

# Kapitola 1

## Neurčitý integrál

### 1.1 Primitivní funkce a neurčitý integrál

V kurzu Matematická analýza 1 jsme se seznámili s pojmem derivace, naučili se derivovat některé elementární funkce a řekli si též některé aplikace derivací. Jednou z nich byla i aplikace fyzikální, a to  $v(t) = s'(t)$ —slovy okamžitá rychlost je první derivací dráhy podle času. Je-li nám známo jak se mění dráha pohybujícího se tělesa v závislosti na čase, snadno spočítáme, jakou rychlostí se hmotný bod v daném čase pohybuje. Co když však známe závislost okamžité rychlosti na čase a neznáme dráhu? Z fyziky víme, že u pohybu rovnoměrně zrychleného platí pro rychlost vztah  $v = at$ , kde  $a$  je zrychlení; pro tento typ pohybu se jedná o konstantu. Víme, že dráha pohybu rovnoměrně zrychleného je dána vztahem  $s = \frac{1}{2}at^2 + s_0$ , kde  $s_0$  je konstanta, jejíž fyzikální význam je dráha v čase  $t = 0$ . Snadno se přesvědčíme, že  $s'(t) = v(t) = at$ .

Vím, že vám aplikace moc pod fousy nelezou, proto se abstrouhám od pohybu a problém postavím čistě matematicky. Otázka zní, zda např. funkce  $f : y = x$  není derivací nějaké funkce. Bez velkých problémů zjistíme, že kýžené  $x$  obdržíme derivací funkce  $F : y = \frac{1}{2}x^2$ . Je zřejmé, že tato nalezená funkce není jediná možná, problém řeší jakákoliv funkce  $F : y = \frac{1}{2}x^2 + c$ , kde  $c$  je konstanta. Zeptám-li se, kterou funkci musím zderivovat, abych dostal  $\cos x$ , tak mi asi každý řekne, že je to  $y = \sin x + c$ . Avšak ruku na srdce, kdo je mi schopen během jedné minuty říci, že potřebuji derivovat funkci  $F : y = \frac{3}{8}x - \frac{1}{4}\sin 2x + \frac{1}{32}\sin 4x + c$ , abych obdržel poměrně jednoduchou složenou funkci  $f : y = \sin^4 x$ ? Tušíme, že tyto výpočty budou složitější než derivování, které v jednodušších případech zvládá i medvěd Brumla mého přítele RK, takto domptéra v jednom nejmenovaném cirkuse.

My se však nenecháme odradit a jsouce povzbuzeni slovy básníka Jana Nerudy že malý ten kdo má jen malý cíl shrneme dosavadní poznatky do první definice.

**Def. 1.1** *Nechť  $F(x)$  a  $f(x)$  jsou funkce definované v otevřeném intervalu  $I$ . Funkci  $F(x)$  nazýváme funkcí primitivní k funkci  $f(x)$ , jestliže pro všechna  $x \in I$  platí  $F'(x) = f(x)$ .*

Z úvodních poznámek nám plyne rovněž naše první věta, kterou si jistě sami dokážete coby cvičení.

**Věta 1.1** *Nechť  $F(x)$  je primitivní funkcí k funkci  $f(x)$ . Pak i libovolná funkce  $G(x) = F(x) + c$ , kde  $c \in \mathbb{R}$  je libovolná konstanta, je funkcí primitivní k funkci  $f(x)$ .*

K této větě uvedu dvě poznámky. Graf primitivní funkce  $G(x)$  vznikne posunutím grafu funkce  $F(x)$  o  $c$  ve směru osy  $y$ . Mezi množinou všech primitivních funkcí k  $f(x)$  a množinou  $\mathbb{R}$  existuje bijekce. V předmětu Teorie množin se pak dozvíte, že tyto množiny mají stejnou mohutnost, ale to poněkud předbíhám.

Je namístě situaci z předchozí věty nějak pojmenovat.

**Def. 1.2** *Množinu všech funkcí primitivních k funkci  $f(x)$  nazýváme neurčitým integrálem funkce  $f(x)$  v intervalu  $I$ . Píšeme*

$$\int f(x)dx = F(x) + c, \quad x \in I$$

*Funkci  $f(x)$  nazýváme integrandem, symbol  $\int$  integračním znakem. Celý proces budeme nazývat integrováním (integrací) funkce  $f(x)$ .*

Záhadný symbol  $dx$  tam zatím pište a nepřemýšlejte o něm. Jakmile se probojujeme k integrálu určitému, tak jeho význam ozřejmíme.

Otázku, zda uvedený proces má smysl řeší následující věta.

**Věta 1.2** *Ke každé funkci spojitě na intervalu  $I$  existuje v tomto intervalu funkce primitivní.*

Pusťme se tedy chutě do hledání funkcí primitivních, tedy do integrování. Někteří národové čtou zprava doleva, vezmeme-li si z nich příklad a přečteme-li vzorce pro derivování tímto směrem, dostaneme sadu základních vzorců pro neurčitý integrál.

$$1.1. \int 0 \cdot dx = c$$

$$1.2. \int dx = x + c$$

$$1.3. \int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + c, \quad n \neq -1$$

$$1.4. \int \frac{1}{x} dx = \ln |x| + c$$

$$1.5. \int e^x dx = e^x + c$$

$$1.6. \int a^x dx = \frac{a^x}{\ln a} + c, \quad a \geq 1, \quad a \neq 1$$

$$1.7. \int \sin x dx = -\cos x + c$$

$$1.8. \int \cos x dx = \sin x + c$$

$$1.9. \int \frac{1}{\cos^2 x} dx = \operatorname{tg} x + c$$

$$1.10. \int \frac{1}{\sin^2 x} dx = -\operatorname{cotg} x + c$$

$$1.11. \int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = \arcsin x + c$$

$$1.12. \int \frac{1}{1+x^2} dx = \operatorname{arctg} x + c$$

U všech vzorců předpokládáme, že platí pro všechna přípustná  $x$ .

Sami cítíme, že podle uvedených vzorců bychom moc integrálů nevyřešili. Zkusíme tedy pátrat, zda bychom nemohli obrátit i jiné vzorce a věty z derivací. V případě lineární kombinace funkcí budeme úspěšní, neb ta se integruje na stejném principu jako se i derivuje, jak nám to říká následující věta.

**Věta 1.3** *Nechť v intervalu  $I$  existují neurčité integrály funkcí  $f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x)$  a nechť  $c_1, c_2, \dots, c_n$  jsou libovolné konstanty. Pak existuje i neurčitý integrál funkce*

$$f(x) = c_1 f_1(x) + c_2 f_2(x) + \dots + c_n f_n(x)$$

a platí

$$\int c_1 f_1(x) + c_2 f_2(x) + \dots + c_n f_n(x) dx = c_1 \int f_1(x) dx + c_2 \int f_2(x) dx + \dots + c_n \int f_n(x) dx$$

Některé integrály můžeme jednoduchou úpravou převést na tzv. integrály tabulkové, jak se o tom přesvědčíme v následujícím příkladu.

### Příklad 1.1

$$\int \operatorname{tg}^2 x dx = \int \frac{\sin^2 x}{\cos^2 x} dx = \int \frac{1 - \cos^2 x}{\cos^2 x} dx = \int \left( \frac{1}{\cos^2 x} - 1 \right) dx$$

Nyní s využitím vzorce 1. 9. a věty 1. 3. máme

$$\int \left( \frac{1}{\cos^2 x} - 1 \right) dx = \int \frac{1}{\cos^2 x} dx - \int 1 dx = \operatorname{tg} x - x + c$$

Bohužel výše uvedená je věta je naším posledním úspěchem v tomto směru. Na rozdíl od derivací neexistují vzorce pro integraci součinu a podílu. Malou útěchou nám budiž skutečnost, že ze vzorce pro derivaci součinu lze odvodit vzorec pro tzv. integraci *per partes*, po česku *po částech*. Toto pro snadnost ponecháváme jako domácí cvičení a budeme pokračovat patřičnou větou.

**Věta 1.4** *Nechť funkce  $u(x)$  a  $v(x)$  jsou spojité v intervalu  $(a, b)$  (může být i  $a = -\infty$  či  $b = \infty$ ) a nechť mají v tomto intervalu spojité derivace. Pak zde platí*

$$\int u(x)v'(x) dx = u(x)v(x) - \int u'(x)v(x) dx$$

či stručněji

$$\int uv' dx = uv - \int u'v dx$$

Použití této metody si ukážeme na několika příkladech.

**Příklad 1.2** Vypočtěte integrál  $\int xe^x dx$ . Jelikož máme integrovat součin funkcí, můžeme to zkusit metodou per partes. Nadějně je i to, že oba součinitele umíme derivovat a integrovat. Jelikož se  $e^x$  nemění ani při integraci ani při derivaci, zaměříme svou pozornost na druhého činitele. Zatímco  $\int x dx = \frac{x^2}{2} + c$ , tak derivace  $x' = 1$ . Volba je tedy jasná—  $u = x$ ,  $u' = 1$ ,  $v' = e^x$ ,  $v = e^x$ . Podle vzorce je

$$\int xe^x dx = xe^x - \int e^x dx = xe^x - e^x + c.$$

Metodu per partes lze použít i opakovaně, musíme však vidět světlo na konci tunelu, nikov však od protijedoucího vlaku.

**Příklad 1.3** Vypočtěte integrál  $\int x^2 \sin x dx$ . Volíme  $u = x^2$ ,  $u' = 2x$ ,  $v' = \sin x$ ,  $v = -\cos x$ . Podle vzorce je

$$\int x^2 \sin x dx = -x^2 \cos x + 2 \int x \cos x dx$$

Na integrál  $\int x \cos x dx$  použijeme opět metodu per partes s volbou  $u = x$ ,  $u' = 1$ ,  $v' = \cos x$ ,  $v = \sin x$  a obdržíme

$$\int x \cos x dx = x \sin x - \int \sin x dx = x \sin x + \cos x.$$

Je tedy

$$\int x^2 \sin x dx = -x^2 \cos x + 2(x \sin x + \cos x) + c$$

Další způsob použití metody per partes ukazuje následující příklad.

**Příklad 1.4** Vypočtěte integrál  $\int \ln x dx$ . Zpočátku nás asi zarazí, že zde není žádný součin. To nás však nesmí odradit, podle Palackého věty si ho prostě vytvoříme— $1 \cdot x$ . Pak už je volba jednoznačná, a to  $u = \ln x$ ,  $u' = \frac{1}{x}$ ,  $v' = 1$  a  $v = x$ . Aplikací metody per partes máme

$$\int \ln x dx = x \ln x - \int \frac{1}{x} \cdot x = x \ln x - x + c.$$

Obdobným způsobem můžeme integrovat i funkce cyklometrické, jejichž integrály jste v přehledu základních vzorců jistě postrádali. Závěrem ještě jeden způsob, jak lze využít tuto metodu.

**Příklad 1.5** Vypočtěte integrál  $\int e^x \sin x dx$ . Zde součin máme, obě funkce lze snadno derivovat i integrovat, tady je těžké si vybrat. Po delším přemýšlení zvolíme následující možnost:  $u = \sin x$ ,  $u' = \cos x$ ,  $v' = v = e^x$ . Aplikujeme patřičný vzorec a máme

$$\int e^x \sin x dx = e^x \sin x - \int e^x \cos x dx.$$

Z výsledku jsme trochu rozpačití, máme však pevnou vůli a z nastoupené cesty ne-sejdeme. Volba bude  $u = \cos x$ ,  $u' = -\sin x$  a  $v' = v = e^x$ . Výsledkem pak bude

$$\int e^x \sin x dx = e^x \sin x - \left( e^x \cos x + \int e^x \sin x dx \right).$$

Ocitli jsme se ve stejné situaci, v jaké byl jistý Australan, který na dotaz svého kamaráda, proč má na hlavě bouli, odpověděl: Ale koupil jsem si nový bumerang a ten starý jsem odhodil. Nám tato rána do hlavy ale nevádí, naopak se nám v ní rozsvítí, protože si všimneme, že po odstranění závorek mají integrály opačná znaménka. Výše uvedený vztah můžeme tedy chápat tak, že se jedná o rovnici, v níž je neznámou zadaný integrál, či chcete-li zavedeme substituci  $\int e^x \sin x dx = t$ . Po vyřešení rovnice zjistíme, že je

$$\int e^x \sin x dx = \frac{e^x(\sin x - \cos x)}{2} + c.$$

Podobně neexistuje univerzální vzorec pro integraci funkce složené, na základě věty o derivaci složené funkce však můžeme odvodit větu o *substituci* v integrálu.

**Věta 1.5** *Nechť funkce  $F(t)$  je primitivní funkcí k funkci  $f(t)$  v intervalu  $(\alpha, \beta)$ . Nechť funkce  $t = \varphi(x)$  má derivaci  $\varphi'(x)$  v intervalu  $(a, b)$  (intervaly mohou být i nekonečné). Pro každé  $x \in (a, b)$  nechť je číslo  $\varphi(x) \in (\alpha, \beta)$ . Pak v intervalu  $(a, b)$  je funkce  $F(\varphi(x))$  primitivní funkcí k funkci  $f(\varphi(x))$ , tedy platí*

$$\int f(\varphi(x))\varphi'(x)dx = F(\varphi(x)) + c$$

či obvykleji

$$\int f(\varphi(x))\varphi'(x)dx = \int f(t)dt = F(t) + c,$$

kde  $t = \varphi(x)$

Metodu substituční můžeme používat v dvojí podobě. Vy byste měli zvládnout situaci, kdy je v integrandu nějaká složená funkce vynásobena derivací její vnitřní složky, jak je to ukázáno v následujícím příkladu.

**Příklad 1.6** *Vypočtěte integrál  $\int \sin^8 x \cos x dx$ . Zvolme substituci  $t = \sin x$ , potom je  $dt = \cos x dx$ . Tyto údaje dosadíme do integrandu, čímž jsme postaveni před nový problém spočítat integrál  $\int t^8 dt$ . Toto jest tzv. integrál tabulkový, který spočítáme podle vzorce 1. 3. U neurčitého integrálu je slušnost vrátit se k původním proměnným, takže máme*

$$\int \sin^8 x \cos x dx = \int t^8 dt = \frac{t^9}{9} + c = \frac{\sin^9 x}{9} + c.$$

Někdy v integrandu nemáme přímo derivaci vnitřní složky, avšak po úpravě ji tam dostaneme. V následujícím příkladu je úkol pro děti v mateřské škole.

**Příklad 1.7** *Vypočtěte integrál  $\int x^2 e^{x^3} dx$ . Vnitřní složka je  $x^3$ . Zvolíme substituci  $x^3 = t$ ,  $dt = 3x^2 dx$ . Jak vidíme, v integrandu chybí číslo 3, proto je tam dodáme známou fintou ve formě vynásobení jedničkou tvaru  $3 \cdot \frac{1}{3}$ . Máme tedy*

$$\int x^2 e^{x^3} dx = \frac{1}{3} \int 3x^2 e^{x^3} dx = \frac{1}{3} \int e^t dt = \frac{1}{3} e^t + c = \frac{1}{3} e^{x^3} + c.$$

Ne vždy je úprava takto snadná a je třeba trochu invence jak si ukážeme v dalším příkladu.

**Příklad 1.8** Vypočtěte integrál  $\int \frac{\sin^6 x}{\cos^8 x} dx$ . Než se pustíme do hledání literatury abychom tento ošemetný integrál spočítali, tak se trochu zamysleme. Určitě si všimneme, že se exponenty liší o dvojku a dáme-li si to do souvislosti s faktem, že v derivaci funkcí tangens či kotangens se funkce z integrandu vyskytují ve jmenovateli právě v druhé mocnině. Zkusíme tedy následující úpravu.

$$\int \frac{\sin^6 x}{\cos^8 x} dx = \int \frac{\sin^6 x}{\cos^6 x} \cdot \frac{1}{\cos^2 x} dx = \int \operatorname{tg}^6 x \cdot \frac{1}{\cos^2 x} dx.$$

Substituce  $t = \operatorname{tg} x$ ,  $dt = \frac{1}{\cos^2 x} dx$  je nabíledni a můžeme pokračovat.

$$\int \operatorname{tg}^6 x \cdot \frac{1}{\cos^2 x} dx = \int t^6 dt = \frac{t^7}{7} + c = \frac{\operatorname{tg}^7 x}{7} + c.$$

Důležité jsou integrály typu  $\int \frac{f'(x)}{f(x)} dx$ . Tento typ integrálu řešíme substitucí  $t = f(x)$ ,  $dt = f'(x) dx$ , která vede na integrál  $\int \frac{dt}{t} = \ln |t| + c$ . Do vašeho vzorcovníčku si tedy můžete připsat další vzorec.

$$\int \frac{f'(x)}{f(x)} dx = \ln |f(x)| + c$$

Když už jste v tom připisování, tak si dodejte další dva.

$$\int \operatorname{tg} x dx = -\ln |\cos x| + c$$

a

$$\int \operatorname{cotg} x dx = \ln |\sin x| + c$$

Na tento vzorec si dáme ještě tři příklady, kdy integrand musíme nejdříve upravit.

**Příklad 1.9** Vypočtěte integrál  $\int \frac{1}{\sin x \cos x} dx$ . Integrand upravíme následujícím způsobem.

$$\int \frac{1}{\sin x \cos x} dx = \int \frac{1}{\frac{\sin x}{\cos x} \cdot \cos^2 x} dx = \int \frac{\frac{1}{\cos^2 x}}{\operatorname{tg} x} dx = \ln |\operatorname{tg} x| + c$$

**Příklad 1.10** Vypočtěte integrál  $\int \frac{1}{\sin x} dx$ . Využitím známého vzorce integrand upravíme následujícím způsobem.

$$\int \frac{1}{\sin x} dx = \int \frac{1}{2 \sin \frac{x}{2} \cos \frac{x}{2}} dx = \int \frac{\frac{1}{\cos^2 \frac{x}{2}}}{\operatorname{tg} \frac{x}{2}} \frac{dx}{2} = \ln \left| \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right| + c.$$

**Příklad 1.11** Vypočtěte integrál  $\int \frac{1}{\cos x} dx$ . Příklad je podobný jako předchozí, proto si vzpomeneme, že chce-li matematik vařit čaj, musí být čajník prázdný a v kredenci. No a my dostaneme čajník do kredence za pomoci vzorce  $\cos x = \sin(x + \frac{\pi}{2})$ . Je tedy

$$\int \frac{1}{\cos x} dx = \int \frac{1}{\sin(x + \frac{\pi}{2})} dx = \ln \left| \operatorname{tg} \frac{1}{2} \left( x + \frac{\pi}{2} \right) \right| + c$$

Připomínáme, že jsme vložili substituci  $x + \frac{\pi}{2} = t$ ,  $dx = dt$ .

Vraťme se ještě k předchozí substituci a provedme obecnou úvahu. V integrálu  $\int f(ax+b)dx$  provedeme substituci  $ax+b=t$ ,  $adx=dt$  či  $dx=\frac{1}{a}dt$ . Proces integrace proběhne jako v případě integrace funkce  $f(x)$ , jen nesmíme zapomenout výsledek podělit číslem  $a$ . Připište si další vzorec

$$\int f(ax+b)dx = \frac{1}{a}F(ax+b) + c$$

Při použití tohoto vzorce jakož při neurčitém integrování vůbec je třeba fištrón, jako je tomu v dalším příkladu.

