

# Hluboké učení

Aleš Horák

E-mail: [hales@fi.muni.cz](mailto:hales@fi.muni.cz)  
<http://nlp.fi.muni.cz/uui/>

Obsah:

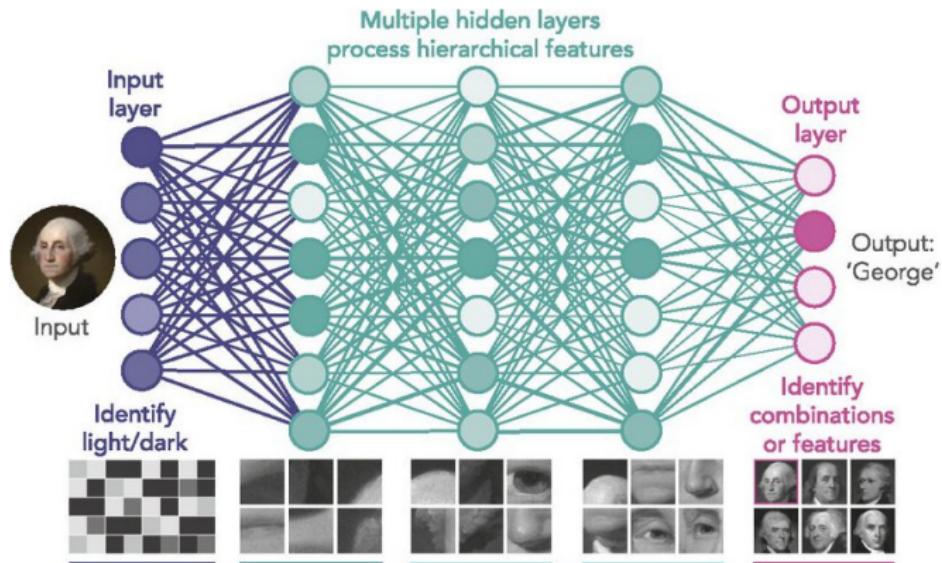
- ▶ Hluboké učení
- ▶ Aplikace hlubokého učení
- ▶ Techniky hlubokého učení

# Motivace

**vyjadřovací síla klasických neuronových sítí:**

*s jednou skrytou vrstvou – všechny spojité funkce  
se dvěma skrytými vrstvami – všechny funkce*

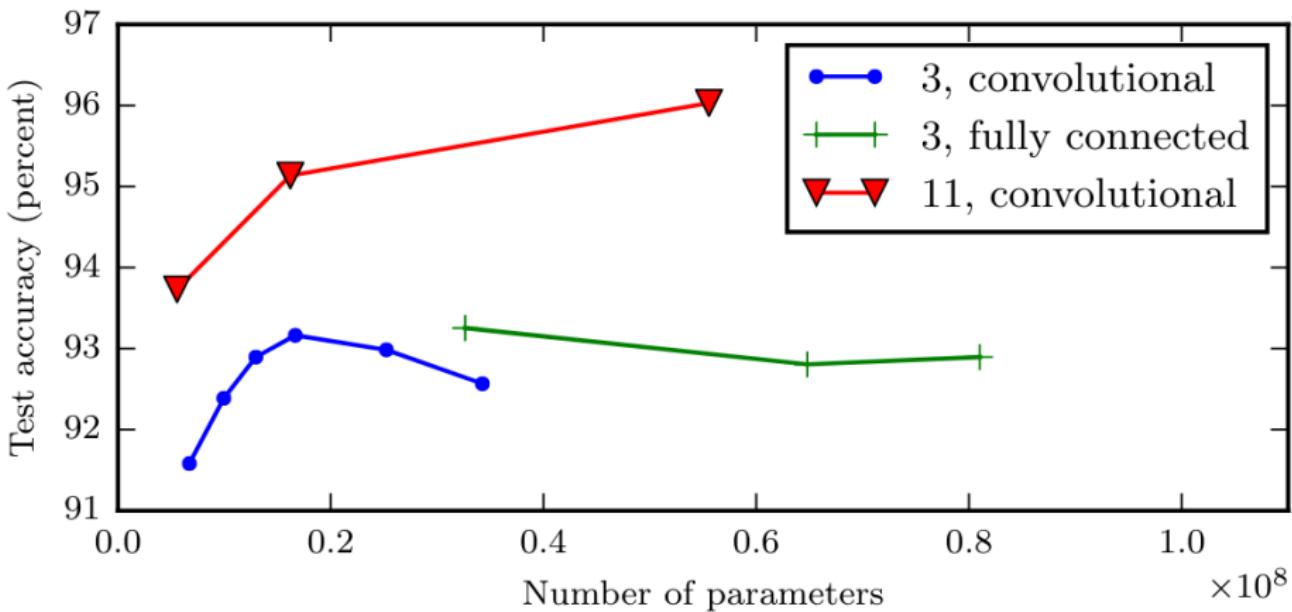
Proč tedy pracovat s **hlubšími architekturami?**



