Arduino a spol.

- Arduino a jeho odvozené varianty, hw & sw
- instalace integrovaného vývojového prostředí (IDE)
- demonstrační modul Seeduino Xiao
- první programy Blink a Hello World
- základy programování
- použití knihoven pro začlenění dalších komponent
- tlačítka a digitální rozhraní

Proč Arduino?

- standardní mikrokontroler pro hobby komunitu, výuku i vědecké projekty – snadné použití, nízká cena a velké množství doplňků "shields" – rozšíření funkcí
- "open source" koncepce kdokoliv může vyrábět a prodávat odvozené moduly – klony
- jednoduché programovací prostředí IDE
 - programování na bázi Processing vlastní jazyk se nazýval
 Wiring, jde vlastně o C či C++ (pokud je dost místa)
 - Ize přidat doplňkové softwarové moduly i pro další oblíbené "kompatibilní" mikrokontrolerové systémy
 - rozsáhlé množství knihoven pro specifické periferie (sensory, motory, LED pásky) snadné začlenění do projektu
- obrovská uživatelská komunita dostupné informace

Interfacing Arduino

široká škála možností rozšiřování



Instalace IDE

relevantní detailní informace jsou dostupné na webu:

https://www.arduino.cc/en/Guide

- instalační verze jsou dostupné pro Windows, Linux i Mac
- pokud se instalace podařila, můžeme program otevřít:

🤒 sketch_oct28a Arduino 1.8.13	-		×
Eile Edit Sketch Iools Help			
			ø
sketch_oct28a			
void setup() {			^
// put your setup code here, to run once:			
3			
void loop() {			
// put your main code here, to run repeatedly:			
}			
			~
	Arduin	o Uno on C	COM7

nahoře je menu a ovládací tlačítka

v prostřední textové části se píše vlastní program

v dolní části se objevují systémové informace z kompilace a zavádění kódu do mikrokontroleru, a chyby

při spolehlivém (a rychlém) připojení k internetu je možnost použít alternativní online IDE (Arduino Web Editor)

Které Arduino?

store.arduino.cc/collections/boards

aktuálně lze za klasiku považovat Arduino UNO (rev. 3, SMD):



store.arduino.cc/collections/boards/products/arduino-uno-rev3-smd

malé ...







Arduino Nano

~ 3 USD z Aliexpress

The Arduino Nano is a small, complete, and breadboard-friendly board based on the ATmega328 (Arduino Nano 3.x). It has more or less the same functionality of the Arduino Duemilanove, but in a different package. It lacks only a DC power jack, and works with a Mini-B USB cable instead of a standard...

Arduino Micro



The Micro is a microcontroller board based on the ATmega32U4 (datasheet), developed in conjunction with Adafruit. It has 20 digital input/output pins (of which 7 can be used as PWM outputs and 12 as analog inputs), a 16 MHz crystal oscillator, a micro USB connection, an ICSP header, and a reset b...

Arduino Nano Every



The Nano Every is Arduino's 5V compatible board in the smallest available form factor: 45x18mm! The Arduino Nano is the preferred board for many projects requiring a small and easy to use microcontroller board. The small footprint and low price, make the Nano Every particularly suited for wearab...

základní jednoduché varianty, pracují na 5 V (klasická TTL úroveň)

mocné ...









Arduino Nano RP2040 Connect



Meet the only connected RP2040 board. It fits the Arduino Nano form factor, making it a small board with BIG features. The brain of the board is the Raspberry Pi RP2040 silicon; a dual-core Arm Cortex M0+ running at 133MHz. It has 264KB of SRAM, and the 16MB of flash memory is off-chip

Arduino Due



The Arduino Due is a microcontroller board based on the Atmel SAM3X8E ARM Cortex-M3 CPU. It is the first Arduino board based on a 32-bit ARM core microcontroller. It has 54 digital input/output pins (of which 12 can be used as PWM outputs), 12 analog inputs, 4 UARTs (hardware serial ports), a 84 ...

Arduino MKR WiFi 1010



The Arduino MKR WiFi 1010 is the easiest point of entry to basic IoT and pico-network application design. Whether you are looking at building a sensor network connected to your office or home router, or if you want to create a BLE device sending data to a cellphone

Arduino Nano 33 BLE Sense

The Nano 33 BLE Sense (without headers) is Arduino's 3.3V AI enabled board in the smallest available form factor: 45x18mm! The Arduino Nano 33 BLE Sense is a completely new board on a well-known form factor. It comes with a series of embedded sensors: 9 axis inertial sensor

Seeeduino Xiao



- výkonný CPU-ARM Cortex-M0 mikrokontroler
 - 32bit 48MHz SAMD21G18) s 256KB Flash,32KB SRAM, s nízkou spotřebou
 - I/O: 14 GPIO pinů 11 analogých, 11 digitálních, 1 DAC pin
 - rozhraní 1x I2C, 1x UART, 1x SPI; napájecí a data přes USB-C
- malá (nejmenší...) velikost pro nositelné projekty ("wearables")

jak přidat do Arduino IDE?