**Příklad 1.12** Vypočtete integrál  $\int \frac{1}{x \ln x \cdot \ln \ln x} dx$ ,  $x \in (e, \infty)$ . Ten interval jsem tam dal proto, abych nemusel používat absolutní hodnotu v již tak složitém výrazu. Integrand má smysl i pro jiná  $x$ , podumejte. Po delší úvaze jsem se rozhodl pro substituci  $t = \ln x$ ,  $dt = \frac{dx}{x}$ . Máme tedy

$$\int \frac{1}{x \ln x \cdot \ln \ln x} dx = \int \frac{dt}{t \ln t} = \int \frac{\frac{dt}{t}}{\ln t} = \ln \ln t + c = \ln \ln \ln x + c$$

Pokud se však odvážeme a zavedeme substituci  $t = \ln \ln x$ ,  $dt = \frac{1}{\ln x} \frac{1}{x} dx$ , je

$$\int \frac{1}{x \ln x \cdot \ln \ln x} dx = \int \frac{dt}{t} = \ln t + c = \ln \ln \ln x + c$$

Substituci můžeme používat i v "opačném směru", návod nám k tomu poskytne následující věta.

**Věta 1.6** Nechť funkce  $f(x)$  má v intervalu  $(a, b)$  primitivní funkce  $F(x)$ . Nechť dále funkce  $x = g(t)$  má v intervalu  $(\alpha, \beta)$  derivaci  $g'(t)$  a nechť k této funkci existuje v  $(\alpha, \beta)$  funkce inverzní  $t = \psi(x)$ ,  $x \in (a, b)$ . Pak platí

$$\int f(x)dx = \int f[g(t)]g'(t)dt = \Phi(t) + C = F\{g[\psi(x)]\} + c$$

Použití této věty si ukážeme na příkladech.

**Příklad 1.13** Vypočtete integrál  $\int \frac{\sqrt{x}dx}{6(\sqrt{x}-\sqrt[3]{x})}$ ,  $x \in (a, b)$ . Daný integrand je v intervalu  $(0, 1)$  spojitý. Abychom odstranili druhou a třetí mocninu současně, položíme  $x = t^6$ ,  $dx = 6t^5 dt$ . Tato funkce je spojitá v intervalu  $(0, 1)$ , má zde i spojitou derivaci, je v něm rostoucí a zobrazuje tento interval na interval  $(0, 1)$  pro proměnnou  $x$ . Příslušná inverzní funkce je zřejmě  $t = \sqrt[6]{x}$ .

$$\int \frac{\sqrt{x}dx}{6(\sqrt{x}-\sqrt[3]{x})} = \int \frac{t^3}{6(t^3-t^2) \cdot 6t^5 dt} = \int \frac{t^6}{t-1} dt$$

Provedeme-li naznačené dělení v integrandu, obdržíme

$$\int \frac{t^6}{t-1} dt = \int (t^5 + t^4 + t^3 + t^2 + t + 1 + \frac{1}{t-1}) dt = \frac{t^6}{6} + \frac{t^5}{5} + \frac{t^4}{4} + \frac{t^2}{2} + t + \ln |t-1| + c$$

Jak jsme již říkali, slušné vychování nám velí vrátit se k původní proměnné  $x$ , v konečném důsledku tedy je

$$\int \frac{\sqrt{x}dx}{6(\sqrt{x}-\sqrt[3]{x})} = \frac{x}{6} + \frac{\sqrt[6]{x^5}}{5} + \frac{\sqrt[3]{x^2}}{4} + \frac{\sqrt[2]{x}}{3} + \frac{\sqrt[3]{x}}{2} + \sqrt[6]{x} + \ln |\sqrt[6]{x}-1| + c$$

Zkusme ještě jeden.

**Příklad 1.14** Vypočtete integrál  $\int \sqrt{a^2 - x^2}$ ,  $a > 0$ ,  $x \in (-a, a)$ . Zde použijeme substituci  $x = a \sin t$ ,  $t \in (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$ ,  $dx = a \cos t dt$ . Dosadíme do integrandu a upravíme.

$$\int \sqrt{a^2 - x^2} dx = \int \sqrt{a^2 - a^2 \sin^2 t} \cos t dt = a^2 \int \sqrt{1 - \sin^2 t} \cos t dt = a^2 \int \cos^2 t dt$$

K výpočtu tohoto interálu můžeme použít více způsobů, nejlepší a nejkratší cesta k výsledku vede přes vzorec pro poloviční úhel.

$$a^2 \int \cos^2 t dt = \frac{a^2}{2} \int (1 + \cos 2t) dt = \frac{a^2}{2} \left( t + \frac{1}{2} \sin 2t \right) + c$$

Abychom ukázali, že se nám dostalo slušného vychování, vzpomeneme si na vzorec pro dvojnásobný úhel a tzv. goniometricou jedničku. Výsledek upravíme na tvar

$$\frac{a^2}{2} \left( t + \frac{1}{2} \sin 2t \right) = \frac{a^2}{2} (t + \sin t \cos t) = \frac{a^2}{2} (t + \sin t \cdot \sqrt{1 - \sin^2 t})$$

Ze substituční rovnice  $x = a \sin t$  máme  $t = \arcsin \frac{x}{a}$ , po dosazení a drobné úpravě, kterou jistě odhalíte sami máme

$$\int \sqrt{a^2 - x^2} = \frac{a^2}{2} \arcsin \frac{x}{a} + \frac{x}{2} \sqrt{a^2 - x^2} + c$$

## 1.2 Integrace racionální lomené funkce

Velice často jsme postaveni před úkol integrovat racionální lomenou funkci, proto se této problematice budeme věnovat podrobněji. Nejprve si vezměte vaše poznámky z algebry a zopakujte si vše, co víte o polynomu a racionální lomené funkci. Definice a věty budu zmiňovat, jen někdy je však budu uvádět v jejich klasické podobě. Začnu připomínkou skutečnosti, že každá neryze lomená racionální funkce může být vyjádřena jako součet polynomu a ryze lomené racionální funkce. Jelikož integrace polynomu je brnkačka, budeme se věnovat pouze integraci ryze lomené racionální funkce.

Již staří Egypťané používali tzv. kmenové zlomky, tedy zlomky typu  $\frac{1}{n}$ . ostatní zlomky vyjadřovali právě pomocí těchto kmenových, tedy například  $\frac{11}{15} = 2\frac{1}{5} + 1\frac{1}{3}$ . U ryze lomené racionální funkce platí něco obdobného. Zopakujte si pojem kořen polynomu a vezte, že každý polynom lze rozložit na součin polynomů stupně nejvýš dva. Pak lze formulovat následující větu.

**Věta 1.7** Nechť je dána ryze lomená racionální lomená funkce  $\frac{P(x)}{Q(x)}$  a nechť platí

$$Q(x) = a(x - \alpha_1)^{k_1} \dots (x - \alpha_m)^{k_m} (x^2 + p_1x + q_1)^{l_1} \dots (x^2 + p_nx + q_n)^{l_n},$$

přitom  $\alpha_i$  je kořen polynomu  $Q(x)$  násobnosti  $k_i$  a kvadratické polynomy odpovídají komplexně sdruženým kořenům násobnosti  $l_i$ . Pak existují jednoznačně určená reálná čísla označená velkými písmeny tak, že platí

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{A_1}{x - \alpha_1} + \frac{A_2}{(x - \alpha_1)^2} + \dots + \frac{A_{k_1}}{(x - \alpha_1)^{k_1}} + \dots$$



$$\begin{aligned}
& + \frac{B_1}{x - \alpha_m} + \frac{B_2}{(x - \alpha_m)^2} + \cdots + \frac{B_{k_m}}{(x - \alpha_m)^{k_m}} \\
& + \frac{K_1x + L_1}{x^2 + p_1x + q_1} + \frac{K_2x + L_2}{(x^2 + p_1x + q_1)^2} + \cdots + \frac{K_{l_1}x + L_{l_1}}{(x^2 + p_1x + q_1)^{l_1}} + \cdots \\
& + \frac{M_1x + N_1}{x^2 + p_nx + q_n} + \frac{M_2x + N_2}{(x^2 + p_nx + q_n)^2} + \cdots + \frac{M_{l_n}x + N_{l_n}}{(x^2 + p_nx + q_n)^{l_n}}
\end{aligned}$$

Uznávám, že ta věta je strašná a dokáže odpudit většinu lidí od studia matematiky. Leč neházejte flintu do žita, mohl by ji tam někdo najít a vy byste měli problémy. Na následujících příkladech uvidíte, že je to věta velmi jednoduchá a porozumí jí každý z vás. Než se pustíme do vlastního rozkladu, uvedu ještě dvě věty.

**Věta 1.8** *Nechť  $P(x)$  a  $Q(x)$  jsou mnohočleny stupně  $n$  a necht' se shodují pro  $n + 1$  hodnot proměnné  $x$ . Pak jsou tyto mnohočleny totožné.*

**Věta 1.9** *Nechť  $P(x)$  a  $Q(x)$  jsou mnohočleny stupně  $n$  a necht' se shodují všechny koeficienty u týchž mocnin. Pak jsou tyto mnohočleny totožné.*

Nyní se s optimismem pustíme do řešení příkladů. Budeme hned řešit integrál.

**Příklad 1.15** *Vypočtete integrál  $\int \frac{5x^2 - 39x + 64}{x^3 - 11x^2 + 34x - 24} dx$ . Je to integrál ryze lomené racionální funkce, nejdříve rozložíme jmenovatel na součin polynomů stupně nejvýš dva. Po jistém úsilí, například pomocí Hornerova schématu zjistíme, že polynom má tři reálné kořeny  $x = 1$ ,  $x = 4$  a  $x = 6$ . Věřím, že jste začali hledat kořeny jen mezi děliteli čísla 24. Patříčný rozklad bude*

$$\frac{5x^2 - 39x + 64}{x^3 - 11x^2 + 34x - 24} = \frac{A}{x - 1} + \frac{B}{x - 4} + \frac{C}{x - 6}$$

Zatím neurčité koeficienty  $A$ ,  $B$  a  $C$  určíme následujícím způsobem. Rovnici vynásobíme společným jmenovatelem a obdržíme

$$5x^2 - 39x + 64 = A(x - 4)(x - 6) + B(x - 1)(x - 6) + C(x - 1)(x - 4)$$

Vzpomeneme si na větu 1. 8. a přinutíme polynomy na levé a na pravé se rovnaly dosazením tří různých hodnot  $x$ . Samozřejmě můžeme dosadit libovolné hodnoty, ale podíváme-li se na pravou stranu, mělo by nás trknout, že bude velmi výhodné dosadit právě kořeny.

$$x = 1 \Rightarrow 30 = 15A \Rightarrow A = 2$$

$$x = 4 \Rightarrow -12 = -6B \Rightarrow B = 2$$

a konečně

$$x = 6 \Rightarrow 10 = 10C \Rightarrow C = 1$$

Je tedy

$$\int \left( \frac{5x^2 - 39x + 64}{x^3 - 11x^2 + 34x - 24} \right) dx = \int \left( \frac{2}{x - 1} + \frac{2}{x - 4} + \frac{1}{x - 6} \right) dx = \ln |(x - 1)^2(x - 4)^2(x - 6)| + c$$

Pokud koukáte na výsledek poněkud nedůvěřivě, zopakujte si pravidla pro logaritmování.

**Příklad 1.16** Vypočtete integrál  $\int \frac{-x^2+27x-32}{(x-1)^2(x-7)} dx$ . Zde jsou kořeny již naznačeny, příslušný rozklad bude

$$\frac{-x^2 + 27x - 32}{(x-1)^2(x-7)} = \frac{A}{(x-1)^2} + \frac{B}{x-1} + \frac{C}{x-7}$$

Volba  $x = 1$  dává  $-6 = -6A \Rightarrow A = 1$ , volba  $x = 7$  dává  $136 = 36C \Rightarrow C = 3$ . Jelikož nám kořeny došly, zvolíme ještě  $x = 0$  a s využitím již spočítaných koeficientů máme  $-32 = -7 + 7B + 3$ , tedy  $B = -4$ . Je tedy

$$\begin{aligned} \int \frac{-x^2 + 27x - 32}{(x-1)^2(x-7)} dx &= \int \left( \frac{1}{(x-1)^2} - \frac{4}{x-1} + \frac{3}{x-7} \right) dx = \\ &= \frac{-1}{x-1} + \ln \frac{(x-7)^3}{(x-1)^4} + c \end{aligned}$$

S případem, kdy polynom má pouze reálné kořeny jsme se již popasovali, hodíme nyní čučku na případ, kdy ve jmenovateli je nerozložitelný (ireducibilní) polynom stupně dva. Budeme se pro začátek zabývat jen patřičným parciálním zlomkem.

**Příklad 1.17** Vypočtete integrál  $\int \frac{x+3}{x^2+6x+10} dx$ . Diskriminant je roven číslu  $-4$ , trojčlen nelze dále rozložit. Máme však štěstí, v čitateli je skoro derivace jmenovatele, jen je ten výraz poněkud malý. Tak si ho zvětšíme známým trikem, když ho vynásobíme jedničkou tvaru  $2 \cdot \frac{1}{2}$ . Máme tedy

$$\int \frac{x+3}{x^2+6x+10} dx = \frac{1}{2} \int \frac{2x+6}{x^2+6x+10} dx = \frac{1}{2} \ln(x^2+6x+10) + c = \ln \sqrt{x^2+6x+10} + c$$

Jistě víte, proč místo absolutní hodnoty tam vyskočily jen závorky a kde se nakonec vzala ta odmocnina.

**Příklad 1.18** Vypočtete integrál  $\int \frac{1}{x^2+16} dx$ . Tady nám zase vadí ta šestnáctka, kdyby tam byla jednička, tak je to jasný arkustangens. Tož si ji tam podle Palackého věty vytvoříme.

$$\int \frac{1}{x^2+16} dx = \frac{1}{16} \int \frac{1}{\frac{x^2}{16}+1} dx = \frac{1}{16} \int \frac{4tdt}{t^2+1} = \frac{1}{4} \operatorname{arctg} t + c = \frac{1}{4} \operatorname{arctg} \frac{x}{4} + c$$

**Příklad 1.19** Vypočtete integrál  $\int \frac{x+6}{x^2+4x+5} dx$ . Spojíme-li poznatky z předchozích dvou integrálů, můžeme psát

$$\int \frac{x+6}{x^2+4x+5} dx = \frac{1}{2} \int \frac{2x+12}{x^2+4x+5} dx = \frac{1}{2} \int \frac{2x+4}{x^2+4x+5} dx + \int \frac{4}{x^2+4x+5} dx$$

Jednotlivé sčítance budeme integrovat zvlášť.

$$I_1 = \frac{1}{2} \int \frac{2x+4}{x^2+4x+5} dx = \ln(x^2+4x+5) + c$$

$$I_2 = \int \frac{4}{x^2+4x+5} dx = \int \frac{4}{(x+2)^2+1} dx = 4 \operatorname{arctg}(x+2) + c$$

Doufám, že jste si vzpomněli na úpravu zvanou doplnění na čtverec. Zadaný integrál je tedy

$$\int \frac{x+6}{x^2+4x+5} dx = \ln(x^2+4x+5) + 4 \operatorname{arctg}(x+2) + c$$

Na závěr ještě jeden příklad.

**Příklad 1.20** Vypočtete integrál  $\int \frac{2x^2+13x-25}{(x+1)(x^2+2x+10)} dx$ . Nejprve rozložíme na parciální zlomky

$$\frac{2x^2 + 13x - 25}{(x + 1)(x^2 + 2x + 10)} = \frac{A}{x + 1} + \frac{Bx + C}{x^2 + 2x + 10}$$

Známostou úpravou obdržíme

$$2x^2 + 13x - 25 = A(x^2 + 2x + 10) + (Bx + C)(x + 1)$$

a po roznásobení

$$2x^2 + 13x - 25 = Ax^2 + 2Ax + 10A + Bx^2 + Bx + Cx + C$$

Koeficienty spočítáme porovnáním součinitelů u odpovídajících si mocnin, čímž obdržíme soustavu tří rovnic o tří neznámých.

$$\begin{array}{rcl} 2 & = & 2A \quad +C \\ 13 & = & 2A + B + C \\ -25 & = & 10A \quad +C \end{array}$$

Řešením jsou čísla  $A = -4$ ,  $B = 6$ ,  $C = 15$ . Využitím výše uvedených poznatků máme

$$\begin{aligned} \int \frac{2x^2 + 13x - 25}{(x + 1)(x^2 + 2x + 10)} dx &= \int \frac{-4dx}{x + 1} + 3 \int \frac{2x + 2}{x^2 + 2x + 10} dx + 9 \int \frac{dx}{(x + 1)^2 + 9} = \\ &= -4 \ln |x + 1| + 3 \ln (x^2 + 2x + 10) + 3 \operatorname{arctg} \frac{x + 1}{3} + c \end{aligned}$$

Takto jsou vybaveni, můžeme konečně přistoupit k výpočtu integrálu, bude hodně záležet na tom, kolik úloh spočítáte. Mám pro vás ještě dvě zprávy, jedna z nich je dobrá a druhá špatná, já je uvedu v opačném pořadí než jak je obvyklé u vtípů. Špatnou zprávou je to, že přes všechnu uvedenou teorii se nám nepodaří vždy najít analytické vyjádření neurčitého integrálu. Například  $\int \frac{\sin x}{x} dx = ?$ . To je rozdíl oproti derivování, kdy umíme zderivovat každou elementární funkci. Dobrou zprávou je skutečnost, že existuje mnoho knížek, kde jsou různé integrály tabulovány, ty pořádné správočníky obsahují stovky vzorců a tím se vyhneme často mnoha složitým výpočtům. Dřinu strojům, pardon tabulkám. Závěrem této kapitoly vám ještě řeknu, že zatímco derivace představuje jednosměrnou ulici, k integrálu můžeme dojít mnoha cestami, jde o to vybrat tu nejpohodlnější.



# Kapitola 2

## Určitý integrál a jeho užití

### 2.1 Definice a metody výpočtu

Nyní se pustíme do integrálu určitého, nemohu jinak, než začít problémem z fyziky. Naším úkolem je vypočítat práci, kterou vykoná plyn při ději izotermickém, změní-li se jeho objem z hodnoty  $V_1 = 1\text{m}^3$  na hodnotu  $V_2 = 2\text{m}^3$ . My sice máme k dispozici poměrně jednoduchý vzorec  $W = p\Delta V$ , leč tento platí jen pro děj izobarický, kdy je tlak konstantní, kdežto při ději izotermickém se tlak mění v závislosti na objemu podle Boyle-Mariotova zákona  $pV = \text{konst.}$ . My pro jednoduchost položíme tuto konstantu rovnu jedné, prostě si vybereme tu teplotu, při níž to tak je. Je tedy  $p = \frac{1}{V}$ . Tato funkce je na intervalu  $[1; 2]$  spojitá, dokonce je zde klesající.

Jelikož je to problém technický, nepotřebujeme výsledek přesný na miliony desetinných míst. Proto budeme uvažovat takto: Jelikož tlak během celého děje klesá, nemáme k dispozici žádný vzorec. Rozdělme tedy děj na několik fází, kdy se tlak sice změní, ale ne zase tak moc, abychom ho s přimhouřením obou očí nemohli považovat za konstantní. Pak můžeme použít vzorec pro děj izobarický a celkovou práci určíme tak, že sečteme jednotlivé dílčí výsledky. Řekněme, že budeme objem brát po 0,2, dostaneme následující hodnoty.

