



ÚVOD DO FUNKCIONÁLNÍ ANALÝZY

Jiří Bouchala

Text byl vytvořen v rámci realizace projektu *Matematika pro inženýry 21. století* (reg. č. CZ.1.07/2.2.00/07.0332), na kterém se společně podílela Vysoká škola báňská – Technická univerzita Ostrava a Západočeská univerzita v Plzni



MINISTERSTVO ŠKOLSTVÍ,
MLÁDEŽE A TĚLOVÝCHOVY



OP Vzdělávání
pro konkurenceschopnost

INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ

Jiří Bouchala
Úvod do funkcionální analýzy

© Jiří Bouchala, 16. ledna 2012
ISBN

Předmluva

Tyto stránky jsou (pořád ještě) pracovní verzí vznikajícího učebního textu. Budu čtenářům vděčný za shovívavost a sdělení všech připomínek.¹

Výslednou podobu těchto skript ovlivnili mnozí z mých učitelů, kolegů i studentů. Všem jsem jim upřímně vděčný. Speciálně chci poděkovat svému synovi Ondřejovi, který mi pomohl s přepsáním rukopisu, a svému příteli Mgr. Petrovi Vodstrčilovi, Ph.D., který celý text pečlivě přečetl a svými připomínkami ho pomohl vylepšit.

Další v rámci projektu *Matematika pro inženýry 21. století* připravované výukové materiály lze najít na stránkách <http://mi21.vsb.cz/>. Podívejte se na ně!

V Orlové, 2011

Jiří Bouchala

¹Všechny připomínky (výhrady, komentáře, doporučení, výhružky a dary) zasílejte (prosím) na moji e-mailovou adresu: jiri.bouchala@vsb.cz

Obsah

Předmluva	iii
Prostory (nad \mathbb{R})	1
1 Vektorový (lineární) prostor	2
2 Metrický prostor	7
3 Normovaný lineární prostor	21
4 Prostor se skalárním součinem	27
Operátory v NLP	40
5 Spojitá lineární zobrazení	41
6 Diferenciální počet v NLP	61
Literatura	79
Rejstřík	80

PROSTORY (nad \mathbb{R})

Kapitola 1

Vektorový (lineární) prostor

1.1 Definice. Vektorovým prostorem nazýváme každou neprázdnou množinu X , na níž jsou definovány operace

$$+ : X \times X \rightarrow X,$$

$$\cdot : \mathbb{R} \times X \rightarrow X$$

splňující následující podmínky:

- (1) $\forall x, y \in X : x + y = y + x$ (komutativita),
- (2) $\forall x, y, z \in X : (x + y) + z = x + (y + z)$ (asociativita vzhledem k „+“),
- (3) $(\exists 0 \in X) (\forall x \in X) : x + 0 = x$ ($0 \dots$ nulový prvek),
- (4) $(\forall x \in X) (\exists (-x) \in X) : x + (-x) = 0$ ($(-x) \dots$ prvek opačný k x),
- (5) $(\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}) (\forall x \in X) : \alpha(\beta x) = (\alpha\beta)x$ (asociativita vzhledem k „ \cdot “),
- (6) $\forall x \in X : 1 \cdot x = x$,
- (7) $(\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}) (\forall x, y \in X) : \begin{array}{l} \alpha(x + y) = \alpha x + \alpha y, \\ (\alpha + \beta)x = \alpha x + \beta x \end{array}$ (distributivita).

1.2 Cvičení. Dokažte, že v každém vektorovém prostoru X platí:¹

- i) $(\exists! 0 \in X) (\forall x \in X) : x + 0 = x$,
- ii) $(\forall x \in X) (\exists! (-x) \in X) : x + (-x) = 0$,
- iii) $\forall x \in X : 0 \cdot x = 0$,
 $\forall \alpha \in \mathbb{R} : \alpha \cdot 0 = 0$,
- iv) $\forall x \in X : (-1) \cdot x = (-x)$,

¹Píšeme nepříliš přesně *vektorový prostor* X místo přesnějšího *vektorový prostor* $(X, +, \cdot)$.

- v) $\forall x, y, z \in X : [x + y = x + z \Rightarrow y = z]$,
vi) $(\forall \alpha \in \mathbb{R}) (\forall x, y \in X) : [(\alpha x = \alpha y \wedge \alpha \neq 0) \Rightarrow x = y]$,
vii) $(\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}) (\forall x \in X) : [(\alpha x = \beta x \wedge x \neq 0) \Rightarrow \alpha = \beta]$.

Označení: $(-x) =: -x$; $x + (-y) =: x - y$.

1.3 Příklady.

- 1) $X = \{1\}$,

$$1 + 1 := 1, \alpha \cdot 1 := 1 \quad (\alpha \in \mathbb{R})$$

(X ... tzv. triviální vektorový prostor – obsahuje jediný (nulový) prvek).

- 2) $X = \mathbb{R}^n$ ($n \in \mathbb{N}$),

$$x + y := (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n), \quad \alpha x := (\alpha x_1, \alpha x_2, \dots, \alpha x_n)$$

pro $x = (x_1, \dots, x_n)$, $y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$; $\alpha \in \mathbb{R}$.

- 3) $X = C(\langle 0, 1 \rangle) := \{f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : f \text{ je spojitá na } Df = \langle 0, 1 \rangle\}$,

$$(f + g)(x) := f(x) + g(x), \quad (\alpha f)(x) := \alpha f(x)$$

pro $f, g \in C(\langle 0, 1 \rangle)$; $\alpha \in \mathbb{R}$.

- 4) $X = l^p$ ($p \geq 1$) ... množina všech reálných posloupností (x_n) takových,

$$\text{že } \sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^p < \infty,^1$$

$$x + y := (x_n + y_n), \quad \alpha x := (\alpha x_n)$$

pro $x = (x_n)$, $y = (y_n) \in l^p$; $\alpha \in \mathbb{R}$.

Poznámka a hezké cvičení: rozmyslete si, že platí

$$(\forall a, b \in \mathbb{R}) (\forall p > 0) : |a + b|^p \leq 2^p (|a|^p + |b|^p),$$

a proto

$$\left. \begin{array}{l} \sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^p < \infty \\ \sum_{n=1}^{\infty} |y_n|^p < \infty \end{array} \right\} \Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} |x_n + y_n|^p \leq 2^p \left(\sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^p + \sum_{n=1}^{\infty} |y_n|^p \right) < \infty.$$

¹Definujeme $0^p := 0$.

5) $X = l^\infty \dots$ množina všech reálných posloupností (x_n) takových, že $\sup_{n \in \mathbb{N}} |x_n| < \infty$,

$$x + y := (x_n + y_n), \quad \alpha x := (\alpha x_n)$$

pro $x = (x_n), y = (y_n) \in l^\infty; \alpha \in \mathbb{R}$.

1.4 Cvičení. Najděte vektorový prostor o 2, 3 a 4 prvcích.

1.5 Definice. Buď X vektorový prostor a buď $Y \subset X$. Pokud je Y vzhledem k operacím „+“ a „·“ definovaným na X vektorovým prostorem, nazýváme Y vektorovým podprostorem X .

1.6 Cvičení. Dokažte, že v každém vektorovém prostoru X platí:

$\emptyset \neq Y \subset X$ je vektorovým podprostorem X právě tehdy, platí-li

$$(\forall \alpha \in \mathbb{R}) (\forall x, y \in Y) : x + y \in Y, \alpha x \in Y.$$

1.7 Příklady.

- 1) $Y_1 := \{f \in C(\langle 0, 1 \rangle) : f(0) = 0\}$ je vektorovým podprostorem $C(\langle 0, 1 \rangle)$,
- 2) $Y_2 := \{f \in C(\langle 0, 1 \rangle) : f(0) = 1\}$ není vektorovým podprostorem $C(\langle 0, 1 \rangle)$.

1.8 Definice. Buď X vektorový prostor.

- Řekneme, že prvky (vektory) $x_1, x_2, \dots, x_n \in X$ jsou lineárně nezávislé, jestliže

$$\forall \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R} : [\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 + \dots + \alpha_n x_n = 0 \Rightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0].^a$$

(V opačném případě nazýváme prvky x_1, x_2, \dots, x_n lineárně závislé.)

- Řekneme, že množina $M \subset X$ je lineárně nezávislá, jestliže každá její konečná podmnožina je tvořena lineárně nezávislými prvky.

^aTzn. jestliže z rovnosti

$$\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 + \dots + \alpha_n x_n = 0$$

(kde $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}$) plyne, že

$$\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0.$$

1.9 Definice. Dimenzí vektorového prostoru X rozumíme číslo

$$\dim X := \begin{cases} 0, & \text{je-li } X \text{ triviální vektorový prostor,} \\ n \in \mathbb{N}, & \text{je-li } n \text{ maximální počet lineárně nezávislých prvků v } X, \\ \infty, & \text{existuje-li pro každé } m \in \mathbb{N} \text{ } m \text{ lineárně nezávislých prvků v } X. \end{cases}$$

1.10 Cvičení. Určete dimenzi těchto vektorových prostorů:

- 1) \mathbb{R}^n ($n \in \mathbb{N}$),
- 2) $C(\langle 0, 1 \rangle)$,
- 3) l^p ($p \geq 1$),
- 4) $Y_1 := \{f \in C(\langle 0, 1 \rangle) : f(0) = 0\}$,
- 5) $Y := \{f \in C(\langle 0, 1 \rangle) : f'' \in C(\langle 0, 1 \rangle) \wedge f'' + f = 0\}$,
- 6) $Y_1 \cap Y$,
- 7) $\{f \in Y : f(0) = f(1) = 0\}$.

1.11 Definice. Buď X vektorový prostor a $\emptyset \neq M \subset X$.

Množinu

$$\text{Lin } M := \{\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n : n \in \mathbb{N}; \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}; x_1, \dots, x_n \in M\}$$

nazýváme lineárním obalem množiny M . Navíc definujeme

$$\text{Lin } \emptyset := \{0\} \subset X.$$

1.12 Cvičení. Dokažte (za situace z předchozí definice), že

- i) $\text{Lin } M$ je vektorovým podprostorem X ,
- ii) $\text{Lin } M$ je průnikem všech vektorových podprostorů X obsahujících M (tj. $\text{Lin } M$ je nejmenším vektorovým podprostorem X obsahujícím M).

1.13 Definice. Buď X vektorový prostor. Řekneme, že (konečná!) množina

$$M = \{x_1, \dots, x_n\} \subset X$$

je bází vektorového prostoru X , platí-li současně:

- (1) množina M je lineárně nezávislá,
- (2) $\text{Lin } M = X$.

1.14 Cvičení. Buď X vektorový prostor a $n \in \mathbb{N}$.
Dokažte, že platí:

$$\boxed{X \text{ má bázi o } n \text{ prvcích} \Leftrightarrow \dim X = n.}$$

Kapitola 2

Metrický prostor

2.1 Definice. Metrickým prostorem nazýváme každou neprázdnou množinu X , na níž je definováno zobrazení (tzv. metrika)

$$\varrho : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$$

splňující podmínky:

(1) $\forall x, y \in X : \varrho(x, y) \geq 0, \varrho(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$ (... nezápornost);

(2) $\forall x, y \in X : \varrho(x, y) = \varrho(y, x)$ (... symetrie);

(3) $\forall x, y, z \in X : \varrho(x, y) + \varrho(y, z) \geq \varrho(x, z)$ (... trojúhelníková nerovnost).

2.2 Příklady.

1) $X = \mathbb{R}^n$ ($n \in \mathbb{N}$),

$$\varrho(x, y) := \sqrt{(y_1 - x_1)^2 + \dots + (y_n - x_n)^2} \text{ (... eukleidovská metrika)}$$

pro $x = (x_1, \dots, x_n), y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$.

2) $X = \mathbb{R}^n$,

$$\varrho(x, y) := \max\{|y_1 - x_1|, \dots, |y_n - x_n|\} \text{ (... maximová metrika)}.$$

3) $X = \mathbb{R}^n$,

$$\varrho(x, y) := |y_1 - x_1| + \dots + |y_n - x_n| \text{ (... součtová metrika)}.$$

4) $X = \mathbb{R}^n$,

$$\varrho(x, y) := \begin{cases} \sqrt{(y_1 - x_1)^2 + \dots + (y_n - x_n)^2}, & \text{existuje-li } \lambda \in \mathbb{R} \text{ takové, že} \\ & x = \lambda y := (\lambda y_1, \dots, \lambda y_n) \\ & \text{nebo } y = \lambda x := (\lambda x_1, \dots, \lambda x_n), \\ \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2} + \sqrt{y_1^2 + \dots + y_n^2} & \text{v ostatních případech} \end{cases}$$

(... „pampelišková“ metrika).

5) $\emptyset \neq X$... libovolná množina,

$$\varrho(x, y) := \begin{cases} 1, & x \neq y, \\ 0, & x = y \end{cases}$$

(... diskrétní metrika).

6) $X = C(\langle 0, 1 \rangle)$,

$$\varrho(x, y) := \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x(t) - y(t)| = \max_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x(t) - y(t)| \quad (\dots \text{supremová metrika})$$

pro $x, y \in C(\langle 0, 1 \rangle)$.

7) $X = C(\langle 0, 1 \rangle)$,

$$\varrho(x, y) := \sqrt{\int_0^1 (x(t) - y(t))^2 dt} \quad (\dots \text{L}^2 \text{ metrika}).$$

2.3 Definice. Buď (x_n) posloupnost v metrickém prostoru X a buď $x \in X$. Řekneme, že posloupnost (x_n) má limitu x a píšeme $x_n \rightarrow x$, platí-li

$$\varrho(x_n, x) \rightarrow 0.$$

2.4 Věta (nutná podmínka konvergence).

Nechť (x_n) je konvergentní posloupnost v metrickém prostoru X (tzn. že existuje $x \in X$, pro které $x_n \rightarrow x$). Potom platí tzv. Bolzanova – Cauchyho podmínka:

$$(\forall \varepsilon > 0) (\exists n_0 \in \mathbb{N}) (\forall n, m \in \mathbb{N}; n, m \geq n_0) : \varrho(x_n, x_m) < \varepsilon.$$

Důkaz je vhodným cvičením.

2.5 Definice. Posloupnost (x_n) (v metrickém prostoru X), pro niž platí Bolzanova – Cauchyho podmínka, se nazývá cauchyovská.

2.6 Definice. Metrický prostor X se nazývá úplný, je-li v něm **každá** cauchyovská posloupnost konvergentní.

2.7 Cvičení. Pokuste se dokázat následující tvrzení.

- 1) \mathbb{R}^n ($n \in \mathbb{N}$) s eukleidovskou metrikou je úplný metrický prostor.
- 2) Prostor $X = \mathbb{R} \setminus \{0\}$ s metrikou $\varrho(x, y) := |x - y|$ není úplný.
(Posloupnost $(\frac{1}{n})$ je cauchyovská, ale nemá v $\mathbb{R} \setminus \{0\}$ limitu.)
- 3) $C(\langle 0, 1 \rangle)$ se supremovou metrikou je úplný metrický prostor.
- 4) $C(\langle 0, 1 \rangle)$ s L^2 metrikou není úplný.
(Posloupnost (f_n) , kde

$$f_n(x) := \begin{cases} 1 & \text{pro } x \in \langle 0, \frac{1}{2} \rangle, \\ 1 + n - 2nx & \text{pro } x \in (\frac{1}{2}, \frac{1}{2} + \frac{1}{2n}), \\ 0 & \text{pro } x \in \langle \frac{1}{2} + \frac{1}{2n}, 1 \rangle, \end{cases}$$

je cauchyovská, ale nemá v $C(\langle 0, 1 \rangle)$ limitu.¹⁾

2.8 Cvičení. Definujme pro každé $n \in \mathbb{N}$ funkce f_n a g_n na $\langle 0, 1 \rangle$ předpisy:

$$f_n(x) := \begin{cases} 1 - 2nx, & x \in \langle 0, \frac{1}{2n} \rangle, \\ 0, & x \in (\frac{1}{2n}, 1), \end{cases} \quad g_n(x) := \frac{x(x - 2n)}{1 - 2n}.$$

Zjistěte, zda je posloupnost (f_n) , resp. (g_n) , cauchyovská a zda má limitu v prostoru

- 1) $C(\langle 0, 1 \rangle)$ se supremovou metrikou,
- 2) $C(\langle 0, 1 \rangle)$ s L^2 metrikou.

¹⁾Nakreslete si obrázek s grafy funkcí f_1, f_2, \dots .

2.9 Definice. Buď X metrický prostor s metrikou ρ , $x \in X$ a $\varepsilon \in \mathbb{R}^+$. Množinu

$$U(x, \varepsilon) := \{y \in X : \rho(x, y) < \varepsilon\}$$

nazýváme ε -okolím bodu x .

(Nezáleží-li nám na „poloměru“ ε , píšeme krátce $U(x)$ a mluvíme o okolí bodu x .)

2.10 Definice. Buď X metrický prostor a $M \subset X$. Bod $x \in X$ nazveme

- vnitřním bodem M , existuje-li okolí $U(x)$ takové, že $U(x) \subset M$;
- vnějším bodem M , existuje-li okolí $U(x)$ takové, že $U(x) \cap M = \emptyset$;
- hraničním bodem M , není-li ani vnitřním ani vnějším bodem M ;
- izolovaným bodem M , existuje-li okolí $U(x)$ takové, že $U(x) \cap M = \{x\}$;
- hromadným bodem M , jestliže v každém jeho okolí leží nekonečně mnoho bodů množiny M .

Navíc značme:

- $\text{int } M$... množinu všech vnitřních bodů M (tzv. vnitřek M);
- $\text{ext } M$... množinu všech vnějších bodů M (tzv. vnějšek M);
- ∂M ... množinu všech hraničních bodů M (tzv. hranice M);
- $\overline{M} := M \cup \partial M$... tzv. uzávěr M .

2.11 Definice. Množinu $M \subset X$, kde X je metrický prostor, nazveme

- otevřenou (v X), jestliže $M = \text{int } M$;
- uzavřenou (v X), je-li její doplněk, tj. množina $X \setminus M$, otevřená množina.

2.12 Cvičení. Buď $M \subset X$. Dokažte následující tvrzení:

i)

$$M \text{ je otevřená množina} \Leftrightarrow [(\forall x \in M)(\exists U(x)) : U(x) \subset M] \Leftrightarrow M \cap \partial M = \emptyset;$$

ii)

$$\begin{aligned} M \text{ je uzavřená množina} &\Leftrightarrow M = \overline{M} \Leftrightarrow \partial M \subset M \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow \left[\left((\forall n \in \mathbb{N} : x_n \in M) \wedge (x_n \rightarrow x \in X) \right) \Rightarrow x \in M \right]; \end{aligned}$$

iii)

$$\overline{M} = \bigcap_{\substack{M \subset K \subset X \\ K \text{ je uzavřená}}} K = \{x \in X : \text{exist. posl. } (x_n) \text{ v } M \text{ taková, že } x_n \rightarrow x\};$$

iv)

$x \in X$ je hromadným bodem $M \Leftrightarrow$ exist. posl. (x_n) v $M \setminus \{x\}$ taková, že $x_n \rightarrow x$.

2.13 Cvičení. Dokažte, že v každém metrickém prostoru X platí následující tvrzení týkající se otevřených množin:

- \emptyset a X jsou otevřené množiny,
- (libovolné) sjednocení otevřených množin je otevřená množina,
- průnik konečně mnoha otevřených množin je otevřená množina;

i „symetrická“ tvrzení týkající se množin uzavřených:

- \emptyset a X jsou uzavřené množiny,
- (libovolný) průnik uzavřených množin je uzavřená množina,
- sjednocení konečně mnoha uzavřených množin je uzavřená množina.

2.14 Definice. Buď X metrický prostor s metrikou ϱ . Řekneme, že operátor (zobrazení)

$$T : X \rightarrow X$$

je kontraktivní na X , existuje-li $q \in (0, 1)$ takové, že

$$\forall x, y \in X : \varrho(T(x), T(y)) \leq q\varrho(x, y).$$

2.15 Věta (Banachova o pevném bodě).

Buď

- X úplný metrický prostor,
- $T: X \rightarrow X$ kontraktivní.

