

Kapitola 7

Makroskopické transportní rovnice

7.1 Momenty Boltzmannovy rovnice

Pokud známe rozdělovací fci \Rightarrow makroskopické veličiny jako hustota, střední rychlosť, teplota apod.
V termodynamické rovnováze \Rightarrow Maxwell-Boltzmannova rozd. fce. V jiném případě musíme řešit komplikovanější BKR.

ALE rovnice pro časové a prostorové změny makroskopických proměnných mohou být odvozeny z BKR bez jejího řešení \Rightarrow *makroskopické transportní rovnice*

Makroskopické veličiny souvisí s *momenty rozdělovací fce* a *transportní rovnice* pro tyto proměnné získáme z *momentu Boltzmannovy rovnice*. První tři momenty: vynásobením rovnice výrazy m_α , $m_\alpha \mathbf{v}$ a $m_\alpha v^2/2$ a integrací přes rychlostní prostor \Rightarrow zákon zach. hmotnosti, hybnosti a energie. Vždy se nám ale objeví nějaká neznámá makroskop. veličina navíc, takže abychom mohli soustavu vyřešit,

musíme udělat nějaké vhodné předpoklady o nejvyšším momentu rozděl. fce.

Pro každý typ částic vlastní transportní rovnice.

Existuje mnoho možností vytvoření soustavy transportních rovnic podle zjednodušujících předpokladů, např. *model studeného plazmatu*.

7.2 Obecná transportní rovnice

Uvažujme fyzikální vlastnost částic v plazmatu $\chi(\mathbf{v})$ a vezměme obecnou BKR:

$$\frac{\partial f_\alpha}{\partial t} + \mathbf{v} \cdot \nabla f_\alpha + \mathbf{a} \cdot \nabla_v f_\alpha = \left(\frac{\delta f_\alpha}{\delta t} \right)_{\text{sraz}}. \quad (7.1)$$

Každý člen BKR vynásobíme $\chi(\mathbf{v})$ a z analogie výpočtu střední hodnoty $\chi(\mathbf{v})$ uděláme totéž s celou BKR

$$\int_v \chi \frac{\partial f_\alpha}{\partial t} d^3v + \int_v \chi \mathbf{v} \cdot \nabla f_\alpha d^3v + \int_v \chi \mathbf{a} \nabla_v f_\alpha d^3v = \int_v \chi \left(\frac{\delta f_\alpha}{\delta t} \right)_{\text{sraz}} d^3v. \quad (7.2)$$

Dále upravíme každý člen rovnice zvlášť.

První člen:

$$\int_v \chi \frac{\partial f_\alpha}{\partial t} d^3v = \frac{\partial}{\partial t} \left(\int_v \chi f_\alpha d^3v \right) - \int_v f_\alpha \frac{\partial \chi}{\partial t} d^3v \quad (7.3)$$

Poslední člen je nula a z definice střední hodnoty:

$$\int_v \chi \frac{\partial f_\alpha}{\partial t} d^3v = \frac{\partial}{\partial t} (n_\alpha \langle \chi \rangle) \quad (7.4)$$

Druhý člen:

$$\int_v \chi \mathbf{v} \cdot \nabla f_\alpha d^3 v = \nabla \cdot (\int_v \mathbf{v} \chi f_\alpha d^3 v) - \int_v f_\alpha \mathbf{v} \nabla \chi d^3 v - \int_v f_\alpha \chi \nabla \cdot \mathbf{v} d^3 v \quad (7.5)$$

Člen $\nabla \cdot \mathbf{v}$ a $\nabla \chi$ jsou nula:

$$\int_v \chi \mathbf{v} \cdot \nabla v_\alpha d^3 v = \nabla \cdot (n_\alpha \langle \chi \mathbf{v} \rangle_\alpha) \quad (7.6)$$

Třetí člen:

$$\int_v \chi \mathbf{a} \cdot \nabla_v f_\alpha d^3 v = \int_v \nabla_v \cdot \mathbf{a} \chi f_\alpha d^3 v - \int_v f_\alpha \mathbf{a} \cdot \nabla_v \chi d^3 v - \int_v f_\alpha \chi \nabla_v \cdot \mathbf{a} d^3 v \quad (7.7)$$

Poslední integrál vymizí pokud

$$\nabla_v \cdot \mathbf{a} = \frac{1}{m_\alpha} \nabla_v \cdot \mathbf{F} = 0, \quad (7.8)$$

složka vektoru síly F_i nezávisí na příslušné složce rychlosti v_i , kde $i = x, y, z$. Toto omezení nevylučuje mg. sílu $\mathbf{F}_\alpha = q_\alpha \mathbf{v} \times \mathbf{B}$:

$$F_x = q_\alpha (v_y B_z - v_z B_y) \quad (7.9)$$

První integrál na pravé straně rovnice (??) je součtem tří trojních integrálů:

$$\int_v \nabla_v \cdot (\mathbf{a} \chi f_\alpha) d^3 v = \sum_i \int \int \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial}{\partial v_i} (a_i \chi f_\alpha) dv_x dv_y dv_z. \quad (7.10)$$