$V$	1,0	1,2	1,4	1,6	1,8	2,0
$p$	1,00	0,83	0,71	0,63	0,56	0,50

Pesimista si řekne, že vezme nejmenší hodnotu z každého intervalu a vyjde mu  $\underline{W} = (0,83 + 0,71 + 0,63 + 0,56 + 0,5) \cdot 0,2 = 0,65$ . To optimista ví, že parní stroj je úžasná síla zdroj a vezme si naopak ty hodnoty největší, čímž získá  $\overline{W} = (1 + 0,83 + 0,71 + 0,63 + 0,56) \cdot 0,2 = 0,75$ . Je jasné, že pesimista to podcenil a že skutečně vykonaná práce bude větší, zatímco u optimisty je tomu naopak. Řekněme, že půjdeme zlatou střední cestou a prohlásíme, že plyn vykonal práci  $W = 0,70J$ . Také víme, že kdybych nebyl líný a rozdělil interval na více dílků, byl by výsledek přesnější. Také jsem mohl zvolit jiný způsob dělení a to takto. Zpočátku klesá tlak poměrně rychle, intervaly budou kratší. Ke konci pak mohou volit úseky delší, neboť tlak již tak prudce neklesá. K tomuto příkladu se ještě vrátíme.

Zkusme ještě jeden příklad, a to výpočet obsahu obrazce omezeného křivkami  $y = 0$ ,  $x = 0$ ,  $x = 1$ ,  $y = x^2$ . Uděláme-li si obrázek, jedná se o lichoběžník, jehož jedna strana se nám poněkud pokrivila. Zopakujeme-li postup z předchozího příkladu, tak zjistíme, že dělíme-li po 0,2, obdrží pesimista hodnotu  $s = 0,24$  a

optimista  $S = 0,44$ . Tentokrát nebudeme líní a dělení zjemníme na polovinu, tedy délka úsečky na ose  $x$  bude 0,1. Pesimista získá hodnotu  $s = 0,285$ , optimista pak  $S = 0,385$ . Již od dob Archimédových víme, že správná hodnota je  $\frac{1}{3}$ . K této hodnotě se oba přibližují, jeden odspodu a druhý od vrchu. Z hlediska konstrukce je zřejmé, že ji ani jeden z nich nemůže překročit.

Nyní již můžeme definovat určitý integrál.

**Def. 2.1** *Nechť je v intervalu  $[a, b]$  dána spojitá funkce  $f(x)$ . Zvolme v tomto intervalu  $n - 1$  bodů  $x_1, x_2, \dots, x_{n-1}$ , které vyhovují nerovnostem*

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$$

*Interval  $[x_{k-1}, x_k]$  nazveme  $k$ -tým podintervalem, jeho délka je  $\Delta x_k = x_k - x_{k-1}$ . Nechť  $f_{\min_k}(x)$ , respektive  $f_{\max_k}(x)$  je minimální, resp. maximální hodnota funkce v daném intervalu. Dolní součet příslušný tomuto dělení je*

$$s = \sum_{k=1}^n f_{\min_k}(x) \Delta x_k.$$

*Množina dolních součtů je ohraničená shora, má tedy suprémum, které nazveme dolní integrál funkce  $f(x)$ . Analogicky definujeme horní součet*

$$S = \sum_{k=1}^n f_{\max_k}(x) \Delta x_k.$$

*Množina všech horních součtů je omezená zdola, má tedy infimum, které nazveme horní integrál. Jsou-li tyto hodnoty stejné, nazveme Riemannovým integrálem funkce  $f(x)$  a píšeme  $\int_a^b f(x) dx$ .*

Zamysleme se nad tím, co by se stalo, kdybychom vypreparovali jednu funkční hodnotu  $f(x_i)$ . Matematický čuch nám napovídá, že by hodnota integrálu byla stejná, jeho definici bychom museli pozměnit. Zmírníme požadavek na funkci, bude nám stačit když bude na intervalu  $[a, b]$  ohraničená. Rovněž nemůžeme uvažovat v jednotlivých podintervalech maxima či minima funkce, ale vzhledem k ohraničenosti mají funkční hodnoty v každém podintervalu infimum a suprémum. Upravíme-li v tomto smyslu výše uvedenou definici, pak dostaneme opět Riemannův integrál. Tento postup jsem zvolil proto, že v otázce ke státnicím budete mít Riemannův integrál zmíněn. Uvědomte si ještě, že Riemannův integrál z ohraničené funkce nemusí existovat. Například  $\int_0^1 D(x) dx$  neexistuje, protože horní integrál je roven jedné, kdežto dolní je roven nule.  $D(x)$  je v mém pojetí označení *Dirichletovy funkce*, která je definována pro všechna reálná čísla a má hodnotu  $D(x) = 1$ ,  $x$  racionální a  $D(x) = 0$  pro  $x$  iracionální.

My však budeme pracovat většinou s funkcemi spojitými. Pokud se omezíme výhradně na ně, můžeme definici integrálu zjednodušit následujícím způsobem. Vraťme se k rozdělení intervalu  $[a, b]$  tak, jak je uvedeno v definici (2.1).

**Def. 2.2** *Norma dělení  $d$  intervalu  $[a, b]$  je dána vztahem  $\nu(d) = \max \Delta x_k$ .*

**Def. 2.3** *Integrálním součtem rozumíme výraz*

$$S_n = \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta x_k,$$

kde  $\xi_k$  je libovolné číslo z intervalu  $\Delta x_k$ .

Jinak řečeno místo součtu dolního a horního máme jeden součet integrální. Další důležitý pojem je *limita integrálních součtů*.

**Def. 2.4** *Číslo  $I$  nazveme limitou integrálních součtů  $S_n$ , jestliže ke každému  $\varepsilon > 0$  existuje takové  $\delta > 0$ , že nerovnost*

$$|S_n - I| < \varepsilon$$

je splněna pro každé dělení  $d$  daného intervalu, pro které platí  $\nu(d) < \delta$ , a to nezávisle na volbě bodů  $\xi_k$ . Píšeme

$$I = \lim_{\nu \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta x_k$$

Zdůrazňuji, že tato limita je reálné číslo závislé na funkci a intervalu, nikoliv však na dělení intervalu či volbě bodů  $\xi_k$ . Konečně následuje pointa celého procesu.

**Věta 2.1** *Nechť  $f(x)$  je spojitá v intervalu  $[a, b]$ . Pak limita integrálních součtů existuje a platí*

$$I = \lim_{\nu \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta x_k = \int_a^b f(x) dx.$$

Této větě se říká základní věta integrálního počtu.

V dnešní době výkonných počítačů lze určitý integrál snadno spočítat například tak, že budeme zjemňovat dělení intervalu tak dlouho až se horní a dolní součet nebudou v rámci požadované přesnosti lišit. Integruje se vesele více než tři sta let a naši pradědové neměli co se týče výpočetní techniky takové možnosti jako my. Jak si tedy počínali? To naznačí následující definice.

**Def. 2.5** *Nechť funkce  $f(x)$  je spojitá v intervalu  $I$  a nechť  $F(x)$  je libovolná funkce k ní primitivní. Pak je*

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

Takto definovaný určitý integrál se nazývá *Newtonův*.

Nyní máme integrály dva, matematici v rozmachu tvůrčí činnosti definovali integrály další (Lebesgue, Stieltz, ...). Jestli si myslíte, že tím vnesli do matematiky pěkný nepořádek, tak jste na velkém omylu, neboť platí věta:

**Věta 2.2** *Nechť  $k$  funkci  $f(x)$  existuje více určitých integrálů. Pak jsou si rovny.*

Tedy žádný zmatek, naopak výhoda, že výpočet nějakého integrálu můžeme nahradit výpočtem jiného, kdy je postup snazší.

Vraťme se k úvodním příkladům. Práce plynu je počítána podle vzorce

$$\int_1^2 \frac{dV}{V} = [\ln V]_1^2 = \ln 2 - \ln 1 = \ln 2 \doteq 0,69$$

V tomto případě jsme se skoro trefili, a to je dělení po 0,2 hodně hrubé.

Podobně je

$$\int x^2 dx = \left[\frac{x^3}{3}\right]_0^1 = \frac{1}{3}.$$

Archimédes měl pravdu a my jsme se tím to postupem taky moc nezmylili, vždyť kdybychom vzali průměrnou hodnotu, tak bychom měli 0,335.

Nyní si ukážeme výpočet určitého integrálu, jsme-li nuceni při hledání primitivní funkce použít metodu per partes. Postup je jednoduchý:

$$\int_a^b u(x)v'(x)dx = [u(x)v(x)]_a^b - \int_a^b u'(x)v(x)dx$$

No a jeden příklad.

### Příklad 2.1

$$\int_0^\pi x \sin x dx = [-x \cos x]_0^\pi + \int_0^\pi \cos x dx = \pi$$

S metodou substituční je to poněkud složitější, ale zvládneme to.

**Věta 2.3** *Nechť je v uzavřeném intervalu  $I$  s krajními body  $a, b$  integrand tvaru  $f[g(x)]g'(x)$ , kde funkce  $t = g(x)$  a její derivace  $g'(x)$  jsou spojité funkce v  $I$  a zároveň  $f(t)$  je spojitá funkce pro všechna  $t = g(x)$ , kde  $x \in I$ . Pak platí*

$$\int_a^b f[g(x)]g'(x)dx = \int_{g(a)}^{g(b)} f(t)dt.$$

**Příklad 2.2** *Vypočtěte integrál  $\int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^6 x \cos x dx$ . Samozřejmě že bychom se mohli po substituci navrátit k původním proměnným, ale byla by to zbytečná oklika. Nejvodnější substitucí se jeví  $t = \sin x$ ,  $dt = \cos x dx$ . Přetransformujeme meze  $x = 0 \Rightarrow t = 0$ ,  $x = \frac{\pi}{2} \Rightarrow t = 1$ . Potom je*

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^6 x \cos x dx = \int_0^1 t^6 dt = \left[\frac{t^7}{7}\right]_0^1 = \frac{1}{7}$$

**Věta 2.4** *Nechť funkce  $f(x)$  je spojitá v uzavřeném intervalu  $I_1$  s krajními body  $a, b$ , funkce  $\varphi(t)$  a  $\varphi'(t)$  nechť jsou spojité v uzavřeném intervalu  $I_2$  s krajními body  $\alpha$  a  $\beta$ , přičemž platí  $\varphi(\alpha) = a$  a  $\varphi(\beta) = b$  a  $\varphi(t)$  je v  $I_2$  ryze monotónní. Pak platí*

$$\int_a^b f(x)dx = \int_\alpha^\beta f[\varphi(t)]\varphi'(t)dt.$$

Následuje jeden příklad.



**Příklad 2.3** Vypočtěte integrál  $\int_0^2 \sqrt{4-x^2} dx$ . Integrovaná funkce je v intervalu  $[0; 2]$  spojitá. Použijeme substituce  $x = 2 \sin t$ ,  $dx = 2 \cos t dt$ . Nové meze určíme ze vztahů  $0 = 2 \sin \alpha$  a  $2 = 2 \sin \beta$ . Máme mnoho možností, nejjednodušší je  $\alpha = 0$ ,  $\beta = \frac{\pi}{2}$ . Funkce  $\varphi(t) = 2 \sin t$  a  $\varphi'(t) = 2 \cos t$  jsou v intervalu  $[0; \frac{\pi}{2}]$  spojitě a  $\varphi(t)$  je zde rostoucí. Máme tedy

$$\int_0^2 \sqrt{4-x^2} dx = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{4-4\sin^2 t} \cdot 2 \cos t dt = 4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t dt.$$

Využijeme vzorec pro poloviční úhel a máme

$$4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t dt = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 + \cos 2t) dt = [2t + \sin 2t]_0^{\frac{\pi}{2}} = \pi.$$

Jestli pak jste si uvědomili, že jsme vypočítali obsah čtvrtkruhu s poloměrem  $r = 2$

## 2.2 Vlastnosti určitého integrálu

Zatímco ve cvičení trénujete výpočet určitého integrálu, my si dáme trochu teorie a uvedeme si některé vlastnosti určitého integrálu.

**Věta 2.5** Při záměně mezí určitého integrálu se mění znaménko.

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx$$

Určitý integrál je aditivní, jak nám praví následující věta.

**Věta 2.6** Nechť  $f(x)$  je spojitá v intervalu  $I$ , obsahujícím libovolně položené body  $a < c < b$ . Pak je

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Zobecnění této věty si laskavě udělejte jako domácí cvičení.

Také v případě určitého integrálu máme větu o střední hodnotě.

**Věta 2.7** Nechť funkce  $f(x)$  je spojitá v intervalu  $[a; b]$ . Pak existuje aspoň jeden bod  $c \in (a; b)$  takový, že platí

$$\int_a^b f(x) dx = (b-a)f(c)$$

**Def. 2.6** Funkční hodnotu  $f(c)$  danou rovnicí

$$f(c) = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx$$

nazveme střední hodnotou funkce  $f(x)$  v intervalu  $[a; b]$ .

Abychom si udělali názornou představu, vraťme se k rovnici v předchozí větě. Je-li  $f(x)$  spojitá a nezáporná v intervalu  $[a; b]$ , je výraz na pravé straně roven obsahu křivočarého lichoběžníka ohraničeném úsečkami  $|AB| = b - a$ ,  $x = a$ ,  $x = b$  a funkcí  $f(x)$  v intervalu  $[a; b]$ . Tento obsah je stejný jako obsah obdélníka se základnou  $|AB| = b - a$  a výšce rovné  $f(c)$ .

**Příklad 2.4** Určete střední a efektivní hodnotu střídavého proudu, je-li  $i(t) = I_0 \sin \omega t = I_0 \sin \frac{2\pi}{T}t$ . Jen tak pro zajímavost uvádím, že  $I_0$  je amplituda,  $i(t)$  je okamžitá hodnota proudu a  $\omega = \frac{2\pi}{T}$ , je úhlová frekvence,  $T$  je perioda. Střední hodnotu budeme počítat pro poloviční periodu.

$$i_s = \frac{2}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} I_0 \sin \frac{2\pi}{T}t dt = \frac{2}{T} \cdot \frac{T}{2\pi} \left[ -\cos \frac{2\pi}{T}t \right]_0^{\frac{T}{2}} = I_0 \frac{2}{\pi}.$$

Efektivní hodnota je pak odmocnina ze střední hodnoty  $i^2(t)$ . Tož se do toho pusťme.

$$i_{ef} = \frac{1}{T} \int_0^T I_0^2 \sin^2 \omega t dt = \frac{1}{T} \int_0^T I_0^2 (1 - \cos 2\omega t) dt = \frac{I_0^2}{2} \doteq 0,707 I_0^2.$$

Efektivní hodnota střídavého proudu je  $i_{ef} = \frac{I_0}{\sqrt{2}} \doteq 0,707$ . Jen pro vysvětlení nefyzikům. Efektivní hodnota střídavého proudu je hodnota intenzity proudu stejnosměrného, který má na témže odporu stejný výkon jako proud střídavý. Za domácí cvičení si totéž proveďte pro napětí. V našich končinách je efektivní napětí 230 V.

Další věty jsou zřejmé.

**Věta 2.8** Je-li  $f(x)$  spojitá a nezáporná funkce v intervalu  $[a; b]$ , platí

$$\int_a^b f(x) dx \geq 0,$$

přičemž rovnost platí pouze v případě, je-li funkce na tomto intervalu rovna nule.

**Věta 2.9** Nechť  $f(x)$  a  $g(x)$  jsou spojité na intervalu  $[a; b]$  a nechť pro všechny body tohoto intervalu platí  $f(x) \leq g(x)$ . Pak je

$$\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx.$$

**Věta 2.10** Nechť funkce  $f(x)$  je spojitá na intervalu  $[a; b]$  a nechť pro všechny body tohoto intervalu platí  $m \leq f(x) \leq M$ . Pak platí

$$m(b - a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b - a)$$

Tato věta se nazývá první věta o střední hodnotě a používá se k odhadu hodnoty určitého integrálu v případě, že se nám nedaří najít primitivní funkci. Ukážeme si to na příkladě.

**Příklad 2.5** Odhadněte hodnotu integrálu

$$I = \int_0^1 \frac{1}{10 + x^3 - 0,5 \cos^{10} x + \sqrt{7x^4 + 9}} dx$$

Funkci ve jmenovateli si označíme  $\varphi(x)$ . Tato funkce je rostoucí v intervalu  $[0; 1]$ , bo všechny sčítance jsou funkce rostoucí. Je  $12,5 \leq \varphi(x) < 15$ . Ostrá nerovnost je proto, že odečítáme kvůli kosinu malou hodnotu, kterou neznáme. Je tedy  $\frac{1}{15} < I \leq \frac{1}{12,5}$ . Délka intervalu je jedna, proto jsem ji tam nepsal.

**Věta 2.11** Nechť  $f(x)$  je spojitá v  $[a; b]$ . Pak platí

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx$$

Nu a ještě druhou větu o střední hodnotě.

**Věta 2.12** Nechť  $f(x)$  a  $g(x)$  jsou spojitě v intervalu  $[a; b]$  a nechť  $g(x)$  je v tomto intervalu nezáporná a nerostoucí. Pak existuje aspoň jeden bod  $c \in [a; b]$  takový, že platí

$$\int_a^b f(x)g(x) dx = g(a) \int_a^c f(x) dx.$$

Obdobnou větu lze formulovat i pro případ, že  $g(x)$  je v tomto intervalu nezáporná a neklesající. Jen meze integrálu budou od  $c$  do  $b$ .

Její použití si opět ukážeme na příkladu.

**Příklad 2.6** Odhadněte hodnotu integrálu

$$\int_{100\pi}^{1000\pi} \frac{\sin x}{x} dx$$

Funkce  $f(x) = \sin x$  a  $g(x) = \frac{1}{x}$  jsou v uvažovaném intervalu spojitě, funkce  $g(x)$  je zde kladná a klesající. Je tedy

$$\int_{100\pi}^{1000\pi} \frac{\sin x}{x} dx = \frac{1}{100\pi} \int_{100\pi}^c \sin x dx = \frac{1}{100\pi} (1 - \cos c)$$

$c$  je jisté číslo z uvedeného intervalu, musí pro ně platit  $0 \leq 1 - \cos c \leq 2$ . Je tedy

$$0 \leq \int_{100\pi}^{1000\pi} \frac{\sin x}{x} dx \leq \frac{1}{50\pi}.$$

Závěrem tohoto odstavce si uvedeme dvě věty, které nám mohou značně zjednodušit výpočet některých integrálů.

