

APLIKOVANÁ GEOINFORMATIKA VIII

Kriging, Mapová algebra

 Aplikovaná geoinformatika

Laboratoř geoinformatiky a kartografie



Kriging

- Prostorový interpolátor
- Založeno na předpokladu prostorové autokorelace existujících dat
- Prostorová struktura je podmíněna modelováním na základě semivariogramu
- Chyby jsou počítány pro každý bod – statistické testování hypotéz (Moranův index) → mohu stanovit chybu interpolace
- Podobný princip jako IDW, „jen“ vstupuje více parametrů – semivariogram, vzdálenost a prostorové uspořádání dat v okolí bodu

Aplikovaná geoinformatika



Kriging – geostatistická definice

The kriging formula

Kriging is similar to IDW in that it weights the surrounding measured values to derive a prediction for an unmeasured location. The general formula for both interpolators is formed as a weighted sum of the data:

$$\hat{Z}(s_0) = \sum_{i=1}^N \lambda_i Z(s_i)$$

where:
 $Z(s_i)$ = the measured value at the i th location
 λ_i = an unknown weight for the measured value at the i th location
 s_0 = the prediction location
 N = the number of measured values

In IDW, the weight, λ_i depends solely on the distance to the prediction location. However, with the kriging method, the weights are based not only on the distance between the measured points and the prediction location but also on the overall spatial arrangement of the measured points. To use the spatial arrangement in the weights, the spatial autocorrelation must be quantified. Thus, in ordinary kriging, the weight, λ_i depends on a fitted model to the measured points, the distance to the prediction location, and the spatial relationships among the measured values around the prediction location. The following sections discuss how the general kriging formula is used to create a map of the prediction surface and a map of the accuracy of the predictions.

Aplikovaná geoinformatika



Postup Krigování

- Explorativní – zkoumám míru podobnosti dat ve vztahu k jejich vzdálenosti (semivariogram, korelogram)
- Fitování modelu na zjištěný vztah
- Porovnání modelů
- Modelování povrchu – vlastní výsledek (obdobně jako u IDW)

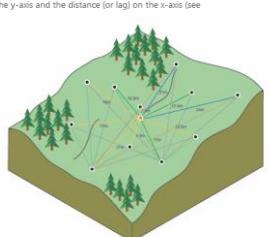
Aplikovaná geoinformatika



Exploratorní fáze - výpočet semivariogramu

Semivariogram($distance_{ij}$) = $0.5 * \text{average}((value_i - value_j)^2)$

Often, each pair of locations has a unique distance, and there are often many pairs of points. To plot all pairs quickly becomes unmanageable. Instead of plotting each pair, the pairs are grouped into lag bins. For example, compute the average semivariance for all pairs of points that are greater than 40 meters apart but less than 50 meters. The empirical semivariogram is a graph of the averaged semivariogram values on the y-axis and the distance (or lag) on the x-axis (see diagram below).



Empirical semivariogram graph example

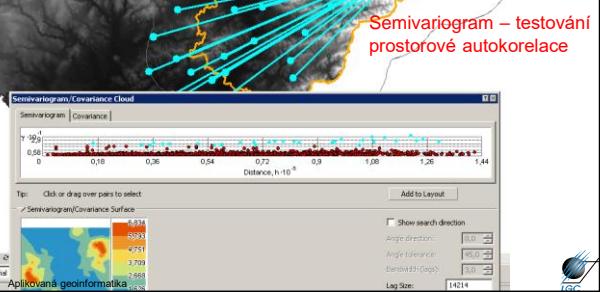
Calculating the difference squared between the paired locations

Aplikovaná geoinformatika



Explorativní fáze

Semivariogram – testování prostorové autokorelace



Semivariogram / Covariance Cloud

Tip: Click or drag over pairs to select.