Pro každý z těchto tří integrálů ($i = x, y, z$) máme

$$\int \int \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial}{\partial v_x} (a_x \chi f_\alpha) dv_x dv_y dv_z = \int \int_{-\infty}^{+\infty} dv_y dv_z (a_x \chi f_\alpha|_{-\infty}^{+\infty}) = 0, \quad (7.11)$$

protože $f_\alpha(\mathbf{r}, \mathbf{v}, t) \rightarrow 0$ pro $v_i \rightarrow \pm\infty$. Protože první a poslední integrál vztahu (7.7) je roven nule, máme

$$\int_v \chi \mathbf{a} \cdot \nabla_v f_\alpha d^3v = -n_\alpha \langle \mathbf{a} \cdot \nabla_v \chi \rangle_\alpha \quad (7.12)$$

Kombinací předchozích výsledků dostáváme *obecnou transportní rovnici*

$$\frac{\partial}{\partial t} (n_\alpha \langle \chi \rangle_\alpha) + \nabla \cdot (n_\alpha \langle \chi \mathbf{v} \rangle_\alpha) - n_\alpha \langle \mathbf{a} \cdot \nabla_v \chi \rangle_\alpha = \left[\frac{\delta}{\delta t} (n_\alpha \langle \chi \rangle_\alpha) \right]_{\text{sraz}}, \quad (7.13)$$

kde člen na pravé straně označuje rychlosť změny veličiny χ na jednotku objemu v důsledku srážek:

$$\left[\frac{\delta}{\delta t} (n_\alpha \langle \chi \rangle_\alpha) \right]_{\text{sraz}} = \int_v \chi \left(\frac{\delta f_\alpha}{\delta t} \right)_{\text{sraz}} d^3v \quad (7.14)$$

7.3 Zákon zachování hmotnosti

7.3.1 Odvození rovnice kontinuity z BKR

Rovnici (7.13) zde využijeme pro $\chi = m_\alpha$. Vyjádříme

$$\begin{aligned} \langle \chi \rangle_\alpha &= m_\alpha \\ \langle \chi \mathbf{v} \rangle_\alpha &= m_\alpha \langle \mathbf{v} \rangle_\alpha = m_\alpha \mathbf{u}_\alpha \\ \nabla_v \chi &= \nabla_v m_\alpha = 0 \end{aligned} \quad (7.15)$$

a dostaneme rovnici kontinuity

$$\frac{\partial \rho_{m\alpha}}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha) = S_\alpha, \quad (7.16)$$

kde $\rho_{m\alpha} = n_\alpha m_\alpha$ a srážkový člen

$$S_\alpha = m_\alpha \int_v \left(\frac{\delta f_\alpha}{\delta t} \right)_{\text{sraz}} \vec{d}^3 v = \left(\frac{\delta \rho m_\alpha}{\delta t} \right)_{\text{sraz}} \quad (7.17)$$

vyjadřuje rychlosť produkce nebo ztráty čistic α na jednotku objemu v důsledku interakcí. Pokud k nim nedochází

$$\frac{\partial \rho_{m\alpha}}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha) = 0 \quad (7.18)$$

neboli

$$\frac{\partial n_\alpha}{\partial t} + \nabla \cdot (n_\alpha \mathbf{u}_\alpha) = 0 \quad (7.19)$$

Rovnici zákona zachování náboje odtud dostaneme násobením nábojem q_α :

$$\frac{\partial \rho_\alpha}{\partial t} + \nabla \cdot \mathbf{J}_\alpha = 0, \quad (7.20)$$

kde $\rho_\alpha = n_\alpha q_\alpha$ je hustota náboje a $\mathbf{J}_\alpha = \rho_\alpha \mathbf{u}_\alpha$ je hustota el. proudu.

7.3.2 Odvození pomocí dynamiky tekutin

Uvažujme objem tekutiny V uzavřený plochou S s elementem plochy $d\mathbf{S} = \hat{\mathbf{n}} dS$. Střední počet častic opouštějící objem V skrz $d\mathbf{S}$ za jednotku času je

$$n_\alpha \mathbf{u}_\alpha \cdot d\mathbf{S} \quad (7.21)$$

\Rightarrow počet částic opouštějící celý objem:

$$\oint_S n_\alpha \mathbf{u}_\alpha \cdot d\mathbf{S}. \quad (7.22)$$

Celkový počet částic v objemu:

$$\int_V n_\alpha d^3r. \quad (7.23)$$

Pokud nedochází k produkci nebo ztrátě částic v objemu, musí platit

$$\oint_S n_\alpha \mathbf{u}_\alpha \cdot d\mathbf{S} = -\frac{\partial}{\partial t} \int_V n_\alpha d^3r \quad (7.24)$$

a za použití Gaussova teorému divergence

$$\oint_S n_\alpha \mathbf{u}_\alpha \cdot d\mathbf{S} = \int_V \nabla(n_\alpha \mathbf{u}_\alpha) d^3r \quad (7.25)$$

dostaneme

$$\int_V \left[\frac{\partial n_\alpha}{\partial t} + \nabla \cdot (n_\alpha \mathbf{u}_\alpha) \right] d^3r = 0, \quad (7.26)$$

což musí platit pro libovolný objem V , takže dostáváme rovnici kontinuity (7.19).