- 1 click on File > Preference, fill Additional Boards Manager URLs using this link: <u>https://files.seeedstudio.com/arduino/package_seeeduino_boards_index.json</u>
- 2 click Tools-> Board-> Boards Manager..., print keyword "Seeeduino XIAO" in the searching blank. Here comes the "Seeed SAMD Boards". Install it.
- 3 select your board and port click Tools-> Board, find "Seeeduino XIAO M0" and select it:
- nyní je možné připojit Xiao pomocí kabelu USB-C
- a začít tvořit první program
- tento postup je obecně platný i pro jiné Arduino-kompatibilní desky a moduly, které nejsou součástí standardní instalace IDE
- často se v menu File > Examples objeví další příklady programů specifické pro danou desku / modul

💿 Blink Arduino	1.8.10	>	×
File Edit Sketch To	ools Help		
Blink	Auto Format Archive Sketch Fix Encoding & Reload	Ctrl+T	
⊡ /* Blink Turns an L	Manage Libraries Serial Monitor Serial Plotter	Ctrl+Shift+I Ctrl+Shift+M Ctrl+Shift+L	Boards Manager
Most Ardui	WiFi101 / WiFiNINA Firmware Upd	later	Arduino Leonardo Arduino Leonardo ETH
It is atta the correc If you wan model, che <u>https://ww</u> modified 2	Board: "Seeeduino XIAO M0" USB Stack: "Arduino" Debug: "Off" Port: "COM13 (Seeeduino XIAO M Get Board Info	0)"	Arduino/Genuino Micro Arduino Esplora Arduino Mini Arduino Ethernet Arduino Fio
by Scott F modified 2 by Arturo	Programmer: "AVRISP mkII" Burn Bootloader		Arduino BT LilyPad Arduino USB LilyPad Arduino
		c C	Arduino Pro or Pro Mini Arduino NG or older Arduino Robot Control Arduino Robot Motor Arduino Gemma Adafruit Circuit Playground Arduino Yún Mini Arduino Industrial 101 Linino One Arduino Uno WiFi
1	Seeeduino XIAO MO.	Arduine, Off en COM1:	Seeed SAMD (32-bits ARM Wio GPS Board Seeeduino Zero Seeeduino LoRaWAN
			Seeeduino Femto MU Seeeduino XIAO M0 Seeeduino Grove III Wirele

IDE přehled

jednotlivé skupiny Menu zahrnují:

- File
 - New nové okno IDE se otevře pro vytvoření nového programu
 - Open, Open Recent, Sketchbook otevření a procházení vlastních dříve uložených programů či projektů, standardně v adresáři pod Documents, lze přesunout
 - Examples nabídka příkladů programů využitelných obecně pro jakékoliv moduly, pro konkrétní aktuálně zvolený modul, a pro doinstalované knihovny; cenný zdroj inspirace, případně i kousků kódu …
 - Close, Save, Save as uzavření či uložení programu, vždy ve vlastním adresáři, Filename.ino starší verze používaly zakonční xxx.pde
 - Preferences běžná nastavení GUI, umístění souborů, lze zadat, odkud se budou instalovat další komponenty programu pro nové elektronické moduly kompatibilní s Arduino IDE (vytvořené v rámci komunity):

