

## Věta (Bolzanova)

*Nechť  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  je spojitá na otevřené souvislé množině  $A$ . Jsou-li  $a, b \in A$  takové, že  $f(a) < 0 < f(b)$ , pak existuje  $c \in A$  tak, že  $f(c) = 0$ .*