Semivariogram / Covariance Surface

Show search direction

Range precision: 0.0

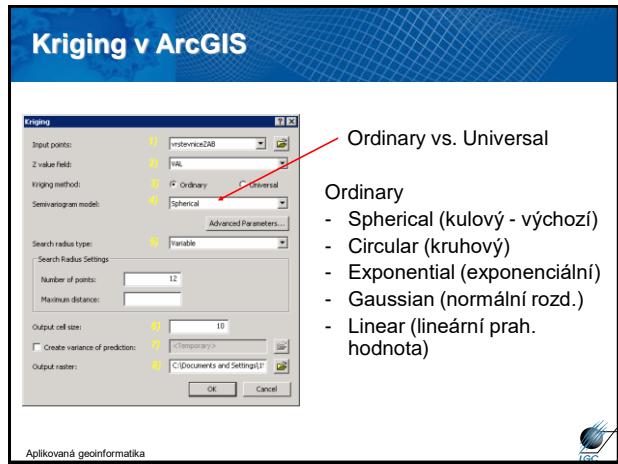
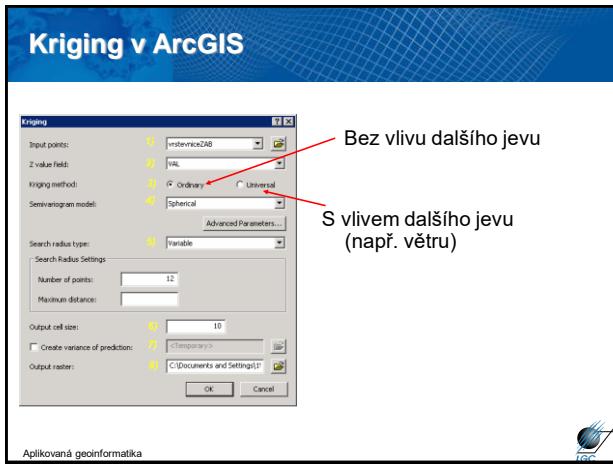
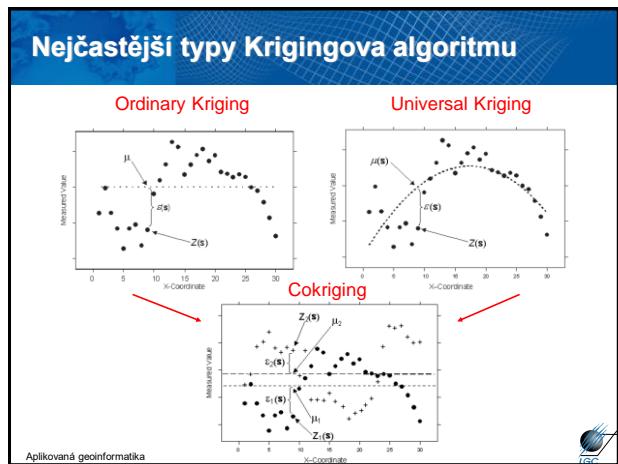
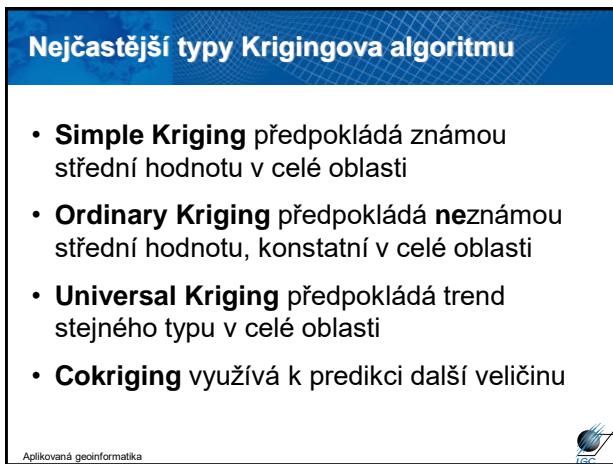
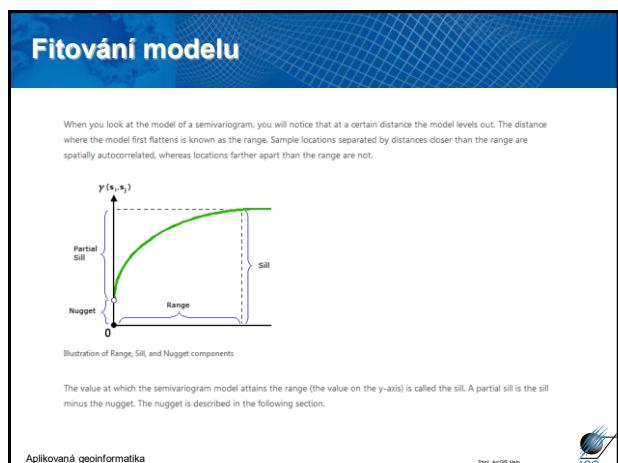
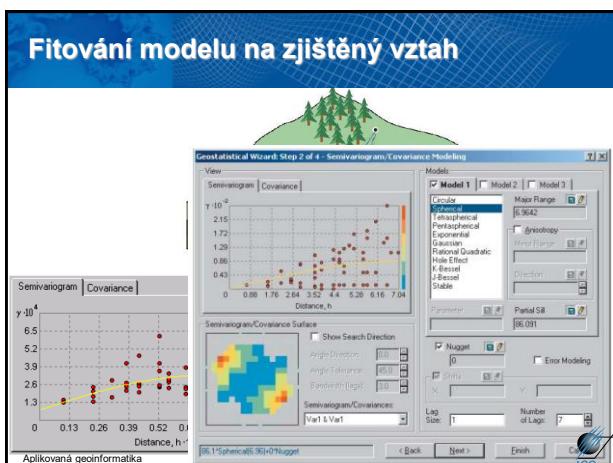
Range tolerance: 0.0