Examples03.AnalogCloseCtrl+WSave AsCtrl+Shift+SPage SetupCtrl+Shift+PPrintCtrl+PPrintCtrl+PPreferencesCtrl+CommaQuitCtrl+QVoidloop()fChar inputgif (serial.avachar inputchar inputgif (inputelse if (inputguity = 0; for (i=1;delay (100);y = 0; for (i=1;delay (1900);y = 0; for (i=1;delay (1900);y = 0; for (i=1);delay (1900);printchar inputbingesp = 0; for (i=1);delay (1900);p = 0;p = 0;delay (1900);p = 0;p = 0;<		76-60			_
Close Ctrl+W Save Ctrl+S Save As Ctrl+Shift+S Page Setup Ctrl+Shift+P Print Ctrl+P Preferences Ctrl+Comma Quit Ctrl+Q void loop() { trl (Serial.ava char input = if (input == clar if (inpu		Examples		03.Analog	>
Save Ctrl+S Save As Ctrl+Shift+S Page Setup Ctrl+Shift+P Print Ctrl+P Preferences Ctrl+Comma Quit Ctrl+Q Preferences Ctrl+Comma Quit Ctrl+Q Examples for any board Adafruit Circuit Playground > Firmata SD Stepper > DEWFCK DEWFCK DEWFCK DEWFCK DEWFCK DEWFCK DEWFCK DEWFCK DEWFCK DEWFCK Preference Preference Preferences Stepper Preference Preferences Stepper Preferences Stepper Prefe		Close	Ctrl+W	04.Communication	>
Save As Critishint is Page Setup Ctritishift P Print CtritiP Preferences Ctriticomma Quit Ctriticomma Preferences Ctriticomma Quit Ctriticomma Quit Ctriticomma Preferences Ctriticomma Quit Ctriticomma Quit Ctriticomma Preferences Ctriticomma Quit Ctriticomma Preferences Ctriticomma Quit Ctriticomma Preferences Ctriticoma Preferences Ctriticomma Pref		Save	Ctrl+S	05.Control	>
Page Setup Ctrl+Shift+P Print Ctrl+P07.Display>Preferences Ctrl+Comma Quit Ctrl+Q08.Strings>Quit Ctrl+Q09.USB>Void loop() {Examples for any board Adafruit Circuit Playground Adafruit Circuit Playground SD>//turns led on if (Serial.ava char input = if(input == else if(inpu }Examples for chipKIT uC32 Bridge DEIPcKy =0; for(i=1; delay(100); y =0; for(i=1; delay(1900); }DEVFcKDTWI Ethernet SoftwareSerial SPI SoftwareSerial SPI Adafruit SD1306 DHT sensor library Adafruit SD1306 DHT sensor library MD_AD9833 SN		Save As	Ctrl+Shift+S	06.Sensors	>
PrintCtrl+PPreferencesCtrl+CommaQuitCtrl+QQuitCtrl+QVoidloop()I.ArduinolSPvoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSPVoidloop()I.ArduinolSP <th></th> <th>Page Setup</th> <th>Ctrl+Shift+P</th> <th>07.Display</th> <th>></th>		Page Setup	Ctrl+Shift+P	07.Display	>
Preferences Ctrl+Comma 09.USB > Quit Ctrl+Q 10.StarterKit, BasicKit > Quit Ctrl+Q Examples for any board Adafruit Circuit Playground > enfi //turns led on Firmata > if (Serial.ava Stepper > char input = Temboo > if (input = Bridge > oelse if (input = DEIPcK > y =0; for (i=1; DTWI > > y =0; for (i=1; DTWI > > y =0; for (i=1; delay(100); > > > y =0; for (i=1; Charmples > > delay(1900); > SoftwareSerial > > y =0; for (i=1; Examples from Custom Libraries > xAdafruit LED Backpack Library > > y =0; for (i=1; > > > y =0; for (i=1; >		Print	Ctrl+P	08.Strings	>
PreferencesCtrl+Comma Quit10.StarterKit BasicKitQuitCtrl+QintVoid loop() {charSDif (Serial.ava charSteppercharinputif (inputExamples for chipKIT uC32 BridgeBridgeDEIPcKelseif (inputjgy =0;for (i=1; char) (1900);y =0;for (i=1; char) (1900);y =0;for (i=1; char) (1900);invalidlibraryifSrepersoftwareSerialpSPIsoftwareSerialpSPIsoftwareSerialpSPIsoftwareSerialpSPIsoftwareSerialppníinvalidlibraryníinvalidlibraryníinvalidlibraryníinvalidlibraryníinvalidlibraryníinvalidlibraryníinvalidlibraryníinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalidinvalid				09.USB	>
QuitCtrl+Q11.ArduinolSPVoidloop() {ení//turns//turnsled onif (Serial.avachar inputif (inputelse if (inputelse if (inputy=0; for (i=1;delay(100);yyyifntifififdelay(1900);yifififififififififdelay(1900);if <t< th=""><th></th><th>Preferences</th><th>Ctrl+Comma</th><th>10.StarterKit BasicKit</th><th>></th></t<>		Preferences	Ctrl+Comma	10.StarterKit BasicKit	>
<pre>kamples for any board Adafruit Circuit Playground > Firmata SD Stepper Temboo RETIRED if (Serial.ava char input = if(input == else if(inpu } y =0; for(i=1; delay(100); y =0; for(i=1; delay(1900); } function functio</pre>		Ouit	Ctrl+O	11.ArduinoISP	>
<pre>void loop() { void loop() {</pre>	}	-	-	Even plac for any board	
<pre>void loop() {</pre>	,			Adofinit Circuit Deversured	
<pre>void loop() { SD SD Stepper Temboo if (Serial.ava char input = if(input == else if(inpu } y =0; for(i=1; delay(100); y =0; for(i=1; delay(1900); } funualid library : Invalid library : Invalid library : Invalid libra</pre>				Firm etc	ĺ,
<pre>enii //turns led on if (Serial.ava char input = if(input == else if(inpu } y =0; for(i=1; delay(100); y =0; for(i=1; delay(1900); } tru, nty ní Invalid library f SoftwareSerial SPI SPIRAMVOL Wire Examples from Custom Libraries AD5933 AD7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SD1306 DHT sensor library LMP91000-master MD_AD9833 </pre>	7			rinnata SD	ĺ,
<pre>Stepper Stepper S</pre>				Stopper	ĺ,
<pre>if (Serial.ava char input = if (input == else if (inpu } y =0; for (i=1; delay (100); y =0; for (i=1; delay (1900); } i, f, f, f, f, f, f, f, f, f,</pre>	oní			Temboo	Ś