Potom

$$\exists! x \in X : T(x) = x.$$

(Prvek $x \in X$, pro který platí $T(x) = x$, nazýváme pevným bodem zobrazení T .)

Důkaz.

- 1) Existence. Nejdříve zvolme (a to libovolně) $x_0 \in X$ a definujme rekurentně posloupnost (x_n) v X :

$$\forall n \in \mathbb{N}: x_n := T(x_{n-1}) \stackrel{\text{ozn.}}{=} Tx_{n-1}.$$

Protože T je kontraktivní, platí pro každé $n \in \mathbb{N}$, že

$$\begin{aligned} \varrho(x_n, x_{n-1}) &= \varrho(Tx_{n-1}, Tx_{n-2}) \leq q\varrho(x_{n-1}, x_{n-2}) = q\varrho(Tx_{n-2}, Tx_{n-3}) \leq \\ &\leq q^2\varrho(x_{n-2}, x_{n-3}) \leq \dots \leq q^{n-1}\varrho(x_1, x_0). \end{aligned}$$

Pomocí těchto odhadů (a trojúhelníkové nerovnosti) snadno ověříme, že pro každé $n, m \in \mathbb{N}$, $n > m$, je

$$\begin{aligned} \varrho(x_n, x_m) &\leq \varrho(x_n, x_{n-1}) + \varrho(x_{n-1}, x_{n-2}) + \dots + \varrho(x_{m+1}, x_m) \leq \\ &\leq (q^{n-1} + q^{n-2} + \dots + q^m) \varrho(x_1, x_0) \leq \\ &\leq (q^m + \dots + q^{n-2} + q^{n-1} + \dots) \varrho(x_1, x_0) = \frac{q^m}{1-q} \varrho(x_1, x_0). \end{aligned}$$

Odtud, protože

$$\frac{q^m}{1-q} \varrho(x_1, x_0) \rightarrow 0 \text{ pro } m \rightarrow \infty,$$

vyplývá, že posloupnost (x_n) je cauchyovská. Existuje proto (X je úplný metrický prostor) $x \in X$ takové, že $x_n \rightarrow x$. Skutečnost, že x je hledaným pevným bodem T , tj. že $Tx = x$, je přímým důsledkem pozorování:

- $0 \leq \varrho(Tx_n, Tx) \leq q \underbrace{\varrho(x_n, x)}_{\rightarrow 0} \rightarrow 0 \Rightarrow \underline{Tx_n \rightarrow Tx}$;
- $x_n \rightarrow x \Rightarrow x_{n+1} = \underline{Tx_n \rightarrow x}$.

- 2) Jednoznačnost. Předpokládejme, že pro $x, y \in X$ je

$$x = Tx, \quad y = Ty.$$

Pak, protože T je kontraktivní, platí

$$\varrho(x, y) = \varrho(Tx, Ty) \leq q\varrho(x, y),$$

kde $q \in \langle 0, 1 \rangle$, a proto $\varrho(x, y) = 0$, neboli

$$x = y.$$

□

2.16 Pozorování. Všimněme si, že uvedený důkaz obsahuje návod (mluvíme někdy o metodě prosté iterace), jak pevný bod najít, a udává i chybu, jíž se při jeho aproximaci dopouštíme:

- zvolíme libovolně bod $x_0 \in X$ (tzv. nultou aproximaci),
- sestrojíme posloupnost (x_n) :

$$x_1 = Tx_0, x_2 = Tx_1, x_3 = Tx_2, \dots, x_n = Tx_{n-1}, \dots$$

Pak (x_n) konverguje k hledanému pevnému bodu x a platí:¹

$$\forall n \in \mathbb{N} : \varrho(x_n, x) \leq \frac{q^n}{1-q} \varrho(x_1, x_0).$$

2.17 Příklad. Uvažujme okrajovou úlohu

$$\begin{cases} -u''(x) + g(u(x)) = f(x) \text{ pro } x \in (0, 1), \\ u(0) = u(1) = 0, \end{cases} \quad (2.1)$$

kde $f \in C(\langle 0, 1 \rangle)$ a funkce $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ je lipschitzovsky spojitá na \mathbb{R} , tzn. že

$$(\exists q \geq 0) (\forall t, s \in \mathbb{R}) : |g(t) - g(s)| \leq q|t - s|.$$

Buď nyní $v \in C(\langle 0, 1 \rangle)$ libovolná (pevně zvolená) funkce a hledejme funkci $u \in C^2(\langle 0, 1 \rangle)$, která řeší lineární okrajovou úlohu

$$\begin{cases} -u''(x) = f(x) - g(v(x)) \text{ pro } x \in (0, 1), \\ u(0) = u(1) = 0. \end{cases} \quad (2.2)$$

Snadno(?) se lze přesvědčit,² že jediným řešením je funkce

$$u(x) := \int_0^1 K(x, t) (f(t) - g(v(t))) dt, \quad (2.3)$$

kde

$$K(x, t) := \begin{cases} (1-x)t \text{ pro } 0 \leq t \leq x \leq 1, \\ x(1-t) \text{ pro } 0 \leq x < t \leq 1. \end{cases}$$

Definujeme nyní operátor

$$T : C(\langle 0, 1 \rangle) \rightarrow C(\langle 0, 1 \rangle)$$

¹Rozmyslete si podrobně proč!

²Udělejte to!

předpisem

$$(Tv)(x) := \int_0^1 K(x, t) (f(t) - g(v(t))) dt, \quad (2.4)$$

tzn. (viz (2.2), (2.3) a (2.4)) že

$$\begin{cases} -(Tv)''(x) = f(x) - g(v(x)) \text{ pro } x \in (0, 1), \\ (Tv)(0) = (Tv)(1) = 0. \end{cases}$$

Najít řešení naší úlohy (2.1) tedy znamená najít pevný bod operátoru T , tj. funkci $u \in C(\langle 0, 1 \rangle)$ takovou, že $Tu = u$.

Už víme, že $C(\langle 0, 1 \rangle)$ se supremovou metrikou je **úplný** metrický prostor. Najdeme-li podmínky, za nichž je operátor T **kontraktivní**, najdeme podmínky zaručující existenci právě jednoho řešení úlohy (2.1) (viz Banachovu větu o pevném bodě 2.15).

Potřebujeme odhadnout

$$\varrho(Tu, Tv) = \sup_{x \in \langle 0, 1 \rangle} |(Tu)(x) - (Tv)(x)|.$$

Protože pro každé $x \in \langle 0, 1 \rangle$ platí

$$\begin{aligned} |(Tu)(x) - (Tv)(x)| &= \left| \int_0^1 K(x, t) (g(v(t)) - g(u(t))) dt \right| \leq \\ &\leq \int_0^1 \underbrace{|K(x, t)|}_{\leq 1} \cdot \underbrace{|g(v(t)) - g(u(t))|}_{\leq q|v(t) - u(t)|} dt \leq q \int_0^1 |v(t) - u(t)| dt \leq \\ &\leq q \int_0^1 \sup_{x \in \langle 0, 1 \rangle} |v(x) - u(x)| dt = q \varrho(v, u), \end{aligned}$$

je

$$\varrho(Tu, Tv) \leq q \varrho(u, v).$$

Zjistili jsme: je-li konstanta q charakterizující lipchitzovskou spojitost funkce g menší než 1, je T **kontraktivní** operátor, a proto existuje právě jedno řešení okrajové úlohy (2.1).

Závěr – podařilo se nám dokázat následující tvrzení:

Je-li

- g lipschitzovsky spojitá na \mathbb{R} s konstantou $q \in \langle 0, 1 \rangle$,
- $f \in C(\langle 0, 1 \rangle)$,

existuje v $C(\langle 0, 1 \rangle)$ právě jedno řešení úlohy

$$\begin{cases} -u''(x) + g(u(x)) = f(x) \text{ pro } x \in (0, 1), \\ u(0) = u(1) = 0. \end{cases}$$

Ukažme si konstrukci posloupnosti postupných aproximací (viz metodu prosté iterace 2.16):

- $u_0 \in C(\langle 0, 1 \rangle)$... libovolná funkce,
- $u_1 = Tu_0$... řešení lineární úlohy

$$\begin{cases} -u''(x) = f(x) - g(u_0(x)) \text{ v } (0, 1), \\ u(0) = u(1) = 0, \end{cases}$$

- $u_2 = Tu_1$... řešení lineární úlohy

$$\begin{cases} -u''(x) = f(x) - g(u_1(x)) \text{ v } (0, 1), \\ u(0) = u(1) = 0, \end{cases}$$

⋮

- $u_{n+1} = Tu_n$... řešení lineární úlohy

$$\begin{cases} -u''(x) = f(x) - g(u_n(x)) \text{ v } (0, 1), \\ u(0) = u(1) = 0, \end{cases}$$

⋮

Vlastně místo řešení **nelineární** okrajové úlohy (2.1) hledáme posloupnost řešení **lineárních** okrajových úloh typu

$$\begin{cases} -u''(x) = F(x) \text{ v } (0, 1), \\ u(0) = u(1) = 0. \end{cases}$$

2.18 Příklad. Dokažme pomocí Banachovy věty o pevném bodě Picardovu – Lindelöfovou větu:

Bud'

- $f, \frac{\partial f}{\partial y} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ spojité na množině

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : |x - x_0| \leq a \wedge |y - y_0| \leq b\},$$

kde $x_0, y_0 \in \mathbb{R}; a, b \in \mathbb{R}^+$;

- $M = \max_{(x,y) \in D} |f(x, y)|, L = \max_{(x,y) \in D} \left| \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) \right|;$
- $h \in \mathbb{R}^+$ takové, že $h \leq a, hM \leq b, hL < 1$.

Pak existuje právě jedno řešení Cauchyovy úlohy

$$\begin{cases} y' = f(x, y), \\ y(x_0) = y_0, \end{cases}$$

na intervalu $(x_0 - h, x_0 + h)$.

Důkaz. Předně si uvědomme, že daná Cauchyova úloha je ekvivalentní s integrální rovnicí

$$y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(t, y(t)) dt.$$

Nyní uvažujme metrický prostor $C(\langle x_0 - h, x_0 + h \rangle)$ se supremovou metrikou

$$\varrho(y_1, y_2) := \sup_{x \in \langle x_0 - h, x_0 + h \rangle} |y_1(x) - y_2(x)|$$

a definujme

$$X = \{y \in C(\langle x_0 - h, x_0 + h \rangle) : |y(x) - y_0| \leq b \text{ pro každé } x \in \langle x_0 - h, x_0 + h \rangle\}.$$

Prostor X s indukovanou metrikou

$$\varrho = \varrho|_X$$

je zřejmě úplný metrický prostor (X je uzavřenou podmnožinou úplného metrického prostoru $C(\langle x_0 - h, x_0 + h \rangle)$).

Teď definujme operátor

$$T : X \rightarrow C(\langle x_0 - h, x_0 + h \rangle)$$

předpisem

$$(Ty)(x) := y_0 + \int_{x_0}^x f(t, y(t)) dt.$$

Zbývá dokázat (viz Banachovu větu o pevném bodě 2.15), že

(i) $\forall y \in X : Ty \in X$ (tj. $T : X \rightarrow X$),

(ii) $T : X \rightarrow X$ je kontraktivní.

Ad (i). Buď $y \in X$. Pak pro každé $x \in \langle x_0 - h, x_0 + h \rangle$ platí

$$|(Ty)(x) - y_0| \leq \left| \int_{x_0}^x |f(t, y(t))| dt \right| \leq M|x - x_0| \leq Mh \leq b,$$

a proto $Ty \in X$.

Ad (ii). $(\forall y_1, y_2 \in X) (\forall x \in \langle x_0 - h, x_0 + h \rangle) :$

$$\begin{aligned} |(Ty_1)(x) - (Ty_2)(x)| &= \left| \int_{x_0}^x f(t, y_1(t)) - f(t, y_2(t)) dt \right| \leq \\ &\leq \left| \int_{x_0}^x L |y_1(t) - y_2(t)| dt \right| \leq L h \varrho(y_1, y_2), \end{aligned}$$

a proto

$$\varrho(Ty_1, Ty_2) \leq q \varrho(y_1, y_2),$$

kde $q := hL < 1$. □

2.19 Varovné příklady. Uvažujme \mathbb{R} s eukleidovskou metrikou $\varrho(x, y) := |x - y|$ a rozmysleme si podrobně následující tvrzení.

1) Pro funkci $T : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ definovanou předpisem

$$T(x) := x + 1$$

platí

$$\forall x, y \in \mathbb{R} : \varrho(Tx, Ty) = |x - y| = 1 \cdot \varrho(x, y),$$

ale T nemá pevný bod (tj. neexistuje $x \in \mathbb{R}$ takové, aby $T(x) = x$).

2) Pro funkci $T : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ definovanou předpisem

$$T(x) := \begin{cases} 1, & x \leq 0, \\ x + e^{-x}, & x > 0, \end{cases}$$

platí

$$\forall x, y \in \mathbb{R} : \varrho(Tx, Ty) = |Tx - Ty| < |x - y| = \varrho(x, y),$$

a přesto neexistuje pevný bod funkce T .

2.20 Cvičení. Ukažte, že z Banachovy věty 2.15 o pevném bodě plyne tvrzení:

$$\left. \begin{array}{l} f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \\ (\exists q < 1) (\forall x \in \mathbb{R}) : |f'(x)| \leq q \end{array} \right\} \Rightarrow \exists! x \in \mathbb{R} : f(x) = x.$$

(Dokažte tvrzení i přímo – bez Banachovy věty.)

2.21 Cvičení. Dokažte tuto speciální verzi Brouwerovy věty o pevném bodě:

$$\left. \begin{array}{l} f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ je spojitá na intervalu } \langle a, b \rangle, \\ \forall x \in \langle a, b \rangle : f(x) \in \langle a, b \rangle, \\ (a, b \in \mathbb{R}, a < b) \end{array} \right\} \Rightarrow \exists x \in \langle a, b \rangle : f(x) = x$$

a všimněte si, že důsledkem je tvrzení:

$$\left. \begin{array}{l} f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \\ \forall x \in \langle a, b \rangle : f(x) \in \langle a, b \rangle, \\ \forall x, y \in \langle a, b \rangle : |f(x) - f(y)| \leq |x - y|, \\ (a, b \in \mathbb{R}, a < b) \end{array} \right\} \Rightarrow \exists x \in \langle a, b \rangle : f(x) = x,$$

a porovnejte ho s příkladem 2.19.

2.22 Věta (Cantorova).

Nechť

- X je **úplný** metrický prostor,
- (M_n) je *nerostoucí posloupnost neprázdných uzavřených množin v X , tzn.*

$$\forall n \in \mathbb{N} : \emptyset \neq M_{n+1} \subset M_n = \overline{M_n} \subset X,$$

- $\text{diam } M_n := \sup_{x, y \in M_n} \rho(x, y) \rightarrow 0$.

Potom $\bigcap_{n=1}^{\infty} M_n$ je *jednobodový, tzn.*

$$\exists x \in X : \{x\} = \bigcap_{n=1}^{\infty} M_n.$$

Důkaz Cantorovy věty ponechme jako užitečné cvičení čtenářům.

(Nápověda: zvolte pro každé $n \in \mathbb{N}$ libovolně $x_n \in M_n$ a ukažte, že posloupnost (x_n) je Cauchyovská (a proto konvergentní) v X a že její limita $x \in X$ je právě oním hledaným jediným prvkem průniku $\bigcap_{n=1}^{\infty} M_n$.)

2.23 Definice. Buď X metrický prostor. Řekneme, že množina $M \subset X$ je

- řidká, je-li $\text{int } \overline{M} = \emptyset$;
- 1. kategorie, je-li sjednocením spočetně mnoha řídkých množin, tzn.

$$M = \bigcup_{n=1}^{\infty} M_n, \text{ kde pro každé } n \in \mathbb{N} \text{ je } \text{int } \overline{M}_n = \emptyset;$$

- 2. kategorie, jestliže není 1. kategorie.

2.24 Příklady. Uvažujme metrický prostor \mathbb{R} s metrikou

$$\rho(x, y) := |x - y|.$$

Pak

- 1) každá konečná podmnožina $\{x_1, x_2, \dots, x_n\} \subset \mathbb{R}$ je řídká,
- 2) množina \mathbb{N} je řídká,
- 3) množina \mathbb{Q} není řídká,
- 4) každá (nejvýše) spočetná podmnožina \mathbb{R} je 1. kategorie (speciálně \mathbb{Q} je 1. kategorie).

2.25 Věta (Baireova). *Nechť X je úplný metrický prostor. Pak každá neprázdná otevřená podmnožina X je 2. kategorie. Speciálně: X je 2. kategorie.*

Důkaz. Předpokládejme sporem, že

$$\emptyset \neq U \subset X \text{ je otevřená množina} \tag{2.5}$$

a že

$$U = \bigcup_{n=1}^{\infty} M_n, \text{ kde pro každé } n \in \mathbb{N} \text{ je } \text{int } \overline{M}_n = \emptyset. \tag{2.6}$$

Díky (2.5) existuje $a \in U$ a číslo $r > 0$ takové, že

$$U(a, r) := \{x \in X : \varrho(x, a) < r\} \subset \overline{U(a, r)} \subset \{x \in X : \varrho(x, a) \leq r\} \subset U.$$

Z předpokladu $\text{int } \overline{M_1} = \emptyset$ plyne, že existuje bod $a_1 \in U(a, r)$ takový, že

$$\text{dist}(a_1, \overline{M_1}) := \inf_{x \in \overline{M_1}} \varrho(a_1, x) > 0$$

(to si rozmyslete podrobně!), a proto i kladné číslo r_1 takové, že

$$\overline{U(a_1, r_1)} \cap \overline{M_1} = \emptyset, \quad \overline{U(a_1, r_1)} \subset \overline{U(a, r)}, \quad 0 < r_1 < \frac{r}{2}.$$

A dál postupujeme analogicky: z předpokladu $\text{int } \overline{M_2} = \emptyset$ vyplývá, že existuje bod $a_2 \in U(a_1, r_1)$ a číslo r_2 tak, že

$$\overline{U(a_2, r_2)} \cap \overline{M_2} = \emptyset, \quad \overline{U(a_2, r_2)} \subset \overline{U(a_1, r_1)}, \quad 0 < r_2 < \frac{r_1}{2}.$$

...

Tímto způsobem lze sestrojít posloupnost neprázdných uzavřených množin $(\overline{U(a_n, r_n)})$, pro které platí:

$$U \supset \overline{U(a, r)} \supset \overline{U(a_1, r_1)} \supset \overline{U(a_2, r_2)} \supset \dots,$$

$$\forall n \in \mathbb{N} : \overline{U(a_n, r_n)} \cap \overline{M_n} = \emptyset, \quad (2.7)$$

$$r_n = \text{diam } \overline{U(a_n, r_n)} \rightarrow 0.$$

Z Cantorovy věty 2.22 vyplývá

$$\exists x \in X : \{x\} = \bigcap_{n=1}^{\infty} \overline{U(a_n, r_n)} \subset U.$$

Jenže: pro toto x má současně platit

$$x \in U = \bigcup_{n=1}^{\infty} M_n \quad (\text{viz (2.6)}),$$

$$\forall n \in \mathbb{N} : x \notin \overline{M_n} \quad (\text{viz (2.7)}).$$

A to je spor. □

Kapitola 3

Normovaný lineární prostor

3.1 Definice. Normovaným lineárním prostorem nazýváme každý vektorový prostor $X = (X, +, \cdot)$, na němž je definováno zobrazení (tzv. norma)

$$\| \cdot \| : X \rightarrow \mathbb{R}$$

splňující podmínky:

- (1) $\forall x \in X : \|x\| \geq 0, \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$;
- (2) $(\forall x \in X) (\forall \alpha \in \mathbb{R}) : \|\alpha x\| = |\alpha| \cdot \|x\|$;
- (3) $\forall x, y \in X : \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$.

