

# C2142 Návrh algoritmů pro přírodovědce

## 11. Přístupy k řešení problémů II.

Tomáš Raček

Jaro 2017

# Sudoku

---

**Úkol.** Vyřešte následující zadání Sudoku.

5	3			7				
6			1	9	5			
	9	8				6		
8			6					3
4		8		3			1	
7			2			6		
	6				2	8		
		4	1	9			5	
			8			7	9	

**Zamyšlení.** Řešení je poměrně snadné pro člověka, ale jak jej algoritmizovat?

# Backtracking

---

Backtracking je rekurzivní přístup, v rámci něhož hledám řešení následujícím způsobem:

1. Zkontroluji, zdali jsem nalezl řešení.
2. Pokud ne, zkusím pokračovat v hledání některou z možností, kterou v danou chvíli mám a ještě jsem nevyzkoušel.
3. Pokud žádné možnosti nezbývají, vracím se do posledního místa, kde jsem měl ještě na výběr.

Vlastnosti:

- garance nalezení nejlepšího/všech řešení
- potenciálně vysoká složitost

Známé příklady:

- DFS
- minimální počet mincí

# Sudoku – jednoduché řešení

---

1. Pokud jsou obsazena všechna pole, vracím TRUE.
2. Najdu první prázdné pole.
3. Pro všechny přípustné číslice pro toto pole:
  - 3.1 Zapíšu zvolenou číslici.
  - 3.2 Celý algoritmus rekurzivně opakuji.
  - 3.3 Pokud je výsledkem rekurzivního volání TRUE, vracím jej, v opačném případě zkouším další číslici.
4. Všechny možnosti pro dané pole jsou neúspěšně vyčerpány, vracím FALSE.

**Zamyšlení.** Uvedený postup lze vylepšit, pokud budou volná pole vybírána v pořadí podle počtu možných číslic (od nejmenšího).

# Branch and bound

---

**Branch and bound** je jednoduché vylepšení backtrackingu pro optimalizační problémy, kdy si během výpočtu pamatuju aktuálně nejlepší nalezené řešení (resp. jeho cenu).

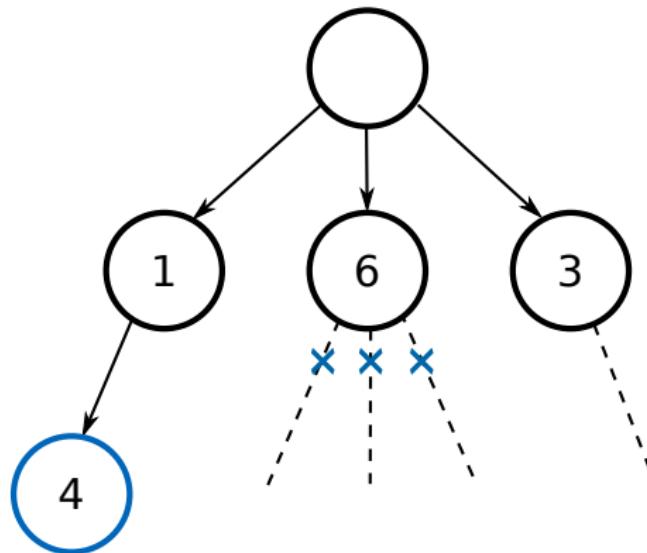
- eliminuji cesty, které už nemohou vést k lepšímu řešení (= jejich ohodnocení je větší než ohodnocení aktuálně nejlepšího nalezeného řešení)

## Vlastnosti:

- vede k omezení větvení → „prořezávání větví“
- nezaručuje, že se vyhneme exponenciální složitosti
- užitečné, pokud brzy najdeme dobré řešení

# Branch and bound – příklad

**Ukázka.** Po nalezení řešení s ohodnocením 4 neprohledávám dále neperspektivní cesty.



# Dynamické programování

---

Dynamické programování je metoda podobná rozděl a panuj použitelná pro optimalizační úlohy.

## Princip

1. Rozděl problém na menší podproblémy.
  - stejného typu
  - musí se překrývat (optimální řešení problému v sobě zahrnuje optimální řešení podproblému)
2. Vyřeš jednotlivé podproblémy v pořadí od nejmenších.
3. Zkombinuj řešení podproblémů na řešení původního problému.

## Příklady

- Dijkstrův algoritmus
- Floyd-Warshallův algoritmus

# Minimální počet mincí

---

**Opakování.** Pro správně zvolené hodnoty mincí je hladový přístup optimální. V některých případech však nenalezne (nejlepší) řešení.