# Motivace

**Hluboké učení** (*Deep Learning, Deep Neural Networks*)

komplexní vstup se lépe modeluje pomocí **užší a hlubší sítě**



(příklad Goodfellow, 2017)

# Aplikace hlubokého učení

## hlavní **aplikační oblasti**

- ▶ počítačové vidění
- ▶ analýza textu, *analýza signálu, analýza časové řady*
- ▶ zpětnovazební učení

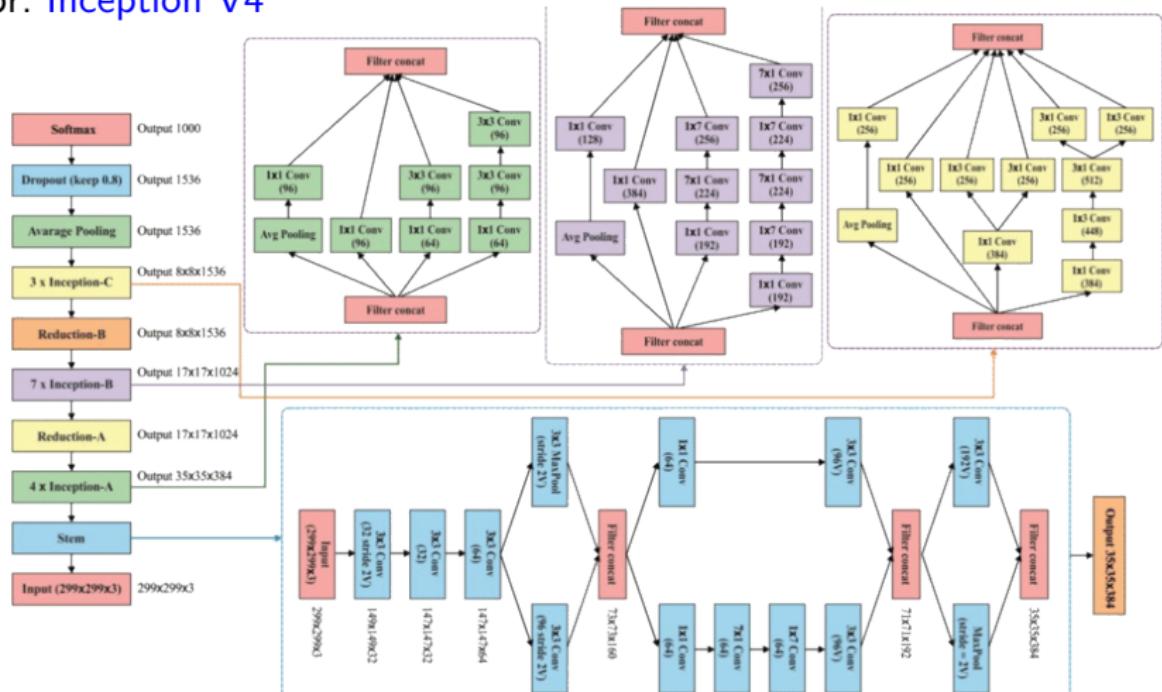
# Počítačové vidění

soutěž **ImageNet** – 1.2 mil. obrázků v 1000 kategoriích

2021 – chyba **1%**, člověk **5%**

např. **Inception V4**

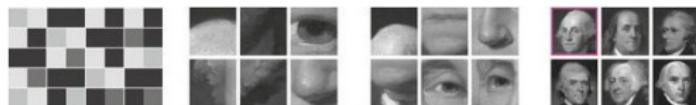
(Shankar et al, 2020)



# Konvoluční sítě

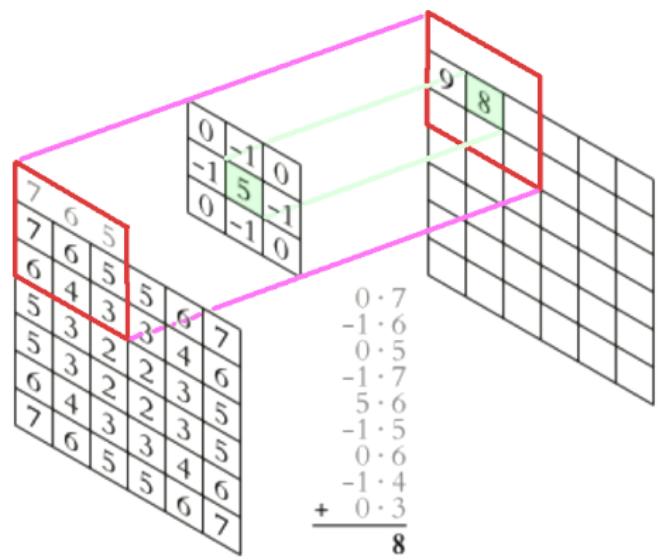
požadavky na **zpracování obrazu**:

- ▶ vztah **sousednosti** bodů
- ▶ barva – RGB kanály,  $\times 3$
- ▶ (pod)objekty a rysy – **kdekoliv** v obrázku – **prostorová invariance**