Je snadné nahlédnout: je-li X NLP,¹ je zobrazení $\varrho : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ definované předpisem

$$\varrho(x, y) := \|x - y\|$$

metrikou na X . Máme tedy definovanou (tzv. silnou) konvergenci:

$$\begin{aligned} &(x_n) \dots \text{ posloupnost v NLP } X, x \in X \\ &x_n \rightarrow x \Leftrightarrow \varrho(x_n, x) = \|x_n - x\| \rightarrow 0. \end{aligned}$$

3.2 Definice. Normovaný lineární prostor X se nazývá Banachův, jestliže je úplný (vzhledem k indukované metrice $\varrho(x, y) := \|x - y\|$).

3.3 Příklady. Uvažujme vektorové prostory definované v příkladech 1.3 a opatřeme je normou.

¹Tuto zkratku asi nemusíme vysvětlovat.

1) $X = \{1\}$, $\|1\| := 0$ je Banachův prostor.

2) $X = \mathbb{R}^n$ ($n \in \mathbb{N}$) s eukleidovskou normou

$$\|x\| = \|(x_1, \dots, x_n)\| := \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2}$$

je Banachův prostor.

3) $X = \mathbb{R}^n$ ($n \in \mathbb{N}$) s maximovou normou

$$\|x\| = \|(x_1, \dots, x_n)\| := \max\{|x_1|, \dots, |x_n|\}$$

je Banachův prostor.

4) $X = \mathbb{R}^n$ ($n \in \mathbb{N}$) se součtovou normou

$$\|x\| = \|(x_1, \dots, x_n)\| := |x_1| + \dots + |x_n|$$

je Banachův prostor.

5) $X = C(\langle 0, 1 \rangle)$ se supremovou normou

$$\|f\| := \sup_{x \in \langle 0, 1 \rangle} |f(x)| = \max_{x \in \langle 0, 1 \rangle} |f(x)|$$

pro $f \in C(\langle 0, 1 \rangle)$ je Banachův prostor.

6) $X = C(\langle 0, 1 \rangle)$ s L^p normou ($1 \leq p < \infty$)

$$\|f\| := \left(\int_0^1 |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}$$

není Banachův prostor (ale je to NLP).

7) $X = l^p$ ($1 \leq p < \infty$) s normou

$$\|x\| = \|(x_n)\| := \left(\sum_{n=1}^{\infty} |x_n|^p \right)^{\frac{1}{p}}$$

je Banachův prostor.

8) $X = l^\infty$ s normou

$$\|x\| = \|(x_n)\| := \sup_{n \in \mathbb{N}} |x_n|$$

je Banachův prostor.

3.4 Věta. *Bud' (x_n) posloupnost v Banachově prostoru X . Pak platí implikace*

$$\sum_{n=1}^{\infty} \|x_n\| < \infty \Rightarrow \text{existuje } \lim_{n \rightarrow \infty} (x_1 + \dots + x_n) \stackrel{\text{ozn.}}{=} \sum_{n=1}^{\infty} x_n \in X.$$

Důkaz. Definujme tzv. posloupnost částečných součtů (s_n) předpisem

$$s_n := x_1 + x_2 + \dots + x_n.$$

Pak pro každé $m, n \in \mathbb{N}$ takové, že $m > n$, platí

$$\|s_m - s_n\| = \|x_{n+1} + x_{n+2} + \dots + x_m\| \leq \|x_{n+1}\| + \dots + \|x_m\| \leq \sum_{k=n+1}^{\infty} \|x_k\|.$$

Odtud, protože z předpokladu $\sum_{k=1}^{\infty} \|x_k\| < \infty$ plyne $\sum_{k=n+1}^{\infty} \|x_k\| \rightarrow 0$ pro $n \rightarrow \infty$, snadno odvodíme, že posloupnost (s_n) je cauchyovská (v úplném prostoru X), a tudíž konvergentní. □

3.5 Cvičení. Dokažte, že v každém NLP X je norma spojitým funkcioálem, tzn. že platí implikace

$$x_n \rightarrow x \Rightarrow \|x_n\| \rightarrow \|x\|.$$

3.6 Definice. Dva normované lineární prostory X a Y se nazývají izomorfními, existuje-li zobrazení (tzv. izomorfismus)

$$L : X \rightarrow Y$$

takové, že

(1) L je lineární

$$(\text{tzn. } (\forall x, y \in X) (\forall \alpha \in \mathbb{R}) : L(x + y) = Lx + Ly, L(\alpha x) = \alpha Lx),$$

(2) L je vzájemně jednoznačné (tzn. prosté a na);

(3) $(\exists k, K \in \mathbb{R}^+) (\forall x \in X) : k \|x\|_X \leq \|Lx\|_Y \leq K \|x\|_X$.

Platí-li navíc, že $k = K = 1$, nazýváme prostory X a Y izometricky izomorfními a zobrazení L izometrickým izomorfismem X na Y .

3.7 Definice. Dvě normy $\|\cdot\|_1$ a $\|\cdot\|_2$ na vektorovém prostoru X se nazývají ekvivalentními, existují-li konstanty $k, K \in \mathbb{R}^+$ takové, že

$$\forall x \in X : k\|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq K\|x\|_1.$$

3.8 Pozorování. Jsou-li normy $\|\cdot\|_1$ a $\|\cdot\|_2$ ekvivalentní na X , platí ekvivalence

$$\|x_n - x\|_1 \rightarrow 0 \Leftrightarrow \|x_n - x\|_2 \rightarrow 0,$$

tzn.

$$\begin{array}{ccc} x_n \rightarrow x & \Leftrightarrow & x_n \rightarrow x. \\ \text{(vzhledem k } \|\cdot\|_1) & & \text{(vzhledem k } \|\cdot\|_2) \end{array}$$

3.9 Věta. *Necht*

- X je NLP,
- $\dim X = n \in \mathbb{N}$.

Pak X je izomorfní s \mathbb{R}^n (s eukleidovskou normou).

Důkaz. Buď $\{x_1, \dots, x_n\}$ nějaká báze X (viz 1.14).

Definujeme zobrazení $L : \mathbb{R}^n \rightarrow X$ předpisem

$$L\alpha = L(\alpha_1, \dots, \alpha_n) := \sum_{i=1}^n \alpha_i x_i.$$

Ukážeme, že L je izomorfismus.

- L je zřejmě lineární.
- L je prosté a na (to plyne – a rozmyslete si podrobně jak – z definice báze 1.13).
- $\forall \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{R}^n :$

$$\begin{aligned} \|L\alpha\| &= \left\| \sum_{i=1}^n \alpha_i x_i \right\| \leq \sum_{i=1}^n \|\alpha_i x_i\| = \sum_{i=1}^n |\alpha_i| \cdot \|x_i\| \leq \max\{\|x_1\|, \dots, \|x_n\|\} \cdot \sum_{i=1}^n |\alpha_i| \leq \\ &\leq \max\{\|x_1\|, \dots, \|x_n\|\} \cdot \sum_{i=1}^n \|\alpha\| = \underbrace{\max\{\|x_1\|, \dots, \|x_n\|\} \cdot n}_{=:K} \|\alpha\| = K\|\alpha\|. \end{aligned}$$

Dokázali jsme, že

$$(\exists K \in \mathbb{R}^+) (\forall \alpha \in \mathbb{R}^n) : \|L\alpha\| \leq K\|\alpha\|. \quad (3.1)$$

Zbývá nám dokázat:

$$(\exists k \in \mathbb{R}^+) (\forall \alpha \in \mathbb{R}^n) : k\|\alpha\| \leq \|L\alpha\|.$$

Uvažujme nyní funkci $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ definovanou předpisem

$$f(\alpha) := \|L\alpha\|.$$

Funkce f je zřejmě spojitá:¹

$$\begin{aligned} \alpha_m \rightarrow \alpha &\Rightarrow \|\alpha_m - \alpha\| \rightarrow 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow \|L\alpha_m - L\alpha\| = \|L(\alpha_m - \alpha)\| &\leq K\|\alpha_m - \alpha\| \rightarrow 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow L\alpha_m \rightarrow L\alpha &\Rightarrow \|L\alpha_m\| \rightarrow \|L\alpha\| \Rightarrow \underline{f(\alpha_m) \rightarrow f(\alpha)}, \end{aligned}$$

a proto existuje (viz Weierstrassovu větu)²

$$\min \{f(\xi) : \|\xi\| = 1\}.$$

Protože L je prosté a $L(0) = 0$, je $f > 0$ na množině $\{\xi \in \mathbb{R}^n : \|\xi\| = 1\}$, a tudíž

$$k := \min \{f(\xi) : \|\xi\| = 1\} > 0.$$

Odtud již snadno plyne

$$\forall \alpha \in \mathbb{R}^n \setminus \{(0, \dots, 0)\} : \|L\alpha\| = \|\alpha\| \cdot \left\| L \left(\frac{\alpha}{\|\alpha\|} \right) \right\| = \|\alpha\| \cdot f \left(\frac{\alpha}{\|\alpha\|} \right) \geq k\|\alpha\|,$$

a proto taky

$$(\exists k \in \mathbb{R}^+) (\forall \alpha \in \mathbb{R}^n) : k\|\alpha\| \leq \|L\alpha\|.$$

Dokázali jsme, že L je izomorfismus \mathbb{R}^n na X .

□

3.10 Cvičení. Pokuste se dokázat následující tvrzení.

- 1) Každý normovaný lineární prostor **konečné dimenze** je Banachův.
- 2) Každé dvě normy v prostoru **konečné dimenze** jsou ekvivalentní.
- 3) Každý podprostor **konečné dimenze** NLP X je uzavřený v X .

¹Rozmyslete si – s pomocí (3.1) a 3.5 – každou z následujících implikací!

²Ta mimochodem plyne z úplnosti \mathbb{R} .

3.11 Příklad. Uvažujme na vektorovém prostoru $X = C(\langle 0, 1 \rangle)$ dvě normy:

$$\|f\|_1 := \sup_{x \in \langle 0, 1 \rangle} |f(x)|; \quad \|f\|_2 := \int_0^1 |f(x)| dx.$$

Už víme, že X s normou $\|\cdot\|_1$ je Banachův prostor a že X s normou $\|\cdot\|_2$ **není** Banachův prostor. Odtud již snadno plyne (rozmyslete si podrobně!), že normy $\|\cdot\|_1$ a $\|\cdot\|_2$ nejsou na X ekvivalentní, a proto X nemá konečnou dimenzi.

3.12 Definice. Buď Y NLP a buď $M \subset Y$. Řekneme, že M je hustou podmnožinou Y , platí-li

$$Y = \overline{M} := \{y \in Y : \text{existuje posloupnost } (x_n) \text{ v } M \text{ taková, že } x_n \rightarrow y \text{ (v } Y)\}.$$

3.13 Příklad. Uvažujme NLP \mathbb{R} . Pak \mathbb{Q} je hustou podmnožinou \mathbb{R} .

3.14 Věta (Cantorova o zúplnění). *Nechť X je NLP. Pak existuje Banachův prostor Y a zobrazení*

$$L : X \rightarrow Y$$

takové, že platí

1) L je lineární,

2) L je prosté,

3) $\overline{L(X)} = Y$,

4) $\forall x \in X : \|Lx\|_Y = \|x\|_X$

(tzn. že L je izometrický izomorfismus X na hustou podmnožinu Y).

3.15 Poznámka. Výše uvedený Banachův prostor Y – tzv. zúplnění X – je určen až na izometrický izomorfismus jednoznačně.

Kapitola 4

Prostor se skalárním součinem

4.1 Definice. Prostorem se skalárním součinem nazýváme každý vektorový prostor $X = (X, +, \cdot)$, na němž je definováno zobrazení (tzv. skalární součin)

$$(\cdot, \cdot) : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$$

splňující podmínky:

- (1) $\forall y \in X : x \mapsto (x, y)$ je lineární zobrazení na X ,
- (2) $\forall x, y \in X : (x, y) = (y, x)$,
- (3) $\forall x \in X : (x, x) \geq 0, (x, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$.

Dá se snadno dokázat: je-li X prostor se skalárním součinem, je zobrazení $\| \cdot \| : X \rightarrow \mathbb{R}$ definované předpisem

$$\|x\| := \sqrt{(x, x)}$$

normou na X .¹ Můžeme proto prostory se skalárním součinem vnímat jako speciální případy NLP.

4.2 Definice. Prostor X se skalárním součinem se nazývá Hilbertův prostor, jestliže je úplný v indukované metrice

$$\varrho(x, y) := \|x - y\| = \sqrt{(x - y, x - y)}.$$

4.3 Příklady. Podíváte-li se na normované lineární prostory uvedené v 3.3, nebudete následujícími příklady vůbec překvapeni.

¹Mluvíme o normě indukované skalárním součinem.

1) $X = \mathbb{R}^n$ se skalárním součinem

$$(x, y) := x_1y_1 + \dots + x_ny_n = \sum_{k=1}^n x_ky_k$$

$$(x = (x_1, \dots, x_n), y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n)$$

je Hilbertův prostor.

2) $X = l^2$ se skalárním součinem

$$(x, y) := \sum_{n=1}^{\infty} x_ny_n$$

$$(x = (x_n), y = (y_n) \in l^2)$$

je Hilbertův prostor.

3) $X = C(\langle 0, 1 \rangle)$ se skalárním součinem

$$(f, g) := \int_0^1 f(x)g(x) dx$$

$$(f, g \in C(\langle 0, 1 \rangle))$$

není Hilbertův prostor.

4.4 Věta (o Cauchyho – Schwartzově – Buňakovského nerovnosti).

Nechť X je prostor se skalárním součinem. Pak pro každé $x, y \in X$ platí

$$|(x, y)| \leq \sqrt{(x, x)} \cdot \sqrt{(y, y)} = \|x\| \cdot \|y\|.$$

Důkaz. Buď $x, y \in X$ dáno.

1) Je-li $y = 0$, plyne přímo z vlastností skalárního součinu, že

$$(x, y) = (x, 0) = (0, x) = 0,$$

$$(y, y) = (0, 0) = 0,$$

a není proto co dokazovat.

2) Je-li $y \neq 0$, platí pro každé $t \in \mathbb{R}$:

$$0 \leq (x + ty, x + ty) = (x, x) + 2t(x, y) + t^2 \underbrace{(y, y)}_{>0},$$

a proto příslušný diskriminant musí být nekladný, tj.

$$(2(x, y))^2 - 4(y, y)(x, x) \leq 0.$$

Odtud již snadno vyplývá dokazovaná nerovnost. □

Ukázali jsme si, že skalárním součinem je vždy indukovaná norma. Není však pravda, že každá norma je indukovaná nějakým skalárním součinem.

4.5 Věta (rovnoběžníkové pravidlo).

i) Necht X je prostor se skalárním součinem. Pak pro indukovanou normu

$$\| \cdot \| := \sqrt{(\cdot, \cdot)}$$

platí tzv. rovnoběžníkové pravidlo:

$$\forall x, y \in X : \|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2). \quad (4.1)$$

ii) Necht X je normovaný lineární prostor, v němž platí rovnoběžníkové pravidlo (4.1). Pak zobrazení definované na $X \times X$ předpisem

$$(x, y) := \frac{1}{4} (\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2)$$

je skalárním součinem na X , který indukuje danou normu.

Důkaz ponechme jako dobrovolné cvičení.

4.6 Příklad. Uvažujme vektorový prostor \mathbb{R}^2 s maximovou normou

$$\|x\| = \|(x_1, x_2)\| := \max\{|x_1|, |x_2|\}$$

a zvolme

$$x = (1, 0), \quad y = (1, 1).$$

Pak

$$x + y = (2, 1), \quad x - y = (0, -1),$$

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 4 + 1 = 5,$$

$$2(\|x\|^2 + \|y\|^2) = 2(1 + 1) = 4,$$

a proto maximová norma $\| \cdot \|$ není indukovaná žádným skalárním součinem (viz větu 4.5).

4.7 Úmluva. Až do konce kapitoly budeme symbolem „ H “ rozumět Hilbertův prostor se skalárním součinem (\cdot, \cdot) a indukovanou normou $\|\cdot\| = \sqrt{(\cdot, \cdot)}$.

4.8 Definice. Prvky $x, y \in H$ se nazývají ortogonální, je-li

$$(x, y) = 0.$$

Systém $\{x_\gamma : \gamma \in \Gamma\} \subset H$ se nazývá ortogonální, platí-li

$$\forall \gamma_1, \gamma_2 \in \Gamma : [\gamma_1 \neq \gamma_2 \Rightarrow (x_{\gamma_1}, x_{\gamma_2}) = 0].$$

Systém $\{x_\gamma : \gamma \in \Gamma\} \subset H$ se nazývá ortonormální, platí-li

$$\forall \gamma_1, \gamma_2 \in \Gamma : (x_{\gamma_1}, x_{\gamma_2}) = \begin{cases} 0, & \text{je-li } \gamma_1 \neq \gamma_2 \\ & \text{(tzn. } \{x_\gamma : \gamma \in \Gamma\} \text{ je ortogonální systém),} \\ 1, & \text{je-li } \gamma_1 = \gamma_2 \\ & \text{(tzn. } \forall \gamma \in \Gamma : \|x_\gamma\| = 1). \end{cases}$$

4.9 Pozorování.

i) *Ortogonální systém* $\{x_\gamma : \gamma \in \Gamma\} \subset H$ **nenulových** prvků je lineárně nezávislý.

Důkaz. Buď x_1, \dots, x_n libovolné navzájem různé prvky z $\{x_\gamma : \gamma \in \Gamma\}$ a buď $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}$. Pak

$$\begin{aligned} & \underline{\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n = 0} \Rightarrow \\ \Rightarrow & \left[\forall i \in \{1, \dots, n\} : (\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n, x_i) = (0, x_i) = 0 \right] \Rightarrow \\ \Rightarrow & \left[\forall i \in \{1, \dots, n\} : \sum_{k=1}^n \alpha_k \underbrace{(x_k, x_i)}_{= 0, \text{ je-li } k \neq i} = \alpha_i \underbrace{(x_i, x_i)}_{\neq 0} = 0 \right] \Rightarrow \\ \Rightarrow & \underline{\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0}. \end{aligned}$$

□

ii) Necht $\{e_1, \dots, e_n\} \subset H$ je ortonormální báze podprostoru $Y \subset H^1$ a necht $y \in Y$. Pak

$$y = \sum_{k=1}^n (y, e_k) e_k, \quad \|y\|^2 = \sum_{k=1}^n |(y, e_k)|^2.$$

Důkaz. Je-li $y \in Y$, existují čísla $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}$ taková, že

$$y = \sum_{k=1}^n \alpha_k e_k,$$

a proto pro každé $j \in \{1, \dots, n\}$ platí

$$(y, e_j) = \left(\sum_{k=1}^n \alpha_k e_k, e_j \right) = \sum_{k=1}^n \alpha_k (e_k, e_j) = \alpha_j,$$

neboli

$$y = \sum_{k=1}^n (y, e_k) e_k.$$

Podobně snadné je dokázat tvrzení týkající se normy y :

$$\|y\|^2 = \left(\sum_{k=1}^n \alpha_k e_k, \sum_{j=1}^n \alpha_j e_j \right) = \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^n \alpha_k \alpha_j (e_k, e_j) = \sum_{k=1}^n \alpha_k^2 = \sum_{k=1}^n |(y, e_k)|^2.$$

□

Zobecněním tohoto pozorování je následující věta.

¹Tzn. že $\{e_1, \dots, e_n\}$ je ortonormální systém a současně $Y = \text{Lin} \{e_1, \dots, e_n\}$, neboli

$$(\forall y \in Y) (\exists \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}) : y = \sum_{k=1}^n \alpha_k e_k.$$

4.10 Věta (o aproximaci). *Nechť $\{e_1, \dots, e_n\}$ je ortonormální báze podprostoru $Y \subset H$. Pak pro každé $x \in H$ existuje **jediné** $y \in Y$ takové, že*

$$\|x - y\| = \inf_{z \in Y} \|x - z\|.$$

Pro toto y navíc platí:

i) $y = \sum_{k=1}^n (x, e_k) e_k,$

ii) $\|x - y\|^2 = \|x\|^2 - \|y\|^2 = \|x\|^2 - \sum_{k=1}^n |(x, e_k)|^2,^a$

iii) $\forall z \in Y : (x - y, z) = 0.$

^aJe šikovné si uvědomit, že první z rovností říkáme v rovině Pythagorova věta. Je to jasné? Pokud ne, nakreslete si obrázek.