Bin width (deg): 3.0

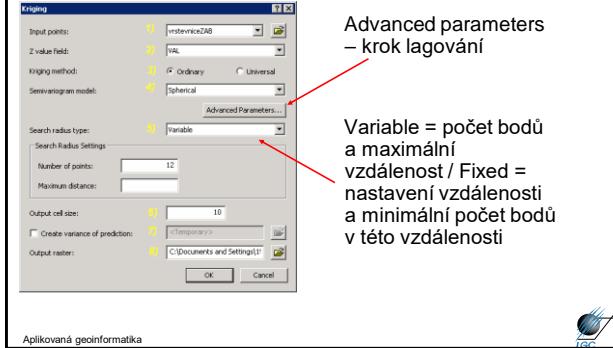
Lag size: 14214

Aplikovaná geoinformatika





Kriging v ArcGIS

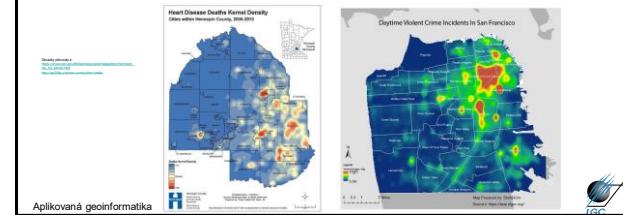


Advanced parameters – krok lagování

Variable = počet bodů
a maximální
vzdálenost / Fixed =
nastavení vzdálenosti
a minimální počet bodů
v této vzdálenosti

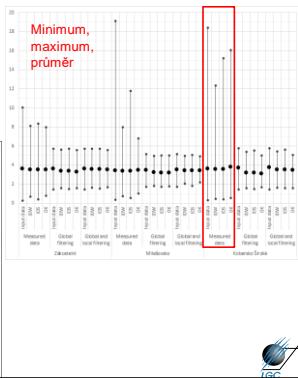
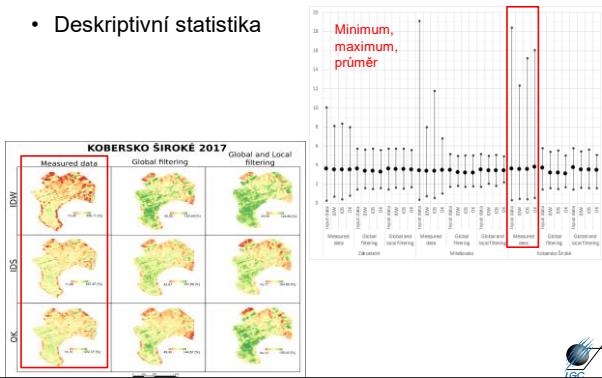
Kernel density