**Konvoluční sítě (CNN):**

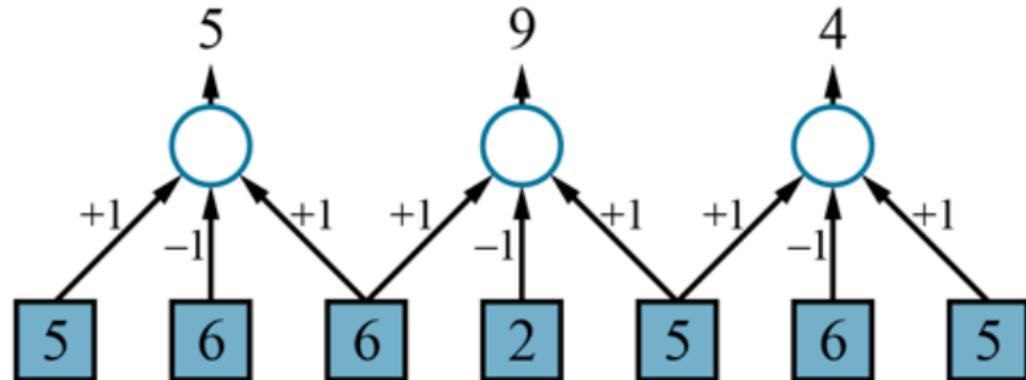
- ▶ učí se malou **kernelovou** matici vah (*filtr*) aplikovat na body obrazu, aplikace = **konvoluce**
- ▶ kernel matice **sdílí** váhy
- ▶ matice se posouvá o **krok** (*stride*)
- ▶ výstupem je **mapa rysů** (*feature map*)



(Ganesh, 2019)

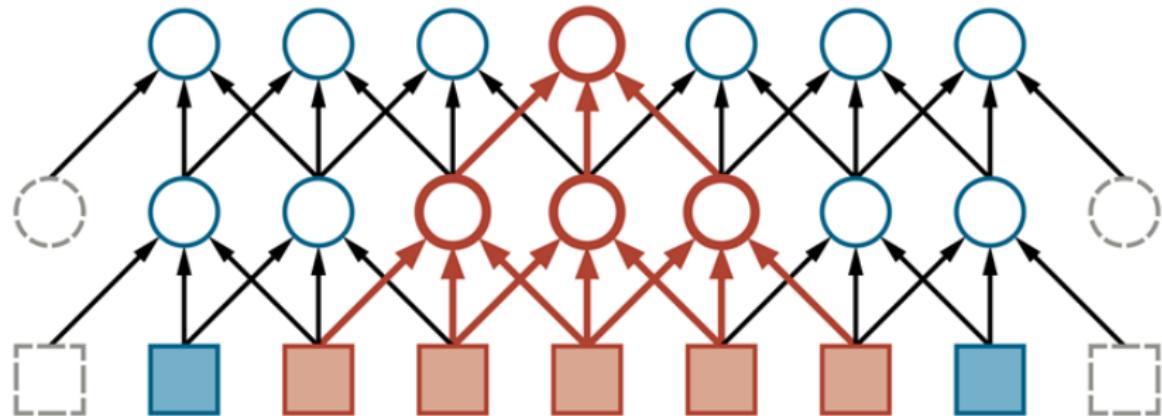
# Parametry konvoluční vrstvy

- rozměry kernelu – 1D ( $\ell$ ), 2D ( $\ell \times r$ ), 3D ...
- počet kernelů k učení  $\times d$
- krok  $s$ ,  $s \geq 2$  redukuje dimenzi



## Vícevrstvé konvoluční sítě

- další konvoluční vrstvy zpracovávají **výstup** předchozích vrstev
- simulují **vyšší úroveň abstrakce**
- mají širší **recepční pole** (*receptive field*)



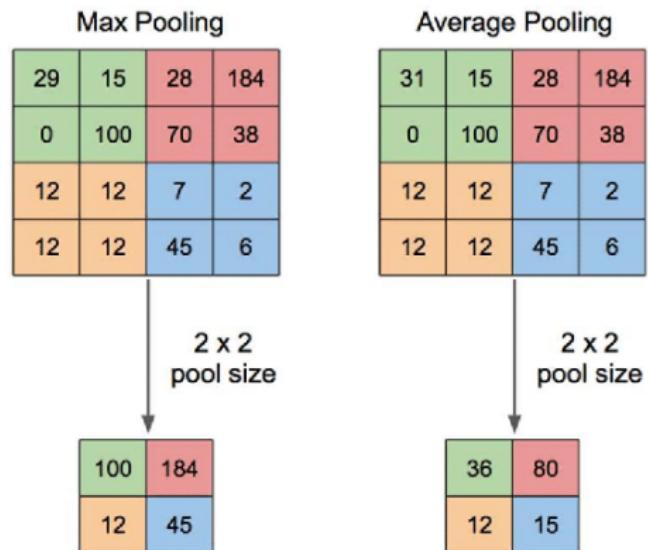
# Redukce dimenze – sdružování/pooling

## Pooling vrstva (sdružování):

- ▶ používá se pro zhuštění informace – redukci dimenze
- ▶ snižuje nároky v dalších vrstvách
- ▶ podporuje generalizaci
- ▶ varianty:

- **max-pooling** – vybírá maximum vstupu, značí výskyt rysu kdekoliv v recepčním poli

- **average-pooling** – klasická redukce



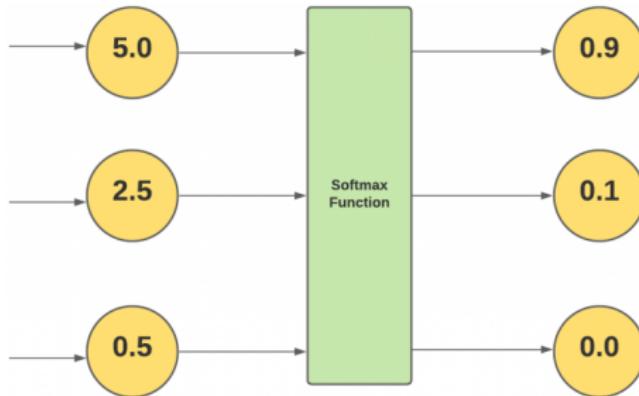
(Yan et al., 2019)

# Klasifikace výstupu – softmax

- klasifikace do  $c$  kategorií – **softmax** vrstva

$$\text{softmax}(\vec{in}) = \left\langle \frac{e^{in_k}}{\sum_{j=1}^c e^{in_j}} \right\rangle_k$$

- reprezentuje **pravděpodobnosti** (součet je 1), akcentuje **rozdíly**
- někdy doplněná o 1–2 předcházející **plně propojené** vrstvy
- *logistická regrese (sigmoid)* – speciální případ pro 2 kategorie (pozitivní a negativní)



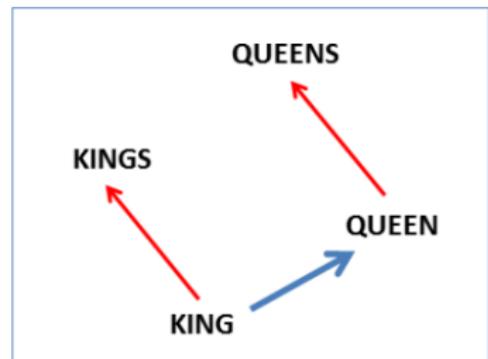
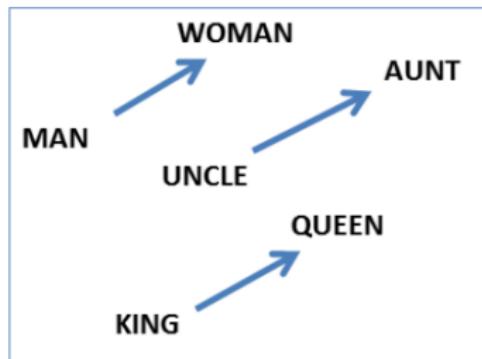
(Kumar, 2020)

## Analýza textu

neuronová síť pracuje **pouze s čísly** – jak zadat text?

slova jako **slovní vektory** (*word embeddings*):

- ▶ stanovení **pevné dimenze**
- ▶ **předpočítání/předtrénování** na velmi velkých neanotovaných textech  
⇒ **neurální jazykové modely**
- ▶ zachycení **sémantiky** – podobná slova síť zpracuje podobně
- ▶ univerzálnější – **vektory částí slov** (*subword/character embeddings*)
- ▶ jen výměnou modelu můžeme **zpřesnit výsledky**



(Mikolov, 2013)

# Predikce textu

vstup: začátek textu jako řetězec slov  $W = w_1 w_2 w_3 \dots w_{i-1}$

výstup: pravděpodobnostní distribuce dalšího slova  $P(w_i | w_1 w_2 \dots w_{i-1})$

základní **neurální jazykový model s pevným kontextem** (*fixed-window*)