**Optimální řešení** lze nalézt pomocí dynamického programování.

- označme  $C[j]$  minimální počet mincí na zaplacení částky  $j$
- pokud známe optimální řešení pro  $C[j]$  a použili jsme minci hodnoty  $h_i$ , pak máme:

$$C[j] = 1 + C[j - h_i]$$

**Příklad.** Pokud je  $C[46]$  optimální a použili jsme minci hodnoty 20, pak  $C[46] = 1 + C[26]$ .

# Minimální počet mincí

---

**Zobecnění.** Mějme  $k$  různých mincí hodnot  $h_i$ , kde  $1 \leq i \leq k$ . Pak optimální řešení pro částku  $j$  je dáno:

$$C[j] = \begin{cases} \infty & \text{pro } j < 0 \\ 0 & \text{pro } j = 0 \\ 1 + \min_{1 \leq i \leq k} \{C[j - h_i]\} & \text{pro } j \geq 1 \end{cases}$$

**Příklad** pro částku 6 a hodnoty mincí 1, 3 a 4.

- postupujeme od nejnižších částek až po výslednou dle předchozího výrazu
- zjevně  $C[0] = 0$

# Minimální počet mincí

---

$$C[1] = \min \begin{cases} 1 + C[1 - 4] = \infty \\ 1 + C[1 - 3] = \infty \\ \textcolor{blue}{1 + C[1 - 1]} = 1 \end{cases}$$

$$C[4] = \min \begin{cases} \textcolor{blue}{1 + C[4 - 4]} = 1 \\ 1 + C[4 - 3] = 2 \\ 1 + C[4 - 1] = 2 \end{cases}$$

$$C[2] = \min \begin{cases} 1 + C[2 - 4] = \infty \\ 1 + C[2 - 3] = \infty \\ \textcolor{blue}{1 + C[2 - 1]} = 2 \end{cases}$$

$$C[5] = \min \begin{cases} \textcolor{blue}{1 + C[5 - 4]} = 2 \\ 1 + C[5 - 3] = 3 \\ \textcolor{blue}{1 + C[5 - 1]} = 2 \end{cases}$$

$$C[3] = \min \begin{cases} 1 + C[3 - 4] = \infty \\ \textcolor{blue}{1 + C[3 - 3]} = 1 \\ 1 + C[3 - 1] = 3 \end{cases}$$

$$C[6] = \min \begin{cases} 1 + C[6 - 4] = 3 \\ \textcolor{blue}{1 + C[6 - 3]} = 2 \\ 1 + C[6 - 1] = 3 \end{cases}$$

# Optimální pořadí násobení matic

---

**Problém.** Chceme vynásobit  $A_1 \cdots A_n$  s nejmenším počtem operací.

## Pozorování

- násobení matic je asociativní, tj.  $A(BC) = (AB)C$
- vhodným uzávorkováním lze snížit množství nutných operací

**Příklad** s maticemi  $A_{10 \times 30}$ ,  $B_{30 \times 5}$ ,  $C_{5 \times 60}$ :

- $(A_{10 \times 30} \cdot B_{30 \times 5}) \cdot C_{5 \times 60} = X_{10 \times 5} \cdot C_{5 \times 60}$
- $10 \cdot 30 \cdot 5 + 10 \cdot 5 \cdot 60 = 4\,500$  operací
- $A_{10 \times 30} \cdot (B_{30 \times 5} \cdot C_{5 \times 60}) = A_{10 \times 30} \cdot X_{30 \times 60}$
- $30 \cdot 5 \cdot 60 + 10 \cdot 30 \cdot 60 = 27\,000$  operací

**Závěr.** Složitost řešení pomocí přístupu rozděl a panuj je  $O(3^n)$ , užitím dynamického programování pak  $O(n^3)$ .

# Heuristiky

---

**Pozorování.** Některé instance problémů mohou být z hlediska složitosti exaktně velmi těžko řešitelné.

## Myšlenka

- suboptimální řešení lze nalézt často výrazně rychleji
- často není potřeba určit všechna řešení
- **heuristika** – forma odhadu jak vypadá/co obsahuje řešení (př. v 95 % případů platí...)

**Příklad.** Určete nejkratší vzdálenost mezi vrcholy  $s$  a  $t$  v grafu  $G$ .

- pro výpočet uvažujeme pouze hrany s ohodnocením  $\leq k$
- zřejmě nemusí vést k (nejlepšímu) řešení

# Redukce

---

**Redukce** je metoda převodu jednoho problému na jiný. Využívá se zejména v rámci teoretického porovnávání složitosti algoritmů.

## Princip

1. Zadání problému  $A$  transformuji na zadání pro problém  $B$ .
2. Vyřeším zadání problému  $B$ .
3. Řešení problému  $B$  převedu zpátky na řešení původního problému  $A$ .

**Příklad.** Nejkratší vzdálenost v neohodnoceném grafu.

- lze převést na nejkratší vzdálenost v ohodnoceném grafu
- $\forall(u, v) \in E : w_e(u, v) = 1$
- nejkratší cesta je v novém i původním grafu stejná