7.3.3 Srážkový člen

Procesy spojené se změnou počtu částic \Rightarrow obvykle neprůmě sražky (ionizace, rekombinace, zachycení náboje). Jak je můžeme reprezentovat v rci kontinuity:

- efekt *ionizace* - rychlostní koeficient pro ionizaci K_i , tj. počet páru elektron/iont produkovaných za jednotku času je $K_i n_e n_g$, kde n_g je hustota neutrálního plynu. Ve slabě ionizovaném plazmatu

je možné považovat n_g za konstantní a počet vzniklých páru zapsat pomocí srážkové frekvence

$$\nu_i n_e$$

- efekt *rekombinace* - rychlostní koeficient pro rekombinaci K_r , tj. úbytek páru elektron/iont za jednotku času, za předpokl. jednoho druhu iontu ($n_i = n_e$) je $K_r n_e^2$
- efekt *záporného náboje* - rychlosť úbytku elektronu $K_a n_e n_g$ neboli podobně jako pro ionizaci $\nu_a n_e$



$$S_e = m_e (\nu_i n_e - K_r n_e^2 - \nu_a n_e) \quad (7.27)$$

7.4 Zákon zachování hybnosti

7.4.1 Odvození pohybové rovnice

Nahradíme $\chi(\mathbf{v})$ výrazem $m_\alpha \mathbf{v}$ v (7.13). Vezmeme-li v úvahu, že $\mathbf{v} = \mathbf{V}_\alpha + \mathbf{u}_\alpha$ a $\langle \mathbf{V}_\alpha \rangle = 0$, můžeme členy transportní rovnice upravit takto:

$$\frac{\partial}{\partial t} (\rho_{m\alpha} \langle \mathbf{v} \rangle_\alpha) = \rho_{m\alpha} \frac{\partial \mathbf{u}_\alpha}{\partial t} + \mathbf{u}_\alpha \frac{\partial \rho_{m\alpha}}{\partial t} \quad (7.28)$$

$$\begin{aligned} \nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \langle \mathbf{v} \mathbf{v} \rangle_\alpha) &= \nabla \cdot [\rho_{m\alpha} (\mathbf{u}_\alpha \mathbf{u}_\alpha + \mathbf{u}_\alpha \langle \mathbf{V}_\alpha \rangle + \langle \mathbf{V}_\alpha \rangle \mathbf{u}_\alpha + \\ &\quad + \langle \mathbf{V}_\alpha \mathbf{V}_\alpha \rangle)] = \nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha \mathbf{u}_\alpha + \rho m_\alpha \langle \mathbf{V}_\alpha \mathbf{V}_\alpha \rangle) \end{aligned} \quad (7.29)$$

$$\begin{aligned} -n_\alpha \langle \mathbf{F} \cdot \nabla_v \mathbf{v} \rangle_\alpha &= -n_\alpha \langle (F_x \frac{\partial}{\partial v_x} + F_y \frac{\partial}{\partial v_y} + F_z \frac{\partial}{\partial v_z}) \mathbf{v} \rangle_\alpha = \\ &\quad -n_\alpha \langle F_x \mathbf{x} + F_y \mathbf{y} + F_z \mathbf{z} \rangle_\alpha = -n_\alpha \langle \mathbf{F} \rangle_\alpha \end{aligned} \quad (7.30)$$

A dosadíme-li do (7.13), dostaneme rovnici zachování hybnosti

$$\rho_{m\alpha} \frac{\partial \mathbf{u}_\alpha}{\partial t} + \mathbf{u}_\alpha \frac{\partial \rho_{m\alpha}}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha \mathbf{u}_\alpha) + \nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \langle \mathbf{V}_\alpha \mathbf{V}_\alpha \rangle) - n_\alpha \langle \mathbf{F} \rangle_\alpha = \mathbf{A}_\alpha, \quad (7.31)$$

kde \mathbf{A}_α označuje srážkový člen

$$\mathbf{A}_\alpha = m_\alpha \int_v \mathbf{v} \left(\frac{\delta f_\alpha}{\delta t} \right)_{\text{sraz}} d^3 v = \left[\frac{\delta (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha)}{\delta t} \right]_{\text{sraz}} \quad (7.32)$$

Výraz $\rho_{m\alpha}\langle \mathbf{V}_\alpha \mathbf{V}_\alpha \rangle$ je tenzor kinetického tlaku \mathcal{P}_α :

$$\nabla \cdot (\rho_{m\alpha}\langle \mathbf{V}_\alpha \mathbf{V}_\alpha \rangle) = \nabla \cdot \mathcal{P}_\alpha \quad (7.33)$$