výstupní distribuce

$$\vec{y} = \text{softmax}(Uh + b_2) \in \mathbb{R}^{|V|}$$

skrytá vrstva

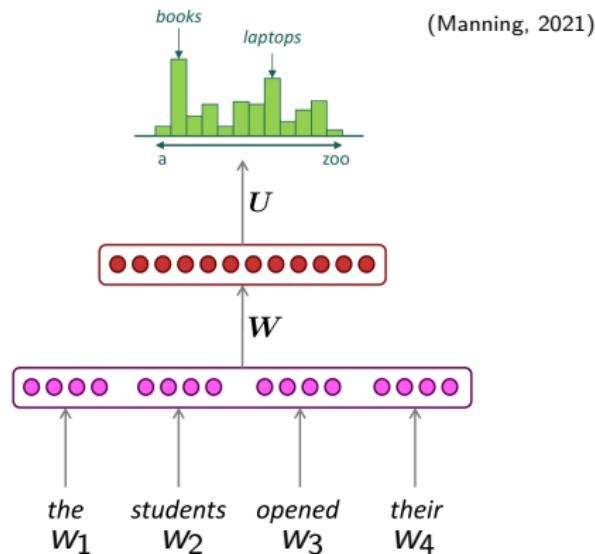
$$h = f(We + b_1)$$

řetězené vektory slov

$$e = [e_1; e_2; e_3; e_4]$$

slova na vstupu

$$w_1 w_2 w_3 w_4$$



**nevýhoda** – pevná velikost vstupu

# Rekurentní jazykový model

výstupní distribuce

$$\vec{y}^{(t)} = \text{softmax}(Uh^{(t)} + b_2) \in \mathbb{R}^{|V|}$$

skryté stavy

$$h^{(t)} = \sigma(W_h h^{(t)} + W_e e^{(t)} + b_1)$$

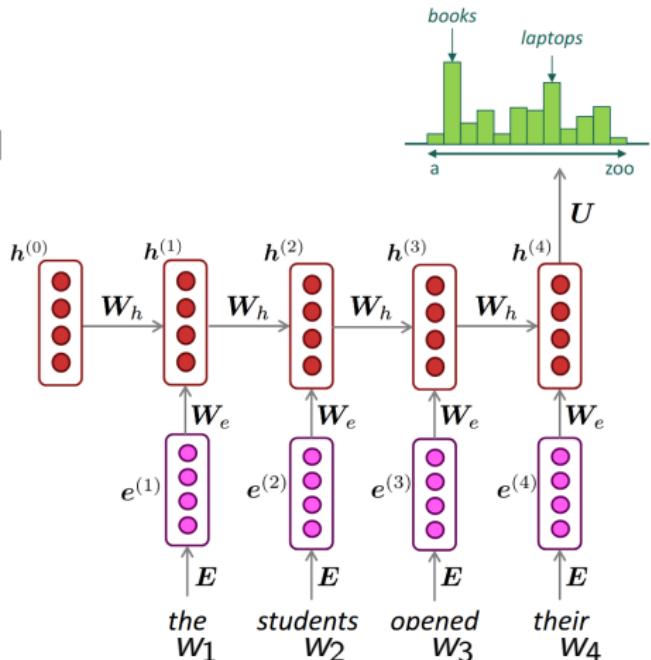
váhy  $W_h$  a  $W_e$  se aplikují opakováně