**Věta 2.13** Nechť  $f(x)$  je funkce sudá. Pak platí

$$\int_{-a}^a f(x) dx = 2 \int_0^a f(x) dx.$$

**Věta 2.14** Nechť  $f(x)$  je funkce lichá. Pak platí

$$\int_{-a}^a f(x) dx = 0.$$

## 2.3 Užití určitého integrálu

V této části si ukážeme užití určitého integrálu v praxi, zejména v matematice a fyzice. Z definice integrálu je patrná první aplikace. Je-li  $f(x) \geq 0$  v intervalu  $[a; b]$  je  $\int_a^b f(x)dx$  roven obsahu křivočarého rovnoběžníka ohraničeného osou  $x$ , funkcí  $f(x)$  a přímkami o rovnicích  $x = a$  a  $x = b$ . Výpočet si ukážeme na příkladech. Je-li obrazec ohraničen křivkami  $f(x)$  a  $g(x)$ , přičemž pro všechna  $x \in [a; b]$  je  $f(x) \geq g(x)$ , spočítáme jeho obsah podle vzorce

$$P = \int_a^b [f(x) - g(x)] dx.$$

V tomto případě není nutné, aby funkční hodnoty obou funkcí byly nezáporné, vzpomeňte si na Cavalieriho princip.

**Příklad 2.7** Vypočítejte obsah obrazce ohraničeného grafy funkcí  $f(x) = \frac{2}{1+x^2}$  a  $g(x) = x^2$ . Grafy obou funkcí mají dva společné body  $A[-1; 1]$  a  $B[1; 1]$ . Obsah tohoto obrazce je

$$P = \int_{-1}^1 \left( \frac{2}{1+x^2} - x^2 \right) dx = 2 \int_0^1 \left( \frac{2}{1+x^2} - x^2 \right) dx = 2 \left[ 2 \operatorname{arctg} x - \frac{1}{3}x^3 \right]_0^1 = \pi - \frac{2}{3}.$$

**Příklad 2.8** Vypočítejte obsah rovinného obrazce ohraničeného křivkami  $y = 2x - x^2$  a  $y = -x$ . Grafem první funkce je parabola, která má vrchol  $V[1; 1]$  a je čumákem nahoru. Grafem druhé funkce je osa druhého a čtvrtého kvadrantu. Musíme spočítat  $x$ -ové souřadnice průsečíků těchto dvou křivek, budeme tedy řešit rovnici  $2x - x^2 = -x$ . Tato rovnice má dvě řešení, totiž  $x_1 = 0$  a  $x_2 = 3$ , což jsou současně meze integrálu.

$$P = \int_0^3 [2x - x^2 - (-x)] dx = \left[ \frac{3}{2}x^2 - \frac{x^3}{3} \right]_0^3 = \frac{9}{2}.$$

Objem tělesa, které vznikne rotací nezáporné funkce  $f(x)$  v intervalu  $[a; b]$  se spočítá podle vzorce

$$V = \pi \int_a^b f^2(x) dx.$$

Těleso jednoduše rozřezeme kráječem na salám na tenké plátky, které můžeme považovat za válec, jehož objem je  $\pi f^2(x_0)dx$ . Potom jednotlivé plátky zase složíme dohromady, to je ten integrál.

Jako příklad si odvodíme vzorec pro objem rotačního kužele.

**Příklad 2.9** Odvoďte vzorec pro objem rotačního kužele. Toto těleso vznikne rotací přímky  $y = \frac{r}{v}x$  kolem osy  $x$ . Je tedy

$$V = \pi \int_0^v \frac{r^2}{v^2} x^2 dx = \left[ \pi \frac{r^2}{v^2} \frac{x^3}{3} \right]_0^v = \frac{1}{3} \pi r^2 v$$

A ještě jeden.

**Příklad 2.10** Vypočtete objem tělesa ohraničeného plochami, které vzniknou rotací parabol  $y = 1 - x^2$ ,  $y = x^2 + 2$  a přímkou  $x = -1$  a  $x = 1$  kolem osy  $x$ . Obrázky neumím, ale je zřejmé, že v daném intervalu je parabola číslo dva vždy nad parabolou číslo jedna, můžeme použít stejný trik jako při výpočtu obsahu křivočarého lichoběžníka.

$$V = \pi \int_{-1}^1 [(x^2 + 2)^2 - (1 - x^2)^2] dx = 2\pi \int_0^1 (6x^2 + 3) dx = 2\pi [2x^3 + 3x]_0^1 = 10\pi.$$

Pro výpočet délky křivky je důležitá následující věta.

**Věta 2.15** Necht' křivka je dána parametricky rovnicemi  $x = \varphi(t)$ ,  $y = \psi(t)$ ,  $t \in [\alpha; \beta]$ . Mají-li tyto funkce v tomto intervalu spojité derivace (v krajních bodech zprava či zleva), pak je tato křivka schopna rektifikace.

Slova rektifikace se nelekejte, matematici tím jen vyjadřují skutečnost, že má konečnou délku. Tuto délku spočítáme na základě následujících vět.

**Věta 2.16** Jsou-li funkce  $\varphi'(t)$  a  $\psi'(t)$  spojité v intervalu  $[\alpha; \beta]$ , pak délka  $l$  křivky dané parametricky  $x = \varphi(t)$ ,  $y = \psi(t)$ ,  $t \in [\alpha; \beta]$  je dána vzorcem

$$l = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} dt$$

Jestliže si uvědomíme, že i funkce  $y = f(x)$  představuje vlastně parametrické rovnice, kde  $x = t$  a  $y = f(t)$ , lze snadno formulovat následující větu.

**Věta 2.17** Délka oblouku grafu funkce  $y = f(x)$ ,  $x \in [a; b]$  je dána vzorcem

$$l = \int_a^b \sqrt{1 + f'^2(x)} dx.$$

**Příklad 2.11** Zkusme si nejprve odvodit vzorec pro délku kružnice. Zde nám přijdou vhod její parametrické rovnice, které jsou  $x = r \cos t$ ,  $y = r \sin t$ ,  $t \in [0; 2\pi]$ . Derivace jsou  $x' = -r \sin t$  a  $y' = r \cos t$ . Obvod (délka) kružnice je tedy

$$l = \int_0^{2\pi} \sqrt{r^2 \sin^2 t + r^2 \cos^2 t} dt = r \int_0^{2\pi} dt = 2\pi r.$$

A příklad na druhý vzorec.

**Příklad 2.12** Vypočtete délku grafu funkce  $y = \ln \cos x$ ,  $x \in [0; \frac{\pi}{3}]$ .

$$l = \int_0^{\frac{\pi}{3}} \sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 x} dx = \int_0^{\frac{\pi}{3}} \frac{1}{\cos x} dx = \left[ \ln \operatorname{tg} \left( \frac{x}{2} + \frac{\pi}{4} \right) \right]_0^{\frac{\pi}{3}} \doteq 1,317.$$

Jednu fyzikální aplikaci jsme si uvedli v motivačním příkladu, podobně řešíme i další problémy, jako příklad mohu uvést výpočet polohy těžiště a statických momentů. Toto je však poměrně složité a jelikož jste většinou nefyzici, tak to ke kolokviu konkrétně vyžadovat nebudu. Závěrem vám odvodím vzorec pro potenciální energii pružiny.

**Příklad 2.13** Je-li deformace pružná, je působící síla přímo úměrná výchylce, platí  $F = Kx$ ,  $K$  je tuhost pružiny (Hookeův zákon). Koncový bod pružiny umístíme do počátku a pružinu potáhneme o  $d$  vpravo. Vypočítáme-li vynaloženou práci, máme i potenciální energii pružiny.

$$W = \int_0^d F dx = \int_0^d Kx dx = \left[ \frac{Kx^2}{2} \right]_0^d = \frac{1}{2} Kx^2.$$

Jak již bylo řečeno, v mnoha případech se nám nepodaří nalézt primitivní funkci, ačkoliv určitý integrál zcela jistě existuje. Jak bylo ukázáno, umíme aspoň odhadnout jeho hodnotu, ne vždy se s tím však můžeme spokojit. Z definice můžeme integrál spočítat alespoň přibližně, my si ukážeme tři metody.

Metoda obdélníková spočívá v tom, že interval  $[a; b]$  rozdělíme na  $n$  stejných dílků, jejichž délka je  $\Delta x = \frac{b-a}{n}$ , to bude jedna strana obdélníka. Druhou bude funkční hodnota v bodě  $x_i$ . Vypočítáme obsah každého z obdélníků a výsledky sečteme. Obdržíme

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{n} [f(x_0) + f(x_1) + \dots + f(x_{n-1})]$$

Za předpokladu, že funkce má v tomto intervalu spojitou derivaci, umíme odhadnout i chybu  $R_n$ .

$$R_n \leq \frac{D_1(b-a)^2}{n}, \quad D_1 = \max_{a \leq x \leq b} |f'(x)|.$$

Interval opět rozdělíme na  $n$  stejných dílků, jenže místo obdélníků sestrojíme lichoběžníky. Potom je

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{2n} [f(a) + 2f(x_1) + 2f(x_2) + \dots + 2f(x_{n-1}) + f(b)]$$

Má-li funkce  $f(x)$  v intervalu  $[a; b]$  ohraničenou druhou derivaci  $|f''(x)| \leq D_2$ , je chyba

$$R_n \leq \frac{(b-a)^3 D_2}{12n^2}$$

Simpsonova metoda spočívá v tom, že interval  $[a; b]$  rozdělíme na  $2n$  dílků. Obrázek opět neumím vložit, ale v původním rozdělení nahradíme oblouk křivky parabolou. Jelikož parabola je určena třemi body, tak ten třetí získáme rozpulením původního intervalu. Pak je

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{6n} [f(a) + 4f(x_1) + 2f(x_2) + 4f(x_3) + 2f(x_4) + \dots + 2f(x_{2n-2}) + 4f(x_{2n-1}) + f(b)]$$

s chybou

$$R_{2n} \leq \frac{D_4(b-a)^5}{180 \cdot (2n)^4} \quad |f^{(4)}(x)| \leq D_4$$

### 2.3.1 Nevlastní integrál

Nyní vám zadám zdánlivě nesmyslný problém, a sice spočítat integrál  $\int_1^\infty \frac{1}{x^2} dx$ . Tak dobře, respektuji vaše tůkání si na čelo a změním zadání, spočítáme integrál  $\int_1^{10} \frac{1}{x^2} dx$ .

$$\int_1^{10} \frac{1}{x^2} dx = \left[ -\frac{1}{x} \right]_1^{10} = -\frac{1}{10} + 1 = \frac{9}{10} = 0,9.$$

Mírně pozměníme zadání a vypočítáme další integrál.

$$\int_{10}^{100} \frac{1}{x^2} dx = \left[ -\frac{1}{x} \right]_{10}^{100} = -\frac{1}{100} + \frac{1}{10} = \frac{9}{100} = 0,09.$$

jak již víme, je integrál aditivní, takže je

$$\int_1^{100} \frac{1}{x^2} dx = 0,9 + 0,09 = 0,99.$$

Snadno se přesvědčíme, že  $\int_{100}^{1000} \frac{1}{x^2} dx = 0,009$ , tedy

$$\int_1^{1000} \frac{1}{x^2} dx = 0,999.$$

Tušíme, že když budeme horní mez zvyšovat nehorázným způsobem, hodnota integrálu se sice bude zvětšovat, ale růst nebude nic moc, za desetinou čárkou budou jen přibývat devítky, ale jedničky se nikdy nedobereme, natož abychom ji překročili.

Zkusme podobnou úvahou rozebrat  $\int_1^e \frac{1}{x} dx$ . Vzhledem k tomu, že již víme, jaká bude funkce primitivní, bude výhodné brát meze v řadě  $1, e, e^2, e^3, \dots$

$$\int_1^e \frac{1}{x} dx = [\ln x]_1^e = 1 - 0 = 1$$

$$\int_e^{e^2} \frac{1}{x} dx = [\ln x]_e^{e^2} = 2 - 1 = 1$$

Vzhledem k aditivitě integrálu máme

$$\int_1^{e^2} \frac{1}{x} dx = [\ln x]_1^{e^2} = 1 + 1 = 2$$

Výsledek nás asi překvapí. Nechť kdokoliv řekne jakkoliv velké (přirozené) číslo, tak tímto způsobem po určitém počtu kroků toto číslo překročíme. Přitom grafy funkcí  $\frac{1}{x^2}$  a  $\frac{1}{x}$  jsou podobné, obě mají za asymptotu osu  $x$ , i když pravda ta první se k ní přimyká rychleji. Přesto obsah křivočarého lichoběžníku ohraničeném první funkcí je tam v dále tam za těmi lesy prakticky stejný, zatímco ten ohraničený funkcí druhou překračuje myslitelné hodnoty.

A do třetice vám předvedu jednu záhadu.  $\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx$  neexistuje, neboť integrovaná funkce není v intervalu  $[0; 1]$  spojitá, ba ani ohraničená, abychom se mohli pokusit o integrál dle Riemanna. K integrované funkci však funkce primitivní existuje (až na tu nešťastnou nulu), ale  $\arcsin x$  je pro ni definován. Je tedy následující výpočet správný nebo ne?

$$\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = [\arcsin x]_0^1 = \frac{\pi}{2} - 0 = \frac{\pi}{2}$$

Nejdříve uvedeme jednu definici.

**Def. 2.7** Každou funkci  $F(x)$  spojitou v intervalu  $I$ , pro kterou platí  $F'(x) = f(x)$  v každém bodě intervalu  $I$  nejvýše s výjimkou konečného počtu bodů, nazýváme zobecněnou primitivní funkci k funkci  $f(x)$  v intervalu  $I$ . V případě uzavření intervalu rozumíme derivaci zprava či zleva v krajních bodech.

Z definice plyne, že  $F(x)$  je v  $I$  spojitá, nemusí však mít v konečném počtu bodů derivaci. Funkce  $f(x)$  nemusí být v konečném počtu bodů definována. Nyní se můžeme vrátit k prvním dvěma příkladům a definovat nevlastní integrál s nekonečnými mezemi.

**Def. 2.8** Nevlastní integrál  $\int_a^\infty f(x)dx$  se nazývá konvergentní, jestliže má funkce  $f(x)$  v intervalu  $[a; \infty)$  zobecněnou primitivní funkci  $F(x)$  a existuje vlastní limita  $\lim_{x \rightarrow \infty} F(x) = B$ . Hodnota tohoto integrálu je

$$\int_a^\infty f(x)dx = B - F(a).$$

Je-li limita nevlastní či neexistuje, říkáme, že integrál diverguje.

První dva příkladu z úvodu této části máme vyřešené.

#### Příklad 2.14

$$\int_1^\infty \frac{1}{x^2} dx = \left[ -\frac{1}{x} \right]_1^\infty = \lim_{x \rightarrow \infty} \left( -\frac{1}{x} \right) + 1 = 0 + 1 = 1$$

Integrál skutečně konverguje a jeho hodnota je rovna jedné.

#### Příklad 2.15

$$\int_1^\infty \frac{1}{x} dx = [\ln x]_1^\infty = \lim_{x \rightarrow \infty} \ln x - 0 = \infty.$$

Tento integrál diverguje, jeho hodnota roste nade všechny meze.

Zbývá nám vyřešit záhadu třetího příkladu z úvodu k této části. K tomu nám poslouží následující věta.

**Věta 2.18** Funkce  $f(x)$ , která je spojitá v intervalu  $[a; b)$  a neohraničená v okolí bodu  $b$ , je integrovatelná v intervalu  $[a; b]$  tehdy a jen tehdy, existuje-li vlastní limita

$$\lim_{x \rightarrow b^-} \int_a^x f(t)dt = B$$

Za zobecněnou primitivní funkci k funkce  $f(x)$  lze v tomto případě zvolit funkce

$$\begin{cases} \int_a^x f(t)dt & x \in [a; b) \\ B & x = b \end{cases}$$

Jelikož  $F(a) = 0$ , je

$$\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a) = B = \lim_{x \rightarrow b^-} \int_a^x f(t)dt$$

Pokud by funkce nebyla ohraničená v pravém okolí bodu  $a$ , budeme postupovat obdobně, příslušnou větu si laskavě odvoďte sami.



**Def. 2.9** Existuje-li vlastní limita  $\lim_{x \rightarrow b^-} \int_a^x f(t)dt = B$ , říkáme, že nevládní integrál vlivem funkce konverguje. Pokud limita neexistuje či je nevládní, říkáme, že nevládní integrál vlivem funkce diverguje. Obdobně definujeme nevládní integrál vlivem funkce je-li  $f(x)$  neohraničená v bodě  $a$

Jelikož je  $\lim_{t \rightarrow 1^-} \arcsin t = \frac{\pi}{2}$ , je záhada třetího příkladu vyřešena. Dodáme-li do jeho výpočtu limitu, je vše v pořádku, integrál konverguje k  $\frac{\pi}{2}$ .

Výpočet limity je často velmi složitý, někdy nám však stačí znát, zda nevládní integrál konverguje a pak ho se pokusíme vypočítat alespoň přibližně. Vět o konvergenci je více, my si uvedeme jen některé.

**Věta 2.19** Nechť funkce  $f(x)$  a  $g(x)$  jsou spojité v intervalu  $I$  a nechť zde platí  $0 \leq f(x) \leq g(x)$ . Konverguje-li integrál funkce  $\int_I g(x)dx$ , konverguje i  $\int_I f(x)dx$ . Diverguje-li  $\int_I f(x)dx$ , pak diverguje i  $\int_I g(x)dx$ . Interval  $I$  zahrnuje všechny výše uvedené případy.

**Příklad 2.16** Integrál  $\int_0^4 \frac{\cos^2 x}{\sqrt{4-x}} dx$  je konvergentní. V intervalu  $[0; 4)$  zřejmě platí

$$0 \leq \frac{\cos^2 x}{\sqrt{4-x}} \leq \frac{1}{\sqrt{4-x}}.$$

Obě funkce jsou v tomto intervalu spojité. Dále je

$$\int_0^4 \frac{1}{\sqrt{4-x}} dx = [-2\sqrt{4-x}]_0^4 = \lim_{x \rightarrow 4} 2(\sqrt{4-x} - 2) = 0 + 4 = 4.$$

Integrál větší funkce konverguje, konverguje tedy i zadaný integrál.

**Příklad 2.17** Integrál  $\int_0^1 \frac{3^x}{x} dx$  diverguje. V intervalu  $(0; 1]$  zřejmě platí

$$0 < \frac{1}{x} < \frac{3^x}{x}$$

a obě funkce jsou zde spojité.

$$\int_0^1 \frac{1}{x} dx = [\ln x]_0^1 = 0 - \lim_{x \rightarrow 0} \ln x = +\infty$$

Zadaný integrál musí tedy divergovat také.

**Věta 2.20** Nechť funkce  $f(x)$ ,  $g(x)$  a  $h(x)$  jsou spojité v intervalu  $I$  a nechť pro všechna  $x \in I$  platí

$$f(x) \leq g(x) \leq h(x).$$

Konvergují-li integrály  $\int_I f(x)dx$  a  $\int_I h(x)dx$ , konverguje i  $\int_I g(x)dx$ . Interval  $I$  zahrnuje všechny možné případy.

Závěrem několik slov o integrálu jako funkci horní meze. Zafixujeme-li v integrálu  $\int_a^b f(x)dx$  dolní mez a horní mez budeme měnit, dostaneme pro každou hodnotu  $b$  jiné číslo. Každé hodnotě  $b_i$  je přiřazeno číslo  $I_i$ . je tedy definována funkce

$$U(x) = \int_a^x f(t)dt = F(x) - F(a).$$

Základní vlastnost tohot integrálu udává následující věta.