Třetí člen na levé straně rovnice (7.31) můžeme rozepsat takto

$$\begin{aligned} \nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha \mathbf{u}_\alpha) &= \frac{\partial}{\partial x}(\rho_{m\alpha} u_{\alpha x} \mathbf{u}_\alpha) + \frac{\partial}{\partial y}(\rho_{m\alpha} u_{\alpha y} \mathbf{u}_\alpha) + \frac{\partial}{\partial z}(\rho_{m\alpha} u_{\alpha z} \mathbf{u}_\alpha) = \\ &= \rho_{m\alpha} \left(u_{\alpha x} \frac{\partial \mathbf{u}_\alpha}{\partial x} + u_{\alpha y} \frac{\partial \mathbf{u}_\alpha}{\partial y} + u_{\alpha z} \frac{\partial \mathbf{u}_\alpha}{\partial z} + \mathbf{u}_\alpha \left[\frac{\partial(\rho_{m\alpha} u_{\alpha x})}{\partial x} + \frac{\partial(\rho_{m\alpha} u_{\alpha y})}{\partial y} + \frac{\partial(\rho_{m\alpha} u_{\alpha z})}{\partial z} \right] \right) = \\ &\quad \rho_{m\alpha} (\mathbf{u}_\alpha \cdot \nabla) \mathbf{u}_\alpha + \mathbf{u}_\alpha [\nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha)] \end{aligned} \quad (7.34)$$

Dosazením (7.33) a (7.34) do (7.31) a za použití rovnice kontinuity (7.16) dostáváme

$$\rho_{m\alpha} \left[\frac{\partial \mathbf{u}_\alpha}{\partial t} + (\mathbf{u}_\alpha \cdot \nabla) \mathbf{u}_\alpha \right] + \nabla \cdot \mathcal{P}_\alpha - n_\alpha \langle \mathbf{F} \rangle_\alpha = \mathbf{A}_\alpha - \mathbf{u}_\alpha S_\alpha. \quad (7.35)$$

Člen v hranaté závorce můžeme zapsat pomocí totálního diferenciálu:

$$\frac{D}{Dt} = \frac{\partial}{\partial t} + \mathbf{u}_\alpha \cdot \nabla, \quad (7.36)$$

což odpovídá časové změně pozorované ze souřadného systému pohybujícího se střední rychlostí \mathbf{u}_α .

Jestliže uvažujeme elektromg. Lorentzovu sílu a gravitační sílu, je poslední člen rce (7.35)

$$-n_\alpha \langle \mathbf{F} \rangle_\alpha = -n_\alpha q_\alpha (\mathbf{E} + \mathbf{u}_\alpha \times \mathbf{B}) - n_\alpha m_\alpha \mathbf{g}, \quad (7.37)$$

kde pole \mathbf{E} a \mathbf{B} představují vyhlazené makroskopické pole. Pohybová rovnice je tedy

$$\rho_{m\alpha} \frac{D \mathbf{u}_\alpha}{Dt} = n_\alpha q_\alpha (\mathbf{E} + \mathbf{u}_\alpha \times \mathbf{B}) + \rho_{m\alpha} \mathbf{g} - \nabla \cdot \mathcal{P}_\alpha + \mathbf{A}_\alpha - \mathbf{u}_\alpha S_\alpha \quad (7.38)$$

Fyzikální význam: časová změna hybnosti v každém elementu kapaliny je způsobena externími silami, třením (viskozitou) a tlakovými silami samotné kapaliny a dále vnitřními silami, které odpovídají interakcím \Rightarrow z.z. hybnosti

Často můžeme viskozitu zanedbat, tj. neuvažujeme nedagonální členy \mathcal{P}_α . Pokud je navíc rozdělovací funkce izotropní, jsou diagonální členy \mathcal{P}_α stejné a rovné skalárnímu kinetickému tlaku p_α . Zanedbáme-li dále člen vedoucí k tvorbě nebo zániku částic, máme

$$\rho_{ma} \frac{D\mathbf{u}_\alpha}{Dt} = n_\alpha q_\alpha (\mathbf{E} + \mathbf{u}_\alpha \times \mathbf{B}) + \rho_{ma} \mathbf{g} - \nabla p_\alpha + \mathbf{A}_\alpha \quad (7.39)$$

7.4.2 Srážkový člen

Člen \mathbf{A}_α označuje rychlosť změny střední hodnoty hybnosti na jednotku objemu způsobenou srážkami. Důsledek zachování celkové hybnosti při elastických srážkách stejných částic $\Rightarrow \mathbf{A}_\alpha = \mathbf{0}$. ALE pro kapalinu složenou z různých částic $\mathbf{A}_\alpha \neq \mathbf{0}$.

Často používaný vztah pro přenos hybnosti srážkami (nemusí platit vždy, předp. Maxwell. r. fce a relatině malý rozdíl středních rychlostí částic):

$$\mathbf{A}_\alpha = -\rho_{ma} \sum_\beta \nu_{\alpha\beta} (\mathbf{u}_\alpha - \mathbf{u}_\beta), \quad (7.40)$$

kde konstanta úměrnosti $\nu_{\alpha\beta}$ je *srážková frekvence pro přenos hybnosti mezi částicemi α a β* . Protože během srážky se musí zachovávat celková hybnost

$$\rho_{ma} \nu_{\alpha\beta} (\mathbf{u}_\alpha - \mathbf{u}_\beta) + \rho_{m\beta} \nu_{\beta\alpha} (\mathbf{u}_\beta - \mathbf{u}_\alpha) = 0. \quad (7.41)$$