jednotlivé vektory slov

$$e = [e_1; e_2; e_3; e_4]$$

slova na vstupu

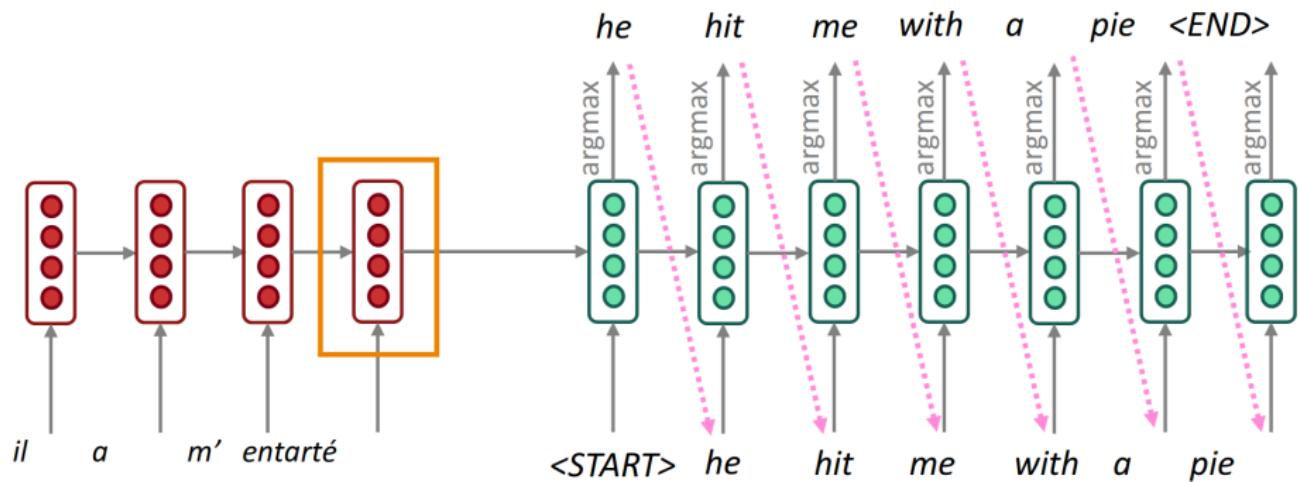
$$w_1 w_2 w_3 w_4$$



# Využití rekurentních sítí – seq2seq

častá varianta – model **sequence-to-sequence (seq2seq)**

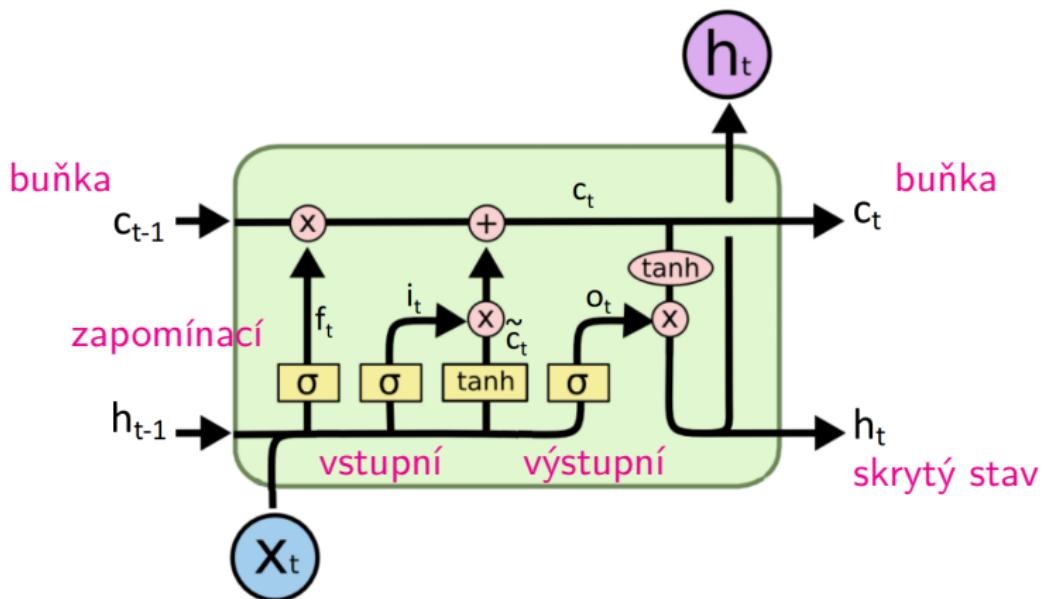
dvě rekurentní sítě – **enkodér** a **dekodér**



# Analýza textu

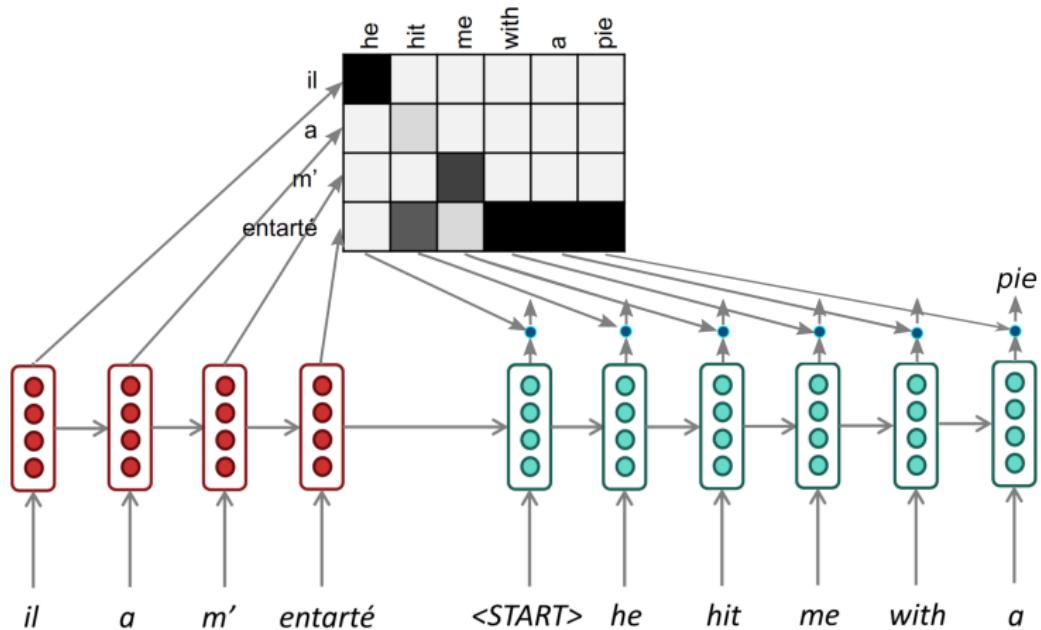
problém trénování velkých RNN – mizející gradient (násobení malých čísel → 0)  
 řešení – **architektura Long Short-Term Memory, LSTM:**

- ▶ buňka (cell)  $c_t$  – pomocná paměť
- ▶ 3 brány: vstupní, výstupní a zapomínací (*forget*) – regulace info do a z buňky



# Mechanismus attention

u rekurentních sítí – celá věta reprezentována jako jeden vektor  
mechanismus **attention** ("pozornost") – detailní provázání informací