<pre>if (Serial.ava char input = if(input == else if(inpu } y =0; for(i=1; delay(100); y =0; for(i=1; delay(1900); } y =0; for(i=1; delay(1900); } in invalid library :</pre>	eiii	//turn:	s led on	RETIRED	5
<pre>char input = if (input == else if (inpu } y =0; for (i=1; delay(100); y =0; for (i=1; delay(1900); } funvalid library nfy ní</pre> Examples for custom Libraries AD5933 > Ad7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library Adafru		if (Se	cial.ava		_
if (input ==Bridgeelse if (input)else if (input)priveBridgeprů,průlntyntyní			input =	Examples for chipKIT uC32	
<pre>dlif(input == DEIPcK >> DEWFcK >> DEWFcK >> DEWFcK >> DSDVOL >> DSPI >> DSPI >> DSPI >> DSPI >> DTWI >> DEPROM >> Ethernet >> P() for(i=1; Examples >> DEIPcK >> DSPI >> DSPI >> DSPI >> DTWI >> DEPROM >> Ethernet >> P() for(i=1; Examples >> DEIPcK >> DSPI >> DSOTOL >> DSPI >> DSPI >> DSOTOL >></pre>	.4		- Tripac	Bridge	>
<pre>else if(inpu } Use of the second second</pre>	וו	it(in	nput ==	DEIPcK	>
<pre>Splot of the second secon</pre>			if(inpu	DEWFcK	>
<pre>DSPI y =0; for(i=1; delay(100); y =0; for(i=1; delay(1900); } thermet belay(1900); } HTTPServer LiquidCrystal RAMVOL SoftPWMServo SoftSPI SoftwareSerial SPI SPIRAMVOL Wire Examples from Custom Libraries AD5933 AD7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MCP3221-Library-master MD_AD9833</pre>	า 🛛			DSDVOL	>
y =0; for (i=1; delay(100); y =0; for (i=1; delay(1900); } HTTPServer LiquidCrystal RAMVOL SoftPWMServo SoftSPI SPIRAMVOL Wire SPIRAMVOL Wire NÍ Invalid library : Kamples from Custom Libraries AD5933 AD7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MCP3221-Library-master MD_AD9833	~			DSPI	>
<pre>delay(100); y =0; for(i=1; delay(1900); } HTTPServer LiquidCrystal RAMVOL SoftPWMServo SoftSPI SoftwareSerial SPI SPIRAMVOL Wire Examples from Custom Libraries AD5933 AD7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MCP3221-Library-master MD_AD9833</pre>	e	y =0;	for(i=1;	DTWI	>
y =0; for (i=1; delay (1900); } HTTPServer LiquidCrystal RAMVOL SoftPWMServo SoftSPI SPIRAMVOL Wire NÍ NÍ NÍ NÍ NÍ NÍ NÍ NÍ NÍ NÍ NÍ NÍ NÍ	,		LOO);	EEPROM	>
rů, Invalid library ní Valid library Ní Kamples HTTPServer LiquidCrystal RAMVOL SoftPWMServo SoftSPI SPIRAMVOL Wire Examples from Custom Libraries AD5933 AD7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MCP3221-Library-master MD_AD9833 N	V		For/i-1.	Ethernet	>
rů, I., I., I., I., I., I., I., I.		у — О ,	\cup $(\bot - \bot ,$	Examples	>
<pre> li, } LiquidCrystal RAMVOL RAMVOL SoftPWMServo SoftSPI SoftwareSerial SPI SPIRAMVOL Wire NI Invalid library Adafruit LED Backpack Library Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MD_AD9833 </pre>		delay(:	1900);	HTTPServer	`
rů, nty ní Í Ní	}			LiquidCrystal	`
rů, Invalid library i nty ní Ní Ní Ní Ní SoftPVMServo SoftSPI SoftwareSerial SPI SPIRAMVOL Wire Examples from Custom Libraries AD5933 AD7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MCP3221-Library-master MD_AD9833 >	L Ľ			KAMVOL	>
rů, Invalid library f nty ní Ní Ní Ní SoftwareSerial SPI SPIRAMVOL Wire Examples from Custom Libraries AD5933 AD7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MCP3221-Library-master MD_AD9833 >	• ,			SottPWIMServo	>
rů, Invalid library nty ní Ní Vire SPIRAMVOL Wire Examples from Custom Libraries AD5933 AD7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MCP3221-Library-master MD_AD9833				SoftSPI	~
rů, Invalid library i nty ní Ní Ní Ní Ní Ní Ní Ní Ní Ní N				SoftwareSerial	~
rů, Invalid library i nty ní Ní Mire AD5933 AD7193 Adafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MCP3221-Library-master MD_AD9833				SPIRAMIVOL	
rů, Invalid library i nty ní ní Madafruit LED Backpack Library Adafruit SSD1306 DHT sensor library LMP91000-master MCP3221-Library-master MD_AD9833				Wire	Ś
Tite Examples from Custom Libraries AD5933 > AD7193 > Adafruit LED Backpack Library > Adafruit SSD1306 > DHT sensor library > LMP91000-master > MCP3221-Library-master > MD_AD9833 >	rů 🛙	nvalid 1	ibrary :	vviie	1
AD5933 > AD7193 > Adafruit LED Backpack Library > Adafruit SSD1306 > DHT sensor library > LMP91000-master > MCP3221-Library-master > MD_AD9833 >	ıu,			Examples from Custom Libraries	
AD7193 >> Adafruit LED Backpack Library >> Adafruit SSD1306 >> DHT sensor library >> LMP91000-master >> MCP3221-Library-master >> MD_AD9833 >>	ntv			AD5933	>
Adafruit LED Backpack Library > Adafruit SSD1306 > DHT sensor library > LMP91000-master > MCP3221-Library-master > MD_AD9833 >	iiiy			AD7193	>
Adafruit SSD1306 >> DHT sensor library >> LMP91000-master >> MCP3221-Library-master >> MD_AD9833 >>	ní 🛛			Adafruit LED Backpack Library	>
DHT sensor library > LMP91000-master > MCP3221-Library-master > MD_AD9833 >				Adafruit SSD1306	>
LMP91000-master>MCP3221-Library-master>MD_AD9833>				DHT sensor library	>
MCP3221-Library-master > MD_AD9833 >				LMP91000-master	>
MD_AD9833 >				MCP3221-Library-master	>
				MD_AD9833	>