↑↑

$$\rho_{m\alpha}\nu_{\alpha\beta}=\rho_{m\beta}\nu_{\beta\alpha} \quad (7.42)$$

7.5 Zákon zachování energie

7.5.1 Odvození rovnice pro transport energie

Nahradíme $\chi(\mathbf{v})$ výrazem $m_\alpha v^2/2$ v (7.13). Platí

$$n_\alpha \langle \chi \rangle_\alpha = \frac{1}{2} \rho_{m\alpha} \langle V_\alpha^2 \rangle + \frac{1}{2} \rho_{m\alpha} u_\alpha^2 = \frac{1}{2} (3p_\alpha + \rho_{m\alpha} u_\alpha^2) \quad (7.43)$$

$$\nabla_v \chi = \frac{1}{2} m_\alpha \nabla_v (\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}) = m_\alpha (\mathbf{v} \cdot \nabla_v) \mathbf{v} = m_\alpha \mathbf{v} \quad (7.44)$$

Členy na levé straně obecné transportní rovnice (7.13) jsou tedy

$$\frac{\partial}{\partial t} (n_\alpha \langle \chi \rangle_\alpha) = \frac{3}{2} \frac{\partial p_\alpha}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \rho_{m\alpha} u_\alpha^2 \right) \quad (7.45)$$

$$\nabla \cdot (n_\alpha \langle \chi \mathbf{v} \rangle_\alpha) = \nabla \cdot \left[\frac{1}{2} \rho_{m\alpha} \langle (\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}) \mathbf{v} \rangle_\alpha \right] \quad (7.46)$$

$$-n_\alpha \langle (\mathbf{F}/m_\alpha) \cdot \nabla_v \chi \rangle_\alpha = -n_\alpha \langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{v} \rangle_\alpha \quad (7.47)$$

Součtem těchto členů získáme rovnici zachování energie

$$\frac{3}{2} \frac{\partial p_\alpha}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \rho_{m\alpha} u_\alpha^2 \right) + \nabla \cdot \left[\frac{1}{2} \rho_{m\alpha} \langle (\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}) \mathbf{v} \rangle_\alpha \right] - n_\alpha \langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{v} \rangle_\alpha = M_\alpha, \quad (7.48)$$

kde M_α je rychlosť zmieny hustoty energie v dôsledku sražek

$$M_\alpha = \frac{1}{2} m_\alpha \int_v v^2 \left(\frac{\delta f_\alpha}{\delta t} \right)_{\text{sraž}} d^3 v = \left[\frac{\delta \left(\frac{1}{2} \rho_{m\alpha} \langle v^2 \rangle_\alpha \right)}{\delta t} \right]_{\text{sraž}} \quad (7.49)$$

Alternativně se může rovnice také zapsat jinak, viz dále. Vezměme nejprve část třetího členu (7.48)

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{v} = \mathbf{V}_\alpha + \mathbf{u}_\alpha:$$

$$\begin{aligned} & \langle [(\mathbf{u}_\alpha + \mathbf{V}_\alpha) \cdot (\mathbf{u}_\alpha + \mathbf{V}_\alpha)](\mathbf{u}_\alpha + \mathbf{V}_\alpha) \rangle = \\ &= \langle (u_\alpha^2 + 2\mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{V}_\alpha + V_\alpha^2)(\mathbf{u}_\alpha + \mathbf{V}_\alpha) \rangle = \\ &= u_\alpha^2 \mathbf{u}_\alpha + \langle V_\alpha^2 \rangle \mathbf{u}_\alpha + 2\langle \mathbf{V}_\alpha \mathbf{V}_\alpha \rangle \cdot \mathbf{u}_\alpha + \langle V_\alpha^2 \mathbf{V}_\alpha \rangle. \end{aligned} \quad (7.50)$$

Člen $\rho_{ma} \langle \mathbf{V}_\alpha \mathbf{V}_\alpha \rangle$ představuje tenzor kinetického tlaku \mathcal{P}_α a $\frac{1}{2}\rho_{ma} \langle V_\alpha^2 \mathbf{V}_\alpha \rangle$ je vektor toku tepla \mathbf{q}_α . Ukážali jsme, že $\frac{1}{2}\rho_{ma} \langle V_\alpha^2 \rangle = 3p_\alpha/2$. Proto

$$\begin{aligned} & \nabla \cdot [\frac{1}{2}\rho_{ma} \langle (\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}) \mathbf{v} \rangle_\alpha] = \nabla \cdot [\frac{1}{2}\rho_{ma} u_\alpha^2 \mathbf{u}_\alpha + \frac{1}{2}(3p_\alpha) \mathbf{u}_\alpha + \mathcal{P}_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha + \mathbf{q}_\alpha] = \\ &= \nabla \cdot (\frac{1}{2}\rho_{ma} u_\alpha^2 \mathbf{u}_\alpha) + \frac{1}{2}(3p_\alpha)(\nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha) + \frac{1}{2}(\mathbf{u}_\alpha \cdot \nabla)(3p_\alpha) + \nabla \cdot (P_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha) + \nabla \cdot \mathbf{q}_\alpha \end{aligned} \quad (7.51)$$