**Věta 2.21** *Je-li funkce  $f(t)$  spojitá v intervalu  $I$ , pak derivace určitého integrálu*

$$U(x) = \int_a^x f(t)dt$$

*podle proměnné horní meze se v každém bodě  $x \in I$  rovná hodnotě integrované funkce v tomto bodě, tedy je  $U'(x) = f(x)$ . Je-li interval  $I$  někde uzavřen, jedná se o derivaci zprava či zleva.*

# Kapitola 3

## Nekonečné řady

### 3.1 Základní pojmy, konvergence

Jako druhé téma nám schválený studijní program nařizuje probrat nekonečné řady. Nejdříve se s vámi podělím o zkušenost ze státních zkoušek. Jednou z otázek je právě toto téma, přesněji jsou to posloupnosti a řady. Mnohdy stává, že student začíná svou odpověď slovy "posloupnost je řada čísel". Určitě cítíte, že tady něco nehraje. Samozřejmě, jedním způsobem zápisu posloupnosti je skutečně řada čísel, ale z předmětu MA 1 víme, že posloupnost je funkce definovaná na množině přirozených čísel. Tady něco nehraje. Matematika obvykle nepoužívá pro jeden jev dva názvy, navíc pojem funkce je definován přesně. Pod pojmem řada budeme rozumět něco jiného, i když tušíme, že jistá souvislost s posloupnostmi tady bude.

Nakreslete si čtverec o straně délky jedna. Najděte středy dvou protějších stran a spojte je. Čtverec jsme rozdělili na dva obdélníky, každý z nich má obsah  $\frac{1}{2}$ . Jeden z obdélníků vybarvěte vaší oblíbenou barvou. Najděte středy delších stran nevybarveného obdélníka a spojte je. Dostanete dva čtverce, každý má obsah  $\frac{1}{4}$ . Jeden vybarvěte a řekněte, jaký je obsah vybarvené části. Řeknete-li že je to  $\frac{1}{2} + \frac{1}{4} = \frac{3}{4}$ , tak vás chválím, je to správně. Nevybarvený čtverec rozdělte stejným způsobem jako čtverec původní a jeden opět vybarvěte. Obsah vybarvené části vzrostl na  $\frac{7}{8}$ . Tak pokračujte dál, neboť tomu, kdo první původní čtverec celý vybarví splním čtyři libovolná přání. Zlatou rybku musíte nejdříve chytit a stejně vám splní pouze přání tři.

(Nejen) šachisté vědí, odkud tato hra, která je nazývána královskou, svůj původ vzala. Jistý maharadža se nudil a vypsál tedy soutěž na novou hru, která by ho uspokojila. Vítězná hra, později šachy zvaná, maharadžu tak nadchla, že umožnil vynálezci určit si odměnu podle svého gusta. Ten si přál, aby na pole  $a_1$  bylo položeno jedno zrníčko rýže, na  $a_2$  dvě zrníčka, na  $a_3$  čtyři atd. Polí je 64, tedy žádný problém. Dnes už víme, že odměna vyplacena nebyla, ne proto, že by z maharadžovy strany chyběla dobrá vůle, ale proto, že tolik rýže prostě nebylo.

Než to vybarvíte, tak vám prozradím, co se v matematice rozumí pod pojmem (nekonečná) řada čísel.

**Def. 3.1** *Nechť je dána posloupnost reálných čísel  $\{a_n\}_1^\infty$ . Nekonečnou číselnou*

řadou se rozumí součet všech členů této posloupnosti. Zapisujeme

$$\sum_1^{\infty} a_n = a_1 + a_2 + \dots + a_n + \dots$$

Čísla  $a_i$  nazýváme členy řady.

Jelikož se zatím nikdo nepřihlásil o splnění čtyř přání, zkusme se na problém podívat podrobněji. Sečíst nekonečně mnoho členů jest samozřejmě kravinium, to vskutku nelze. Co však nedělá problém, alespoň v principu, je sečíst několik prvních členů řady. Označme tedy  $s_1 = a_1$ ,  $s_2 = a_1 + a_2$ ,  $s_3 = a_1 + a_2 + a_3$  atd., a hle— narodila se nám posloupnost.

**Def. 3.2** Číslo  $s_i = a_1 + a_2 + \dots + a_i$  nazveme  $i$ -tý částečný součet řady  $\sum_1^{\infty} a_n$ . Posloupnost  $\{s_n\}_1^{\infty}$  nazveme posloupnost částečných součtů (dané řady).

Z prvního kurzu analýzy víme, že každá posloupnost buď limitu má, ať vlastní nebo nevlastní, nebo limitu nemá. Je tedy na místě následující definice:

**Def. 3.3** Necht' je  $\lim s_n = S$ . Pak říkáme, že příslušná řada konverguje a má součet  $S$ . Je-li  $\lim a_n = \pm\infty$  říkáme, že příslušná řada diverguje. V případě neexistence limity se někdy říká, že příslušná řada osciluje.

Takto jsouce vyzbrojeni můžeme vyřešit úvodní problémy. Pro součet prvních  $n$  členů geometrické posloupnosti  $\{a_1 q^{n-1}\}$  platí vzorec

$$s_n = a_1 \frac{q^n - 1}{q - 1}.$$

Klíčová je  $\lim q^n$ , ta je vlastní a rovna 0 pouze pro  $|q| < 1$ . Jinak je buď nevlastní nebo neexistuje. Můžeme tedy formulovat následující tvrzení:

**Věta 3.1** Geometrická řada  $\sum_1^{\infty} a_1 q^{n-1}$  konverguje pro  $|q| < 1$  a její součet je

$$S = \frac{a_1}{1 - q}.$$

V případě vybarvování je  $a_1 = \frac{1}{2}$  a  $q = \frac{1}{2}$ ,  $S = 1$ . Jelikož se jedná o limitní proces, tak jedničky nedosáhneme, já jsem postupoval uvážlivě. Ve druhém případě se jedná o řadu divergentní, posloupnost částečných součtů roste pekelným tempem, holt maharadže se měl ve škole lépe učit.

Kdyby každá řada byla geometrická, tak bychom měli vyděláno, bohužel tomu tak není. Následující věta nám umožní vyřadit alespoň některé řady, které se ucházejí o čest být konvergentní. Z úsporných důvodů budu u sumy vynechávat meze když nebude hrozit nějaké nedorozumění.

**Věta 3.2** Necht' řada  $\sum a_n$  konverguje. Pak je  $\lim a_n = 0$ .

**Příklad 3.1** Rozhodněte o konvergenci harmonické řady  $\sum \frac{1}{n}$ . Jelikož  $\lim \frac{1}{n} = 0$ , mohla by řada konvergovat. Jenže již ve středověku přišli matematici s použitím Dábelské finty na to, že tato řada diverguje. Předpokládejme, že harmonická řada konverguje a má součet  $S$ . Členy sdružíme po  $2^n$  takto:

$$\sum \frac{1}{n} = 1 + \frac{1}{2} + \left(\frac{1}{3} + \frac{1}{4}\right) + \left(\frac{1}{5} + \frac{1}{6} + \frac{1}{7} + \frac{1}{8}\right) + \dots$$

Vytvoříme novou řadu tak, že všechny zlomky v závorkách nahradíme tím posledním.

$$\sum b_n = 1 + \frac{1}{2} + \left(\frac{1}{4} + \frac{1}{4}\right) + \left(\frac{1}{8} + \frac{1}{8} + \frac{1}{8} + \frac{1}{8}\right) + \dots$$

Tato řada musí také konvergovat a její součet musí být nejvýš roven číslu  $S$ , neboť platí  $b_n \leq \frac{1}{n}$  pro všechna  $n \in \mathbb{N}$ . Jenže součet všech sčítanců v každé závorce je roven  $\frac{1}{2}$ , řada tedy diverguje. Přesněji řečeno posloupnost částečných součtů je shora neomezená a rostoucí, její limita je tedy nevlastní a rovna  $+\infty$ . Musí tedy divergovat i řada harmonická.

Kdo trpí závratěmi nechtě tento odstavec nečte. Vezměte si tyč délky 1 m. K ní připojte tyč délky  $\frac{1}{2}$  m, pak tyč délky  $\frac{1}{3}$  atd. Tímto postupem si vytvoříte tak dlouhou tyč, že po ní můžete vyšplhat na libovolné místo ve vesmíru. Skafandr si však nekupujte, kdesi jsem četl, že zatím spočítaný největší částečný součet harmonické řady nám toto neumožňuje. Paradoxem je, že řady typu  $\sum \frac{1}{n^p}$  pro  $p > 1$  konvergují.

Uvedený příklad nám říká, že věta 3. 2. představuje nutnou, nikoliv postačující podmínku konvergence. Matematicové sice odvodili i nutnou a postačující podmínku, ta je však pro praxi bezcenná, jak hned uvidíte.

**Věta 3.3** (Bolzano-Cauchy). Řada  $\sum a_n$  je konvergentní právě tehdy, když pro libovolné  $\varepsilon > 0$  existuje  $n_0 \in \mathbb{N}$  takové, že pro všechna  $n, p \in \mathbb{N}$ , která splňují podmínku  $n_0 < n < n+p$  platí

$$|a_{n+1} + a_{n+2} + \dots + a_{n+p}| < \varepsilon.$$

Při důkazu divergence harmonické řady jsme jednotlivé členy sdružili do závorek. Pro konečný počet sčítanců platí asociativní zákon, je tomu tak i pro nekonečný počet sčítanců? Ozávkujeme členy řady  $\sum a_n$  podobným způsobem, přičemž zachováme pořadí sčítanců. jednotlivé závorky označíme  $b_k$ , čímž vznikne nová řada  $\sum b_k$ . Platí následující věta:

**Věta 3.4** Nechtě řada  $\sum a_n$  konverguje a její součet je  $S$ . Pak konverguje i řada  $\sum b_k$  a její součet je rovněž  $S$ .

Tato věta je opět implikací, neplatí obráceně jak se o tom hned přesvědčíme.

$$\sum (-1)^n = -1 + (1 - 1) + (-1 + 1) + \dots = -1.$$

$$\sum (-1)^n = (-1 + 1) + (-1 + 1) + (-1 + 1) + \dots = 0.$$

Jedna paní povídala, že za součet řady byl vzat aritmetický průměr obou výsledků. Pokud tomu tak skutečně bylo, tak to dlouho nevydrželo. My dnes víme, že tato řada osciluje.

Závěrem uvedeme některé věty týkající se konvergence řad.

**Věta 3.5** *Nechť řada  $\sum a_n$  konverguje a její součet je  $S$ . Pak konverguje i řada  $\sum ka_n$  a její součet je  $kS$ , kde  $k \in \mathbb{R}$ .*

**Věta 3.6** *Nechť  $\sum a_n = A$  a  $\sum b_n = B$  jsou konvergentní řady. Pak konverguje i řada  $\sum (a_n + b_n)$  a její součet je  $A + B$ .*

Konvergentní řady je tedy možné sčítat člen po členu a nová řada

$$(a_1 + b_1) + (a_2 + b_2) + \cdots + (a_n + b_n) + \cdots$$

je konvergentní má součet  $A + B$ .

**Příklad 3.2** *Uvažujme řadu*

$$(1 + 2) + \left(\frac{1}{2} + \frac{2}{3}\right) + \left(\frac{1}{4} + \frac{2}{9}\right) + \cdots + \left(\frac{1}{2^{n-1}} + \frac{2}{3^{n-1}}\right) + \cdots$$

*Řady*

$$\sum \frac{1}{2^{n-1}} = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{4} + \cdots$$

*a*

$$\sum \frac{1}{3^{n-1}} = 2 + \frac{2}{3} + \frac{2}{9} + \cdots$$

*jsou konvergentní, neboť jsou to řady geometrické s kvocientem  $\frac{1}{2}$  respektive  $\frac{1}{3}$ . První má součet 2, druhá 3, zadaná řada tedy také konverguje a její součet je 5.*

Vynecháme-li v řadě  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ , prvních  $k$  členů, dostaneme novou řadu  $\sum_{n=k+1}^{\infty} a_n$ , kterou nazýváme zbytkem řady po  $k$ -tém členu. Platí věta:

**Věta 3.7** *Řada  $\sum a_n$  a její zbytek po  $k$ -tém členu současně konvergují nebo divergují.*

Jinak řečeno vyškrtnutí konečného počtu členů řady nemá vliv na její konvergenci či divergenci, u konvergentních řad se však samozřejmě změní součet.

## 3.2 Řady s kladnými členy

Stanovení součtu řady bývá velmi obtížné, nejedná-li se o řadu geometrickou. Z tohoto důvodu se obvykle omezujeme na určení konvergence či divergence dané řady a pokud konverguje, můžeme se pokusit tento součet odhadnout. Jelikož se v tomto odstavci budeme věnovat řadám s kladnými členy, je zřejmé, že posloupost částečných součtů je rostoucí. Musíme zapátrat v paměti a vylovit poznatek o limitě rostoucích posloupostí. Pokud se nám to podaří, můžeme formulovat následující větu.

**Věta 3.8** *Řada s kladnými členy je konvergentní právě tehdy, když je posloupnost částečných součtů shora ohraničená.*

Tato věta není pro praktické použití příliš vhodná, není totiž vždy snadné určit, zda posloupnost částečných součtů je ohraničená. Zkusíme tedy najít další možnosti. Napadne-li někoho z vás, že řada představuje vlastně vyzobané rozinky z nevlastního integrálu, pak má pravdu. Narodilo se nám první, tzv. integrální kritérium.

**Věta 3.9** *Nechť  $\sum a_n$  je řada s kladnými nerostoucími členy a nechť  $f(x)$  je spojitá, kladná a nerostoucí funkce v intervalu  $[1; \infty)$  taková, že  $a_n = f(n)$  pro všechna  $n \in \mathbb{N}$ . Pak tato řada konverguje či diverguje zároveň s integrálem  $\int_1^\infty f(x)dx$ .*

**Příklad 3.3** *Dokažte, že řada  $\sum \frac{1}{n^\alpha}$  je pro  $\alpha > 1$  konvergentní. Zde nám přijde integrální kritérium velice vhod. Je totiž*

$$\int_1^\infty \frac{1}{n^\alpha} = \left[ \frac{1}{(1-\alpha)x^{\alpha-1}} \right]_1^\infty = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{(1-\alpha)x^{\alpha-1}} - \frac{1}{1-\alpha} = 0 - \left(-\frac{1}{1-\alpha}\right) = \frac{1}{\alpha-1}.$$

Zajímavá věc. Zatímco řada harmonická diverguje, stačí  $n$  ve jmenovateli umocnit číslem nepatrně větším než jedna a řada nám začne konvergovat.

**Poznámka 3.1** *Dokážeme-li spočítat hodnotu nevlastního integrálu, neznamená to samozřejmě, že jsme tím určili součet řady. Je například*

$$\int_1^\infty \left(\frac{1}{2}\right)^x dx = \left[ \frac{\left(\frac{1}{2}\right)^x}{\ln \frac{1}{2}} \right]_1^\infty = \lim_{x \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{2}\right)^x - \frac{\frac{1}{2}}{\ln \frac{1}{2}} = \frac{1}{2 \ln 2}$$

*Součet této geometrické řady je ale roven 1. Musíme mít na paměti, že určitý integrál nám určuje obsah patřičného křivočarého lichoběžníka, kdežto součet řady určuje celkovou délku těch šprinců.*

**Poznámka 3.2** *Toto kritérium nám umožní odhadnout chybu, nahradíme-li součet s řady součtem  $s_i$  prvních  $i$  členů řady. Platí*

$$\int_{i+1}^\infty f(x)dx \leq s - s_i \leq \int_{i+1}^\infty f(x)dx + a_{i+1}$$

**Příklad 3.4** *Odhadněte chybu, nahradíme-li součet řady  $\sum \frac{1}{n^2}$  součtem prvních pěti členů. Nejdříve provedeme pomocné výpočty. Po několika pokusech se mi podařilo zjistit, že  $s_5 = \frac{5269}{3600}$ . S integrálem to bylo snazší.*

$$\int_6^\infty \frac{1}{x^2} dx = \left[ -\frac{1}{x} \right]_6^\infty = \lim_{x \rightarrow \infty} -\frac{1}{x} - \left(-\frac{1}{6}\right) = \frac{1}{6}.$$

*Je tedy*

$$\frac{1}{6} \leq s - s_5 \leq \frac{1}{6} + \frac{1}{36}.$$

*Po provedení výpočtů máme  $1,63 \leq s \leq 1,66$ . Jelikož matematikové jinými prostředky ukázali, že součet této řady je  $s = \frac{\pi^2}{6} \doteq 1,64$ , jedná se o podivuhodně přesný odhad.*

**Poznámka 3.3** *Toto kritérium platí i pro jinou spodní mez než je jednička, tedy ve větě 3. 9. můžeme jedničku nahradit libovolným přirozeným číslem.*

**Poznámka 3.4** *Ve větě 3. 9. nemusíme být tak přísní, stačí, aby  $a_n = f(n)$  platí pro skoro všechna  $n$ . (Pro ortodoxní matematiky s výjimkou konečného počtu  $n$ .)*

Když jsme dokazovali divergenci harmonické řady, pak jsme vlastně intuitivně použili tzv. *srovnávací kritérium*. Nejdřív však jednu definici.

**Def. 3.4** *Řekneme, že řada  $\sum b_n$  je majorantou řady  $\sum a_n$ , platí-li pro všechna  $n \in \mathbb{N}$   $b_n \geq |a_n|$ .*

Srovnávací kritérium přichází vzápětí.

**Věta 3.10** *Nechť  $k$  řadě  $\sum a_n$  s kladnými členy existuje konvergentní majoranta  $\sum b_n$ . Pak řada  $\sum a_n$  konverguje. Je-li naopak řada  $\sum a_n$  divergentní, pak je divergentní i její libovolná majoranta.*

**Příklad 3.5** *Řada  $\sum \frac{1}{n(n+1)}$  je konvergentní. Pro všechna  $n \in \mathbb{N}$  platí*

$$\frac{1}{n(n+1)} < \frac{1}{n^2}.$$

*Když si uvědomíme, že  $\frac{1}{n(n+1)} = \frac{1}{n} - \frac{1}{n+1}$ , tak vidíme, že součet této řady je roven 1.*

Nyní uvedeme ještě dvě kritéria.

**Věta 3.11** *d'Alembertovo podílové kritérium. Nechť  $\sum a_n$  je řada s kladnými členy a nechť existuje limita  $\frac{a_{n+1}}{a_n} = \lambda$ . Je-li  $\lambda > 1$ , pak řada diverguje, je-li  $\lambda < 1$ , pak řada konverguje. Je-li  $\lambda = 1$ , nelze o konvergenci řady rozhodnout.*

Toto kritérium lze použít tam, kde se nám snadno podaří vypočítat limitu podílu dvou po sobě jdoucích členů, dokonce ani případ  $\lambda = 1$  není úplně beznadějný. Je-li totiž  $\frac{a_{n+1}}{a_n} \geq 1$  pro všechna  $n \in \mathbb{N}$ , pak řada diverguje. Případ opačný, tedy  $\frac{a_{n+1}}{a_n} \leq 1$  však neukazuje na konvergenci. Harmonická řada evidentně diverguje, přitom je  $\frac{a_{n+1}}{a_n} = \frac{n}{n+1} < 1$ . Uvedené úvahy lze uplatnit i na případ, kdy uvedené podmínky platí pro skoro všechna  $n$  (pro ortodoxní matematiky s výjimkou konečného počtu členů). Z předchozího totiž víme, že vynechání konečného počtu členů konvergenci neovlivní.