# Architektura Transformer

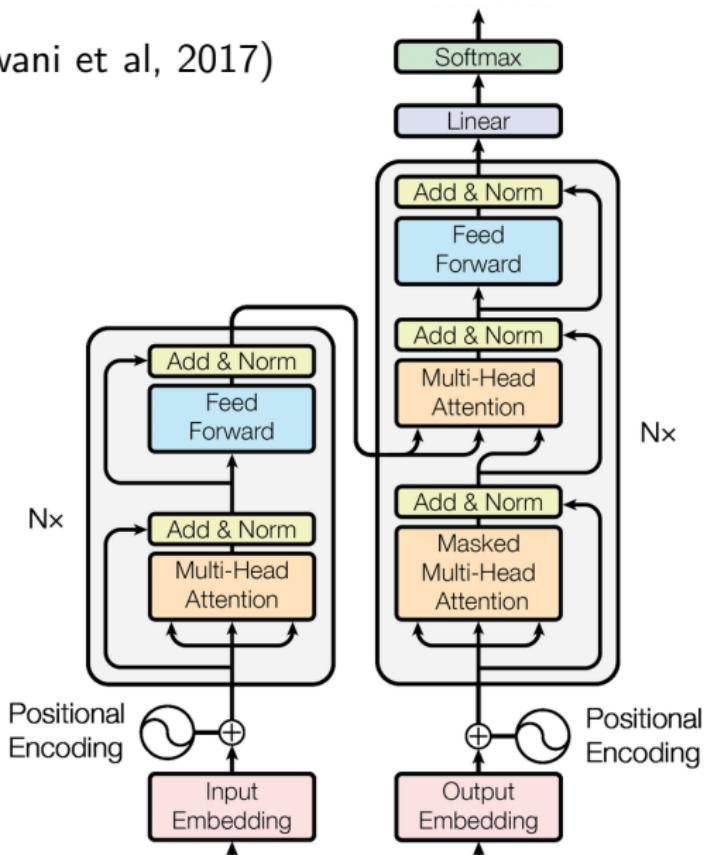
“Attention is All You Need” (Vaswani et al, 2017)

architektura **transformer**:

- ▶ vektory pozice
- ▶ self-attention
- ▶ více **hlav** (*multi-head attention*)
- ▶ reziduální spojení, normalizace a škálování

aktuálně **nejlepší** výsledky v mnoha úlohách zpracování **textu**

[beta.openai.com/examples](https://beta.openai.com/examples)



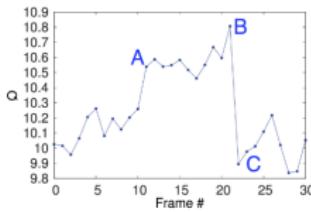
# Zpětnovazební učení

## Hluboké zpětnovazební učení (*deep reinforcement learning*, DRL)

- ▶ rozhodování agenta – ze sekvence odměn
- ▶ cíl – zvyšovat budoucí odměny
- ▶ možná řešení – učení ohodnocovací funkce (AlphaGo), funkce akce Q (Q-learning), nebo politiky
- ▶ DRL zatím aplikačně obtížnější než ostatní techniky hlubokého učení

### Deep Q-Networks – Atari hry (2013):

- ▶ učení funkce Q přímo z obrázků, využívá konvoluční vrstvy
- ▶ odměna – herní skóre
- ▶ pozdější varianta lepší než člověk v 57 Atari hrách

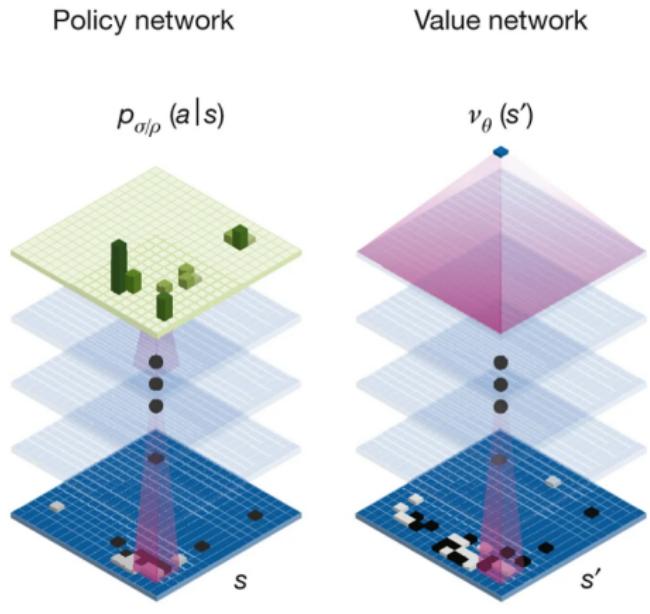


(Mnih et al, 2013)

# AlphaGo

## AlphaGo (2016):

- ▶ učení funkce politiky  $p$  a ohodnocovací funkce  $v$
- ▶ Monte Carlo Tree Search
- ▶ politika  $p$  dává distribuci pravděpodobností možných tahů
- ▶ ohodnocovací funkce  $v$  predikuje zisk navrhovaných nových konfigurací  $s'$
- ▶ každá síť má 13 konvolučních vrstev