Důkaz. Buď $x \in H$ dáno.

Nejdříve si uvědomme, že

$$\begin{aligned} \|x - \sum_{k=1}^n \alpha_k e_k\|^2 &= \left(x - \sum_{k=1}^n \alpha_k e_k, x - \sum_{j=1}^n \alpha_j e_j \right) = \\ &= \|x\|^2 - 2 \sum_{k=1}^n \alpha_k (x, e_k) + \sum_{k=1}^n \alpha_k^2 \pm \sum_{k=1}^n |(x, e_k)|^2 = \\ &= \|x\|^2 - \sum_{k=1}^n |(x, e_k)|^2 + \sum_{k=1}^n |(x, e_k) - \alpha_k|^2, \end{aligned}$$

kde $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}$, bude nejmenší, bude-li

$$\sum_{k=1}^n |(x, e_k) - \alpha_k|^2 = 0,$$

to znamená, bude-li

$$\forall k \in \{1, \dots, n\} : \alpha_k = (x, e_k).$$

Zvolíme-li proto

$$y = \sum_{k=1}^n (x, e_k) e_k \in Y,$$

platí pro každé $z \in Y \setminus \{y\}$, že

$$\|x - z\| > \|x - y\|.$$

Navíc platí (viz předchozí pozorování 4.9) i tvrzení ii).

Zbývá dokázat tvrzení iii). Bud

$$z = \sum_{j=1}^n c_j e_j \in Y,$$

kde $c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}$, zvoleno libovolně. Pak

$$\begin{aligned} (x - y, z) &= \left(x - \sum_{k=1}^n (x, e_k) e_k, \sum_{j=1}^n c_j e_j \right) = \\ &= \sum_{j=1}^n c_j \left[(x, e_j) - \sum_{k=1}^n (x, e_k) (e_k, e_j) \right] = \sum_{j=1}^n c_j [(x, e_j) - (x, e_j)] = 0. \end{aligned}$$

□

4.11 Věta (o Fourierových řadách). *Necht*

$$\{e_1, e_2, \dots, e_n, \dots\}$$

je ortonormální systém v Hilbertově prostoru H .

Pak platí

i) $\forall x \in H : \sum_{n=1}^{\infty} |(x, e_n)|^2 \leq \|x\|^2 \quad \dots \text{ tzv. Besselova nerovnost,}$

ii) $\forall x \in H : \text{ existuje } \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n (x, e_k) e_k \stackrel{\text{ozn.}}{=} \sum_{k=1}^{\infty} (x, e_k) e_k \quad \dots \text{ tzv. Fourierova řada } x,$

iii) $\forall x \in H : \left[x = \sum_{n=1}^{\infty} (x, e_n) e_n \Leftrightarrow \|x\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |(x, e_n)|^2 \right]$
 $\dots \text{ tzv. Parsevalova rovnost.}$

Důkaz.

Ad i). Z věty o aproximaci 4.10 vyplývá, že

$$(\forall x \in H) (\forall n \in \mathbb{N}) : 0 \leq \|x\|^2 - \sum_{k=1}^n |(x, e_k)|^2,$$

a proto

$$\forall x \in H : \sum_{k=1}^{\infty} |(x, e_k)|^2 \leq \|x\|^2.$$

Ad ii). Definujme posloupnost (s_n) v H předpisem

$$s_n := \sum_{k=1}^n (x, e_k) e_k.$$

Pak pro $m > n$ platí

$$\begin{aligned} \|s_m - s_n\|^2 &= \left(\sum_{k=n+1}^m (x, e_k) e_k, \sum_{k=n+1}^m (x, e_k) e_k \right) = \\ &= \sum_{k=n+1}^m |(x, e_k)|^2 \leq \sum_{k=n+1}^{\infty} |(x, e_k)|^2 \end{aligned}$$

a navíc (viz – již dokázanou – Besselovu nerovnost)

$$\sum_{k=n+1}^{\infty} |(x, e_k)|^2 \rightarrow 0 \text{ pro } n \rightarrow \infty.$$

Odtud plyne, že posloupnost (s_n) je **cauchyovská**, a proto konvergentní v úplném prostoru H .

Ad iii). Stačí si uvědomit, že z věty o aproximaci 4.10 vyplývá

$$\|x - s_n\|^2 = \|x\|^2 - \sum_{k=1}^n |(x, e_k)|^2,$$

a proto

$$x = \sum_{n=1}^{\infty} (x, e_n) e_n \Leftrightarrow \|x - s_n\|^2 \rightarrow 0 \Leftrightarrow \|x\|^2 = \sum_{k=1}^{\infty} |(x, e_k)|^2.$$

□

4.12 Definice. Ortonormální systém $\{e_1, e_2, \dots, e_n, \dots\} \subset H$ se nazývá **ortonormální bází** prostoru H , platí-li

$$\forall x \in H : x = \sum_{n=1}^{\infty} (x, e_n) e_n.$$

4.13 Cvičení. Definujme pro každé $n \in \mathbb{N}$ posloupnost

$$e_n := 0, 0, \dots, 0, 1, 0, 0, \dots$$

(n -tým členem posloupnosti e_n je číslo 1, ostatní členy jsou nulové).

Dokažte, že $\{e_n : n \in \mathbb{N}\}$ je ortonormální bázi Hilbertova prostoru l^2 .

Následujícímu příkladu plně porozumíte, až se seznámíte s Lebesgueovým integrálem a Lebesgueovými prostory $L^2(\Omega)$.¹

4.14 Příklad. Dá se ukázat, že systém funkcí

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{2\pi}}, \frac{1}{\sqrt{\pi}} \cos(nx), \frac{1}{\sqrt{\pi}} \sin(nx) : n \in \mathbb{N} \right\}$$

je ortonormální bázi Hilbertova prostoru

$$L^2(0, 2\pi) = \overline{C(\langle 0, 2\pi \rangle)}^{\|\cdot\|_{L^2(0,2\pi)}}$$

Platí proto pro každou funkci $f \in L^2(0, 2\pi)$ (a tedy i pro každou funkci f spojitou na $\langle 0, 2\pi \rangle$), že

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos(nx) + b_n \sin(nx)),$$

kde

$$a_n = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(x) \cos(nx) dx, \quad n \in \mathbb{N} \cup \{0\};$$

$$b_n = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(x) \sin(nx) dx, \quad n \in \mathbb{N}.$$

Pozor! Konvergencí řady $\sum_{n=1}^{\infty} \dots$ zde rozumíme konvergenci v normě prostoru $L^2(0, 2\pi)$, tzn.

$$\left\| f(x) - \left(\frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^n (a_k \cos(kx) + b_k \sin(kx)) \right) \right\|_{L^2(0,2\pi)} \rightarrow 0 \text{ pro } n \rightarrow \infty.$$

¹V tuto chvíli pouze prozradíme, že prostor $L^2(0, 2\pi)$ je zúplněním prostoru $C(\langle 0, 2\pi \rangle)$ uvažovaného s normou indukovanou skalárním součinem

$$(f, g) := \int_0^{2\pi} f(x)g(x) dx.$$

Poznámka. Podobně se dá ukázat, že každý ze systémů

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{\pi}}, \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cos(nx) : n \in \mathbb{N} \right\},$$

$$\left\{ \sqrt{\frac{2}{\pi}} \sin(nx) : n \in \mathbb{N} \right\}$$

je ortonormální bází Hilbertova prostoru $L^2(0, \pi)$.

4.15 Věta (Schmidtův ortonormalizační proces). *Nechť*

$$\{x_n : n \in \mathbb{N}\} \subset H$$

je taková množina, že pro každé $n \in \mathbb{N}$ jsou prvky x_1, x_2, \dots, x_n lineárně nezávislé. Pak existuje ortonormální systém $\{e_n : n \in \mathbb{N}\} \subset H$ takový, že

$$\forall n \in \mathbb{N} : \text{Lin}\{x_1, \dots, x_n\} = \text{Lin}\{e_1, \dots, e_n\}.$$

Důkaz. Ověřte, že stačí položit (viz větu 4.10):

$$e_1 := \frac{x_1}{\|x_1\|}, \quad e_{n+1} := \frac{x_{n+1} - \sum_{k=1}^n (x_{n+1}, e_k) e_k}{\|x_{n+1} - \sum_{k=1}^n (x_{n+1}, e_k) e_k\|} \quad \text{pro každé } n \in \mathbb{N}.$$

□

4.16 Věta. *Nechť Hilbertův prostor H je separabilní (tzn. že existuje jeho hustá spočetná podmnožina). Pak existuje jeho – nejvýše spočetná – ortonormální báze.*

Důkaz. Je-li dimenze prostoru H konečná, je tvrzení triviální. Předpokládejme proto navíc, že $\dim H = \infty$. Buď M hustou spočetnou podmnožinou H , tzn.

$$M = \{x_1, \dots, x_n, \dots\} \subset H, \quad \overline{M} = H.$$

Zřejmě platí:

$$\overline{\{x_1, \dots, x_n, \dots\}} = \overline{\text{Lin}\{x_1, \dots, x_n, \dots\}} = H.$$

Budeme-li z posloupnosti (x_n) postupně vynechávat ty prvky, které jsou lineární kombinací prvků předcházejících, získáme posloupnost vybranou z posloupnosti (x_n)

(značme ji stejně) takovou, že $\overline{\text{Lin}\{x_1, \dots, x_n, \dots\}} = H$ a že množina $\{x_1, \dots, x_n, \dots\}$ je lineárně nezávislá.

Sestrojíme nyní pomocí Schmidtova ortonormalizačního procesu ortonormální systém $\{e_1, e_2, \dots, e_n, \dots\} \subset H$ takový, že

$$\forall n \in \mathbb{N} : \text{Lin}\{x_1, \dots, x_n\} = \text{Lin}\{e_1, \dots, e_n\},$$

a proto

$$\overline{\text{Lin}\{x_1, \dots, x_n, \dots\}} = \overline{\text{Lin}\{e_1, \dots, e_n, \dots\}} = H. \quad (4.2)$$

Ukažme, že $\{e_1, e_2, \dots, e_n, \dots\}$ je ortonormální báze H , tzn. že pro každé $x \in H$ je $x = \sum_{n=1}^{\infty} (x, e_n) e_n$. Buď $x \in H$ dáno.

Pak existuje (viz (4.2)) posloupnost (y_n) v H taková, že

$$\lim y_n = x,$$

$$(\forall n \in \mathbb{N}) (\exists m_n \in \mathbb{N}, m_n \geq n) : y_n \in \text{Lin}\{e_1, e_2, \dots, e_{m_n}\}.$$

Odtud a z věty o aproximaci 4.10 plyne

$$0 \leq \|x\|^2 - \sum_{k=1}^{m_n} |(x, e_k)|^2 \leq \|x - y_n\|^2 \rightarrow 0 \text{ pro } n \rightarrow \infty,$$

a tedy i Parsevalova rovnost

$$\|x\|^2 = \sum_{k=1}^{\infty} |(x, e_k)|^2,$$

a proto (viz větu 4.11)

$$x = \sum_{n=1}^{\infty} (x, e_n) e_n.$$

□

4.17 Poznámka. Pojem ortonormální báze lze zobecnit i pro nespočetné ortonormální systémy – užitím tzv. zobecněných řad. Pomocí Zornova lemmatu ¹ se pak dá dokázat, že každý Hilbertův prostor má ortonormální bázi.

4.18 Příklad. Je známo, že množina všech polynomů je hustá v $C(\langle -1, 1 \rangle)$, a proto i v $L^2(-1, 1)$. Tzn.

$$\overline{\text{Lin}\{1, x, x^2, \dots, x^n, \dots\}}^{\|\cdot\|_{L^2(-1,1)}} = L^2(-1, 1).$$

¹Zornovo lemma je jedno z tvrzení ekvivalentních s tzv. axiomem výběru.

Odtud – protože množina polynomů

$$\{1, x, x^2, \dots, x^n, \dots\} \quad (4.3)$$

je lineárně nezávislá¹ – plyne, že Schmidtovým ortonormalizačním procesem získáme z (4.3) ortonormální bázi $L^2(-1, 1)$ tvořenou (tzv. Legendreovými) polynomy:

$$\left\{ \frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{6}}{2}x, \frac{\sqrt{10}}{4}(3x^2 - 1), \frac{\sqrt{14}}{4}(5x^3 - 3x), \dots \right\}.$$

4.19 Cvičení. Dokažte, že ortonormální systém $\{e_n : n \in \mathbb{N}\} \subset H$ je bází H právě tehdy, je-li úplný, tj. platí-li implikace

$$[x \in H \wedge (x, e_n) = 0 \text{ pro každé } n \in \mathbb{N}] \Rightarrow x = 0.$$

4.20 Věta (Rieszova – Fischerova). Každý separabilní Hilbertův prostor nekonečné dimenze je izometricky izomorfní s l^2 .

4.21 Důsledek. Libovolné dva separabilní Hilbertovy prostory nekonečné dimenze jsou izometricky izomorfní.

Důkaz. Buď H separabilní Hilbertův prostor takový, že $\dim H = \infty$, a buď $\{e_n : n \in \mathbb{N}\}$ ortonormální báze H (ta, jak už víme, existuje!).

Pak

$$\forall x \in H : x = \sum_{n=1}^{\infty} (x, e_n) e_n, \quad \|x\|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |(x, e_n)|^2.$$

Definujeme zobrazení $L : H \rightarrow l^2$ předpisem

$$Lx := ((x, e_n)).$$

Pak platí

- L je lineární, protože pro každé $x, y \in H$ a každé $\alpha \in \mathbb{R}$ platí

$$\underline{L(x + y)} = ((x + y, e_n)) = ((x, e_n) + (y, e_n)) = ((x, e_n)) + ((y, e_n)) = \underline{Lx + Ly},$$

$$\underline{L(\alpha x)} = ((\alpha x, e_n)) = (\alpha(x, e_n)) = \alpha((x, e_n)) = \underline{\alpha Lx};$$

¹A rozmyslete si proč!

- L je prosté, protože pro každé $x, y \in H$ platí

$$\begin{aligned} \underline{Lx = Ly} &\Rightarrow ((x, e_n)) = ((y, e_n)) \Rightarrow [\forall n \in \mathbb{N} : (x, e_n) = (y, e_n)] \Rightarrow \\ &\Rightarrow [\forall n \in \mathbb{N} : (x - y, e_n) = 0] \Rightarrow x - y = 0 \Rightarrow \underline{x = y}; \end{aligned}$$

- L je na, protože pro každé $(x_n) \in l^2$ existuje $y \in H : Ly = (x_n)$
(Buď $(x_n) \in l^2$ dáno. Definujme posloupnost (y_n) v H předpisem

$$y_n := \sum_{k=1}^n x_k e_k.$$

Pak pro každé $n, m \in \mathbb{N}$, $n > m$, je

$$\|y_n - y_m\|^2 = \left\| \sum_{k=m+1}^n x_k e_k \right\|^2 = \sum_{k=m+1}^n x_k^2 \leq \sum_{k=m+1}^{\infty} x_k^2,$$

a navíc

$$\sum_{k=m+1}^{\infty} x_k^2 \rightarrow 0 \text{ pro } m \rightarrow \infty,$$

a tedy (y_n) je cauchyovská v H . Z úplnosti H pak vyplývá, že existuje $y \in H$ takové, že $y_n \rightarrow y$. Snadno lze nahlédnout, že pro toto y pak platí

$$y = \sum_{n=1}^{\infty} x_n e_n = \sum_{n=1}^{\infty} (y, e_n) e_n,$$

a proto¹

$$\underline{Ly = (x_n)};$$

- L je izometrie, protože pro každé $x \in H$ zřejmě platí

$$\|x\|_H^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |(x, e_n)|^2 = \|Lx\|_{l^2}^2.$$

Dokázali jsme, že L je izometrický izomorfismus H na l^2 .

□

¹Opět dobrý důvod k zamyšlení.

OPERÁTORŮ V NLP

Kapitola 5

Spojité lineární zobrazení

5.1 Definice. Buď X netriviální NLP a Y NLP. Řekneme, že zobrazení (operátor) $f : X \rightarrow Y$ má v bodě $x_0 \in X$ limitu $a \in Y$ (a píšeme $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = a$), platí-li pro každou posloupnost (x_n) v $X \setminus \{x_0\}$ implikace

$$x_n \neq x_0 \rightarrow x_0 \Rightarrow f(x_n) \rightarrow a.$$

5.2 Definice. Buď X, Y NLP. Řekneme, že zobrazení $f : X \rightarrow Y$ je spojité v bodě $x_0 \in X$, platí-li pro každou posloupnost (x_n) v X implikace

$$x_n \rightarrow x_0 \Rightarrow f(x_n) \rightarrow f(x_0).^a$$

Řekneme, že f je spojité na X , je-li spojité v každém bodě $x \in X$.

^aNepřehlédněme: je-li navíc prostor X netriviální, je

$$f \text{ spojité v bodě } x_0 \Leftrightarrow \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0).$$

5.3 Definice. Buď X a Y normované lineární prostory. Lineární zobrazení $A : X \rightarrow Y$ se nazývá omezené, existuje-li nezáporné číslo $k \in \mathbb{R}$ takové, že

$$\forall x \in X : \|A(x)\|_Y \leq k \|x\|_X.$$

5.4 Věta. *Bud' X, Y NLP. Necht' $A : X \rightarrow Y$ je lineární zobrazení. Pak následující tvrzení jsou ekvivalentní:*

- i) A je spojitě v každém bodě $x \in X$,
- ii) A je spojitě v 0,
- iii) A je omezené.

Důkaz.

i) \Rightarrow (ii) ... zřejmé.

ii) \Rightarrow iii). Nejdříve si rozmysleme, že

$$A \text{ je spojitě v } 0 \Leftrightarrow [(\forall \varepsilon > 0) (\exists \delta > 0) (\forall x \in X) : \|x-0\| < \delta \Rightarrow \|A(x)-A(0)\| < \varepsilon], \quad (5.1)$$

a potom volme $\varepsilon = 1$ a dosadíme do (5.1) (A je lineární) $A(0) = 0$. Dostaneme tak tvrzení

$$(\exists \delta > 0) (\forall x \in X) : \|x\| < \delta \Rightarrow \|A(x)\| < 1.$$

Nyní položme

$$k := \frac{2}{\delta}.$$

Pak pro každé $x \in X$ platí:

- $x = 0 \Rightarrow \|A(x)\| = \|A(0)\| = \|0\| = 0 = k \|0\| = k \|x\|,$
- $x \neq 0 \Rightarrow \left\| \frac{\delta}{2} \frac{x}{\|x\|} \right\| = \frac{\delta}{2} < \delta \Rightarrow \left\| A\left(\frac{\delta}{2} \frac{x}{\|x\|}\right) \right\| = \frac{\delta}{2} \frac{1}{\|x\|} \|A(x)\| < 1,$

a proto $\|A(x)\| \leq \frac{2}{\delta} \|x\| = k \|x\|.$

iii) \Rightarrow i). Stačí si uvědomit, že

$$0 \leq \|A(x_n) - A(x)\| = \|A(x_n - x)\| \leq k \|x_n - x\| \rightarrow 0, \text{ pokud } x_n \rightarrow x.$$

□

5.5 Poznámka. Takže jsme vlastně dokázali, že

$$\boxed{\text{spojitý lineární operátor} \equiv \text{omezený lineární operátor.}}$$

5.6 Příklad. Uvažujme prostor $X = C(\langle 0, 1 \rangle)$ s normou

$$\|x\| := \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x(t)|$$

a spojitou funkci

$$K : \langle 0, 1 \rangle \times \langle 0, 1 \rangle \rightarrow \mathbb{R}.$$

Pak zobrazení $A : X \rightarrow X$ definované na X předpisem

$$(Ax)(t) := \int_0^1 K(t, s)x(s) ds$$

je spojitě na X .