- Výpočet hustoty prvků v okolí bodového nebo liniového prvku
 - Využití zejména při analýze a následné vizualizaci dat jako hustota zástavby, trestné činy, dopravní nehody či zdravotnická data



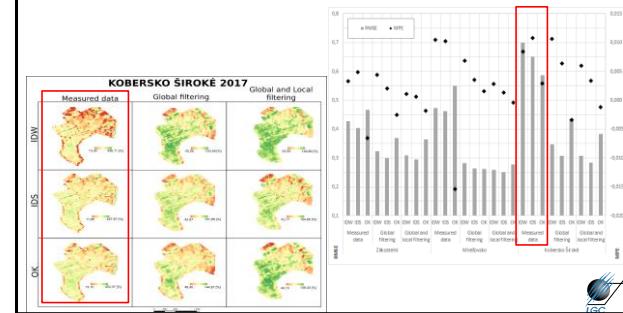
Srovnání interpolačních algoritmů

- Deskriptivní statistika



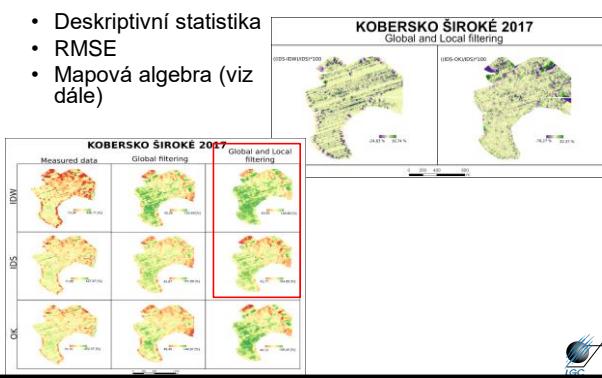
Srovnání interpolačních algoritmů

- Deskriptivní statistika
 - RMSE



Srovnání interpolačních algoritmů

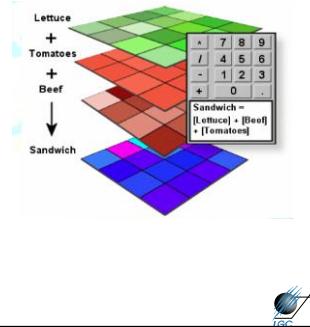
- Deskriptivní statistika
 - RMSE
 - Mapová algebra (viz dále)



MAPOVÁ ALGEBRA

Mapová algebra

- Umožňuje kombinovat rastrové vrstvy pomocí různých matematických operací
- Používá map jako proměnných a prostorových operací jako operátory v algebraických výrazech
- Prostředek prostorové analýzy a modelování



Aplikovaná geoinformatika

Základní nástroje (objekty) pro manipulaci s prostorovými daty v mapové algebře

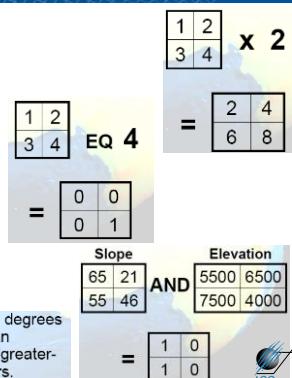
- Operátory
- Funkce
 - z hlediska matematického (aritmetické, logické, trigonometrické, logaritmické)
 - z hlediska mapové algebry – lokální, fokální, zonální, globální
- Aplikační procedury a funkce
 - analýzy vzdálenosti (euklidovská vzdálenost, nejkratší cesta, cost-distance...)
 - analýzy povrchů
 - hydrologické modelování
 - ...

Aplikovaná geoinformatika



Typy operátorů

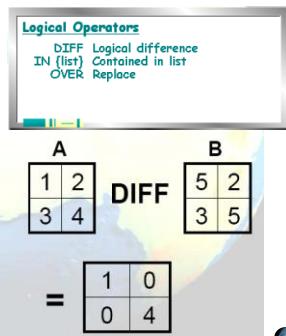
- Aritmetické
 - + - * / mod (= zbytek po dělení)
 - např. převod metrů na stopy
- Relační
 - <, >, <=, >= ...
- Booleovské
 - AND, OR, XOR ...
 - "greater-than" 45 degrees "and" that have an elevation that is "greater-than" 5000 meters.