Použití tohoto kritéria si ukážeme na příkladech.

**Příklad 3.6** *Rozhodněte o konvergenci řady  $\sum \frac{5^n}{n!}$ . Počítáme následující limitu.*

$$\lim \frac{a_{n+1}}{a_n} = \lim \frac{\frac{5^{n+1}}{(n+1)!}}{\frac{5^n}{n!}} = \lim \frac{5}{n+1} = 0.$$

*Tato řada konverguje.*

**Příklad 3.7** *Rozhodněte o konvergenci řady  $\sum \frac{n^n}{n!}$ . Tak zase jdeme na limitu.*

$$\lim \frac{a_{n+1}}{a_n} = \lim \frac{\frac{(n+1)^{n+1}}{(n+1)!}}{\frac{n^n}{n!}} = \lim \frac{(n+1)(n+1)^n}{n^n(n+1)} = \lim \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = e.$$

*Tato řada diverguje.*



**Příklad 3.8** Rozhodněte o konvergenci řady  $\sum \frac{1}{\sqrt{n}}$ . Zde ovšem je

$$\lim \frac{a_{n+1}}{a_n} = \lim \frac{\frac{1}{\sqrt{n+1}}}{\frac{1}{\sqrt{n}}} = 1.$$

Podle podílového kritéria nelze rozhodnout.

Ted' si oprávněně t'ukáte na čelo. Je přece  $\frac{1}{\sqrt{n}} \geq \frac{1}{n}$  pro všechna  $n \in \mathbb{N}$  a tato řada diverguje. Jo, i na volbu kritéria musí mít člověk štěstí.

**Věta 3.12** Cauchyho odmocninové kritérium. Nechť je dána řada s kladnými členy  $\sum a_n$  a nechť  $\lim \sqrt[n]{a_n} = \lambda$ . Je-li  $\lambda > 1$ , pak řada diverguje. Je-li  $\lambda < 1$ , pak řada konverguje. Pro  $\lambda = 1$  nelze o konvergenci či divergenci rozhodnout.

**Příklad 3.9** Rozhodněte o konvergenci řady  $\sum \left(\frac{2n+5}{3n+2}\right)^n$ .

$$\lim \sqrt[n]{a_n} = \lim \frac{2n+5}{3n+2} = \frac{2}{3} < 1.$$

Tato řada konverguje.

### 3.3 Řady alternující

Uvedené úvahy lze aplikovat i na řady s nezápornými členy, stačí ty nulové prostě vynechat. Obsahuje-li řada pouze členy záporné, tak vytkneme  $(-1)$  a máme opět prázdný čajník v kredenci. Co však s řadami, u nichž se znaménka střídají? Nejprve je pokřtíme.

**Def. 3.5** Řadu  $\sum (-1)^{n-1} a_n$  kde  $a_n > 0$  nazýváme alternující.

Jak poznáme, zda tato řada konverguje? Snadno, máme k dispozici jednoduché kritérium, či chcete-li postačující podmínku konvergence.

**Věta 3.13** Leibnizovo kritérium. Nechť  $a_{n+1} < a_n$  pro všechna  $n \in \mathbb{N}$  a nechť  $\lim a_n = 0$ . Pak řada  $\sum (-1)^{n-1} a_n$  kde  $a_n > 0$  konverguje.

**Příklad 3.10** Alternující řada harmonická je konvergentní. Je  $\frac{1}{n} > \frac{1}{n+1}$  a  $\lim \frac{1}{n} = 0$ .

**Příklad 3.11** Řada  $\sum (-1)^n \frac{2n}{n+2}$  diverguje, neboť  $\lim \frac{2n}{n+2} = 2$ .

Již zmíněný příklad s harmonickou řadou nás dovede k následující definici.

**Def. 3.6** Řada  $\sum a_n$  se nazývá absolutně konvergentní, jestliže konverguje řada  $\sum |a_n|$ . Je-li řada  $\sum |a_n|$  divergentní, ale řada  $\sum a_n$  konverguje, pak mluvíme a neabsolutní (relativní) konvergenci.

Vztah mezi relativní a absolutní konvergencí nám udává následující věta.

**Věta 3.14** Každá absolutně konvergující řada je konvergentní.

Tato věta je celkem zřejmá, řada absolutně konvergentní konverguje i relativně, naopak tomu být nemusí. O absolutní konvergenci rozhodneme podle kritérií užívaných na řady s kladnými členy. Absolutně konvergentní řady je také možno sečíst člen po členu, viz následující věta.

**Věta 3.15** Nechtě řady  $\sum a_n$  a  $\sum b_n$  jsou absolutně konvergentní. Pak je absolutně konvergentní i řada  $\sum (a_n + b_n)$ .

Nyní vám představím další záhadu. Alternující harmonická řada je konvergentní a její součet je  $s$ . Vydělíme-li každý člen této řady dvojkou, dostaneme řadu se součtem  $\frac{s}{2}$ . Nyní provedu malé kouzlo a řady napíšu takto:

$$s = \left(1 - \frac{1}{2}\right) + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \frac{1}{5} - \frac{1}{6} + \frac{1}{7} - \frac{1}{8} + \dots$$

$$\frac{s}{2} = \frac{1}{2} + 0 - \frac{1}{4} + 0 + \frac{1}{6} + 0 - \frac{1}{8} + \dots$$

Přidáním nul jsem celkový součet ovlivnit nemohl, to je zřejmé. Nyní tyto dvě řady sečtu, čímž obdržím

$$\frac{3}{2}s = 1 + \frac{1}{3} - \frac{1}{2} + \frac{1}{5} + \frac{1}{7} - \frac{1}{4} + \dots$$

Podíváme-li se pozorně, zjistíme, že tato řada je původní alternující řada, jen jsme zaměnili pořadí jednotlivých členů.

**Def. 3.7** Obsahuje-li řada  $\sum b_n$  tytéž členy jako řada  $\sum a_n$  jen v jiném pořadí, řekneme, že řada  $\sum b_n$  vznikla přerovnáním řady  $\sum a_n$ .

Sčítám-li konečný počet čísel, mohu je přerovnávat podle libosti, součet se nezmění, platí komutativní zákon. Výše uvedený postup nám ukazuje, že u řad tomu tak není. Neunáhlil jsem se však? Odpověď zní ano, vezmeme-li do hry řady absolutně konvergentní.

**Věta 3.16** Libovolným přerovnáním absolutně konvergentní řady dostaneme absolutně konvergentní řadu se stejným součtem.

Ono to platí i obráceně, přerovnáme-li řadu všemi možnými způsoby a její součet se nemění, pak tato řada konverguje absolutně. Zato u relativně konvergující řady mohu šikovným přerovnáním dostat konvergentní řadu s předem daným součtem a chci-li tak i řadu divergentní.

Závěrem ještě pro pořádek si řady vynásobíme.

**Def. 3.8** Součinem řad  $\sum a_n$  a  $\sum b_n$  rozumíme řadu  $\sum c_n$ , kde

$$c_n = a_1 b_n + c_2 + b_{n-1} + \dots + a_n b_1$$

Je tedy

$$\sum c_n = a_1 b_1 + (a_1 b_2 + a_2 b_1) + (a_1 b_3 + a_2 b_2 + a_3 b_1) + \dots$$

**Věta 3.17** Nechtě  $\sum a_n = A$  a  $\sum b_n = B$  jsou absolutně konvergující řady. Pak je absolutně konvergující řadou i jejich součin a jeho součet je  $AB$ . Odstraníme-li v součinu závorky, dostaneme opět absolutně konvergující řadu se součtem  $AB$ .

### 3.4 Funkční řady

Nebudeme přízemní a zkusíme se zamyslet nad tím, zda číslo je jediný objekt, na který můžeme zobrazovat množinu  $\mathbb{N}$ . Další takový objekt, který byy vás měl ihned napadnout, jsou funkce.

**Def. 3.9** *Nechť ke každému  $n \in \mathbb{N}$  je na intervalu  $I$  přiřazena funkce  $f_n(x)$ . Pak říkáme, že na množině  $\mathbb{N}$  je definována posloupnost funkcí.*

Máme-li definovanu posloupnost funkcí, můžeme napodobit postup při definici číselných řad.

**Def. 3.10** *Nechť na intervalu  $I$  je definována posloupnost funkcí. Funkční řadou nazýváme symbol*

$$\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) = f_1(x) + f_2(x) + \cdots + f_n(x) + \cdots$$

**Def. 3.11**  *$i$ -tým částečným součtem funkční řady rozumíme funkci*

$$s_i(x) = f_1(x) + f_2(x) + \cdots + f_i(x)$$

*Posloupnost částečných součtů je tvořena funkcemi  $s_i(x)$*

Když se nad tím zamyslíme, tak zjistíme, že přiřazujeme vlastně dvakrát. Nejprve si zvolíme  $x$  a k němu přiřadíme patřičnou funkční hodnotu. Tuto funkční hodnotu pak přiřazujeme přirozeným číslům. Zafixujeme-li  $x$ , pak dostaneme řadu číselnou. Ta může, ale nemusí konvergovat. Je na místě uvést další definici.

**Def. 3.12** *Nechť je na intervalu  $I$  dána funkční řada  $\sum f_n(x)$ . Množinu  $M$  všech bodů  $x_i \in I$ , pro něž řada konverguje, nazveme oborem konvergence dané řady.*

Studovat konvergentní funkční řady by bylo jistě zajímavé, jenže máme malou hodinovou dotaci. Uvedeme proto jen jeden důležitý pojem.

**Def. 3.13** *Řekneme, že funkční řada je stejnoměrně konvergentní v intervalu  $I$ , jestliže je v tomto intervalu konvergentní se součtem  $s(x)$  a jestliže pro každé  $\varepsilon > 0$  existuje číslo  $n_0$  takové, že pro všechna  $i > n_0$  a všechna  $x \in I$  je  $|s_i(x) - s(x)| < \varepsilon$ .*

Geometrická interpretace tohoto pojmu je následující. Sestrojíme graf funkce  $s(x)$ . Zvolíme si číslo  $\varepsilon$  a sestrojíme grafy funkcí  $y = s(x) - \varepsilon$  a  $y = s(x) + \varepsilon$ , čímž obdržíme pás a šířce  $2\varepsilon$ . Jestliže řada konverguje stejnoměrně, pak nalezneme jisté číslo  $n_0$  takové, že všechny částečné součty s indexem větším než  $n_0$  leží v tomto pásu, a to bez ohledu na hodnotu proměnné  $x$ .

**Poznámka 3.5** *Analogicky lze definovat stejnoměrnou konvergenci posloupnosti funkcí.*

Rozhodnout zda jistá řada konverguje stejnoměrně čili nic, bývá často obtížné, pan Weierstrass nám však vymyslel poměrně jednoduchou postačující podmínku.

**Věta 3.18** *Nechť  $\sum a_n$  je konvergentní řada s nezápornými členy. Nechť pro funkční řadu  $\sum f_n(x)$  platí pro všechna  $n \in \mathbb{N}$  a pro všechna  $x \in I$   $|f_n(x)| \leq a_n$ . Pak řada  $\sum f_n(x)$  konverguje v  $I$  absolutně a stejnoměrně.*

Proč je pojem stejnoměrné konvergence důležitý, pochopíme, prostudujeme-li si následující tři věty.

**Věta 3.19** *Nechť řada  $\sum f_n(x)$  je v intervalu  $I$  stejnoměrně konvergentní a nechť funkce  $f_n(x)$  jsou v tomto intervalu spojité. Pak součet řady  $s(x)$  je spojitá funkce v intervalu  $I$ .*

**Věta 3.20** *Nechť řada  $\sum f_n(x)$  je tvořena funkcemi spojitými v intervalu  $[a; b]$  a nechť v tomto intervalu konverguje stejnoměrně a má součet  $s(x)$ . Pak platí*

$$\int_a^b s(x)dx = \int_a^b f_1(x)dx + \int_a^b f_2(x)dx + \cdots + \int_a^b f_n(x)dx + \cdots$$

**Věta 3.21** *Nechť řada  $\sum f_n(x)$  je tvořena funkcemi spojitými v intervalu  $[a; b]$  a nechť v tomto intervalu konverguje stejnoměrně a má součet  $s(x)$ . Nechť dále platí, že všechny derivace  $f_n(x)$  jsou spojité funkce. Pak má funkce  $s(x)$  v tomto intervalu spojitou derivaci a platí*

$$s'(x) = f_1'(x) + f_2'(x) + \cdots + f_n'(x) + \cdots$$

Věty 3. 20, resp. 3. 21 interpretujeme stručně tak, že říkáme, že stejnoměrně konvergentní řady lze derivovat a integrovat člen po členu. Z funkčních řad mají nejdůležitější aplikace řady mocninné a řady Fourierovy. Závěr této kapitoly bude věnován právě jim.

## 3.5 Mocninné řady

Nebudeme nic zdržovat a uvedeme rovnou definici.

**Def. 3.14** *Mocninnou řadou nazýváme řadu  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n(x - x_0)^n$ ,  $a_n \in \mathbb{R}$ . Číslo  $x_0$  nazýváme střed řady.*

**Poznámka 3.6** *Jelikož lze každou mocninnou řadu převést substitucí  $z = x - x_0$  převést na řadu se středem v bodě  $x_0 = 0$ , budeme se v dalším bavit především o těchto řadách.*

Nyní se budeme zajímat o to, kdy mocninná řada konverguje. I Zilvar z chudobince ví, že každá mocninná řada konverguje ve svém středu. Jelikož vzhledem k předchozí poznámce víme, že se zabýváme mocninnými řadami se středem v bodě nula, tak lze prohlásit, že každá mocninná řada  $\sum a_n x^n$  konverguje pro  $x = 0$ . Kdyby však všechny řady konvergovaly pouze v tomto bodě, tak bychom se o nich asi nebavili. Pan Abel však přišel na to, že ke konvergenci dochází i pro jiná  $x$ .

**Věta 3.22 (Abel).** *Nechť mocninná řada  $\sum a_n x^n$  konverguje pro  $x_0 \neq 0$ . Pak konverguje absolutně pro  $\forall x \in (-|x_0|; |x_0|)$ .*

**Důsledek 3.1** *Divrguje-li mocninná řada  $\sum a_n x^n$  pro jisté  $x_0$ , diverguje i pro všechna  $|x| > x_0$ .*

Z Abelovy věty vyplývá i následující tvrzení.

**Věta 3.23** *Pro každou mocninnou řadu  $\sum a_n x^n$  lze nalézt číslo  $R$ , přičemž  $0 \leq R \leq +\infty$  takové, že pro všechna  $x$ , kde  $|x| < R$  řada konverguje absolutně a pro všechna  $|x| > R$  řada diverguje.*

**Def. 3.15** *Číslo  $R$  z předchozí věty se nazývá poloměr konvergence.*

Pro stanovení konvergence mocninné řady je tedy klíčové nalézt poloměr konvergence. V bodech  $x = \pm R$  musíme o konvergenci rozhodnout samostatně.

Jak bychom mohli najít poloměr konvergence si ukážeme v následujícím příkladu.

**Příklad 3.12** *Určete poloměr konvergence řady  $\sum \frac{x^n}{(n+1)8^n}$ . Kdyby to byla řada s kladnými členy a navíc konstantními, tak bychom to uměli. Zkusili bychom třeba podílové kritérium, tedy spočítali bychom limitu*

$$\lim \left| \frac{\frac{x^{n+1}}{(n+2)8^{n+1}}}{\frac{x^n}{(n+1)8^n}} \right| = |x| \lim \frac{n+1}{8(n+2)} = \frac{1}{8}|x|$$

Nu, kladné členy máme a víme, že pro konvergenci je nutné, aby limita byla menší než jedna, což je splněno pro  $\forall x \in (-8; 8)$ . Poloměr konvergence je tedy  $R = 8$ . Příklad  $x = \pm 8$  řešíme extra, ale v obou případech se bude jednat o řadu harmonickou, přičemž pro  $x = -8$  je tato řada alternující a tudíž konverguje. Obor konvergence je interval  $[-8; 8)$ , přičemž v bodě  $x = -8$  tato řada konverguje jen relativně.

**Poznámka 3.7** *Ne každému musí být podílové kritérium sympatické. Zkusme, zda by tento příklad nešel vyřešit kritériem odmocninovým.*

$$\lim \sqrt[n]{\frac{x^n}{(n+1)8^n}} = \frac{|x|}{8 \lim \sqrt[n]{n+1}} = \frac{1}{8}|x|$$

Nu, jsme tam, kde jsme již byli, úvahy opakovat nebudeme, výsledek je stejný.

Tento příklad nás opravňuje k formulaci následující věty.

**Věta 3.24** *Jsou-li koeficienty řady  $\sum a_n x^n$  takové, že existuje*

$$\lim \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = q$$

nebo

$$\lim \sqrt[n]{|a_n|} = q,$$

pak tato řada má poloměr konvergence  $R = \frac{1}{q}$ . Je-li  $q = 0$ , je  $R = +\infty$ . Je-li naopak  $q = +\infty$ , je  $R = 0$ .

Následují důležité věty, týkající se konvergence mocninných řad.

**Věta 3.25** Řada  $\sum a_n x^n$  s poloměrem konvergence  $R \neq 0$  je stejnoměrně konvergentní v každém uzavřeném intervalu  $[a; b] \subset (-R; R)$ .

**Věta 3.26** Necht' součet řady  $\sum a_n x^n$  s poloměrem konvergence  $R > 0$  je  $s(x)$ . Pak funkce  $s(x)$  je spojitá funkce v intervalu  $(-R; R)$ .

**Věta 3.27** Necht'  $\sum a_n x^n = s(x)$  v  $(-R; R)$ . Pak platí

$$\int_a^b s(x) dx = \int_a^b a_0 dx + \int_a^b a_1 x dx + \int_a^b a_2 x^2 dx + \dots + \int_a^b a_n x^n dx + \dots$$

v libovolném intervalu  $[a; b] \subset (-R; R)$ .

**Poznámka 3.8** Dá se dokázat, že tato věta platí i pro  $a = -R$  či  $b = R$ , pokud řada v těchto bodech konverguje.

Jak lze použít tuto větu si ukážeme na příkladě.

**Příklad 3.13** Necht' je dána řada

$$1 - t^2 + t^4 - t^6 + \dots + (-1)^{2n} t^{2n} + \dots$$

Spočtěme poloměr konvergence této řady.

$$\lim \sqrt[n]{|a_n|} = \lim 1 = 1$$

Poloměr konvergence je  $R = 1$ . Pozorný čtenář vidí, jak těžce jsem se uťal, neboť tato limita neexistuje, jelikož liché koeficienty řady jsou rovny nule. Já jsem vlastně spočítal poloměr konvergence řady  $\sum (-1)^n z^n$ , která vznikla ze zadané řady substitucí  $z = t^2$ . Tyto řady však mají stejný poloměr konvergence. Vyfutrujeme-li konvergující mocninnou řadu nulami, nemá to na konvergenci řady vliv. Toto zjednodušení možná ještě někdy použiju. Vraťme se však k našemu příkladu. Kromě hledání chyb na mých výpočtech jste si také mohli všimnout, že se jedná o řadu geometrickou s kvocientem  $-t^2$ . V intervalu  $(-1; 1)$  platí

$$s(t) = \frac{1}{1 + t^2}$$

Integrujeme-li zadanou řadu člen po členu, máme

$$\int_0^x \frac{1}{1 + t^2} dt = \int_0^x 1 dt + \int_0^x t^2 dt + \int_0^x t^4 dt + \dots + (-1)^n \int_0^x t^{2n} dt \dots$$

a po integraci a dosazení mezí možná s překvapením zjistíme, že

$$\operatorname{arctg} x = x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} - \dots + (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1} + \dots$$

Bacha na pana Vlacha. Zatímco funkce arkustangens je definována v  $\mathbb{R}$ , uvedené úvahy platí je v mezích od nuly do  $|x| < 1$ . Na tento příklad si ještě vzpomeneme.