Důkaz. Protože A je zřejmě **lineární**, stačí dokázat, že A je **omezené**. To je ale velmi snadné, protože pro každé $x \in X$ platí

$$\begin{aligned} \|Ax\| &= \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} \left| \int_0^1 K(t, s)x(s) ds \right| \leq \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} \int_0^1 |K(t, s)| \cdot |x(s)| ds \leq \\ &\leq \sup_{(t, s) \in \langle 0, 1 \rangle \times \langle 0, 1 \rangle} |K(t, s)| \cdot \|x\| = \underline{k} \|x\|, \end{aligned}$$

kde nezáporná reálná konstanta

$$k := \sup_{(t, s) \in \langle 0, 1 \rangle \times \langle 0, 1 \rangle} |K(t, s)| = \max_{(t, s) \in \langle 0, 1 \rangle \times \langle 0, 1 \rangle} |K(t, s)|$$

nezávisí na volbě $x \in X$. □

5.7 Označení a definice. Buď X a Y normované lineární prostory. Symbolem $\mathcal{L}(X, Y)$ značme množinu všech lineárních zobrazení X do Y spojitých na X .

Definujme pro každé $A, B \in \mathcal{L}(X, Y)$ a $\alpha \in \mathbb{R}$ zobrazení $A + B$, $\alpha A \in \mathcal{L}(X, Y)$ předpisy

$$(A + B)(x) := A(x) + B(x),$$

$$(\alpha A)(x) := \alpha A(x).$$

Dá se ukázat, že spolu s těmito operacemi je $\mathcal{L}(X, Y)$ **vektorovým prostorem**.

Navíc, zobrazení $\|\cdot\| : \mathcal{L}(X, Y) \rightarrow \mathbb{R}$ definované předpisem

$$\|A\| := \sup_{\substack{x \in X \\ \|x\|_X \leq 1}} \|A(x)\|_Y$$

je normou na $\mathcal{L}(X, Y)$.

Shrnutí:

$\mathcal{L}(X, Y)$ je normovaný lineární prostor.

5.8 Definice. Buď X NLP. Prostor všech spojitých lineárních funkcionalů na X , tzn. normovaný lineární prostor

$$X^* := \mathcal{L}(X, \mathbb{R})$$

s normou

$$\|A\| := \sup_{\substack{x \in X \\ \|x\| \leq 1}} |A(x)|,$$

nazýváme duálním prostorem k X .

5.9 Poznámky a tvrzení.

i) $A \in \mathcal{L}(X, Y), B \in \mathcal{L}(Y, Z) \Rightarrow B \circ A \in \mathcal{L}(X, Z)$

(a navíc $\|B \circ A\|_{\mathcal{L}(X, Z)} \leq \|B\|_{\mathcal{L}(Y, Z)} \cdot \|A\|_{\mathcal{L}(X, Y)}$).

ii) $\left. \begin{array}{l} A : X \rightarrow Y, \text{ kde } X \text{ a } Y \text{ jsou NLP,} \\ A \text{ je lineární na } X, \\ \dim X < \infty \end{array} \right\} \Rightarrow A \text{ je spojité na } X.$

Pozor! Tvrzení neplatí bez předpokladu $\dim X < \infty$, tj. je-li $\dim X = \infty$. Jako protipříklad lze volit:

$$X = C^1(\langle 0, 1 \rangle), Y = C(\langle 0, 1 \rangle)$$

(oba prostory se supremovou normou $\|x\| := \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x(t)|$),

$$A : X \rightarrow Y, A(x) := x'.$$

Pak A je zřejmě lineární zobrazení na X . Nyní uvažujme posloupnost (x_n) v X , jejímiž členy jsou funkce definované předpisy

$$x_n(t) := t^n.$$

Pak pro každé $n \in \mathbb{N}$ platí

$$\|x_n\| = 1, \|Ax_n\| = \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |(Ax_n)(t)| = \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |n t^{n-1}| = n,$$

a proto A není omezené na kouli

$$\{x \in X : \|x\| \leq 1\},$$

což znamená, že A není spojité na X .

iii) $\left. \begin{array}{l} X \dots \text{NLP,} \\ Y \dots \text{Banachův prostor} \end{array} \right\} \Rightarrow \mathcal{L}(X, Y) \text{ je Banachův prostor.}$

Speciálně:

X^* je Banachův prostor.

Důkaz uvedených tvrzení ponechme jako výzvu a velmi vhodné cvičení čtenářům.

5.10 Věta. *Nechť X je NLP a nechť $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ je lineární zobrazení na X .^a Pak f je spojitě na X právě tehdy, je-li*

$$\text{Ker } f := \{x \in X : f(x) = 0\}$$

(tzv. jádro zobrazení f) uzavřeným vektorovým podprostorem X .

^aNěkdy mluvíme o lineární formě na X .

Důkaz. Nejdříve si všimněme, že platí implikace

$$\underline{x, y \in \text{Ker } f} \Rightarrow 0 = f(x) + f(y) = f(x + y) \Rightarrow \underline{x + y \in \text{Ker } f},$$

$$\underline{\alpha \in \mathbb{R}, x \in \text{Ker } f} \Rightarrow 0 = \alpha f(x) = f(\alpha x) \Rightarrow \underline{\alpha x \in \text{Ker } f},$$

a proto (viz cvičení 1.6)

$\text{Ker } f$ je vektorovým podprostorem X .

Zbývá nám dokázat ekvivalenci

$$\underline{f \text{ je spojitě na } X} \Leftrightarrow \underline{\text{Ker } f \text{ je uzavřená podmnožina } X, \text{ tzn. } \overline{\text{Ker } f} = \text{Ker } f.}$$

Důkaz „ \Rightarrow “ plyne přímo ze spojitosti f , protože

$$\underline{\text{Ker } f \ni x_n \rightarrow x \in X} \Rightarrow 0 = f(x_n) \rightarrow f(x) \Rightarrow f(x) = 0 \Rightarrow \underline{x \in \text{Ker } f}.$$

Důkaz „ \Leftarrow “. Je-li $f \equiv 0$, je tvrzení zřejmé. Není-li $f \equiv 0$, existuje $v \in X$ takové, že $f(v) \neq 0$, a můžeme vzít

$$u := \frac{1}{f(v)} v \in X.$$

Pak

$$f(u) = 1 \tag{5.2}$$

a navíc

$$d := \inf_{y \in \text{Ker } f} \|u - y\| > 0.$$

(Nerovnost $d > 0$ můžeme ověřit – díky předpokladu, že jádro $\text{Ker } f$ je uzavřené – sporem:

$$\begin{aligned} d = 0 &\Rightarrow [\text{existuje posloupnost } (y_n) \text{ v } \text{Ker } f \text{ taková, že } \|u - y_n\| \rightarrow 0] \Rightarrow \\ &\Rightarrow y_n \rightarrow u \Rightarrow u \in \text{Ker } f, \end{aligned}$$

a to je spor s (5.2).)

Není těžké zkontrolovat, že pro každé $x \in X$, pro něž $f(x) \neq 0$, platí

$$\|x\| = \|f(x)u + x - f(x)u\| = |f(x)| \cdot \underbrace{\|u - \frac{f(x)u - x}{f(x)}\|}_{\in \text{Ker } f} \geq |f(x)| \cdot d,$$

a proto

$$\forall x \in X : |f(x)| \leq \frac{1}{d} \|x\|.$$

Zjistili jsme, že f je omezené, a tudíž **spojité** na X .

□

5.11 Věta (o ortogonální projekci v H -prostoru).

Nechť M je **uzavřený** vektorový podprostor Hilbertova prostoru H .^a
Pak

$$(\forall x \in H) (\exists! Px \in M) : \|x - Px\| = \inf_{y \in M} \|x - y\|.$$

Navíc, pro (tímto způsobem definované) zobrazení

$$P : H \rightarrow M$$

platí:

- i) $(\forall x \in H) (\forall y \in M) : (x - Px, y) = 0$,
- ii) $P \in \mathcal{L}(H, M)$,
- iii) $\forall x \in H : \|Px\|^2 + \|x - Px\|^2 = \|x\|^2$.

(Zobrazení P se nazývá ortogonální projekce na M .)

^aTo znamená:

$$\begin{aligned} \emptyset \neq M = \overline{M} \subset H, \\ (\forall x, y \in M) (\forall \alpha \in \mathbb{R}) : [x + y \in M \wedge \alpha x \in M]. \end{aligned}$$

(Porovnejte větu o ortogonální projekci s větou o aproximaci 4.10.)

Důkaz.

• Existence Px .

Buď $x \in H$ dáno. Uvažujme posloupnost (y_n) v M takovou, že

$$d := \inf_{y \in M} \|x - y\| \leq \|x - y_n\| < d + \frac{1}{n} \quad (5.3)$$

(taková existuje!). Pak pro každé $m, n \in \mathbb{N}$ díky rovnoběžníkovému pravidlu 4.5 platí:

$$\begin{aligned} \|y_n - y_m\|^2 &= \|y_n - x - (y_m - x)\|^2 = \\ &= 2\|y_n - x\|^2 + 2\|y_m - x\|^2 - \|y_n - x + y_m - x\|^2 = \\ &= 2\|y_n - x\|^2 + 2\|y_m - x\|^2 - 4\left\| \underbrace{\frac{y_n + y_m}{2}}_{\in M} - x \right\|^2 \leq \\ &\leq 2\left(d + \frac{1}{n}\right)^2 + 2\left(d + \frac{1}{m}\right)^2 - 4d^2 = \frac{4d}{n} + \frac{4d}{m} + \frac{2}{n^2} + \frac{2}{m^2}. \end{aligned}$$

Odtud již snadno plyne, že posloupnost (y_n) je cauchyovská v úplném prostoru H , a proto

$$\exists Px \in H : y_n \rightarrow Px.$$

Zbývá nám ukázat, že bod Px má požadované kvality.

Protože pro každé $n \in \mathbb{N}$ je $y_n \in M$ a M je uzavřená množina, je $Px \in M$.

Navíc, z konvergence $y_n \rightarrow Px$, spojitosti normy (viz 3.5) a nerovností (5.3) plyne

$$x - y_n \rightarrow x - Px \Rightarrow \underbrace{\|x - y_n\|}_{\rightarrow d} \rightarrow \|x - Px\| \Rightarrow \underline{\|x - Px\| = d}.$$

• Jednoznačnost Px .

Buď

$$\|x - P_1x\| = \|x - P_2x\| = d,$$

kde $P_1x, P_2x \in M$. Potom (podobně jako před chvílí):

$$\begin{aligned} \|P_1x - P_2x\|^2 &= \|P_1x - x + x - P_2x\|^2 = \\ &= 2\|P_1x - x\|^2 + 2\|x - P_2x\|^2 - \|P_1x - x - x + P_2x\|^2 = \\ &= 2d^2 + 2d^2 - 4\left\| \underbrace{\frac{P_1x + P_2x}{2}}_{\in M} - x \right\|^2 \leq 4d^2 - 4d^2 = 0, \end{aligned}$$

a proto $\underline{P_1x = P_2x}$.

- Vlastnost i).

Bud $x \in H$ a $y \in M$ dáno. Pak pro funkci

$$\varphi(t) := \|x - (Px - ty)\|^2 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

platí, že

$$\min_{t \in \mathbb{R}} \varphi(t) = \varphi(0).$$

Odtud plyne: existuje-li $\varphi'(0)$, je $\varphi'(0) = 0$.

Snadno zkontrolujeme, že pro každé $t \in \mathbb{R}$ je

$$\varphi(t) = (x - Px + ty, x - Px + ty) = \|x - Px\|^2 + 2t(x - Px, y) + t^2 \|y\|^2,$$

a proto

$$\varphi'(0) = 2 \underline{(x - Px, y) = 0}.$$

- Vlastnost ii).

Nejdříve dokažme, že P je lineární:

$\forall x, y \in H$:

$$\begin{aligned} \left\| \underbrace{P(x+y) - (Px + Py)}_{\stackrel{\text{ozn.}}{=} z \in M} \right\|^2 &= (P(x+y) - (x+y) + (x+y) - (Px + Py), z) = \\ &= - \underbrace{(x+y - P(x+y), z)}_{=0} + \underbrace{(x - Px, z)}_{=0} + \underbrace{(y - Py, z)}_{=0} = 0, \end{aligned}$$

a proto

$$\underline{P(x+y) = Px + Py};$$

$(\forall \alpha \in \mathbb{R}) (\forall x \in H)$:

$$\begin{aligned} \left\| \underbrace{P(\alpha x) - \alpha Px}_{\stackrel{\text{ozn.}}{=} z \in M} \right\|^2 &= (P(\alpha x) - \alpha x + \alpha x - \alpha Px, z) = \\ &= - \underbrace{(\alpha x - P(\alpha x), z)}_{=0} + \underbrace{\alpha(x - Px, z)}_{=0} = 0, \end{aligned}$$

a proto

$$\underline{P(\alpha x) = \alpha Px}.$$

Zbývá dokázat, že P je spojité, tzn. omezené:

$$\forall x \in H : \|Px\|^2 = (Px - x + x, Px) = - \underbrace{(x - Px, Px)}_{\substack{\in M \\ =0}} + (x, Px) \leq \|x\| \cdot \|Px\|,$$

a proto $\|Px\| \leq \|x\|$.

- Vlastnost iii).

$\forall x \in H$:

$$\begin{aligned} \|Px\|^2 + \|x - Px\|^2 &= (Px, Px) + (x - Px, x - Px) = (Px, Px) + (x - Px, x) = \\ &= (Px, Px) + (x, x) + (-x, Px) = - \underbrace{(x - Px, Px)}_{=0} + (x, x) = \|x\|^2. \end{aligned}$$

□

5.12 Pozorování. Buď H Hilbertův prostor a buď $y \in H$ libovolný bod. Pak zobrazení $A : H \rightarrow \mathbb{R}$ definované předpisem

$$Ax := (x, y)$$

je lineární a omezené ($\|Ax\| = |Ax| = |(x, y)| \leq \|x\| \cdot \|y\|$).

Je proto

$$A \in H^*.$$

Navíc platí

$$\|A\|_{H^*} = \|y\|_H.$$

Důkaz rovnosti norem rozdělme na dvě části:

- je-li $y = 0$, je

$$\|A\| = \sup_{\|x\| \leq 1} |A(x)| = \sup_{\|x\| \leq 1} |(x, 0)| = 0 = \|y\|;$$

- je-li $y \neq 0$, je

$$\left. \begin{aligned} \|A\| &= \sup_{\|x\| \leq 1} |(x, y)| \leq \sup_{\|x\| \leq 1} (\|x\| \cdot \|y\|) \leq \|y\|, \\ \|A\| &\geq |A(\frac{y}{\|y\|})| = |(\frac{y}{\|y\|}, y)| = \frac{1}{\|y\|} \cdot \|y\|^2 = \|y\| \end{aligned} \right\} \Rightarrow \|A\| = \|y\|.$$

□

Je tedy – ve zřejmém smyslu –

$$H \subset H^*.$$

Následující věta ukazuje, že tuto inklusi lze i obrátit.

5.13 Věta (Rieszova o reprezentaci).

Nechť H je Hilbertův prostor a necht' $f \in H^*$. Pak

$$(\exists! u \in H) (\forall x \in H) : f(x) = (x, u).$$

Navíc platí:

$$\|f\|_{H^*} := \sup_{\|x\|_H \leq 1} |f(x)| = \|u\|_H.$$

Důkaz.

• Existence u .

Je-li $f \equiv 0$, stačí volit $u = 0$.

Předpokládejme proto navíc, že pro nějaké $\tilde{v} \in H$ je $f(\tilde{v}) \neq 0$, a položme

$$v := \frac{1}{f(\tilde{v})} \tilde{v}.$$

Pak $f(v) = 1$. Jak už víme (viz větu 5.10), $\text{Ker } f := \{x \in H : f(x) = 0\}$ je uzavřeným podprostorem H , a proto existuje (viz větu 5.11) ortogonální projekce

$$P : H \rightarrow \text{Ker } f.$$

Nyní volme

$$\tilde{u} := v - Pv.$$

Pak pro každé $x \in H$ platí

$$x = f(x)\tilde{u} + \underbrace{x - f(x)\tilde{u}}_{\in \text{Ker } f},$$

a proto taky (viz vlastnost i) ortogonální projekce z věty 5.11)

$$\underline{(x, \tilde{u})} = f(x)(\tilde{u}, \tilde{u}) + \underbrace{(x - f(x)\tilde{u}, \tilde{u})}_{=0} = f(x)(\tilde{u}, \tilde{u}) + \underbrace{(v - Pv, x - f(x)\tilde{u})}_{=0} = \underline{f(x) \|\tilde{u}\|^2}.$$

Odtud přímo plyne, že stačí volit

$$u := \frac{\tilde{u}}{\|\tilde{u}\|^2}.$$

- Jednoznačnost.

Nechť $u_1, u_2 \in H$ jsou takové prvky, že

$$\forall x \in H : f(x) = (x, u_1) = (x, u_2).$$

Odtud plyne, že

$$\forall x \in H : (x, u_1 - u_2) = 0,$$

a proto (volíme $x = u_1 - u_2$)

$$(u_1 - u_2, u_1 - u_2) = \|u_1 - u_2\|^2 = 0$$

neboli $u_1 = u_2$.

- Rovnost norem plyne přímo z pozorování 5.12 uvedeného před větou.

□

Takže jsme ukázali možnost ztotožnění

$$H = H^*.$$

5.14 Poznámka a definice. Buď X normovaný lineární prostor. Definujme

$$X^{**} := (X^*)^*.$$

Dá se ukázat, že zobrazení (tzv. kanonické vnoření)

$$S : X \rightarrow X^{**}$$

definované předpisem

$$(Sx)(f) := f(x)$$

je izometrickým izomorfismem X na $S(X) \subset X^{**}$. Protože izometricky izomorfní prostory lze ztotožnit, je (po zmíněném ztotožnění)

$$X \subset X^{**}.$$

NLP X se nazývá reflexivní, je-li $S(X) = X^{**}$.

5.15 Příklady.

1) Protože pro Hilbertův prostor H platí $H^* = H$, je

$$H^{**} = (H^*)^* = H^* = H.$$

Tedy: každý Hilbertův prostor je reflexivní.¹

2) Prostory l^p , kde $1 < p < \infty$, jsou reflexivní.

3) Prostory l^1 a l^∞ nejsou reflexivní.

4) Prostor $C(\langle 0, 1 \rangle)$ se supremovou normou není reflexivní.

5.16 Tvrzení.

- i) Každý reflexivní prostor je Banachův.
- ii) Je-li prostor X reflexivní, je i každý jeho uzavřený vektorový podprostor reflexivní.
- iii) Je-li prostor X reflexivní, je i X^* reflexivní.

5.17 Věta (Hahnova – Banachova).

Nechť M je vektorovým podprostorem (ne nutně uzavřeným) NLP X a necht $f_M \in M^*$. Pak existuje $f \in X^*$ takové, že

- $\forall x \in M : f(x) = f_M(x)$,
- $\|f\|_{X^*} = \|f_M\|_{M^*}$.

5.18 Důsledek. Necht X je NLP a necht $u \in X \setminus \{0\}$. Pak existuje $f \in X^*$ takové, že

- $f(u) = \|u\|_X$,
- $\|f\|_{X^*} = 1$.

¹Rozmyslete si s pomocí Rieszovy věty, že uvedené ztotožnění $H = H^{**}$ je realizováno právě pomocí kanonického vnoření.

Důkaz Hahnovy–Banachovy věty je nekonstruktivní a opírá se o Zornovo lemma. Ukažme si proto pouze, jak z této věty vyplývá uvedený důsledek.