Aplikovaná geoinformatika

Typy operátorů

- Logické
 - in, diff, over
- Kombinatorní
 - A DIFF B: If a cell value in raster A and raster B are different, the cell value in raster A is returned. If the cell values are the same, the value zero is returned.
 - A IN {value list}: If a cell value in raster A is in the value list, the cell value in raster A is returned. Otherwise, NoData is returned.
 - A OVER B: If a cell value in raster A is not equal to zero, the cell value is raster A is returned. Otherwise, the cell value in raster B is returned.

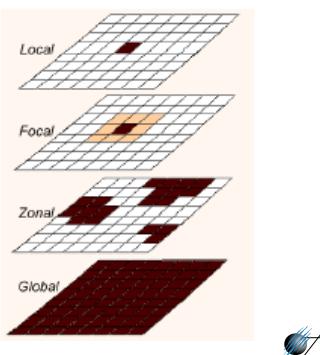


Aplikovaná geoinformatika



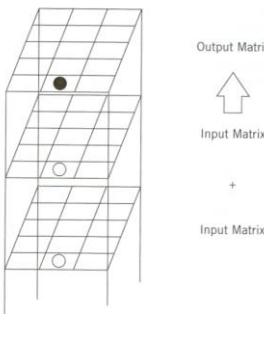
Funkce z hlediska mapové algebry

- Lokální
- Fokální
- Zonální (+blokové)
- Globální



Aplikovaná geoinformatika

Lokální operace



Lokální funkcí je např. i reklassifikace

Figure 4.1 Local function. Local functions are cell-by-cell functions that compare each individual grid cell from one matrix with its corresponding grid cell in the second and all succeeding matrices.



Fokální funkce

- Výstupní hodnota buňky je počítána jako určitá operace s touto buňkou a s buňkami jejího okolí
- Okolí buňky lze definovat různým způsobem

Aplikovaná geoinformatika

Fokální funkce

- Problematika **okrajů rastrov** (změnění okolí nebo replikace řádku, sloupce rastrov)
- Fokální statistika** (využití např. výšková členitost)
- Filtrace obrazu** (konvoluce, okénko okolí vstupuje svými hodnotami do výpočtu)
 - vhodný nástroj nejen pro zpracování obrazu, ale např. i pro shlazení DEMu či výsledku interpolace

Aplikovaná geoinformatika

Statistické údaje pro fokální, zonální a blokové operace

Types of neighborhood statistics

The following statistics can be computed within the neighborhood of each processing cell, then sent to the corresponding cell location on the output raster.

Statistic	Description
Majority	Determines the value that occurs most often in the neighborhood.
Maximum	Determines the maximum value in the neighborhood.
Mean	Computes the mean of the values in the neighborhood.
Median	Computes the median of the values in the neighborhood.
Minimum	Determines the minimum value in the neighborhood.
Minority	Determines the value that occurs least often in the neighborhood.
Range	Determines the range of values in the neighborhood.
Standard deviation	Computes the standard deviation of the values in the neighborhood.
Sum	Computes the sum of the values in the neighborhood.
Variety	Determines the number of unique values in the neighborhood.

Aplikovaná geoinformatika

Focal Flow

- Principem funkce je, že buňky z okolí, které mají vyšší hodnotu než centrální buňka „tečou“ směrem dovnitř (od větší k menší hodnotě)
 - voda, která teče z kopce; šíření nižší koncentrace do vyšší apod.
- Výsledkem je grid, jehož buňky nesou hodnotu odpovídající tomu, kolik do nich „proudí“ buněk z okolí.