Additional Boards Manager URLs: master/IDE_Board_Manager/package_sparkfun_index.json

Edit – funkce běžné pro textové editory

IDE menu

- Sketch vytváření a překlad (kompilace) kódu
 - Verify kontrola a Compile kompilace programu
 - Upload jeho zavedení do el. modulu jednoduše přes USB port, nebo speciálním programátorem (např. ICSP rozhraní), Export … binárního (.hex, .bin) souboru pro zavedení do modulu jinak
 - Include Library přidá do projektu potřebnou knihovnu, v rámci kódu v horní části se objeví řádek #include <nazev_knihovny.h>
 - xxx.h soubory jsou hlavičky definující to, co se dá z dané knihovny xxx.c použít
 - Add File přidání dalšího souboru, např. definice fontů, apod.

Tools – funkce pro zavedení programu, sledování jeho běhu

- Manage Libraries práce s interními i přidanými knihovnami
- Serial Monitor a Serial Plotter textový výstup z modulu připojeného přes USB port, pokud má povahu řady čísel, tak lze zobrazit i jako časový graf
- Board: "deska" je zobrazena aktuálně vybraná Arduino deska či modul (board) a někdy i další pro ni relevantní funkce, je možné zvolit standardní a další přidané moduly – ty lze přidávat pomocí Boards Manager submenu – pokud byl přidán relevantní link v rámci Preferences, tak tady se objeví zahrnuté moduly
- Get Board Info přečtou se detaily zevnitř modulu
- Ports kudy se bude zavádě zkompilovaný program, ve Windows je zde nabídka nalezených sériových portů – vybere se ten správný; (viz i Device Manager – Ports
 - pokud není jisté, který byl zvolen systémem při připojení modulu k počítači)

IDE toolbar

 rychlý přístup pro nejčastěji používané příkazy z Menu



- Text Editor v rámci textového okna se pak píše vlastní kód pro daný program nebo jinou složku aktivního projektu (nová knihovna, apod.)
 - každý projekt se vždy otevírá v rámci samostatného nového okna IDE
 - probíhá zvýraznění částí textu dle syntaxe pro lepší přehlednost
- Output Pane dolní tmavá textová oblast, vypisují se zde různé provozní údaje a informace
 - průběh kompilačního procesu
 - chyby znemožňující kompilaci programu třeba odstranit
 - scházející knihovny
 - komunikace s deskou

Základy programování

- pokud se v rámci IDE zadá vytvoření nového programu, tak se v textovém editoru objeví:
- tyto dvě funkce reprezentují nutné minimum každého programu