Mocninnou řadu lze také derivovat člen po členu.

**Věta 3.28** *Nechť pro  $x \in (-R; R)$  je  $\sum a_n x^n = s(x)$ . Pak je*

$$s'(x) = a_1 + 2a_2x + 3a_3x^2 + \dots$$

Užití této věty si ukážeme na příkladě.

**Příklad 3.14** *Určete součet řady*

$$\sum \frac{x^{2n-1}}{2n-1}$$

*Použijeme-li již osvědčený trik s limitou, zjistíme, že  $R = 1$ . V intervalu  $(-1; 1)$  má řada součet a konverguje zde stejnoměrně. Je tedy*

$$s(x) = x + \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} + \dots$$

*Derivujeme tuto řadu člen po členu, máme*

$$s'(x) = 1 + x^2 + x^4 + \dots$$

*Ač je to k nevíře, narazili jsme opět na řadu geometrickou, je tedy*

$$s'(x) = \frac{1}{1-x^2}.$$

*Tuto rovnici zintegrujeme, čímž obdržíme*

$$s(x) = \frac{1}{2} \ln \frac{1+x}{1-x}$$

*Doufám, že jste si vzpomněli na parciální zlomky. Přísně vzato jsme počítali určitý integrál od nuly po  $x$ , tak jako v předchozím příkladě.*

Přidám ještě jednu větu.

**Věta 3.29** *Nechť v intervalu  $(-R; R)$  je  $s(x) = \sum a_n x^n$ . Pak funkce  $s(x)$  má v tomto intervalu derivace všech řádů.*

V příkladu 3. 13. jsme vyjádřili elementární funkci jako součet mocninné řady, podobně tomu bylo i v příkladu následujícím. Vzpomeneme-li si na Taylorův či Maclaurinův polynom, můžeme si toto rozšířit. Tam jsme končili vždy jistým  $n$ . Pokud však končit nebudeme, obdržíme místo polynomu řadu.

Rozvoje funkcí lze nalézt v literatuře, já připomenu jen tři.

$$\begin{aligned} e^x &= 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + \dots \\ \sin x &= x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \dots + (-1)^{n-1} \frac{x^{2n-1}}{(2n-1)!} + \dots \\ \cos x &= 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \dots + (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} + \dots \end{aligned}$$

Konvergence je vždy v  $\mathbb{R}$ .

Na závěr se vrátíme ještě k výpočtu integrálů, zejména určitých. Když se podařilo najít funkci primitivní, to bylo radosti na Starém Bělidle. Pokud jsme v hledání úspěšní nebyli a přitom jsme věděli, že daný integrál existuje, museli jsme si nějak pomoci. Maclaurinovy rozvoje nám dávají další možnost, jak tento integrál spočítat.

**Příklad 3.15**

$$\int_0^1 e^{-x^2} dx = \int_0^1 dx + \int_0^1 -x^2 dx + \int_0^1 \frac{x^4}{2!} - \dots = 1 - \frac{1}{3} + \frac{1}{10} + \dots$$

**3.6 Fourierovy řady**

Další poměrně jednoduché funkce jsou funkce goniometrické. Naskytá se otázka, zda by nebylo možné vyjádřit nějakou funkci pomocí řady, která by obsahovala funkce  $\cos nx$  a  $\sin nx$ . Nebudeme pesimisty a budeme předpokládat, že to nějak půjde. Jedno je však jisté—tyto funkce jsou periodické, dá se tedy očekávat, že i jejich součet bude funkcí periodickou. Dá se snadno dokázat, že libovolnou funkci proměnné  $x$  a s periodou  $T$  lze pomocí substituce  $x = \frac{T}{2\pi}u$  převést na funkci proměnné  $u$  s periodou  $2\pi$ . Budeme tedy uvažovat funkce pouze s touto periodou. Platí následující věta.

**Věta 3.30** *Nechť  $f(x)$  je libovolná funkce integrovatelná na intervalu  $[-\pi; \pi]$ . Fourierova řada této funkce má tvar*

$$\frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx)$$

kde  $a_0$ ,  $a_n$  a  $b_n$  jsou Fourierovy koeficienty funkce  $f(x)$ , které se vypočítají podle vzorců

$$\begin{aligned} a_0 &= \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx \\ a_n &= \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos nx dx \\ b_n &= \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin nx dx \end{aligned}$$

kde  $n \in \mathbb{N}$

**Důsledek 3.2** *Je-li  $f(x)$  funkce lichá, jsou koeficienty  $a_n$  i  $a_0$  rovny nule. Je-li  $f(x)$  sudá, jsou nulové koeficienty  $b_n$ .*

Fourierovu řadu jsme nádherně vyjádřili, leč to ještě neznamená, že tato řada musí konvergovat a že naše práce má smysl. Konvergenci takové řady řeší následující věta nazvaná po panu Dirichletovi.

**Věta 3.31** *Nechť funkce  $f(x)$  je po částech spojitá a po částech monotonní na intervalu  $[-\pi; \pi]$ . Pak na tomto intervalu je Fourierova řada konvergentní a její součet je*

*$f(x_0)$  v každém bodě  $x_0$ , kde je spojitá*

$$\frac{1}{2}[f(x_0-) + f(x_0+)]$$

*v každém bodě  $x_0$ , kde je nespojitá*

$$\frac{1}{2}[f(-\pi-) + f(\pi+)]$$

*v krajních bodech intervalu.*



# Kapitola 4

## Funkce více proměnných

V této kapitole se budeme věnovat funkcím více proměnných. Kdo se dobře učil v minulém semestru, bude mít úlohu značně usnadněnou, neboť řada věcí je stejných či alespoň hodně podobných. Některé věci jsou však znčně odlišné, tak si na to dávejte pozor čili bacha. Budu se snažit na to upozorňovat. Na druhé straně vám to zjednoduším tím, že se budeme skoro výhradně bavit o funkci dvou proměnných.

### 4.1 Limita a spojitost

**Def. 4.1** *Reálná funkce dvou reálných proměnných je zobrazení  $M \rightarrow \mathbb{R}$ , kde  $M \subseteq \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ . Jinými slovy každé uspořádané dvojici  $[x; y] \in M$  je přiřazeno právě jedno  $z \in \mathbb{R}$ . Množina  $M$  se nazývá definiční obor, množina všech  $z$ , které jsou přiřazeny k nějaké uspořádané dvojici  $[x; y]$  se nazývá obor hodnot funkce. Píšeme  $z = f(x, y)$ . Nebude-li hrozit nedorozumění, budeme mluvit stručně o funkci dvou proměnných.*

**Příklad 4.1** *Určete definiční obor funkce  $z = \arcsin y + \ln(4 - x^2 - y^2)$ . Budeme vycházet ze znalosti funkcí jedné proměnné a vzpomeneme si na definiční obory funkcí arkussinus a přirozený logaritmus. Obě mají jistá omezení, která musí platit současně, je tedy*

$$-1 \leq y \leq 1 \cap 4 - x^2 - y^2 > 0.$$

*Zatímco první podmínce vyhoví pás mezi přímkami  $y = -1$  a  $y = 1$ , druhé podmínce vyhoví všechny body uvnitř kruhu se středem v počátku a poloměrem  $r = 2$ , v prvním případě včetně hranice. Definiční obor je samozřejmě průnik obou oblastí, leč obrázek zatím neumím.*

**Def. 4.2** *Grafem funkce dvou proměnných nazýváme množinu uspořádaných trojic  $[x, y, z]$ , kde body  $[x, y]$  patří do definičního oboru funkce. Jinými slovy je to plocha o rovnici  $z = f(x, y)$ . Vrstevnice je křivka o rovnici  $f(x, y) = c$ .*

Takovým nejběžnějším příkladem grafu funkce dvou proměnných je obyčejná plastická mapa. Proměnné představují zeměpisná šířka a délka, funkční hodnotu pak nadmořská výška. Patří sem i ona původně normální mapa, která se nacházela v kanceláři 91. pěšího pluku a kterou učinil plastickou až kocour chovaný písaři. Jen připomínám, že prvním, kdo se o této změně dotykem přesvědčil byl oberst Schröder a že to mělo pro písaře nepříjemné následky. Pojem vrstevnice je převzat z

geografie a má stejný význam—zlepšit představu o grafu funkce v dvourozměrném modelu.

Uvedeme několik příkladů.

- 4.1. Z analytické geometrie víte, že grafem funkce  $z = ax + by + c$  je rovina v  $\mathbb{R}_3$ .
- 4.2. Grafem funkce  $z = \sqrt{9 - x^2 - y^2}$  je horní polovina kulové plochy se středem v počátku a poloměrem  $r = 3$  nad podstavovou rovinou os  $x$  a  $y$ .
- 4.3. Grafem funkce  $z = x^2 + y^2$  je rotační paraboloid s vrcholem v počátku, jehož osou je osa  $z$ . Vrstevnice tvoří soustředné kružnice o rovnicích  $x^2 + y^2 = c$ .

Nyní přistoupíme k definici pojmů limita a spojitost. Začneme definicí okolí.

**Def. 4.3** *Vzdálenost dvou bodů  $A[x_1; y_1]$  a  $B[x_2; y_2]$  rozumíme číslo*

$$d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

*Vzdálenost bodů ve vícerozměrném prostoru si jistě odvodíte sami.*

**Def. 4.4**  *$\delta$ -okolím bodu  $P$  nazýváme množinu všech bodů, jejichž vzdálenost od bodu  $P$  je menší než  $\delta$ . Vyjmeme-li z této množiny samotný bod  $P$ , mluvíme o ryzím okolí.*

**Def. 4.5** *Řekneme, že funkce  $z = f(x, y)$  má v bodě  $M[x_0; y_0]$  limitu rovnou číslu  $L$ , jestliže ke každému  $\varepsilon > 0$  existuje  $\delta > 0$  takové, že pro všechny body z ryzího  $\delta$  okolí bodu  $M$  platí*

$$|f(x, y) - L| < \varepsilon$$

*Píšeme  $\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} f(x, y) = L$ .*

Definice pojmu limity je po formální stránce stejná, její výpočet je však někdy notně komplikovaný, kolikrát spíše dokazujeme, že daná funkce limitu nemá. Uvidíte záhy. Teď na uklidnění uvedeme větu pro výpočet limity vzhledem k aritmetickým operacím. Tato věta je shodná s tou, kterou znáte pro funkci jedné proměnné.

**Věta 4.1** *Nechť  $\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} f(x, y) = A$  a  $\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} g(x, y) = B$ . Pak platí:*

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} (f(x, y) \pm g(x, y)) = A \pm B$$

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} (f(x, y) \cdot g(x, y)) = A \cdot B$$

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} \frac{f(x, y)}{g(x, y)} = \frac{A}{B}, \quad B \neq 0$$

Pro funkce dvou proměnných je definován pojem spojitost analogicky jako u funkce jedné proměnné.

**Def. 4.6** Řekneme, že funkce je v bodě  $M[x_0; y_0]$  je  $f(x_0; y_0) = \lim_{[x;y] \rightarrow [x_0; y_0]} f(x, y)$ .

Řekneme, že funkce je spojitá v oblasti  $O$ , jestliže je spojitá v každém bodě této oblasti.

**Poznámka 4.1** Pojem spojitosti v bodě lze samozřejmě definovat i bez pojmu limity, a to tak, že definici limity opíšeme a číslo  $L$  nahradíme  $f(x_0; y_0)$ .

**Poznámka 4.2** Jestliže jsme zkoumali spojitost funkce na uzavřeném intervalu, tak jsme v krajních bodech tohoto intervalu definovali spojitost zleva (zprava). U funkce dvou proměnných toto postrádá smysl, přesto můžeme uvažovat i o pojmu spojitost na uzavřené oblasti. Pro hraniční body budeme prostě ignorovat ty body z jeho okolí, které nespadají do dané oblasti.

Nyní si ukážeme několik příkladů na výpočet limity. Zatímco u funkce jedné proměnné je situace podobná ražbě tunelu z obou stran, kdy se buď' trefíme přesně nebo máme dva tunely, zde musíme vyzkoušet všechny možné cesty, a že jich je.

**Příklad 4.2** Určete limitu  $\lim_{[x;y] \rightarrow [0;0]} \frac{x+y}{x-y}$ . Tato funkce v bodě  $[0; 0]$  není definována, pokusíme se tedy spočítat limity pro různé cesty. Začněme přímkami  $y = kx$ .

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [0;0]} \frac{x+y}{x-y} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x+kx}{x-kx} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1+k}{1-k}$$

Limity pro různé směry jsou různé, limita neexistuje. Tato situace paradoxně nastane, pokud bychom se přibližovali po parabolách  $y = kx^2$ .

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [0;0]} \frac{x+y}{x-y} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x+kx^2}{x-kx^2} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1+kx}{1-kx} = 1$$

**Příklad 4.3** Zjistěte, zda existuje  $\lim_{[x;y] \rightarrow [0;0]} \frac{2xy}{xy+2x-y}$ . Zkusme se nejdřív přibližovat po přímkách  $y = kx$ .

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [0;0]} \frac{2xy}{xy+2x-y} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{2kx^2}{kx^2+2x-kx} = 0,$$

ovšem s výjimkou  $k = 2$ , to je

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{4x}{2x+2-2} = 2$$

Tato limita tedy neexistuje.

K bodu  $P_0[x_0; y_0]$  se z bodu  $P[x; y]$  můžeme rovněž přibližovat po dvou kolmých přímkách  $x = p$  a  $y = q$ , kde  $p$  a  $q$  jsou konstanty, a to dvojím způsobem. Pak lze limitu funkce vypočítat postupným limitním přechodem funkce jedné proměnné, jak uvádí následující věta.

**Věta 4.2** Označme

$$\lim_{y \rightarrow y_0} \left[ \lim_{x \rightarrow x_0} f(x, y) \right] = L_1 \quad \lim_{x \rightarrow x_0} \left[ \lim_{y \rightarrow y_0} f(x, y) \right] = L_2.$$

Existuje-li limita

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} f(x, y) = L,$$

pak platí  $L = L_1 = L_2$ .

Uvědomte si, že tato věta je implikací a představuje pouze podmínku nutnou, což značí, že bude sloužit k důkazu neexistence limity.

**Příklad 4.4** Rozhodněte, zda existuje limita

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [0;0]} \frac{x - 2y}{3x + y}$$

Uřčíme postupné limity.

$$\lim_{y \rightarrow 0} \left[ \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x - 2y}{3x + y} \right] = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{-2y}{y} = -2.$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \left[ \lim_{y \rightarrow 0} \frac{x - 2y}{3x + y} \right] = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x}{3y} = \frac{1}{3}.$$

Tato limita neexistuje.

Podobně jako pro funkci jedné proměnné platí následující věta.

**Věta 4.3** Nechť pro všechny body  $x \in O$  s výjimkou bodu  $M[x_0; y_0]$  platí  $f(x, y) = g(x, y)$  a nechť je  $\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} f(x, y) = L$ . Pak je i  $\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} g(x, y) = L$ .

**Příklad 4.5**

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [1;-1]} \frac{x^3 - y^3}{x^4 - y^4} = \lim_{[x;y] \rightarrow [1;-1]} \frac{(x - y)(x^2 + xy + y^2)}{(x - y)(x + y)(x^2 + y^2)}$$

Tato funkce je v okolí bodu  $[1; -1]$  shodná s funkcí

$$z = \frac{x^2 + xy + y^2}{(x + y)(x^2 + y^2)}$$

Její limita je v tomto bodě rovna funkční hodnotě, tedy je

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [1;-1]} \frac{x^3 - y^3}{x^4 - y^4} = \lim_{[x;y] \rightarrow [1;-1]} \frac{x^2 + xy + y^2}{(x + y)(x^2 + y^2)} = \frac{3}{8}$$

Při výpočtu limity můžeme použít i některé triky známé z funkce jedné proměnné, jeden příklad následuje.

**Příklad 4.6**

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [0;0]} \frac{3(x^2 + y^2)}{\sqrt{x^2 + y^2 + 4} - 2}$$

Vynásobíme-li funkci jedničkou ve tvaru

$$\frac{\sqrt{x^2 + y^2 + 4} + 2}{\sqrt{x^2 + y^2 + 4} + 2}$$

a upravíme-li, počítáme limitu

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [0;0]} 3(\sqrt{x^2 + y^2 + 4} + 2) = 12$$

Závěrem této části vám uvedu tři limity, které vám určitě něco připomenou.

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} \frac{\sin f(x, y)}{f(x, y)} = 1$$

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} \frac{\operatorname{tg} f(x, y)}{f(x, y)} = 1$$

$$\lim_{[x;y] \rightarrow [x_0;y_0]} \left(1 + \frac{1}{f(x, y)}\right)^{f(x, y)} = e$$

## 4.2 Parciální derivace

Už problémy s limitou nám naznačují, že to s derivacemi vůbec nebude snadné. Pokud bychom chtěli udělat nějakou analogii s funkcí jedné proměnné, bylo by to značně obtížné. Proto půjdeme jinou cestou. Grafem funkce dvou proměnných je plocha. Pokud však plochu řízeme nějakou rovinou, tak řezem je křivka, křivku umíme popsat funkcí jedné proměnné—čajník je v kredenci. My budeme řezat rovinami kolmými k osám  $x$  a  $y$ .

**Def. 4.7** *Nechť existuje limita*

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0}$$

*Pak tuto limitu nazveme parciální derivací podle  $x$  v bodě  $[x_0; y_0]$ , značíme  $\frac{\partial f(x, y)}{\partial x}$  či  $f'_x(x_0, y_0)$ . Analogicky definujeme parciální derivaci podle  $y$ . Nechť existuje limita*

$$\lim_{y \rightarrow y_0} \frac{f(x_0, y) - f(x_0, y_0)}{y - y_0}$$

*Pak tuto limitu nazveme parciální derivací podle  $y$  v bodě  $[x_0; y_0]$ , značíme  $\frac{\partial f(x, y)}{\partial y}$  či  $f'_y(x_0, y_0)$ . Má-li funkce parciální derivaci podle nějaké proměnné v každém bodě nějaké oblasti  $M$ , potom říkáme, že zde má parciální derivaci. Jinými slovy vznikne na této oblasti nová funkce, to je stejné jako u funkce jedné proměnné.*

Protože jsme parciální derivace definovali jako derivace funkce jedné proměnné, platí pro ně všechna pravidla tak jak je znáte z kurzu MA1, nebudu je tedy uvádět. Stejně tak nebudu řešit derivace vyšších řádů, tam ovšem jeden problém přece jen vyvstane. Záleží na pořadí proměnných podle kterých derivujeme nebo nezáleží, to je oč tu běží. Odpověď nám dává Schwarzova věta.