Dosazením do (7.48) a za použití označení D/Dt pro úplný diferenciál, máme

$$\begin{aligned} & \frac{D}{Dt} \left(\frac{3p_\alpha}{2} \right) + \left(\frac{3p_\alpha}{2} \right) \nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \rho_{ma} u_\alpha^2 \right) + \nabla \cdot \left(\frac{1}{2} \rho_{ma} u_\alpha^2 \mathbf{u}_\alpha \right) + \\ & \quad \nabla \cdot (P_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha) + \nabla \cdot \mathbf{q}_\alpha - n_\alpha \langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{v} \rangle_\alpha = M_\alpha \end{aligned} \quad (7.52)$$

Třetí a čtvrtý člen na levé straně můžeme psát jako

$$\begin{aligned} & \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \rho_{ma} \mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha \right) + \nabla \cdot \left[\left(\frac{1}{2} \rho_{ma} (\mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha) \mathbf{u}_\alpha \right) \right] = \\ & \frac{1}{2} u_\alpha^2 \frac{\partial \rho_{ma}}{\partial t} + \rho_{ma} \mathbf{u}_\alpha \cdot \frac{\partial \mathbf{u}_\alpha}{\partial t} + \frac{1}{2} u_\alpha^2 \nabla \cdot (\rho_{ma} \mathbf{u}_\alpha + \rho_{ma} \mathbf{u}_\alpha \cdot [(\mathbf{u}_\alpha \cdot \nabla) \mathbf{u}_\alpha]) = \\ & \frac{1}{2} u_\alpha^2 \left[\frac{\partial \rho_{ma}}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho_{ma} \mathbf{u}_\alpha) \right] + \rho_{ma} \mathbf{u}_\alpha \cdot \frac{D \mathbf{u}_\alpha}{Dt} \end{aligned} \quad (7.53)$$

Za použití rovnice kontinuity (7.16) a pohybové rovnice (7.38) můžeme poslední vztah přepsat jako

$$\frac{1}{2}u_\alpha^2 S_\alpha + n_\alpha \mathbf{u}_\alpha \cdot \langle \mathbf{F} \rangle_\alpha - \mathbf{u}_\alpha \cdot (\nabla \cdot \mathcal{P}_\alpha) + \mathbf{u}_\alpha \cdot A_\alpha - \mathbf{u}_\alpha^2 S_\alpha. \quad (7.54)$$

Dosazením zpět do (7.52)

$$\begin{aligned} \frac{D}{Dt}\left(\frac{3p_\alpha}{2}\right) + \frac{3p_\alpha}{2}\nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha + \nabla \cdot (P_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha) - \mathbf{u}_\alpha \cdot (\nabla \cdot \mathcal{P}_\alpha) - \\ n_\alpha \langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{v} \rangle_\alpha + n_\alpha \mathbf{u}_\alpha \cdot \langle \mathbf{F} \rangle_\alpha + \nabla \cdot \mathbf{q}_\alpha = \\ = M_\alpha - \mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{A}_\alpha + \frac{1}{2}u_\alpha^2 S_\alpha. \end{aligned} \quad (7.55)$$

Třetí a čtvrtý člen můžeme kombinovat jako

$$\nabla \cdot (\mathcal{P}_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha) - \mathbf{u}_\alpha \cdot (\nabla \cdot \mathcal{P}_\alpha) = (\mathcal{P}_\alpha \cdot \nabla) \cdot \mathbf{u}_\alpha \quad (7.56)$$

a podobně pátý a šestý:

$$-n_\alpha \langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{v} \rangle_\alpha + n_\alpha \mathbf{u}_\alpha \cdot \langle \mathbf{F} \rangle_\alpha = -n_\alpha \langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{V}_\alpha \rangle, \quad (7.57)$$

protože

$$\langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{v} \rangle_\alpha = \langle \mathbf{F} \cdot (\mathbf{u}_\alpha + \mathbf{V}_\alpha) \rangle = \langle \mathbf{F} \rangle_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha + \langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{V}_\alpha \rangle. \quad (7.58)$$

V případě sily nezávislé na rychlosti je výraz (7.57) roven nule:

$$\langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{V}_\alpha \rangle = \mathbf{F} \cdot \langle \mathbf{V}_\alpha \rangle = 0 \quad (7.59)$$

V případě mg. sily zjistíme totéž:

$$\begin{aligned} \langle \mathbf{F} \cdot \mathbf{V}_\alpha \rangle &= q_\alpha \langle (\mathbf{v} \times \mathbf{B}) \cdot \mathbf{V}_\alpha \rangle = \\ &= q_\alpha (\mathbf{u}_\alpha \times \mathbf{B}) \cdot \langle V_\alpha \rangle + q_\alpha \langle (\mathbf{V}_\alpha \times \mathbf{B}) \cdot \mathbf{V}_\alpha \rangle = 0, \end{aligned} \quad (7.60)$$

kde oba členy jsou rovny nule, protože $\langle \mathbf{V}_\alpha \rangle = \mathbf{0}$ a $(\mathbf{V}_\alpha \times \mathbf{B})$ je kolmé na \mathbf{V}_α . Dostáváme tedy tu alternativní formu rovnice zachování energie

$$\begin{aligned} \frac{D}{Dt} \left(\frac{3p_\alpha}{2} \right) + \frac{3p_\alpha}{2} \nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha + (P_\alpha \cdot \nabla) \cdot \mathbf{u}_\alpha + \nabla \cdot \mathbf{q}_\alpha &= \\ &= M_\alpha - \mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{A}_\alpha + \frac{1}{2} u_\alpha^2 S_\alpha \end{aligned} \quad (7.61)$$