- v rámci setup() se provádí jednorázové inicializační úkony, definování hodnot, otevření komunikačních linek, nastavení funkce jednotlivých pinů, apod.
 - provede se pouze jednou po stisku Reset, nebo po připojení napájení
- naopak funkce loop() a v ní obsažené příkazy se vykonává pořád dokola po celý běh zavedeného programu (až do Reset, nebo odpojení napájení)
 - provádí se zde např. čtení dat ze vstupů a nastavování výstupů digitálních či analogových, ovládání periferních modulů – opět nastavování či čtení dat,
 - realizuje se zpracování a vyhodnocování dat
 - výsledky se posílají do vnějšího prostředí (počítač, internet, ...) a reaguje se na odtud přicházející data
 - zatím pomineme další možnosti dané reakcí modulu na interrupt přerušení vyvolaná různými hw událostmi

první program - Blink

 bývá v Examples ... 01. Basics, účelem je ověřit funkčnost nově připojeného modulu

```
/*
  Blink
  Turns an LED on for one second, then off for one second, repeatedly.
 Most Arduinos have an on-board LED you can control. On the UNO, MEGA and ZERO
 it is attached to digital pin 13, on MKR1000 on pin 6. LED BUILTIN is set to
 the correct LED pin independent of which board is used.
*/
// the setup function runs once when you press reset or power the board
void setup() {
// initialize digital pin LED BUILTIN as an output.
 pinMode(LED BUILTIN, OUTPUT);
}
// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
 digitalWrite(LED BUILTIN, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
 delay(1000);
                                   // wait for a second
 digitalWrite(LED BUILTIN, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
 delay(5000);
                                    // wait for a second
}
```

- v případě XIAO modulu žlutá uživatelská LEDka svítí naopak při stavu LOW na pinu
- výpisy programů jsou standardně z důvodu zarovnání (indentation) textu prezentovány fontem s fixní šířkou znaků (Courier New) – významně to vylepšuje čitelnost kódu

program Hello World

demonstrace komunikace s okolím přes USB seriový port

```
/*
 AnalogReadSerial
 Reads an analog input on pin A0, prints the result to the Serial Monitor.
 Graphical representation is available using Serial Plotter (Tools > Serial Plotter
menu).
 Attach the center pin of a potentiometer to pin A0, and the outside pins to +3.3V and
ground.
*/
void setup() {
 Serial.begin(9600); // initialize serial communication at 9600 bits per second:
 Serial.println("Hello World!"); // let know that you have started successfully
void loop() {
 int sensorValue = analogRead(A0); // read the input on analog pin 0:
 Serial.println(sensorValue); // print out the value you read:
               // delay (ms) in between reads for stability
 delay(500);
```

- textový výstup lze sledovat v Serial Monitoru, v Serial Plotteru se bude generovat graf dle přijatých číselných hodnot
- potenciometr není nutný, hodnoty lze měnit dotykem pinu A0 prstem...

Proměnné

- je to místo, kde se uchovávájí data; každá má vlastní jméno, datový typ a hodnotu
 - // značí že další část je komentář a nemá vliv na program
 - jednotlivé příkazy se ukončí znakem ; (středník)

```
// deklarace promenne x, typ je integer
int x;
// prirazeni hodnoty
x = 10;
// tyto dve operace se daji spojit do jedne
int y = 10;
```

- pokud (globální) proměnnou definujeme na počátku programu před definováním funkcí (vč. setup a loop), lze ji využít kdekoliv
- definice (lokální) proměnné uvnitř funkce omezuje použití pouze v rámci dané funkce – uvnitř bloku vymezeného složenými závorkami { příkazy … }
- názvy mohou obsahovat malá a velká písmena, číslice (ne na prvním místě) a podtržítko, ne klíčová slova

číselné

datové typy

- byte uchovává přirozená čísla 0 až 255, velikost 1 byte resp.
 8 bitů, jinak též reprezentuje jeden ASCII znak
- integer celá čísla od -32768 do 32767, velikost 2 byte / 16 bit, může se lišit dle typu procesoru (8 bit AVR vs. 32 bit ARM)
- long 4 byte / 32 bit celá čísla, -2 147 483 648 do 2 147 483 647
- float desetinná čísla od -3.4028235·10³⁸ do 3.4028235·10³⁸
 pozn. bude se používat desetinná tečka kompatibilita s angl. textem a zdrojovými kódy

logické

 boolean – pouze dvě hodnoty true nebo false (alternativní význam je 1 nebo 0, HIGH nebo LOW)

znakové

char – uchovává jeden znak (character) jako jeho číselnou ASCII reprezentaci char c = 'A'; char d = 65; // ASCII hodnota písmena A

znaky se zadávají pomocí jednoduchých uvozovek

pole array je souborem proměnných stejného typu

přístupných pomocí [indexu] (od 0), příklady:
 int myInts[6]; int myPins[] = {2, 4, 8, 3, 6};
 int mySensVals[6] = {2, 4, -8, 3, 2}; char message[6] = "hello";