**Věta 4.4** *Nechť jsou derivace  $f''_{xy}(x, y)$  a  $f''_{yx}(x, y)$  jsou v bodě  $M[x_0; y_0]$  spojité. Pak jsou si rovny.*

Obdobnou větu bychom mohli zformulovat i pro smíšené parciální derivace vyšších řádů. Jak vidíme, u spojitých funkcí je to s parciálními derivacemi jako s mušketýry, je jich o jednu víc než je jejich řád. Stejně jako tři mušketýři byli čtyři, tak i třetí parciální derivace jsou čtyři:  $f'''_{xxx}$ ,  $f'''_{xxy}$ ,  $f'''_{xyy}$  a  $f'''_{yyy}$ . Tak je tomu u parciálních derivací jakéhokoliv řádu.

**Příklad 4.7** *Je-li  $z = u(x) + v(y)$ , je  $z'_x = u'(x)$ ,  $z'_y = v'(y)$ ,  $z''_{xx} = u''(x)$ ,  $z''_{yy} = v''(y)$  a  $z''_{xy} = z''_{yx} = 0$ . Tak je-li  $z = 3x^2 - 5y^3 + 1$ , máme  $z'_x = 6x$  a  $z'_y = -15y^2$ . Pro druhé derivace vychází  $z''_{xx} = 6$ ,  $z''_{yy} = -30y$  a  $z''_{xy} = z''_{yx} = 0$ .*

**Příklad 4.8** *Je-li  $z = u(x)v(y)$ , je  $z'_x = u'(x)v(y)$ ,  $z'_y = u(x)v'(y)$ ,  $z''_{xx} = u''(x)v(y)$ ,  $z''_{yy} = u(x)v''(y)$  a  $z''_{xy} = z''_{yx} = u'(x)v'(y)$ . Tak je-li  $z = 5x^2y^4$ , máme  $z'_x = 10xy^4$  a  $z'_y = 20x^2y^3$ . Pro druhé derivace vychází  $z''_{xx} = 10y^4$ ,  $z''_{yy} = 60x^2y^2$  a  $z''_{xy} = z''_{yx} = 40xy^3$ .*

**Příklad 4.9** *Je-li  $z = \frac{u(x)}{v(y)}$ , je  $z'_x = \frac{u'(x)}{v(y)}$ ,  $z'_y = -\frac{u(x)v'(y)}{v^2(y)}$ ,  $z''_{xx} = \frac{u''(x)}{v(y)}$ ,  $z''_{yy} = z''_{yx} = -\frac{u'(x)v'(y)}{v^2(y)}$  a  $z''_{yy} = -u(x)\frac{v''(y)v(y)-2(v'(y))^2}{v^3(y)}$ . Konkrétní příklad dáme tento:  $z = \frac{x}{y^2}$ . Potom je  $z'_x = \frac{1}{y^2}$ ,  $z'_y = \frac{-2x}{y^3}$ ,  $z''_{xx} = 0$ ,  $z''_{yy} = \frac{6x}{y^4}$  a  $z'' = \frac{-2}{y^3}$ .*

Pkud nejsou proměnné separovány, postupujeme standardně.

**Příklad 4.10** *Určete první a druhé derivace funkce  $z = \sin(x^2 + y^2)$ . Máme  $z'_x = 2x \cos(x^2 + y^2)$ ,  $z'_y = 2y \cos(x^2 + y^2)$ . Derivujeme jako součin a máme  $z''_{xx} = 2 \cos(x^2 + y^2) - 4x^2 \sin(x^2 + y^2)$  a  $z''_{yy} = 2 \cos(x^2 + y^2) - 4y^2 \sin(x^2 + y^2)$ . Při smíšené vyjdeme z  $y'_x$  a derivujeme podle  $y$ ,  $x$  je konstanta. Obdržíme  $z''_{xy} = -4xy \sin(x^2 + y^2)$ .*

### 4.3 Totální diferenciál

Podobně jako u funkce jedné proměnné zavedeme pojem diferenciál. Samozřejmě, že můžeme pro parciální derivace definovat parciální diferenciály naprosto stejným způsobem jako u funkce jedné proměnné. Jenže probíráme funkci dvou proměnných, takže není dobré, aby si jednotlivé proměnné hrály na svém písečku. Chápu, že slovo totální nemá dnes nejlepší pověst, leč matematika je na politické situaci nezávislá. Kdo by s tím měl problém, nechť si místo slova totální myslí ekvivalentní výrazy (úplný, celkový).

**Def. 4.8** Řekneme, že funkce  $f(x, y)$  je v bodě  $M[x_0; y_0]$  diferencovatelná (má zde totální diferenciál), je-li

$$\Delta z = f(x_0 + h, y_0 + k) - f(x_0, y_0) = Ah + Bk + \varrho\tau(h, k),$$

kde  $A, B$  jsou konstanty,  $\varrho = \sqrt{h^2 + k^2}$  a  $\lim_{[h;k] \rightarrow [0;0]} \tau(h, k) = 0$ .

Na otázku kdy to nastane nám dá odpověď následující věta.

**Věta 4.5** Je-li  $f(x_0, y_0)$  v bodě  $M[x_0; y_0]$  diferencovatelná, má v tomto bodě parciální derivace prvního řádu a platí

$$A = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0; y_0) \quad B = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0; y_0).$$

**Poznámka 4.3** Dále budeme používat běžné označení  $h = dx, k = dy$ .

**Def. 4.9** Je-li funkce  $f(x, y)$  v bodě  $M[x_0; y_0]$  diferencovatelná, pak výraz

$$dz = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0; y_0)dx + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0; y_0)dy$$

nazýváme totální diferenciál funkce  $z = f(x, y)$  v bodě  $M[x_0; y_0]$

**Věta 4.6** Nechť  $f(x, y)$  je v bodě  $M[x_0; y_0]$  diferencovatelná, pak je zde spojitá.

**Věta 4.7** Jsou-li první parciální derivace funkce  $f(x, y)$  v bodě  $M[x_0; y_0]$  spojitě, pak je zde diferencovatelná.

Hlavní význam diferenciálu funkce jedné proměnné spočíval v tom, že jsme mohli (skutečný) přírůstek funkce v bodě nahradit s jistotou chybou diferenciálem, čili graf funkce nahradit v okolí tohoto bodu tečnou. Obdobně lze postupovat i u funkce dvou proměnných, jen tečnu nahradíme tečnou rovinou. Jak stanovit její rovnici nám ukáže další věta.

**Věta 4.8** Je-li  $f(x, y)$  v bodě  $M[x_0; y_0]$  diferencovatelná, má plocha  $z = f(x, y)$  v bodě  $M_p[x_0; y_0; z_0]$  tečnou rovinu, jejíž rovnice má tvar

$$z - z_0 = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0; y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0; y_0)(y - y_0)$$

Menší zádrhel spočívá v tom, že tak jako neumíme (neurčitě) integrovat libovolnou funkci, ne každý výraz tvaru  $P(x, y)dx + Q(x, y)dy$  je diferenciálem nějaké funkce. Kdy tomu tak je nám odpoví následující věta.

**Věta 4.9** Nechť funkce  $P(x, y)$  a  $Q(x, y)$  jsou spojitě v oblasti  $O$  a stejně tak jsou zde spojitě i jejich parciální derivace. Pak výraz  $P(x, y)dx + Q(x, y)dy$  je totálním diferenciálem jisté funkce  $f(x, y)$  právě tehdy, když platí

$$P'_y(x, y) = Q'_x(x, y).$$

Užití diferenciálu si ukážeme na příkladu.

**Příklad 4.11** Válec má poloměr 2 dm a výšku 10 dm. Jak se změní jeho objem, jestliže se při deformaci poloměr zvětší na 2,05 dm a výška naopak zmenší na 9,8 dm? Objem válce je  $V = \pi r^2 v$ , což lze chápat jako funkce dvou proměnných  $r$  a  $v$ . Totální diferenciál má tvar

$$dV = 2\pi r v dr + \pi r^2 dv$$

Zde je  $dr = +0,05$  a  $dv = -0,2$ . Po dosazení do diferenciálu máme  $dV = 1,2\pi \doteq 3,77 \text{ dm}^3$ .

**Příklad 4.12** Ověřte, zda výraz  $(2x^3 - xy^2)dx + (2y^3 - x^2y)dy$  je totálním diferenciálem této funkce. V případě že ano, nalezněte tuto funkci. Ověření nebude těžké, neboť  $P'_y = -2xy = Q'_x$ . Na nalezení funkce, jejíž totální diferenciál jsme právě objevili, vám poradím jednu inženýrskou fintu. Zintegrujeme obě části dle příslušné proměnné, přičemž tu druhou budeme považovat za konstantu.

$$\int (2x^3 - xy^2)dx = \frac{x^4}{2} - \frac{x^2y^2}{2} + c$$

$$\int (2y^3 - x^2y)dy = \frac{y^4}{2} - \frac{x^2y^2}{2} + c$$

Do hledané funkce  $z = f(x, y)$  vezmeme první integrál celý, z druhého pak vezmeme pouze ty sčítance, které se v prvním nevyskytují. Je tedy

$$z = \frac{1}{2}(x^4 - x^2y^2 + y^4) + c$$

Totální diferenciál je velmi důležitý pojem ve fyzice. Je-li výraz  $P(x, y)dx + Q(x, y)dy$  totální diferenciál, pak ho lze integrovat, přičemž hodnota tohoto integrálu nezávisí na integrační cestě z bodu  $A$  do bodu  $B$ , nýbrž pouze na hodnotách funkce  $z = f(x, y)$  v těchto bodech (je to jakoby klasický Newtonův integrál). Funkce  $z$  pak reprezentuje veličinu stavovou.

Podobně jako u funkce jedné proměnné můžeme definovat totální diferenciál řádu  $n$ .

**Def. 4.10** Totální diferenciál řádu  $n$  funkce dvou proměnných je výraz

$$\left( \frac{\partial}{\partial x} dx + \frac{\partial}{\partial y} dy \right)^n f(x, y)$$

Jak postupovat si ukážeme na příkladě.

**Příklad 4.13** Určete totální diferenciály druhého a třetího řádu funkce  $z = y \ln x$ . Nejdříve si určíme všechny parciální derivace až do řádu 3.  $z'_x = \frac{y}{x}$ ,  $z'_y = \ln x$ ,  $z''_{xx} = -\frac{y}{x^2}$ ,  $z''_{xy} = \frac{1}{x}$ ,  $z''_{yy} = 0$ ,  $z'''_{xxx} = \frac{2y}{x^3}$ ,  $z'''_{xxy} = -\frac{1}{x^2}$ ,  $z'''_{xyy} = z'''_{yyy} = 0$ . Totální diferenciál druhého řádu je

$$d^2 z = z''_{xx}(dx)^2 + 2z''_{xy} dx dy + z''_{yy}(dy)^2 = -\frac{y}{x^2}(dx)^2 + \frac{2}{x} dx dy (dy)^2$$

Totální diferenciál třetího řádu je pak

$$d^3 z = z'''_{xxx}(dx)^3 + 3z'''_{xxy}(dx)^2 dy + 3z'''_{xyy} dx (dy)^2 + z'''_{yyy}(dy)^3 = \frac{2y}{x^3}(dx)^3 - \frac{3}{x^2}(dx)^2 dy$$



### 4.3.1 Extrémy funkce dvou proměnných

**Def. 4.11** Řekneme, že funkce  $f(x, y)$  má v bodě  $M[x_0; y_0]$  lokální maximum (minimum), existuje-li okolí  $O$  bodu  $M$  takové, že pro všechna  $x \in O$  platí  $f(x_0, y_0) \geq f(x, y)$  ( $f(x_0, y_0) \leq f(x, y)$ ). V případě ostrých nerovností mluvíme o ostrém lokálním maximum (minimu).

Postup při stanovení extrémů je obdobný jako u funkce jedné proměnné.

**Věta 4.10** Necht' funkce  $f(x, y)$  má v bodě  $M[x_0; y_0]$  lokální extrém a necht' existují v bodě  $M$  parciální derivace prvního řádu. Pak je  $f'_x(x_0, y_0) = f'_y(x_0, y_0) = 0$ .

**Poznámka 4.4** Tak jako u funkce jedné proměnné budeme bod  $M$  nazývat bodem stacionárním.

Stacionární (podezřelé z extrému) body budeme vyšetřovat pomocí následující věty.

**Věta 4.11** Necht'  $M$  je stacionární bod a necht' v jeho okolí existují spojité parciální derivace prvního a druhého řádu. Vypočtěme výraz

$$D = f''_{xx}(x_0, y_0)f''_{yy}(x_0, y_0) - (f''_{xy}(x_0, y_0))^2$$

Je-li  $D > 0$ , pak pro  $f''_{xx} > 0$  je v bodě  $M$  lokální minimum a pro  $f''_{xx}(x_0, y_0) < 0$  je v bodě  $M$  lokální maximum. Je-li  $D < 0$ , pak v bodě  $M$  extrém není, je-li  $D = 0$ , nemůžeme o extrému rozhodnout (extrém tady být může, ale nemusí).

**Poznámka 4.5** Označení  $D$  jsme nezvolili náhodou,  $D$  je de facto determinant druhého řádu, přičemž v hlavní diagonále jsou derivace podle  $xx$  a  $yy$  a ve vedlejší diagonále jsou derivace smíšené (ty jsou si samozřejmě rovny).

Nyní ukážeme několik příkladů.

**Příklad 4.14** Nalezněte lokální extrémy funkce  $z = x^3 + xy^2 + 6x^2 + y^2$ . Nejprve spočítáme parciální derivace prvního řádu.

$$f'_x = 3x^2 + y^2 + 12x, \quad f'_y = 2xy + 2y$$

. Položíme-li tyto derivace rovny nule, získáme čtyři stacionární body  $S_1[-1; 3]$ ,  $S_2[-1; -3]$ ,  $S_3[0; 0]$  a  $S_4[-4; 0]$ . Spočteme tedy parciální derivace druhého řádu

$$f''_{xx} = 6x + 12, \quad f''_{yy} = 2y, \quad f''_{xy} = 2x + 2.$$

Budeme postupně dosazovat jednotlivé stacionární body a počítat číslo  $D$ . V prvních dvou případech je  $D(S_1) = -36$ ,  $D(S_2) = -36$ , extrém nenastává.  $D(S_3) = 24$  a protože je  $f''_{xx}(0, 0) = 12$ , je v počátku minimum. Naproti tomu je  $D(S_4) = 24$ , ale tentokrát je  $f''_{xx}(-4, 0) = -12$ , v bodě  $S_4$  je tedy maximum.

**Příklad 4.15** Určete lokální extrémy funkce  $z = x^2 + 4xy + 6y^2 - 2x + 8y - 5$ . Začneme prvními parciálními derivacemi.

$$z'_x = 2x + 4y - 2 \quad z'_y = 4x + 12y + 8$$

Opět položíme obě derivace rovny nule, po vyřešení soustavy dvou lineárních rovnic získáme jediný stacionární bod  $S[7; -3]$ . Druhé parciální derivace jsou  $z''_{xx} = 2$ ,  $z''_{xy} = 4$  a  $z''_{yy} = 12$ . Všechny jsou konstantní, není kam dosazovat a determinant má univerzální hodnotu  $D = 8 > 0$ . Jelikož je  $z''_{xx} = 2 > 0$ , je v bodě  $S$  lokální minimum. Jen pro zajímavost, jeho hodnota je  $z(7, -3) = -24$ .

**Příklad 4.16** Určete lokální extrémy funkce  $z = -3x^4 - 5y^4$ . Spočteme první derivace  $z'_x = -12x^3$ ,  $z'_y = -20y^3$ . Jediným stacionárním bodem je počátek. Jdeme na druhé derivace.  $z''_{xx} = -36x^2$ ,  $z''_{yy} = -60y^2$ ,  $z''_{xy} = 0$ . Zřejmě je  $D = 0$ , o extrému nemůžeme tímto způsobem rozhodnout. My si ale všimneme, že funkční hodnoty jsou mimo počátek záporné, je zřejmé, že v počátku bude maximum.

Tak jako u funkce jedné proměnné můžeme určovat i extrémy absolutní, a to v případě, že je funkce definovaná na uzavřené oblasti. Ty pak mohou nastat buď v bodech lokálních extrémů nebo na hranici oblasti. Ukážeme si to na příkladu, nejdříve trochu teorie.

**Def. 4.12** Řekneme, že funkce  $f(x, y)$  má v bodě  $[x_0; y_0]$  absolutní maximum (minimum), jestliže pro všechny body  $[x; y] \in M$  platí  $f(x, y) \leq f(x_0, y_0)$  ( $f(x, y) \geq f(x_0, y_0)$ ).

**Def. 4.13** Bod  $[x_0; y_0]$  nazveme vnitřním bodem množiny  $M$ , existuje-li okolí  $O$  tohoto bodu takové, že  $O \subset M$ . Množina, která obsahuje pouze vnitřní body, se nazývá otevřená. Bod  $[x_0; y_0]$  nazveme vnějším bodem množiny  $M$ , jestliže každé jeho okolí obsahuje jak body množiny  $M$ , tak i body, které do ní nepatří. Množinu všech hraničních bodů nazýváme hranicí. Množina, která obsahuje všechny své hraniční body, se nazývá uzavřená.

**Def. 4.14** Množina  $M$  se nazývá omezená, existuje-li kruh  $K$  se středem v počátku tak, že  $M \subseteq K$ .

**Věta 4.12** Nechť  $f(x, y)$  je spojitá funkce definovaná na omezené uzavřené množině. Pak zde nabývá své nejmenší a největší hodnoty.

**Příklad 4.17** Stanovte absolutní extrémy funkce  $z = \sqrt{2x - x^2 - 4y^2}$ . Po doplnění na čtverec zjistíme, že definičním oborem jsou vnitřní a hraniční body elipsy  $(x - 1)^2 + 4y^2 \leq 1$ . Stacionární body určíme řešením soustavy rovnic

$$z'_x = \frac{2 - 2x}{2\sqrt{2x - x^2 - 4y^2}} = 0 \quad z'_y = \frac{-8y}{2\sqrt{2x - x^2 - 4y^2}} = 0$$

Existuje jediný stacionární bod  $S[1; 0]$ . Je  $f(1, 0) = 1$ . Stanovení extrémů na hranici je obecně velmi obtížné, vezmeme-li rozum do hrsti, tak vidím, e že funkce je na hranici rovna nule a jinak je kladná. Absolutní maximum je tedy ve středu elipsy a minimum na její hranici.

## 4.4 Přehled látky

- 4.1. Primitivní funkce a neurčitý integrál
- 4.2. Základní integrační metody
- 4.3. Integrace per partes
- 4.4. Substituční metoda
- 4.5. Integrace racionální lomené funkce
- 4.6. Určitý integrál (newtonův, Riemannův)
- 4.7. Vlastnosti určitého integrálu
- 4.8. Numerické metody výpočtu určitého integrálu
- 4.9. Užití určitého integrálu
- 4.10. Nevlastní integrál
- 4.11. Funkce dvou proměnných, definice, graf
- 4.12. Limita a spojitost funkce dvou proměnných
- 4.13. Parciální derivace
- 4.14. Totální diferenciál
- 4.15. Extrémy funkce dvou proměnných