Aplikovaná geoinformatika

Focal Flow

The Neighborhood Function on an Individual Neighborhood

The Neighborhood Function on a Grid

Expression: FOCALFLOW(INGRID1)

Aplikovaná geoinformatika

Blokové funkce

5 x 5 Neighborhood

Neighborhood and block

Neighborhoods A-B

Block function

Difference between Block and Focal

Radius

Circular neighborhood

Processing cell

Block1

Aplikovaná geoinformatika

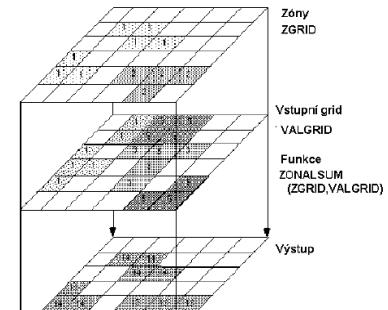
Zonální funkce

- Výpočty se provádějí v rámci definovaných zón, nikoliv v okolí
- Zóny lze definovat rastrem nebo i vektorem (polygon) – v ArcGISu.
 - zonální statistika
 - zonální geometrie
 - crosstabulation (kombinace dvou tabulek)

Aplikovaná geoinformatika



Zonální funkce



Aplikovaná geoinformatika



Zonální statistika

Mean

- The zone input must be integer.
- The data type of the output will always be floating point.

	=	
INGRID1		OUTGRID
INGRID2		

INGRID1 = OUTGRID
VALUE=NODATA

- mean
- majority
- maximum
- median
- minimum
- minority
- range

Expression: ZONALMEAN(INGRID1, INGRID 2)

Aplikovaná geoinformatika



Zonální geometrie

Perimeter

- The perimeter of a zone is the sum of the lengths of the boundaries of each connected region in the zone. Both external boundaries and internal boundaries (islands) are taken into account. The length of an external or internal side is in map units, which are derived from the current cell size.
- The perimeter for a zone is assigned to each cell in the zone.
- The perimeter should be similar (with some resampling error) for the same zone regardless of the resolution of the zone raster. Variations in perimeter calculations can occur if the resolution is changed with the output cell size option.
- The perimeter is in linear map units.
- The perimeter for a zone is assigned to each cell in the zone on output.
- Zones do not have to be connected. If a zone is not connected, the perimeter for each disconnected region is added, and only one perimeter is assigned to the zone.

	=	
INGRID1		OUTGRID
		VALUE=NODATA

- area
- perimeter
- thickness
- centroid

Expression: ZONALPERIMETER(INGRID1)

Aplikovaná geoinformatika



Crosstabulation

	=	
INGRID1		OUTGRID
INGRID2		

- Výstupem je tabulka
- Výstup může být i histogram (Histogram by zones v ArcView 3.x)

Expression: TabulateArea ZoneRas VALUE ClassRas VALUE Tabarea1.dbf 1

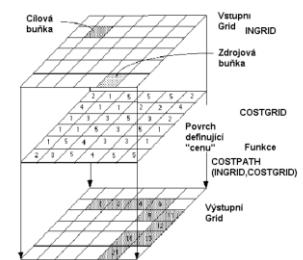
Aplikovaná geoinformatika



Globální funkce

- Hodnota každé buňky výsledného rastru je počítána ze všech buněk zdrojového rastru.

- analýzy vzdálenosti – hledání optimální trasy
- morfometrické analýzy
- hydrologické modelování



Aplikovaná geoinformatika



Globální funkce – ukázka

obr. 3.44 – vzdálenost od vlakových nádraží (rastrová reprezentace)

Aplikovaná geoinformatika

Shrnutí v ArcGIS

- Raster Calculator
- Spatial Analyst Tools
 - Map Algebra
 - Math
 - Neighborhood
 - Overlay
 - Reclassify
 - ...
- Model builder – sestavování algoritmů
- VB Script, Python (v ArcView AVENUE)
- V různých programových prostředcích se stejné prostorové operace jmenují různě, neexistuje jednotná terminologie

Aplikovaná geoinformatika

Raster calculator

- Sloučený nástroj z dřívější Map Query a Map Calculator
- Umožňuje provádět jak prostorové dotazování, logické operátory (výsledkem je bitmapa 0,1)
- Umožňuje základní aritmetické operace

Aplikovaná geoinformatika

Model builder

Aplikovaná geoinformatika

Model builder

Aplikovaná geoinformatika

Mapová algebra – další aplikační úlohy

- Výpočet euklidovské vzdálenosti
- Určování příslušnosti
- Cost distance, weighted distance
- Cost povrchy
- Optimální trasa
- Mapování hustoty
- ...
- Více viz. přednášky předmětu Z8102 Geostatistika

Aplikovaná geoinformatika