Data Types array bool boolean byte char double float int long short size t string String() unsigned char unsigned int unsigned long void word

texty (string, řetězec znaků)

- dvě možnosti reprezentace jako pole znaků (null-terminated zakončené znakem s ASCII kódem 0, resp. '\0' jako znak), nebo pomocí datového typu String (více možností, manipulační funkce)
- char pole[] ukázky:
 - char str1[15]; char Str2[8] = {'a', 'r', 'd', 'u', 'i', 'n', 'o'};
 - char Str3[8] = {'a', 'r', 'd', 'u', 'i', 'n', 'o', '\0'};
 - char Str4[] = "arduino"; char Str5[8] = "arduino"; char Str6[15] = "arduino";
 - text se vždy ohraničuje pomocí dvojitých uvozovek
- možné String deklarace:
 - String s1 = "Hello String"; // using a constant String
 - String s2 = String('a'); // converting a constant char into a String
 - String s3 = String(s2 + " with more"); // concatenating two strings
 - String s4 = String(13); // using a constant integer
 - String s5 = String(analogRead(0), DEC); // using an int and a base
 - String s6 = String(45, HEX); // using an int and a base (hexadecimal)
 - String stringOne = String(5.698, 3); // using a float and the decimal places
- viz i Examples 08.Strings pro příklady přidružených funkcí

konstanty

- předdefinované proměnné s neměnnou hodnotou, výhodné při opakovaném používání, zpřehlednění kódu
- false / true … logické, odpovídají 0 a 1 (resp. nějaký integer různý od nuly … 1, 55, -200)
- HIGH / LOW ... napěťové úrovně dig. pinů dané i pracovním napětím mikrokontroleru - pro 5V je HIGH od 3.0V nahoru, LOW od 2.0 V dolů (může být lehce modifikováno – viz manuály k čipům)
- LED_BUILTIN ... reprezentuje číslo dig. pinu, na který je připojena uživatelem použitelná LED (obvykle pin 13)
- integer konstanty … lze zadat různě s využitím čísel ze soustav: decimálních (-5, 11, 1254 - běžné), hexadecimálních (0x7F, 0xFF31, z číslic a písmen A..F, a..f, 0x je nutný prefix) a binárních (0b1111011, z číslic 0 a 1, 0b je nutný prefix)
 - n = 0x101; // shodné jako n = 257; odpovídá ((1 * 16^2) + (0 * 16^1) + 1)
 - někdy se za číslo přidá u nebo U pro vnucení "unsigned" typu, také lze l nebo L pro vnucení "long" typu
- desetinná čísla lze zadat s desetinnou tečkou x = 10.32
 - je možné použít vědecké vyjádření s e nebo E jako exponent, y = 95e-12

digitální I/O

- pinMode(pin, mode) nakonfiguruje typicky v rámci setup() bloku daný pin jako vstup nebo výstup
 - pin je číslo konkrétního pinu 0, 1, ..., i analogové vstupy A0, A1, ...
 - mode zahrnuje možnosti INPUT, INPUT_PULLUP (interní přípojení na napájecí napětí přes 20 kOhm odpor) a OUTPUT
- digitalWrite(pin, value) nastavuje hodnotu na HIGH nebo LOW
- digitalRead(pin) přečte stav daného pinu; pokud není k ničemu připojen, vrací se náhodná hodnota

```
int ledPin = 13; // LED connected to digital pin 13
int inPin = 7; // pushbutton connected to digital pin 7
int val = 0; // variable to store the read value
void setup() {
    pinMode(ledPin, OUTPUT); // sets the digital pin 13 as output
    pinMode(inPin, INPUT); // sets the digital pin 7 as input
}
void loop() {
    val = digitalRead(inPin); // read the input pin
    digitalWrite(ledPin, val); // sets the LED to the button's value
}
```

analog I/O

analogRead(pin) přečte velikost napětí na specifikovaném vstupu

- pin může být A0 až A5 téměř u všech desek, někdy i další hodnoty
- rozlišení je běžně 10 bit, tj. vrací hodnotu mezi 0 a 1023 pro napětí mezi 0 až 5 V
- u "lepších" modulů 12 bit (0 až 4095) je možné nastavit tuto lepší (pomalejší...) přesnost čtení pomocí analogReadResolution(bits), bits jsou 10 nebo 12
- rozlišení lze jednoduše vylepšit opakovaným čtením daného vstupu (pokud měřená hodnota není zcela konstantní)
- analogReference(type) nastavuje referenční napětí
 - vůči kterému se porovnává hodnota čtená analogRead funkcí; toto napětí pak reprezentuje maximální vracenou bitovou hodnotu (1023)
 - DEFAULT: pracovní napětí modulu 5 V nebo 3.3 V dle typu modulu
 - INTERNAL: vnitřní referenční napětí, např. 1.1 V u ATmega328P, 2.56 V u the ATmega32U8
 - EXTERNAL: vnější stabilní napětí přivedené na AREF pin (mezi 0 a 5V)
 - odlišné konstanty a možnosti jsou pro moderní SAMD moduly
- analogWrite(pin, value) dvojí význam, běžně na pinu generuje PWM
 - "pulse width modulation" obdélníkové pulzy s proměnlivou dobou trvání a amplitudou 5 V – takto se vlastně mění výstupní "energie" – třeba pro LED
 - moduly MKR řady, XIAO a Nano 33 BLE mají ale i "pravý" D/A převodník na jednom pinu (DAC0) – a na tom se pak objeví napětí dle zadané int hodnoty