Uvažujme vektorový podprostor

$$M = \{\lambda u : \lambda \in \mathbb{R}\}$$

a zobrazení $f_M : M \rightarrow \mathbb{R}$ definované předpisem

$$f_M(\lambda u) := \lambda \|u\|.$$

Pak f_M je zřejmě lineární:

$$\begin{aligned} \underline{f_M(\lambda_1 u + \lambda_2 u)} &= f_M((\lambda_1 + \lambda_2)u) = (\lambda_1 + \lambda_2)\|u\| = \\ &= \lambda_1\|u\| + \lambda_2\|u\| = \underline{f_M(\lambda_1 u)} + \underline{f_M(\lambda_2 u)}, \\ \underline{f_M(\alpha \lambda u)} &= \alpha \lambda \|u\| = \underline{\alpha f_M(\lambda u)}, \end{aligned}$$

a protože pro každé $x = \lambda u \in M$ navíc platí:

$$|f_M(x)| = |f_M(\lambda u)| = |\lambda \|u\|| = |\lambda| \cdot \|u\| = \|\lambda u\| = \|x\|,$$

je

$$f_M \in M^* \wedge \|f_M\|_{M^*} = 1.$$

Existence $f \in X^*$ daných vlastností teď plyne přímo z Hahnovy-Banachovy věty. \square

5.19 Pozorování. Z důsledku Hahnovy-Banachovy věty 5.18 vyplývá, že v každém netriviálním NLP X existuje netriviální spojitá lineární forma.

Dokonce platí, že prostor X^* je tak „bohatý“, že stačí k „rozlišení bodů“. Řekněme to přesněji.

Buď X NLP. Pak platí

$$(\forall x, y \in X, x \neq y) (\exists f \in X^*) : f(x) \neq f(y).$$

Důkaz. Volme $u := x - y \in X \setminus \{0\}$. Pak existuje $f \in X^*$ takové, že $f(u) = \|u\|$, a proto

$$\underline{f(x) - f(y)} = f(x - y) = f(u) = \|u\| = \underline{\|x - y\|} \neq 0.$$

\square

Toto pozorování lze ještě zobecnit.

5.20 Věta. *Nechť M je vektorovým podprostorem (ne nutně uzavřeným) NLP X a nechť $x \in X$ je takové, že*

$$d := \inf_{y \in M} \|x - y\| > 0.$$

Pak existuje $f \in X^$ takové, že*

- $f(x) = 1$,
- $\forall y \in M : f(y) = 0$,
- $\|f\| = \frac{1}{d}$.

Důkaz. Uvažujme vektorový podprostor

$$N = \{y + \lambda x : y \in M, \lambda \in \mathbb{R}\}$$

(že N je skutečně vektorovým podprostorem plyne z 1.6 a z rovností:

$$(y_1 + \lambda_1 x) + (y_2 + \lambda_2 x) = \underbrace{(y_1 + y_2)}_{\in M} + \underbrace{(\lambda_1 + \lambda_2)}_{\in \mathbb{R}} x, \quad \alpha(y + \lambda x) = \underbrace{(\alpha y)}_{\in M} + \underbrace{(\alpha \lambda)}_{\in \mathbb{R}} x$$

a zobrazení $f_N : N \rightarrow \mathbb{R}$ definované předpisem

$$f_N(y + \lambda x) := \lambda.$$

Nejdříve ověříme, že f_N je lineární:

$$\begin{aligned} f_N((y_1 + \lambda_1 x) + (y_2 + \lambda_2 x)) &= f_N((y_1 + y_2) + (\lambda_1 + \lambda_2)x) = \\ &= \lambda_1 + \lambda_2 = \underline{f_N(y_1 + \lambda_1 x) + f_N(y_2 + \lambda_2 x)}, \end{aligned}$$

$$\underline{f_N(\alpha(y + \lambda x))} = f_N((\alpha y) + (\alpha \lambda)x) = \alpha \lambda = \underline{\alpha f(y + \lambda x)}.$$

Nyní ukážeme, že f_N je omezené. Vlastně dokážeme:

$$\forall z \in N : |f_N(z)| \leq \frac{1}{d} \|z\|.$$

Bud $z = y + \lambda x \in N$ dáno.

Je-li $\lambda \neq 0$, je

$$\|z\| = |\lambda| \cdot \left\| \frac{y}{\lambda} + x \right\| = |\lambda| \cdot \left\| x - \underbrace{\left(-\frac{y}{\lambda}\right)}_{\in M} \right\| \geq |\lambda| d,$$

a proto

$$|f_N(z)| = |\lambda| \leq \frac{1}{d} \|z\|.$$

Je-li $\lambda = 0$, je

$$|f_N(z)| = 0 \leq \frac{1}{d} \|z\|.$$

Zjistili jsme, že

$$f_N \in N^* \wedge \|f_N\| \leq \frac{1}{d}.$$

Ukažme, že platí dokonce

$$\|f_N\| = \frac{1}{d}.$$

Buď (y_n) posloupnost v M taková, že

$$\|x - y_n\| \rightarrow d.$$

Pak

$$1 = f_N(x - y_n) \leq \|f_N\| \cdot \|x - y_n\| \rightarrow \|f_N\| \cdot d,$$

a proto

$$\|f_N\| \geq \frac{1}{d}.$$

K dokončení důkazu stačí aplikovat Hahnovu–Banachovu větu 5.17. □

5.21 Poznámka. Připomeňme si, že v NLP X jsme definovali konvergenci posloupnosti bodů následujícím způsobem:

$$x_n \rightarrow x \stackrel{\text{def}}{\iff} \|x_n - x\| \rightarrow 0.$$

S tímto typem (tzv. silné) konvergence v aplikacích obvykle nevystačíme. Zavedení duálního prostoru X^* nám umožňuje zavést další typ (tzv. slabé) konvergence.

5.22 Definice. Buď (x_n) posloupnost v NLP X a buď $x \in X$. Řekneme, že posloupnost (x_n) konverguje slabě k bodu x a píšeme $x_n \rightharpoonup x$, platí-li

$$\forall f \in X^* : f(x_n) \rightarrow f(x).$$

5.23 Věta (o slabé konvergenci). *Bud' X NLP. Pak v X platí:*

- i) každá posloupnost má nejvýš jednu slabou limitu,
- ii) $x_n \rightarrow x \Rightarrow x_n \rightharpoonup x$,
- iii) $x_n \rightharpoonup x \Rightarrow (\exists k \in \mathbb{R}^+) (\forall n \in \mathbb{N}) : \|x_n\| \leq k$
(tzn. (x_n) je omezená posloupnost),
- iv) $x_n \rightharpoonup x \Rightarrow \|x\| \leq \liminf \|x_n\|$.^a

^aSrovnejte toto tvrzení s již známým tvrzením: $x_n \rightarrow x \Rightarrow \|x\| = \lim \|x_n\|$.

Důkaz.

Ad i). Toto tvrzení dokažme sporem. Předpokládejme, že

$$x_n \rightharpoonup x, x_n \rightharpoonup y, x \neq y,$$

a vezměme $f \in X^*$ takové, že $f(x) \neq f(y)$ (existence takového f je zaručena – viz 5.19). Pak platí

$$\underline{f(x_n) \rightarrow f(x)}, \underline{f(x_n) \rightarrow f(y)}, \underline{f(x) \neq f(y)}.$$

A to je spor, protože posloupnost reálných čísel $(f(x_n))$ nemůže mít dvě různé limity.

Ad ii). Předpokládejme, že $x_n \rightarrow x$, a buď $f \in X^*$ dáno. Pak přímo ze spojitosti f plyne

$$f(x_n) \rightarrow f(x).$$

Ad iii). Důkaz tvrzení, že každá slabě konvergentní posloupnost je omezená, je komplikovanější. Je založen na principu stejnoměrné omezenosti a ukážeme si ho později – viz stranu 60.

Ad iv). Je-li $x = 0$, je tvrzení zřejmé. Je-li $x \neq 0$, existuje $f \in X^*$ takové, že $\|f\| = 1$ a že $f(x) = \|x\|$ (viz 5.18). Z předpokladu $x_n \rightharpoonup x$ pak plyne:

$$\|x\| = f(x) = \lim f(x_n) = \liminf f(x_n) \leq \liminf \underbrace{[\|f\| \cdot \|x_n\|]}_{=1} = \liminf \|x_n\|.$$

□

5.24 Cvičení. Dokažte, že v každém normovaném lineárním prostoru X konečné dimenze platí:

$$x_n \rightarrow x \Leftrightarrow x_n \rightharpoonup x.$$

5.25 Příklady.

1) Bud' $\{e_n : n \in \mathbb{N}\}$ ortonormální systém v Hilbertově prostoru H .¹

Pak

$$\forall u \in H : (e_n, u) \rightarrow 0 = (0, u)$$

(viz Besselovu nerovnost ve větě 4.11), a proto (viz Rieszovu větu o reprezentaci 5.13)

$$e_n \rightharpoonup 0.$$

Nyní ukažme sporem, že posloupnost (e_n) není v H silně konvergentní.

Nechť $e_n \rightarrow x$. Pak $x = 0$ (viz tvrzení i) a ii) předcházející věty 5.23), a proto

$$1 = \|e_n\| \rightarrow \|0\| = 0.$$

A to je spor.²

2) Uvažujme reálné posloupnosti

$$e_n := 0, 0, 0, \dots, 0, \underbrace{1}_{n\text{-tý člen}}, 0, \dots$$

Dá se ukázat, že v každém z prostorů l^p , kde $1 < p < \infty$, platí

$$e_n \rightharpoonup 0,$$

zatímco v prostoru l^1 posloupnost (e_n) vůbec slabě nekonverguje. (Dá se dokonce ukázat, že v prostoru l^1 platí: $x_n \rightarrow x \Leftrightarrow x_n \rightharpoonup x$.)

5.26 Věta. *Bud' X normovaný lineární prostor. Pak*

$$\dim X < \infty \Leftrightarrow \text{z každé omezené posloupnosti lze vybrat silně konvergentní podposloupnost.}$$

¹Například:

$$H = l^2, e_n := 0, 0, 0, \dots, 0, \underbrace{1}_{n\text{-tý člen}}, 0, \dots,$$

nebo

$$H = L^2(0, \pi), e_n(x) := \sqrt{\frac{2}{\pi}} \sin(nx).$$

²Mohli jsme postupovat i jinak: protože

$$\forall n, m \in \mathbb{N}, n \neq m : \|e_n - e_m\|^2 = (e_n - e_m, e_n - e_m) = \|e_n\|^2 + \|e_m\|^2 = 2,$$

není posloupnost (e_n) cauchyovská, a proto ani konvergentní (viz větu 2.4).

5.27 Věta (Eberleinova – Šmuljanova). *Bud' X Banachův prostor. Pak*

X je reflexivní \Leftrightarrow z každé omezené posloupnosti lze vybrat slabě konvergentní podposloupnost.

5.28 Cvičení. Uvažujme Banachův prostor $C(\langle 0, 1 \rangle)$ s normou $\|x\| := \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x(t)|$ a v něm posloupnost (f_n) definovanou předpisem

$$f_n(x) := \begin{cases} 1 - nx, & x \in \langle 0, \frac{1}{n} \rangle, \\ 0, & x \in (\frac{1}{n}, 1). \end{cases}$$

Dokažte, že (přestože posloupnost (f_n) je v $C(\langle 0, 1 \rangle)$ omezená) z posloupnosti (f_n) nelze vybrat slabě konvergentní podposloupnost. (Odtud a z věty 5.27 již plyne, že $C(\langle 0, 1 \rangle)$ není reflexivní prostor.)

5.29 Věta. *V libovolném Hilbertově prostoru platí:*

$$[x_n \rightharpoonup x \wedge \|x_n\| \rightarrow \|x\|] \Rightarrow x_n \rightarrow x.$$

Důkaz. Stačí si rozmyslet, že z předpokladů a z Rieszovy věty 5.13 plyne:

$$\|x_n - x\|^2 = (x_n - x, x_n - x) = \underbrace{\|x_n\|^2}_{\rightarrow \|x\|^2} + \|x\|^2 - 2 \underbrace{(x_n, x)}_{\rightarrow (x, x) = \|x\|^2} \rightarrow 0.$$

□

5.30 Věta (princip stejnoměrné omezenosti). *Nechť X je Banachův prostor, nechť Y je NLP a nechť $\mathcal{G} \subset \mathcal{L}(X, Y)$. Pak následující tvrzení jsou ekvivalentní:*

- i) $\sup \{\|L\| : L \in \mathcal{G}\} < \infty$,
- ii) $\forall x \in X : \sup \{\|Lx\| : L \in \mathcal{G}\} < \infty$.

Důkaz. Implikace i) \Rightarrow ii) je přímým důsledkem již známého tvrzení

$$\forall x \in X : \|Lx\| \leq \|L\| \cdot \|x\|.$$

Důkaz tvrzení ii) \Rightarrow i) je komplikovanější, opírá se o Baireovu větu 2.25.

Definujme pro každé $n \in \mathbb{N}$ množinu

$$M_n := \bigcap_{L \in \mathcal{G}} \{x \in X : \|Lx\| \leq n\}.$$

Díky spojitosti normy i zobrazení L je každá z množin $\{x \in X : \|Lx\| \leq n\}$ uzavřená. Odtud plyne, že pro každé $n \in \mathbb{N}$ je uzavřená i množina M_n (viz cvičení 2.13). Navíc: předpoklad ii) nám umožňuje tvrdit, že

$$X = \bigcup_{n=1}^{\infty} M_n,$$

a proto (viz Baireovu větu 2.25)

$$\exists m \in \mathbb{N} : \text{int } \overline{M_m} = \text{int } M_m \neq \emptyset.$$

To znamená, že existují $\delta > 0$ a $y \in M_m$, pro něž

$$U(y, 2\delta) := \{x \in X : \|x - y\| < 2\delta\} \subset M_m.$$

Buď nyní $L \in \mathcal{G}$ a $x \in X$, $\|x\| \leq 1$, zvoleny libovolně. Pak

$$z := y + \delta x \in U(y, 2\delta) \subset M_m,$$

a proto (viz definici množiny M_m a skutečnost, že $z, y \in M_m$):

$$\|Lx\| = \left\| L\left(\frac{z - y}{\delta}\right) \right\| \leq \frac{1}{\delta} (\|Lz\| + \|Ly\|) \leq \frac{1}{\delta} (m + m) = \frac{2m}{\delta}.$$

Odtud a z definice normy v $\mathcal{L}(X, Y)$ již snadno plyne

$$\sup \{\|L\| : L \in \mathcal{G}\} \leq \frac{2m}{\delta} \in \mathbb{R}.$$

□

5.31 Věta (Banachova – Steinhausova). *Nechť X je Banachův prostor, nechť Y je NLP a nechť (L_n) je taková posloupnost v $\mathcal{L}(X, Y)$, že pro každé $x \in X$ existuje*

$$\lim L_n x =: Lx.$$

Pak

$$L \in \mathcal{L}(X, Y).$$

Důkaz. Linearita zobrazení L je zřejmá, protože pro všechna $x, y \in X$ a $\alpha \in \mathbb{R}$ je

$$\begin{aligned} \underline{L(x+y)} &= \lim L_n(x+y) = \lim(L_nx + L_ny) = \lim L_nx + \lim L_ny = \underline{Lx + Ly}, \\ \underline{L(\alpha x)} &= \lim L_n(\alpha x) = \lim(\alpha L_nx) = \alpha \lim L_nx = \underline{\alpha Lx}. \end{aligned}$$

Navíc: předpokládáme, že pro každé $x \in X$ existuje $\lim L_nx$, a proto

$$\forall x \in X : \sup\{\|L_nx\| : n \in \mathbb{N}\} < \infty.$$

Odtud a z principu stejnoměrné omezenosti 5.30 plyne

$$(\exists k \in \mathbb{R}^+) (\forall n \in \mathbb{N}) : \|L_n\| \leq k,$$

z čehož – díky spojitosti normy – snadno odvodíme

$$(\exists k \in \mathbb{R}^+) (\forall x \in X) : \underline{\|Lx\|} = \|\lim L_nx\| = \lim \|L_nx\| \leq k \|x\|.$$

Dokázali jsme, že lineární zobrazení L je omezené, a tudíž $\underline{L \in \mathcal{L}(X, Y)}$. □

Na závěr této kapitoly splníme dříve uvedený slib a dokážeme tvrzení iii) věty 5.23, tj. implikaci:

$$\boxed{x_n \rightharpoonup x \Rightarrow \text{posloupnost } (x_n) \text{ je omezená.}}$$

Důkaz. Uvažujme kanonické vnoření $S : X \rightarrow X^{**}$ (viz 5.14). Pak

$$\forall f \in X^* : (Sx_n)(f) = f(x_n) \rightarrow f(x) = (Sx)(f),$$

a proto

$$\forall f \in X^* : \sup\{|(Sx_n)(f)| : n \in \mathbb{N}\} < \infty.$$

Odtud, z principu stejnoměrné omezenosti 5.30¹ a skutečnosti, že kanonické vnoření S je izometrickým izomorfismem X na $S(X)$, plyne

$$(\exists k \in \mathbb{R}^+) (\forall n \in \mathbb{N}) : \|Sx_n\| = \|x_n\| \leq k.$$

□

¹Připomeňme si, že X^* je úplný!

Kapitola 6

Diferenciální počet v NLP

6.1 Definice. Budiž

- X a Y normované lineární prostory,
- $f : X \rightarrow Y$,
- $x \in X$ vnitřní bod Df ,
- $h \in X$.

Existuje-li limita

$$\lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \frac{f(x + \lambda h) - f(x)}{\lambda} =: D_h f(x),$$

nazýváme ji derivací f v bodě x ve směru h .

Existuje-li $D_h f(x)$ pro každé $h \in X$, nazýváme zobrazení

$$h \mapsto D_h f(x)$$

Gâteauxovým diferenciálem f v bodě x .

6.2 Poznámka. Existují zobrazení, jejichž Gâteauxův diferenciál v daném bodě

- neexistuje,
- existuje, ale není lineárním zobrazením,
- existuje a je lineárním, ale ne spojitým zobrazením.

6.3 Definice. Je-li zobrazení

$$h \mapsto D_h f(x)$$

spojitým lineárním zobrazením X do Y (tj. patří-li do $\mathcal{L}(X, Y)$), nazýváme toto zobrazení Gâteauxovou (slabou) derivací f v bodě x a značíme $Df(x)$.^a

^aPro Gâteauxovu derivaci (existuje-li) tedy platí:

$$Df(x) \in \mathcal{L}(X, Y),$$

$$\forall h \in X : (Df(x))(h) = D_h f(x) \in Y.$$

6.4 Příklady.

1) Buďte X a Y NLP a $f : X \rightarrow Y$ lineární na X .

Pak

$$\forall x, h \in X : D_h f(x) = \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \frac{f(x + \lambda h) - f(x)}{\lambda} = \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \frac{f(x) + \lambda f(h) - f(x)}{\lambda} = f(h),$$

a proto

- není-li f spojitě na X , neexistuje Gâteauxova derivace f v žádném bodě $x \in X$ (viz příklad ii) na straně 44),
- je-li $f \in \mathcal{L}(X, Y)$, je $Df(x) = f$ pro každé $x \in X$.