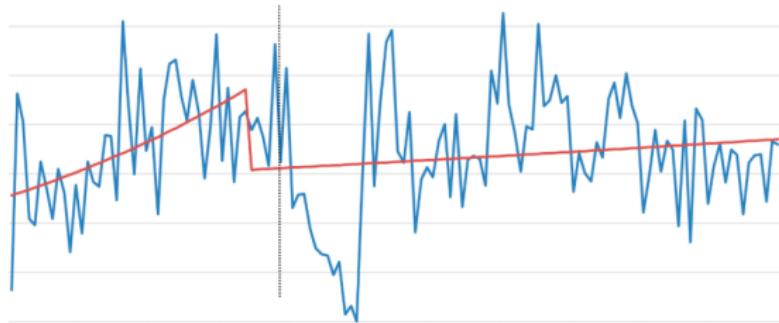


(Silver et al, 2016)

# Hledání architektury

## Hledání správné architektury

- ▶ převážně experimentálně
- ▶ Auto ML (*automated machine learning*)
- ▶ základní prvky:
  - konvoluční vrstvy – pro hledání vzorů (*patterns*) kdekoliv ve vstupu (1D – text, 2D – obráz, ...)  
*a b c d a a d c b c d c c a b d*
  - rekurentní vrstvy – hledání závislostí mezi prvky vstupu (text, signál, časová řada, ...)

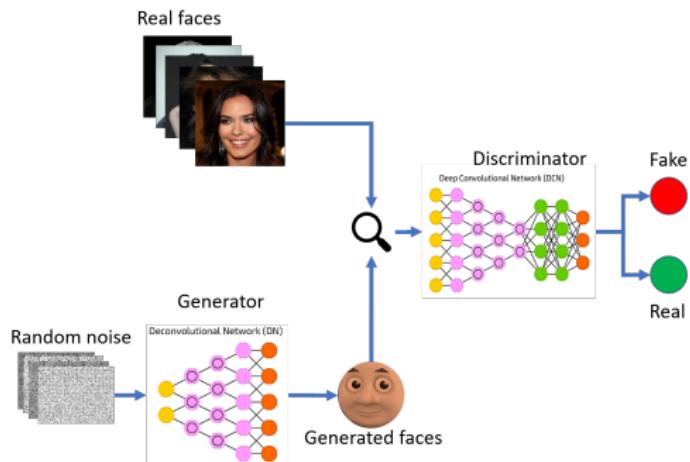


(Adulapuram, 2020)

# Soupeřící učení – GANs

## Generative Adversarial Network (GAN)

- ▶ generující soupeřící síť
- ▶ 2 části – generátor a diskriminátor trénované současně **bez dohledu**
- ▶ **generátor** – vytváří simulované vstupy podle zadání, snaží se zmást diskriminátor
- ▶ **diskriminátor** – učí se rozpoznávat **skutečné** vstupy od **podvržených**



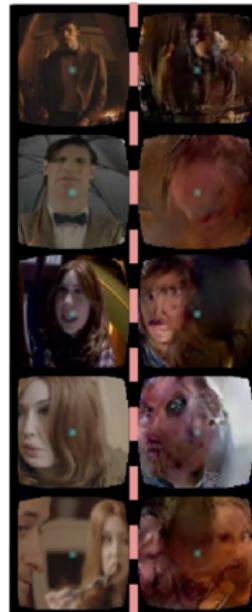
(Missinato, 2020)

# Soupeřící učení – GANs

Aplikace GAN:

► **obraz:**

- [StyleGAN](#) – od Nvidia, generované snímky lidí podle atributů (držení těla, brýle, pohlaví, vlasy, ...)
- [superrezoluce](#) – generovaný obraz ve větším rozlišení
- [Brain2Pix](#) – generování obrazu toho, co vidí mozek, podle mozkové aktivity
- [Ganilla](#) – generování uměleckého obrazu podle fotky
- [DeepFake](#) – přenesení vlastností z jednoho obrazu/videa do druhého



► **text:**

- [DALL-E](#) (OpenAI) – vytváří obrázky podle textového zadání
- [SentiGAN](#) – generuje text se zadáným sentimentem

► **zvuk:**

- [CereVoice Me](#) – vytvoří hlas podle nahrávek
- [DeepComposer](#) – vytváří orchestrální skladbu podle jednoduché melodie

# Schopnosti hlubokých sítí co hluboké sítě umí výborně

- ▶ hledat **vzory** a vztahy v komplexních datech
- ▶ generovat nová komplexní data podle podmínek
- ▶ detektovat, že komplexní data byla vygenerovaná

## co hluboké sítě moc neumí

- ▶ kvantifikovat
- ▶ pracovat s **hierarchickými** strukturami (taxonomie)
- ▶ pracovat s **pravidly**

## kdy je vhodné hluboké sítě použít

máme

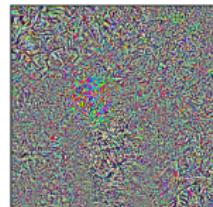
- ▶ velká data
- ▶ složité vzory

nevadí

- ▶ chybí zdůvodnění
- ▶ možná zaujatost
- ▶ “nelogické” chyby



97 % papoušek



speciální šum



99 % knihovna