7.5.2 Fyzikální interpretace

- První člen levé strany rce (7.61) - celková změna hustoty tepelné energie v objemovém elementu pohybujícím se driftovou rychlostí \mathbf{u}_α : $3p_\alpha/2 = \rho_{m\alpha} \langle V_\alpha^2 \rangle / 2$.
- Druhý člen LS - změna hustoty tep. energie díky vstupu částic o střední rychlosti \mathbf{u}_α do objemového elementu.
- Třetí člen LS - práce vykonaná na jednotkovém objemu díky tenzoru tlaku, který působí na povrch tohoto objemu
- Čtvrtý člen LS - změna hustoty tepelné energie díky toku tepla
- Pravá strana - změna hustoty tepelné energie díky srážkám (pro pouze jeden druh částic je člen roven nule)

První dva členy můžeme ještě zkombinovat pomocí rce kontinuity (7.16), kde rozepíšeme člen $\nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha)$

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} + \mathbf{u}_\alpha \cdot \nabla \right) \rho_{m\alpha} + \rho_{m\alpha} \nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha = S_\alpha, \quad (7.62)$$

takže

$$\nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha = -\frac{1}{\rho_{m\alpha}} \left(\frac{D\rho_{m\alpha}}{Dt} - S_\alpha \right). \quad (7.63)$$

Dosazením (7.63) do (7.61) a použitím rovnosti $\rho_{m\alpha} = n_\alpha m_\alpha$, $p_\alpha = n_\alpha k T_\alpha$, dostaneme další alternativní tvar rovnice energie vyjádřené pomocí teploty T_α

$$\frac{3}{2} n_\alpha k \frac{DT_\alpha}{Dt} + (P_\alpha \cdot \nabla) \cdot \mathbf{u}_\alpha + \nabla \cdot q_\alpha = M_\alpha - \mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{A}_\alpha + \left(\frac{1}{2} u_\alpha^2 - \frac{3kT_\alpha}{2m_\alpha} \right) S_\alpha \quad (7.64)$$

7.5.3 Zjednodušující předpoklady

Podle okolností můžeme uplatnit různé zjednodušující předpoklady

- srážkový člen je nula nebo zanedbatelný; driftová rychlosť \mathbf{u}_α je nula; vezmeme vektoru toku tepla

$$\mathbf{q}_\alpha = -K \nabla T_\alpha \quad (7.65)$$

\Rightarrow rce (7.64) se redukuje na *difuzní* rovnici pro T_α

$$\frac{3}{2} n_\alpha k \frac{DT_\alpha}{Dt} = \nabla \cdot (K \nabla T_\alpha), \quad (7.66)$$

kde K je koeficient tepelné vodivosti (souvisí s koeficientem viskozity)

- srážkový člen je nula nebo zanedbatelný; neviskózní kapalina, tj. tenzor tlaku se redukuje na skalární tlak; neuvažujeme tepelnou vodivost ($\mathbf{q}_\alpha = 0$); vztah (7.61) \Rightarrow

$$\frac{D}{Dt} \left(\frac{3p_\alpha}{2} \right) + \frac{3p_\alpha}{2} (\nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha) + p_\alpha (\nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha) = 0. \quad (7.67)$$

Dosazením (7.63) za $\nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha$ pro $S_\alpha = 0$ dává

$$\frac{D}{Dt}\left(\frac{3p_\alpha}{2}\right) - \frac{5p_\alpha}{2\rho_{m\alpha}} \frac{D\rho_{m\alpha}}{Dt} = 0 \quad (7.68)$$

tedy

$$\frac{Dp_\alpha}{p_\alpha} = \frac{5}{3} \frac{D\rho_{m\alpha}}{\rho_{m\alpha}} \quad (7.69)$$

a po integraci

$$\frac{p_\alpha}{p_0} = \left(\frac{\rho_{m\alpha}}{\rho_{m0}}\right)^{\frac{5}{3}}, \quad (7.70)$$

kde p_0 a ρ_{m0} jsou konstanty, takže

$$p_\alpha \rho_{m\alpha}^{-5/3} = \text{konst.} \quad (7.71)$$

Toto je *adiabatická rovnice energie* pro plyn, v němž je poměr specifických tepel při konst. tlaku a konst. objemu $\gamma = 5/3$.