2) Uvažujme Banachův prostor $X = C(\langle 0, 1 \rangle)$, $\|x\| := \sup_{t \in (0,1)} |x(t)|$, a funkcionál

$f : X \rightarrow \mathbb{R}$ definovaný předpisem

$$f(x) := \int_0^1 x^2(t) dt.$$

Pak pro každé $x, h \in X$ platí

$$\begin{aligned} D_h f(x) &= \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \frac{f(x + \lambda h) - f(x)}{\lambda} = \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \frac{\int_0^1 (x(t) + \lambda h(t))^2 dt - \int_0^1 x^2(t) dt}{\lambda} = \\ &= \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \int_0^1 2x(t)h(t) dt + \underbrace{\lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \int_0^1 \lambda h^2(t) dt}_{=0, \text{ protože } |\int_0^1 \lambda h^2(t) dt| \leq |\lambda| \|h\|^2} = \int_0^1 2x(t)h(t) dt, \end{aligned}$$

a protože zobrazení

$$h \mapsto D_h f(x) = \int_0^1 2x(t)h(t) dt$$

je zřejmě lineární a omezené ($|\int_0^1 2x(t)h(t) dt| \leq 2 \cdot \|x\| \cdot \|h\|$), existuje pro každé $x \in X$ Gâteauxova derivace $Df(x)$ a platí

$$\forall h \in X : (Df(x))(h) = \int_0^1 2x(t)h(t) dt.$$

3) Buď $X = C(\langle 0, 1 \rangle)$ s normou $\|x\| := \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x(t)|$ a buď funkcionál $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ definován předpisem

$$f(x) := \int_0^1 \sin(x(t)) dt.$$

Pak pro každé $x, h \in X$ a $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ platí¹

$$\begin{aligned} \frac{f(x + \lambda h) - f(x)}{\lambda} &= \int_0^1 \frac{\sin(x(t) + \lambda h(t)) - \sin x(t)}{\lambda} dt = \\ &= \int_0^1 \cos(\xi_\lambda(t)) h(t) dt \rightarrow \int_0^1 \cos(x(t)) h(t) dt \quad \text{pro } \lambda \rightarrow 0. \end{aligned}$$

Protože navíc zobrazení

$$h \mapsto \int_0^1 \cos(x(t)) h(t) dt$$

je lineární a omezené ($|\int_0^1 \cos(x(t)) h(t) dt| \leq \|h\|$), je

$$\forall x, h \in X : (Df(x))(h) = \int_0^1 \cos(x(t)) h(t) dt.$$

¹Stačí dvakrát aplikovat Lagrangeovu větu o střední hodnotě:

- ($\forall t \in \langle 0, 1 \rangle$) ($\exists \xi_\lambda(t)$ ležící mezi $x(t)$ a $x(t) + \lambda h(t)$):

$$\sin(x(t) + \lambda h(t)) - \sin(x(t)) = \sin'(\xi_\lambda(t)) \lambda h(t) = \cos(\xi_\lambda(t)) \lambda h(t);$$

-

$$\begin{aligned} \left| \int_0^1 (\cos(\xi_\lambda(t)) - \cos(x(t))) h(t) dt \right| &\leq \int_0^1 |\cos(\xi_\lambda(t)) - \cos(x(t))| \cdot |h(t)| dt \leq \\ &\leq \|h\| \int_0^1 |\xi_\lambda(t) - x(t)| dt \leq \|h\| \cdot |\lambda| \cdot \|h\| \rightarrow 0 \quad \text{pro } \lambda \rightarrow 0. \end{aligned}$$

6.5 Definice. Budiž

- X a Y NLP,
- $f : X \rightarrow Y$,
- $x \in X$ vnitřní bod Df .

Řekneme, že f má v bodě x Fréchetův (totální) diferenciál, jestliže existuje spojité lineární zobrazení prostoru X do prostoru Y – budeme jej značit $f'(x)$ – takové, že

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x) - (f'(x))(h)}{\|h\|} = 0.$$

Zobrazení $f'(x) \in \mathcal{L}(X, Y)$ se též nazývá Fréchetova (silná) derivace f v bodě x .

6.6 Pozorování.

- i) *Z existence Fréchetovy derivace f v bodě x již vyplývá jednoznačnost zobrazení $f'(x)$ výše uvedených vlastností.*

Důkaz. Předpokládejme, že $L_1, L_2 \in \mathcal{L}(X, Y)$ a že

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x) - L_1(h)}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x) - L_2(h)}{\|h\|} = 0.$$

Potom taky

$$\begin{aligned} 0 &= \lim_{h \rightarrow 0} \left[\frac{f(x+h) - f(x) - L_1(h)}{\|h\|} - \frac{f(x+h) - f(x) - L_2(h)}{\|h\|} \right] = \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{L_2(h) - L_1(h)}{\|h\|}. \end{aligned} \tag{6.1}$$

Buď nyní $h \in X$ libovolný bod.

- Je-li $h = 0$, je zřejmě $L_1(h) = L_2(h) = 0$ (L je lineární).
- Je-li $h \neq 0$, uvažujme posloupnost

$$h_n := \frac{1}{n}h.$$

Protože $0 \neq h_n \rightarrow 0$, plyne z (6.1), že

$$\frac{L_2(h_n) - L_1(h_n)}{\|h_n\|} = \frac{\frac{1}{n}L_2(h) - \frac{1}{n}L_1(h)}{\frac{1}{n}\|h\|} = \frac{L_2(h) - L_1(h)}{\|h\|} \rightarrow 0,$$

a proto $L_2(h) = L_1(h)$.

□

ii) $f'(x)$ existuje \Rightarrow zobrazení f je spojité v bodě x .

Důkaz.

$$\begin{aligned} x \neq x_n \rightarrow x &\Rightarrow 0 \neq x_n - x \rightarrow 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow \frac{f(x + (x_n - x)) - f(x) - f'(x)(x_n - x)}{\|x_n - x\|} &\rightarrow 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow f(x_n) - f(x) - \underbrace{f'(x)(x_n - x)}_{\rightarrow 0, \text{ protože } f'(x) \in \mathcal{L}(X, Y)} &\rightarrow 0 \Rightarrow \underline{f(x_n) \rightarrow f(x)}. \end{aligned}$$

□

iii) $f'(x)$ existuje $\Rightarrow Df(x)$ existuje a platí $Df(x) = f'(x)$.

(Pozor!, neplatí: $Df(x)$ existuje $\Rightarrow f'(x)$ existuje.¹)

Důkaz. Stačí si uvědomit, že pro každé $h \in X$, $h \neq 0$, je

$$\begin{aligned} \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \left\| \frac{f(x + \lambda h) - f(x)}{\lambda} - f'(x)(h) \right\|_Y &= \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \left\| \frac{f(x + \lambda h) - f(x) - f'(x)(\lambda h)}{\lambda} \right\|_Y \cdot \frac{\|h\|_X}{\|h\|_X} = \\ &= \lim_{\substack{\lambda \rightarrow 0 \\ \lambda \in \mathbb{R}}} \frac{\|f(x + \lambda h) - f(x) - f'(x)(\lambda h)\|_Y}{\|\lambda h\|_X} \cdot \|h\|_X = 0, \end{aligned}$$

a proto

$$\forall h \in X : (Df(x))(h) = f'(x)(h).$$

□

6.7 Příklady.

1) Buď $f \in \mathcal{L}(X, Y)$. Už víme (viz příklad 1) na straně 62 a předchozí pozorování): existuje-li pro nějaké $x \in X$ Fréchetova derivace $f'(x)$, je $f'(x) = f$. A protože pro každé $x \in X$ platí

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x + h) - f(x) - f(h)}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0}{\|h\|} = 0,$$

¹Stačí volit:

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, f(x, y) := \begin{cases} 1, & y = x^2 \neq 0, \\ 0, & \text{jinde.} \end{cases}$$

Pak

- $Df(0) = 0$,
- $f'(0)$ neexistuje (funkce f není v 0 spojitá).

je

$$\forall x \in X : f'(x) = f.$$

2) Uvažujme

$$X = C(\langle 0, 1 \rangle), \quad \|x\| := \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x(t)|,$$

$$f : X \rightarrow X, \quad f(x)(t) := \sin(x(t)).$$

Pak pro každé $x \in X$ existuje $f'(x)$ a platí

$$(\forall x \in X) (\forall h \in X) (\forall t \in \langle 0, 1 \rangle) :$$

$$f'(x) \in \mathcal{L}(X, X),$$

$$f'(x)(h) \in X,$$

$$(f'(x)(h))(t) = \cos(x(t))h(t).$$

Důkaz. Buď $x \in X$ libovolný bod. Definujme zobrazení $L : X \rightarrow X$ předpisem

$$(Lh)(t) = \cos(x(t))h(t).$$

Máme dokázat, že $L = f'(x)$.

Zobrazení L je zřejmě **lineární** a **omezené**:

$$\|Lh\| = \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |(Lh)(t)| = \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |\cos(x(t))h(t)| \leq \|h\|.$$

Navíc pro každé $h \in X$ platí (je třeba dvakrát použít šikovně Lagrangeovu větu o střední hodnotě):

$$\begin{aligned} \|f(x+h) - f(x) - Lh\| &= \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |\sin(x(t)+h(t)) - \sin(x(t)) - \cos(x(t))h(t)| = \\ &= \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |\cos(\xi(t))h(t) - \cos(x(t))h(t)| \leq \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} [|\xi(t) - x(t)| \cdot |h(t)|] \leq \\ &\leq \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} [|h(t)| \cdot |h(t)|] = \|h\|^2, \end{aligned}$$

a proto

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\|f(x+h) - f(x) - Lh\|}{\|h\|} = 0.$$

Dokázali jsme, že $f'(x) = L$.

□

3) Uvažujme nyní

$$X = L^2(0, 1), \quad \|x\| := \sqrt{\int_0^1 x^2(t) dt},$$

$$f : X \rightarrow X, \quad f(x)(t) := \sin(x(t)).$$

Pak existuje $Df(0)$ a platí

$$\underline{Df(0) = \text{Id}},$$

tzn.

$$\forall h \in X : (Df(0))(h) = D_h f(0) = h,$$

ale

$$\underline{\text{neexistuje } f'(0)}.$$

(Porovnejte s předchozím příkladem – máme zobrazení, pro něž derivace závisí na volbě prostoru!)

Náznak důkazu. Buďte $h \in X$ a $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ zvoleny libovolně. Dá se ukázat, že

$$\left\| \frac{f(0 + \lambda h) - f(0)}{\lambda} - h \right\| = \sqrt{\int_0^1 \left(\frac{\sin(\lambda h(t))}{\lambda} - h(t) \right)^2 dt} \rightarrow 0 \text{ pro } \lambda \rightarrow 0,$$

tzn.

$$\forall h \in X : D_h f(0) = h,$$

a proto (zobrazení $h \mapsto D_h f(0) = h$ patří do $\mathcal{L}(X, X)$):

$$\underline{Df(0) = \text{Id}}.$$

Zbývá nám dokázat, že $f'(0)$ neexistuje.

Protože už víme, že $Df(0) = \text{Id}$, stačí ukázat, že

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0 + h) - f(0) - h}{\|h\|} \text{ není rovna } 0.$$

Definujme nyní posloupnost (h_n) v prostoru X předpisem

$$h_n(t) := \begin{cases} 2\pi, & 0 \leq t < \frac{1}{n}, \\ 0, & \frac{1}{n} \leq t \leq 1. \end{cases}$$

Pak

$$0 \neq \|h_n\| = \sqrt{\int_0^1 h_n^2(t) dt} = \sqrt{\frac{4\pi^2}{n}} \rightarrow 0,$$

ale (využitím faktu, že pro každé $t \in \langle 0, 1 \rangle$ je $\sin(h_n(t)) = 0$)

$$\frac{\|f(0 + h_n) - f(0) - h_n\|}{\|h_n\|} = \frac{\sqrt{\int_0^1 (\sin(h_n(t)) - h_n(t))^2 dt}}{\|h_n\|} = \frac{\|h_n\|}{\|h_n\|} = 1 \not\rightarrow 0.$$

□

6.8 Věta (o derivaci složeného zobrazení).

Nechť

- X, Y, Z jsou NLP,
- $f : X \rightarrow Y, g : Y \rightarrow Z$,
- $x \in X, h \in X$,
- existují $g'(f(x))$ a $D_h f(x)$.

Potom existuje $D_h(g \circ f)(x)$ a platí

$$D_h(g \circ f)(x) = g'(f(x))(D_h f(x)).$$

6.9 Důsledek. Existuje-li navíc $Df(x)$ resp. $f'(x)$, je

$$D(g \circ f)(x) = g'(f(x)) \circ Df(x)$$

resp.

$$(g \circ f)'(x) = g'(f(x)) \circ f'(x).$$

6.10 Příklad. Uvažujme

$$X = C(\langle 0, 1 \rangle), \|x\| := \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x(t)|,$$

$$F : X \rightarrow \mathbb{R}, F(x) := \left(\int_0^1 x(t) dt \right)^3.$$

Pak

$$F = g \circ f,$$

kde

$$f : X \rightarrow \mathbb{R}, f(x) := \int_0^1 x(t) dt,$$

$$g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, g(t) := t^3.$$

Protože

- $\forall x \in X : f'(x) = f$
(f je zřejmě lineární a spojitě – a viz příklad 1) na straně 65),
- $\forall x \in X : g'(f(x)) = 3(f(x))^2$
(tj. $(\forall x \in X) (\forall t \in \mathbb{R}) : g'(f(x))(t) = 3(f(x))^2 t$),

je

$$\forall x \in X : F'(x) = (g \circ f)'(x) = g'(f(x)) \circ f'(x) = 3(f(x))^2 \circ f,$$

tzn.

$$(\forall x \in X) (\forall h \in X) : (F'(x))(h) = 3 \left(\int_0^1 x(t) dt \right)^2 \int_0^1 h(t) dt.$$

6.11 Varovný příklad. Buď

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, f(x) := (x, x^2),$$

$$g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, g(x, y) := \begin{cases} x, & y = x^2, \\ 0, & y \neq x^2. \end{cases}$$

Pak (a to si rozmyslete podrobně!)

$$(g \circ f)'(0) = D(g \circ f)(0) = \text{Id}, \text{ tzn. } \forall h \in \mathbb{R} : (D(g \circ f)(0))(h) = h,$$

$$Dg(f(0)) = Dg(0) = 0,$$

$$\forall h \in \mathbb{R} : (Df(0))(h) = (h, 0),$$

tzn.

$$\text{neplatí } D(g \circ f)(0) = (Dg)(f(0)) \circ Df(0).$$

6.12 Věta.

Nechť

- X a Y jsou NLP,
- $f : X \rightarrow Y$,
- $Df : X \rightarrow \mathcal{L}(X, Y)$ je spojitě zobrazení v bodě $x \in X$
(tzn. $x_n \rightarrow x \Rightarrow Df(x_n) \rightarrow Df(x)$).

Pak existuje $f'(x)$ (a platí $f'(x) = Df(x)$).

6.13 Důsledek. Je-li navíc zobrazení Df spojitě na otevřené množině $G \subset X$, existuje na G Fréchetova derivace f' a je na G spojitá.¹

6.14 Definice. Buďte X NLP a $f : X \rightarrow \mathbb{R}$.

Řekneme, že f má v bodě $x \in X$ lokální minimum resp. ostré lokální minimum, existuje-li $\varepsilon > 0$ takové, že

$$\forall y \in U(x, \varepsilon) : f(x) \leq f(y)$$

resp.

$$\forall y \in P(x, \varepsilon) := U(x, \varepsilon) \setminus \{x\} : f(x) < f(y).$$

6.15 Poznámka. Skoro každému je jasné, jak je definované lokální maximum resp. ostré lokální maximum.

6.16 Věta (Eulerova nutná podmínka existence lokálního extrému).

Nechť

- X je NLP,
- $f : X \rightarrow \mathbb{R}$,
- f má v bodě $x \in X$ **lokální extrém**
(tzn. lokální minimum nebo lokální maximum),
- $h \in X$ je takové, že existuje $D_h f(x)$.

Pak

$$D_h f(x) = 0.$$

Důkaz. Uvažujme funkci

$$g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(\lambda) := f(x + \lambda h).$$

Pak

- g má lokální extrém v 0 (protože f má lokální extrém v x),
- existuje $g'(0)$ (protože existuje $D_h f(x)$).

¹Píšeme $f \in C^1(G)$.

Odtud snadno plyne, že

$$0 = g'(0) = D_h f(x).$$

□

Všimněme si, že uvedená nutná podmínka je zobecněním známého tvrzení o lokálních extrémech funkcí z \mathbb{R}^n do \mathbb{R} . Ukažme si i zobecnění tzv. postačující podmínky. K tomu ovšem potřebujeme i derivace vyšších řádů. Pro jednoduchost se omezíme pouze na Fréchetovy derivace.

6.17 Definice. Necht

- X a Y jsou NLP,
- $f : X \rightarrow Y$,
- f' existuje na nějakém okolí bodu $x \in X$ ($f' : X \rightarrow \mathcal{L}(X, Y)$).

Existuje-li Fréchetova derivace zobrazení f' v bodě x , nazýváme ji druhou Fréchetovou derivací f v bodě x a značíme $f''(x)$.

(Podobně lze definovat Fréchetovy derivace vyšších řádů.)

6.18 Poznámka. Pro vyšší derivace se situace stává poněkud nepřehlednou, neboť

$$\begin{aligned} f &: X \rightarrow Y; \\ f'(x) &\in \mathcal{L}(X, Y), \quad f' : X \rightarrow \mathcal{L}(X, Y); \\ f''(x) &\in \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, Y)), \quad f'' : X \rightarrow \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, Y)); \\ f'''(x) &\in \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, Y))), \quad f''' : X \rightarrow \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, Y))); \\ &\vdots \end{aligned}$$

Dá se však ukázat, že výše uvedené prostory $\mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, Y))$, $\mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, Y)))$, ... lze ztotožnit s prostory tzv. multilineárních zobrazení.

Speciálně:

$$f''(x) \in \mathcal{L}(X, \mathcal{L}(X, Y)) \cong \mathcal{L}(X \times X, Y).$$

6.19 Věta (Lagrangeova postačující podmínka existence lok. extrému).

Nechť

- X je NLP,
- $f : X \rightarrow \mathbb{R}$,
- $x \in X$ je kritickým bodem f (tzn. $f'(x) = 0$),
- f'' je *spojitá na nějakém okolí bodu* x .

Pak platí:

i) existuje-li $\alpha \in \mathbb{R}^+$ takové, že

$$\forall h \in X : (f''(x)(h))(h) \cong f''(x)(h, h) \geq \alpha \|h\|^2,$$

má f v bodě x *ostré lokální minimum*;ii) existuje-li $\alpha \in \mathbb{R}^+$ takové, že

$$\forall h \in X : (f''(x)(h))(h) \cong f''(x)(h, h) \leq -\alpha \|h\|^2,$$

má f v bodě x *ostré lokální maximum*.**Snad hezké a určitě užitečné příklady na závěr.****6.20 Příklad.** Uvažujme okrajovou úlohu

$$\begin{cases} -u''(x) = f(x) \text{ v } (0, 1), \\ u(0) = u(1) = 0. \end{cases} \quad (6.2)$$

Tato úloha může popisovat (např.) stacionární rozložení teploty v tenké tyči, na jejichž koncích udržujeme nulovou teplotu:

$u = u(x)$... teplota v příčném řezu,

$f = f(x)$... souvisí s tepelnými zdroji uvnitř tyče.

Uvažujme-li – fyzikálně rozumný – případ, kdy rozložení zdrojů není spojitě – např.

$$f(x) := \begin{cases} 1, & x \in \langle 0, \frac{1}{2} \rangle, \\ -1, & x \in \langle \frac{1}{2}, 1 \rangle, \end{cases}$$

neexistuje klasické řešení dané úlohy.

Je proto přirozené pojem řešení zobecnit.
Naznačme, jak lze postupovat:

Předpokládejme nejdříve, že u je klasickým řešením úlohy (6.2), tzn. že

$$\begin{aligned} u &\in C^2(\langle 0, 1 \rangle), \\ \forall x \in \langle 0, 1 \rangle : -u''(x) &= f(x), \\ u(0) = u(1) &= 0. \end{aligned}$$

Pak pro každou funkci $v \in C^1(\langle 0, 1 \rangle)$ takovou, že $v(0) = v(1) = 0$, platí

$$\int_0^1 -u''(x)v(x) \, dx = \int_0^1 f(x)v(x) \, dx$$

(oba (Riemannovy) integrály existují – integrujeme spojité funkce).

Upravme integrál na levé straně pomocí „per partes“:

$$\int_0^1 -u''(x)v(x) \, dx = \underbrace{[-u'(x)v(x)]_0^1}_{=0, \text{ protože } v(0)=v(1)=0} + \int_0^1 u'(x)v'(x) \, dx.$$

Tedy – řešení u musí pro každou výše popsanou funkci v splňovat rovnost

$$\int_0^1 u'(x)v'(x) \, dx = \int_0^1 f(x)v(x) \, dx. \quad (6.3)$$

Tento vztah, ve kterém se již nevyskytuje u'' , lze vzít za základ definice tzv. slabého řešení úlohy (6.2).