příklady čtení a nastavení

}

```
// sledování vstupu, po sériové lince (na Serial Monitor / Plotter):
int analogPin = A3; // výstup z potenciometru mezi 0 a 5 V
int val = 0;
void setup() { Serial.begin(9600); } // setup serial
void loop() {
 val = analogRead(analogPin); // read the input pin
 Serial.println(val); // debug value
```

```
void setup() { pinMode(ledPin, OUTPUT); } // sets the pin as output
```

```
void loop() {
  val = analogRead(analogPin); // read the input pin
  analogWrite(ledPin, val / 4);
// analogRead values go from 0 to 1023, analogWrite from 0 to 255
```

čas a pauzy

delay(ms) zastaví běh programu na daný počet milisekund

- zastaví se opravdu skoro všechno nějaká událost se tedy může "ztratit"
- výjimkou jsou pouze přerušení
- není to třeba řešit u velmi jednoduchých programů
- příklad lepšího čekání je v Examples 02.Digital BlinkWithoutDelay
- delayMicroseconds(us) obdoba v mikrosekundách
 - rozumné dávat hodnoty do 16 383, pak to může "přetéct"

millis() vrací počet milisekund od započetí běhu programu

- usigned long, přeteče po 50 dnech; není to tedy dobré číst do int time = millis(), protože int typ nemá dostatečnou kapacitu
- lze takto sledovat uplynutí daného intervalu bez zablokování programu
- micros() obdoba v mikrosekundách, přeteče po 70 minutách
 - rozlišení je 4 us u desek běžících na 16 MHz, u lepších (=rychlejších) pak 1 us

test podmínky

 if (else) pokud je splněna určitá podmínka, vykoná se následující příkaz, jinak se přeskočí a nebo se vykoná příkaz po else:

```
if (condition) {
    //statement(s)1
```

```
if (x>120) digitalWrite(pin, HIGH);
if (x>150) {
    digitalWrite(LEDpin1, HIGH);
    digitalWrite(LEDpin2, HIGH);
}
```

```
if (condition1) {
 // do Thing A
else if (condition2) {
 // do Thing B
else {
 // do Thing C
else if není nezbytné, nebo se
klidně může použít vícekrát
příkaz po poslední else se
vykoná, když nic před tím nebylo
splněno
```

- možné podmínky:
- x == y (x is equal to y) // pozor, jedno = nestačí!
- x != y (x is not equal to y)
- x < y (x is less than y)</p>

x > y (x is greater than y)

- x <= y (x is less than or equal to y)
 x >= y (x is greater than or equal to y)
- Ize použít i test na číselnou hodnotu, nenulová se bere jako TRUE

Co se může pokazit ...

- Arduino Board is not Recognized
 - problém s připojením přes USB schází drivery nainstalovat a někdy i restartovat PC, špatně zvolený komunikační port v IDE, levný čínský klon
- Unable to Upload Code
 - v IDE je špatně zvolený typ desky, někdy třeba i zvolit bootloader či rychlost zavádění programu (zpomalit...), restartovat IDE
- Board Not in Sync
 - program zaveden, ale něco se pokazilo není něco na pinech 0,1?, resetovat desku, odpojit a znovupřipojit desku, restartovat IDE. Prohodit desku s jinou shodnou, prohodit PC
- Code Fails to Start on Power Reset
- Unable to Set Host COM Port Automatically

Co se může pokazit ...

- Invalid Device Signature
- Launch4j Error
- Serial Port Already in Use
- Uploads Successful but No Effect
- Sketch Too Large
- Java.lang.StackOverflow
- Missing Libraries or Header Files

Další informace

- Jason Hamilton: Arduino programming a complete beginners' guide on learning to engineer and program Arduino. 2020, 93 stran
 - povrchně zpracované příklady, ale srozumitelná prezentace obecných principů
- anon (TinkerGen): seeeduino_XIAO_in_Action_Minitype_Wearable_Projects_Step_by_ Step 2021, 132 stran
 - zaměřeno kokrétně na Xiao modul
- Steven F. Barrett: Arduino III Internet of Things. 2021, 237 str.
 - jak s arduinem do internetu věcí