Parametr γ fcí počtu stupňů volnosti N

$$\gamma = (2 + N)/N. \quad (7.72)$$

Pro částice, které nemají vnitřní stupně volnosti (jednoatomový plyn), je $N = 3$. *Adiabatická rovnice energie* používaná v termodynamice je obecně ve tvaru

$$p \rho_m^{-\gamma} = \text{konst.} \quad (7.73)$$

Derivováním

$$\rho_m^{-\gamma} dp - \gamma p \rho_m^{-(\gamma+1)} d\rho_m = 0 \quad (7.74)$$

nebo

$$dp = \left(\frac{\gamma p}{\rho_m}\right) d\rho_m = V_s^2 d\rho_m, \quad (7.75)$$

kde jsme definovali

$$V_s = (\gamma p / \rho_m)^{1/2} = (\gamma kT / m)^{1/2}, \quad (7.76)$$

což je *adiabatická rychlosť zvuku v kapaline*.

- ideální plyn; konstantní teplota kapalin \Rightarrow *izotermální rovnice energie*. Vezmeme stavovou rovnici pro ideální plyn $p = nkT$ a pro $T = \text{konst}$

$$dp = kT dn = (p / \rho_m) d\rho_m = V_T^2 d\rho_m, \quad (7.77)$$

kde *izotermální rychlosť zvuku* je

$$V_T = (p / \rho_m)^{1/2} = (kT / m)^{1/2} \quad (7.78)$$

7.5.4 Model studeného plazmatu

- 1. moment BKR \Rightarrow *rce kontinuity* \Rightarrow hustota částic n_α (nebo hustota hmotnosti ρ_α) ve vztahu s driftovou rychlosťí $\mathbf{u}_\alpha \Rightarrow$ 2 makroskopické veličiny \Rightarrow potrebujeme 2 makroskopické transportní rce
- 2. moment BKR \Rightarrow *pohybová rce* (rce zachování hybnosti) \Rightarrow driftová rychlosť \mathbf{u}_α ve vztahu s hustotou častic n_α a tenzorem kinetického tlaku $\mathcal{P}_\alpha \Rightarrow$ 3 makroskopické veličiny \Rightarrow potrebujeme 3 makroskopické transportní rce
- 3. moment BKR \Rightarrow *rce energie* \Rightarrow neznámé veličiny n_α , \mathbf{u}_α , \mathcal{P}_α a vektoru toku tepla \mathbf{q}_α

⇒ Žádný konečný systém transportních rovnic nemůže tvořit uzavřený systém, takže musíme zavést nějaké approximace. Nejjednodušší model je *model studeného plazmatu*. Model používá pouze rovnici kontinuity a hybnosti. Tenzor tlaku se položí roven nule, tj. zanedbává se vliv tepelného pohybu částic a síla způsobená změnou tlaku. Máme tedy dvě transportní rce:

$$\frac{\partial \rho_{m\alpha}}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha) = S_\alpha \quad (7.79)$$

$$\rho_{m\alpha} \frac{D\mathbf{u}_\alpha}{Dt} = n_\alpha q_\alpha (\mathbf{E} + \mathbf{u}_\alpha \times \mathbf{B}) + \rho_{m\alpha} \mathbf{g} + \mathbf{A}_\alpha - \mathbf{u}_\alpha S_\alpha \quad (7.80)$$

Pokud můžeme navíc zanedbat vznik a ztrátu částic $\alpha \Rightarrow S_\alpha = 0$. Vztah používaný pro srážkový člen pro přenos hybnosti \mathbf{A}_α je dán vztahem (7.40).

Model vlastně předpokládá, že teplota plazmatu je nulová, takže rozdělovací fce je *Diracova delta fce* $f_\alpha(\mathbf{r}, \mathbf{v}, t) = \delta|\mathbf{v} - \mathbf{u}(\mathbf{r}, t)|$.

7.5.5 Model teplého plazmatu

Zde se uvažují tři transportní rovnice a ve třetí rci se zanedbává člen s vektorem toku tepla $\nabla \cdot \mathbf{q}_\alpha = 0$. Tato approximace se nazývá *adiabatická approximace*. Protože tepelná vodivost je nula, není plazma viskozní a nedagonální členy tenzoru tlaku jsou nula. Dále s předpokládá, že diagonální členy jsou stejné, a tedy $\nabla \cdot \mathcal{P}_\alpha = \nabla \cdot p_\alpha$.

V *modelu teplého plazmatu* tedy máme tyto tři transportní rce

$$\frac{\partial \rho_{m\alpha}}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho_{m\alpha} \mathbf{u}_\alpha) = S_\alpha \quad (7.81)$$

$$\rho_{m\alpha} \frac{D\mathbf{u}_\alpha}{Dt} = n_\alpha q_\alpha (\mathbf{E} + \mathbf{u}_\alpha \times \mathbf{B}) + \rho_{m\alpha} \mathbf{g} - \nabla p_\alpha + \mathbf{A}_\alpha - \mathbf{u}_\alpha S_\alpha \quad (7.82)$$

$$\frac{D}{Dt} \left(\frac{3p_\alpha}{2} \right) + \frac{5p_\alpha}{2} (\nabla \cdot \mathbf{u}_\alpha) = M_\alpha - \mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{A}_\alpha + \frac{1}{2} u_\alpha^2 S_\alpha. \quad (7.83)$$

Pokud navíc předpokládáme, že změna energie v důsledku srážek je zanedbatelná, redukuje se rovnice (7.83) na *adiabatickou rovnici*

$$p_\alpha \rho_{m\alpha}^{-\gamma} = \text{konst.} \quad (7.84)$$