Mimochodem: velmi často je výsledkem fyzikálních úvah (pomocí nichž se snažíme sestavit model – rovnici popisující nějaký jev) právě analogická „integrální rovnice“. K diferenciální rovnici se dostáváme za dodatečného předpokladu hladkosti řešení (v našem případě: $u \in C^2(\langle 0, 1 \rangle)$). Definovat řešení daného problému pomocí té integrální rovnice je tak v jistém smyslu přirozenější a správnější.

Podstatnou je otázka, kde – tj. v jakém prostoru – máme řešení našeho problému hledat.

Nabízí se nám vektorový prostor

$$C_0^1(\langle 0, 1 \rangle) := \{u \in C^1(\langle 0, 1 \rangle) : u(0) = u(1) = 0\}.$$

Funkce z tohoto prostoru splňují okrajové podmínky a spojitost jejich derivací se nám „hodí“ pro existenci integrálů v příslušné integrální rovnici (6.3).

Jakou však máme na $C_0^1(\langle 0, 1 \rangle)$ zvolit normu? Zvolíme-li normu

$$\|x\| := \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x(t)| + \sup_{t \in \langle 0, 1 \rangle} |x'(t)|,$$

získáme sice Banachův prostor, ale tato norma jistě neodpovídá „duchu“ dané integrální rovnice.

Ukazuje se užitečným definovat na $C_0^1(\langle 0, 1 \rangle)$ takovýto skalární součin (ten již indukuje „šikovnější“ normu):

$$(u, v) := \int_0^1 u'(x)v'(x) dx. \quad (6.4)$$

Přesvědčme se (přímo z definice 4.1), že vztah (6.4) skutečně definuje na $C_0^1(\langle 0, 1 \rangle)$ skalární součin:

- $\forall v \in C_0^1(\langle 0, 1 \rangle) : u \mapsto \int_0^1 u'(x)v'(x) dx$ je lineární zobrazení,
- $\forall u, v \in C_0^1(\langle 0, 1 \rangle) : \int_0^1 u'(x)v'(x) dx = \int_0^1 v'(x)u'(x) dx$,
- $\forall u \in C_0^1(\langle 0, 1 \rangle) : \int_0^1 (u'(x))^2 dx \geq 0$,
 $u \equiv 0 \Rightarrow \int_0^1 (u'(x))^2 dx = 0$,
 $\int_0^1 (u'(x))^2 dx = 0 \Rightarrow u' \equiv 0 \Rightarrow [u \text{ je konstantní} + \text{předp. } u(0) = 0] \Rightarrow u \equiv 0$.

Dá se ukázat, že $C_0^1(\langle 0, 1 \rangle)$ s indukovanou normou

$$\|u\| := \sqrt{\int_0^1 (u'(x))^2 dx}$$

není úplný prostor.

Definujme Sobolevův prostor $W_0^{1,2}(0, 1)$ jako zúplnění prostoru $C_0^1(\langle 0, 1 \rangle)$ vzhledem k výše uvedené normě.

Je tedy $W_0^{1,2}(0, 1)$ Hilbertovým prostorem.

Navíc se dá ukázat, že

$$W_0^{1,2}(0, 1) \subset C(\langle 0, 1 \rangle)$$

a že pro každé $f \in L^2(0, 1)$ je zobrazení

$$F(v) := \int_0^1 f(x)v(x) dx$$

spojitým lineárním funkcioálem na $W_0^{1,2}(0, 1)$.¹

Nyní přistupme k definici slabého řešení.

¹Integrály vystupující v definici funkcioálu $F \in (W_0^{1,2}(0, 1))^*$ a v dalším jsou ovšem integrály Lebesgueovy; plné pochopení tohoto a následujícího příkladu tak bude možné až později. Zvědaví čtenáři však mohou nahlédnout už teď do textu [1].

6.21 Definice. Buď $f \in L^2(0, 1)$. Funkci $u \in W_0^{1,2}(0, 1)$ nazýváme slabým řešením okrajové úlohy (6.2), platí-li

$$\forall v \in W_0^{1,2}(0, 1) : \int_0^1 u'(x)v'(x) dx = \int_0^1 f(x)v(x) dx.$$

6.22 Věta. *Ať $f \in L^2(0, 1)$. Pak existuje právě jedno slabé řešení úlohy (6.2).*

Ukažme si dva různé důkazy této věty.

Důkaz 1. Už víme, že zobrazení $v \mapsto \int_0^1 f(x)v(x) dx$ je prvkem $(W_0^{1,2}(0, 1))^*$. Existuje proto (viz Rieszovu větu o reprezentaci 5.13) právě jedno $u \in W_0^{1,2}(0, 1)$ takové, že

$$\forall v \in W_0^{1,2}(0, 1) : \int_0^1 u'(x)v'(x) dx = (u, v) = \int_0^1 f(x)v(x) dx.$$

□

Důkaz 2.

a) Existence slabého řešení.

Definujme funkcional $J : W_0^{1,2}(0, 1) \rightarrow \mathbb{R}$ předpisem

$$J(u) := \frac{1}{2} \int_0^1 (u'(x))^2 dx - \int_0^1 f(x)u(x) dx.$$

Pak

$$\forall u, v \in W_0^{1,2}(0, 1) : J'(u)(v) = \int_0^1 u'(x)v'(x) dx - \int_0^1 f(x)v(x) dx,$$

a proto

$$u \text{ je slabým řešením úlohy (6.2)} \Leftrightarrow J'(u) = 0. \quad (6.5)$$

Nyní si uvědomme, že stačí, dokážeme-li, že J nabývá na $W_0^{1,2}(0, 1)$ svého minima, tzn.

$$\exists u \in W_0^{1,2}(0, 1) : J(u) = \inf_{v \in W_0^{1,2}(0, 1)} J(v).$$

Potom totiž J má v bodě u i lokální minimum, a proto (viz Eulerovu nutnou podmínku 6.16) $J'(u) = 0$ (a viz (6.5)).

Všimněme si, že z omezenosti zobrazení $v \mapsto \int_0^1 f(x)v(x) dx$ plyne

$$(\exists k \in \mathbb{R}^+) (\forall v \in W_0^{1,2}(0, 1)) : J(v) = \frac{1}{2} \|v\|^2 - \int_0^1 f(x)v(x) dx \geq \frac{1}{2} \|v\|^2 - k \cdot \|v\|,$$

a proto

- $\inf_{v \in W_0^{1,2}(0,1)} J(v) := d \in \mathbb{R}$... funkcionál J je zdola omezený,
- $\lim_{\|v\| \rightarrow \infty} J(v) = +\infty$... funkcionál J je slabě koercivní.

Nyní uvažujme posloupnost (u_n) na $W_0^{1,2}(0,1)$ takovou, že

$$J(u_n) \rightarrow d$$

(taková **existuje!**). Tato posloupnost je jistě omezená (J je slabě koercivní), a proto $(W_0^{1,2}(0,1))$ je Hilbertův, a tedy reflexivní prostor – viz stranu 52) existuje $u \in W_0^{1,2}(0,1)$ a posloupnost vybraná z posloupnosti (u_n) – značme ji stejně – taková, že

$$u_n \rightharpoonup u$$

(viz Eberleinovu-Šmuljanovu větu na straně 58).

A dál je to snadné: $u_n \rightharpoonup u$, a proto

$$\|u\| \leq \liminf \|u_n\| \quad (\text{viz tvrzení iv) věty 5.23}),$$

$$\int_0^1 f(x)u_n(x) \, dx \rightarrow \int_0^1 f(x)u(x) \, dx.$$

Navíc předpokládáme, že

$$\begin{aligned} d &= \lim J(u_n) = \liminf J(u_n) = \liminf \left[\frac{1}{2} \|u_n\|^2 - \int_0^1 f(x)u_n(x) \, dx \right] = \\ &= \liminf \frac{1}{2} \|u_n\|^2 - \int_0^1 f(x)u(x) \, dx \geq \frac{1}{2} \|u\|^2 - \int_0^1 f(x)u(x) \, dx = J(u), \end{aligned}$$

a proto

$$J(u) = d = \inf_{v \in W_0^{1,2}(0,1)} J(v).$$

b) Jednoznačnost slabého řešení.

Budte $u_1, u_2 \in W_0^{1,2}(0,1)$ slabá řešení (6.2). Pak

$$\begin{aligned} \|u_1 - u_2\|^2 &= \int_0^1 (u_1 - u_2)'(u_1 - u_2)' \, dx = \\ &= \int_0^1 u_1'(u_1 - u_2)' \, dx - \int_0^1 u_2'(u_1 - u_2)' \, dx = \\ &= \int_0^1 f(u_1 - u_2) \, dx - \int_0^1 f(u_1 - u_2) \, dx = 0, \end{aligned}$$

a proto

$$u_1 = u_2.$$

□

6.23 Příklad. Uvažujme okrajovou úlohu

$$\begin{cases} -u''(x) + u^3(x) = f(x), & x \in (0, 1), \\ u(0) = u(1) = 0, \end{cases} \quad (6.6)$$

kde $f \in L^2(0, 1)$.

Slabým řešením úlohy (6.6) nazýváme funkci $u \in W_0^{1,2}(0, 1)$ takovou, že

$$\forall v \in W_0^{1,2}(0, 1) : \int_0^1 u'(x)v'(x) dx + \int_0^1 u^3(x)v(x) dx = \int_0^1 f(x)v(x) dx.$$

6.24 Tvzení. Existuje slabé řešení úlohy (6.6).

Důkaz jenom naznačíme.

Bud'

$$J(u) := \frac{1}{2} \int_0^1 (u'(x))^2 dx + \frac{1}{4} \int_0^1 u^4(x) dx - \int_0^1 f(x)u(x) dx$$

$$(J : W_0^{1,2}(0, 1) \rightarrow \mathbb{R}).$$

Pak pro každé $u, v \in W_0^{1,2}(0, 1)$ platí:

- $J'(u)(v) = \int_0^1 u'(x)v'(x) dx + \int_0^1 u^3(x)v(x) dx - \int_0^1 f(x)v(x) dx$, a proto
 u je slabým řešením (6.6) $\Leftrightarrow J'(u) = 0$;
- $J(v) = \frac{1}{2}\|v\|^2 + \frac{1}{4} \int_0^1 v^4(x) dx - \int_0^1 f(x)v(x) dx \geq \frac{1}{2}\|v\|^2 - k \cdot \|v\|$, a proto
 J je zdola omezený a slabě koercivní.

Navíc se dá dokázat, že J je slabě zdola polospojité funkcionál, tzn.

$$u_n \rightharpoonup u \Rightarrow J(u) \leq \liminf J(u_n).$$

A zbývající část důkazu je stejná jako v předchozím příkladu. Najdeme posloupnost (u_n) ve $W_0^{1,2}(0, 1)$ takovou, že

$$J(u_n) \rightarrow \inf_{v \in W_0^{1,2}(0,1)} J(v) \in \mathbb{R}!$$

Tato posloupnost je nutně omezená (J je slabě koercivní), a proto z ní lze vybrat slabě konvergentní podposloupnost¹ (viz Eberleinovu-Šmuljanovu větu). Získáme tak posloupnost (u_n) ve $W_0^{1,2}(0, 1)$ a bod $u \in W_0^{1,2}(0, 1)$ tak, že

¹Opět ji značíme stejně.

- $J(u_n) \rightarrow \inf_{v \in W_0^{1,2}(0,1)} J(v) \in \mathbb{R}$,
- $u_n \rightharpoonup u$.

Odtud plyne (J je slabě zdola polospojité), že

$$J(u) \leq \liminf J(u_n) = \inf_{v \in W_0^{1,2}(0,1)} J(v),$$

$$J(u) = \inf_{v \in W_0^{1,2}(0,1)} J(v).$$

Funkcionál J má zřejmě v bodě u i lokální minimum, a protože existuje $J'(u)$, je $J'(u) = 0$ (viz Eulerovu nutnou podmínku 6.16).

□

Literatura

- [1] J. Bouchala: *Variační metody*, <http://mi21.vsb.cz/>, 2011.
- [2] P. Drábek, A. Kufner: *Úvod do funkcionální analýzy*, skripta ZČU, Plzeň, 1993.
- [3] P. Drábek, A. Kufner: *Funkcionální analýza*, skripta ZČU, Plzeň, 1994.
- [4] P. Drábek, J. Milota: *Methods of Nonlinear Analysis (Applications to Differential Equations)*, Birkhäuser Verlag AG, Berlin, 2007.
- [5] S. Fučík, A. Kufner: *Nelineární diferenciální rovnice*, SNTL, Praha, 1978.
- [6] S. Fučík, J. Milota: *Matematická analýza II*, skripta UK, Praha, 1980.
- [7] J. Lukeš: *Zápisky z funkcionální analýzy*, skripta UK, Karolinum, Praha, 1998.
- [8] E. Zeidler: *Applied Functional Analysis (Applications to Mathematical Physics)*, Springer-Verlag, New York, 1995.
- [9] E. Zeidler: *Applied Functional Analysis (Main Principles and Their Applications)*, Springer-Verlag, New York, 1995.

Rejstřík

- Banachův prostor, 21
- Báze
 - ortonormální, 31, 34
 - vektorového prostoru, 5
- Besselova nerovnost, 33
- Bod
 - hraniční, 10
 - hromadný, 10
 - izolovaný, 10
 - okolí, 10
 - vnější, 10
 - vnitřní, 10
- Bolzanova – Cauchyho podmínka, 8
- Derivace
 - Fréchetova
 - vyšších řádů, 71
 - Fréchetova (silná), 64
 - Gâteauxova (slabá), 62
 - ve směru, 61
- Diferenciál
 - Fréchetův (totální), 64
 - Gâteauxův, 61
- Dimenze vektorového prostoru, 5
- Duální prostor, 44
- Ekvivalentní normy, 24
- Extrémy
 - lokální, 70
- Fourierova řada, 33
- Fréchetova (silná) derivace, 64
- Fréchetova derivace vyšších řádů, 71
- Fréchetův (totální) diferenciál, 64
- Funkcionál
 - slabě koercivní, 76
 - slabě zdola polospojité, 77
 - zdola omezený, 76
- Gâteauxova (slabá) derivace, 62
- Gâteauxův diferenciál, 61
- Hilbertův prostor, 27
- Hranice množiny, 10
- Hraniční bod, 10
- Hromadný bod, 10
- Hustá podmnožina, 26
- Indukovaná metrika, 21, 27
- Indukovaná norma, 27
- Izolovaný bod, 10
- Izometrický izomorfismus, 23
- Izometricky izomorfní prostory, 23
- Izomorfismus, 23
- Izomorfní prostory, 23
- Jádro zobrazení, 45
- Kanonické vnoření, 51
- Klasické řešení okrajové úlohy, 73
- Kontraktivní operátor, 11
- Konvergence
 - silná, 21
 - slabá, 55
- Legendreovy polynomy, 38
- Limita
 - posloupnosti, 8
 - zobrazení, 41
- Lineárně
 - nezávislá množina, 4
 - nezávislé prvky, 4
 - závislé prvky, 4

- Lineární
 forma, 45
 obal množiny, 5
- Lineární zobrazení, 23
 omezené, 41
- Lipschitzovská spojitost, 13
- Lokální extrém, 70
- Lokální maximum, 70
- Lokální minimum, 70
- Maximum
 lokální, 70
 ostré, 70
- Metoda prostých iterací, 13
- Metrický prostor, 7
- Metrika, 7
 L^2 -metrika, 8
 „pampelišková“, 8
 diskrétní, 8
 eukleidovská, 7
 indukovaná, 21, 27
 maximová, 7
 součtová, 7
 supremová, 8
 trojúhelníková nerovnost, 7
- Minimum
 lokální, 70
 ostré, 70
- Množina
 1. kategorie, 19
 2. kategorie, 19
 hranice, 10
 lineárně nezávislá, 4
 lineární obal, 5
 otevřená, 10
 řídka, 19
 uzávěr, 10
 uzavřená, 10
 vnějšek, 10
 vnitřek, 10
- Multilineární zobrazení, 71
- Nerovnost
 Besselova, 33
 Cauchyho – Schwartzova – Buňakovského, 28
- Norma, 21
 eukleidovská, 22
 indukovaná, 27
 maximová, 22
 součtová, 22
 supremová, 22
- Normovaný lineární prostor, 21
- Normy
 ekvivalentní, 24
- Okolí
 bodu, 10
- Omezená posloupnost, 56
- Operátor
 kontraktivní, 11
- Ortogonalní
 prvky, 30
 systém, 30
- Ortogonalní projekce, 46
- Ortonormální
 báze, 31, 34
 systém, 30
- Ostré lokální maximum, 70
- Ostré lokální minimum, 70
- Otevřená množina, 10
- Parsevalova rovnost, 33
- Podmínka
 Bolzanova – Cauchyho, 8
- Podmnožina
 hustá, 26
- Podprostor
 vektorový, 4
- Posloupnost
 cauchyovská, 9
 částečných součtů, 23
 konvergentní, 8
 omezená, 56
- Projekce
 ortogonální, 46
- Prosté iterace, 13
- Prostor

- $\mathcal{L}(X, Y)$, 43
- $L^2(\Omega)$, 35
- Banachův, 21
- duální (X^*), 44
- Hilbertův, 27
- metrický, 7
- normovaný lineární, 21
- reflexivní, 51
- se skalárním součinem, 27
- separabilní, 36
- Sobolevův, 74
- úplný, 9
- vektorový, 2
 - báze, 5
 - triviální, 3
 - zúplnění, 26
- Prostory
 - izometricky izomorfní, 23
 - izomorfní, 23
- Prvky
 - lineárně nezávislé, 4
 - lineárně závislé, 4
 - ortogonální, 30
- Reflexivní prostor, 51
- Rovnoběžníkové pravidlo, 29
- Rovnost
 - Parsevalova, 33
- Řada
 - Fourierova, 33
- Řešení okrajové úlohy
 - klasické, 73
 - slabé, 75
- Řídká množina, 19
- Separabilní prostor, 36
- Silná konvergence, 21
- Skalární součin, 27
- Slabá konvergence, 55
- Slabě koercivní funkcionál, 76
- Slabě řešení okrajové úlohy, 75
- Slabě zdola polospojité funkcionál, 77
- Sobolevův prostor, 74
- Spojité zobrazení, 41
- System
 - ortogonální, 30
 - ortonormální, 30
 - úplný, 38
- Úplný
 - ortonormální systém, 38
 - prostor, 9
- Uzávěr množiny, 10
- Uzavřená množina, 10
- Vektorový
 - podprostor, 4
 - prostor, 2
 - dimenze, 5
 - triviální, 3
- Věta
 - Baireova, 19
 - Banachova – Steinhausova, 59
 - Banachova o pevném bodě, 11
 - Brouwerova o pevném bodě, 18
 - Cantorova, 18
 - Cantorova o zúplnění, 26
 - Eberleinova – Šmuljanova, 58
 - Eulerova nutná podmínka existence
 - lokálního extrému, 70
 - Hahnova – Banachova, 52
 - Lagrangeova postačující podmínka
 - existence lokálního extrému, 72
 - nutná podmínka konvergence, 8
 - o aproximaci, 32
 - o derivaci složeného zobrazení, 68
 - o existenci slabého řešení, 75
 - o Fourierových řadách, 33
 - o slabé konvergenci, 56
 - o ortogonální projekci v H -prostoru, 46
 - o Cauchyho – Schwartzově – Buňakovského nerovnosti, 28
 - Picardova – Lindelöfova, 15
 - princip stejnoměrné omezenosti, 58
 - Pythagorova, 32
 - Rieszova – Fischerova, 38

- Rieszova o reprezentaci, 50
- rovnoběžníkové pravidlo, 29
- Schmidtův ortonormalizační proces,
36
- Vnějšek množiny, 10
- Vnější bod, 10
- Vnitřek množiny, 10
- Vnitřní bod, 10
- Vnoření
 - kanonické, 51
- Zdola omezený funkcionál, 76
- Zobrazení
 - lineární, 23
 - omezené, 41
 - multilineární, 71
 - spojité, 41
- Zúplnění prostoru, 26